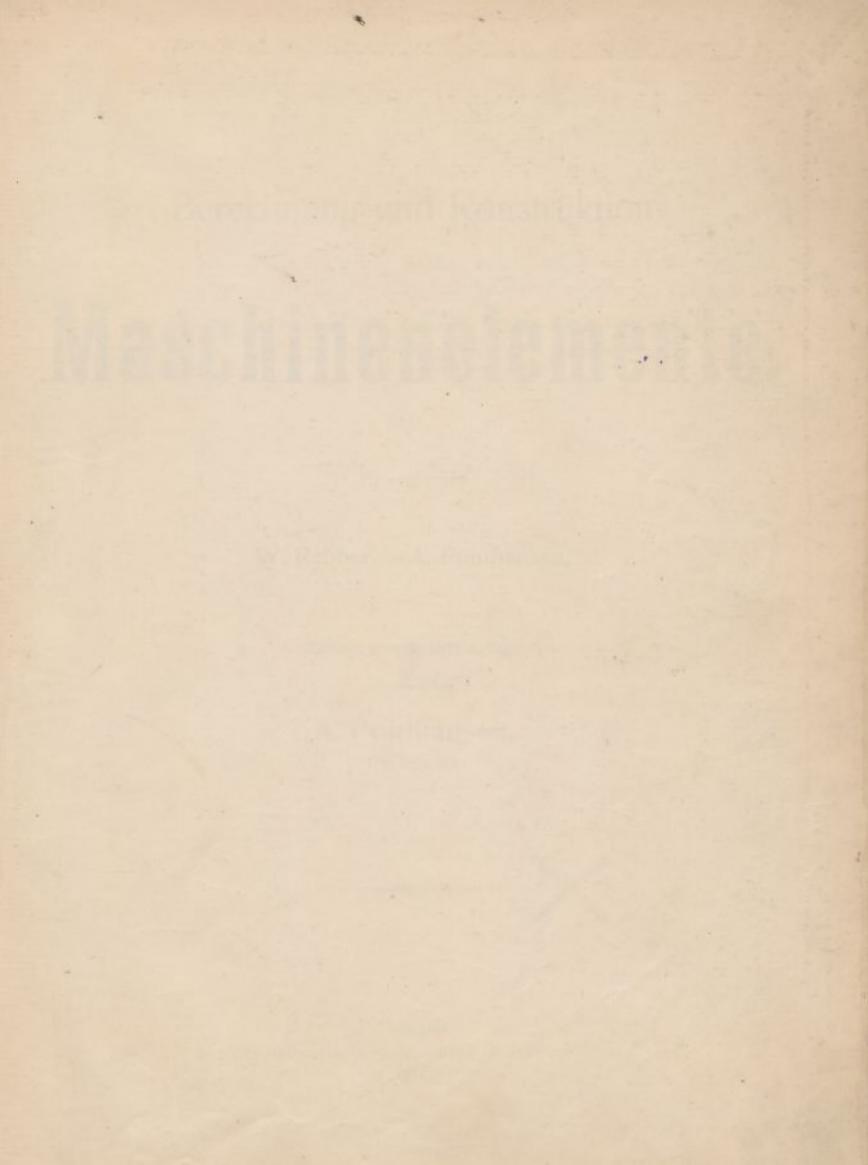
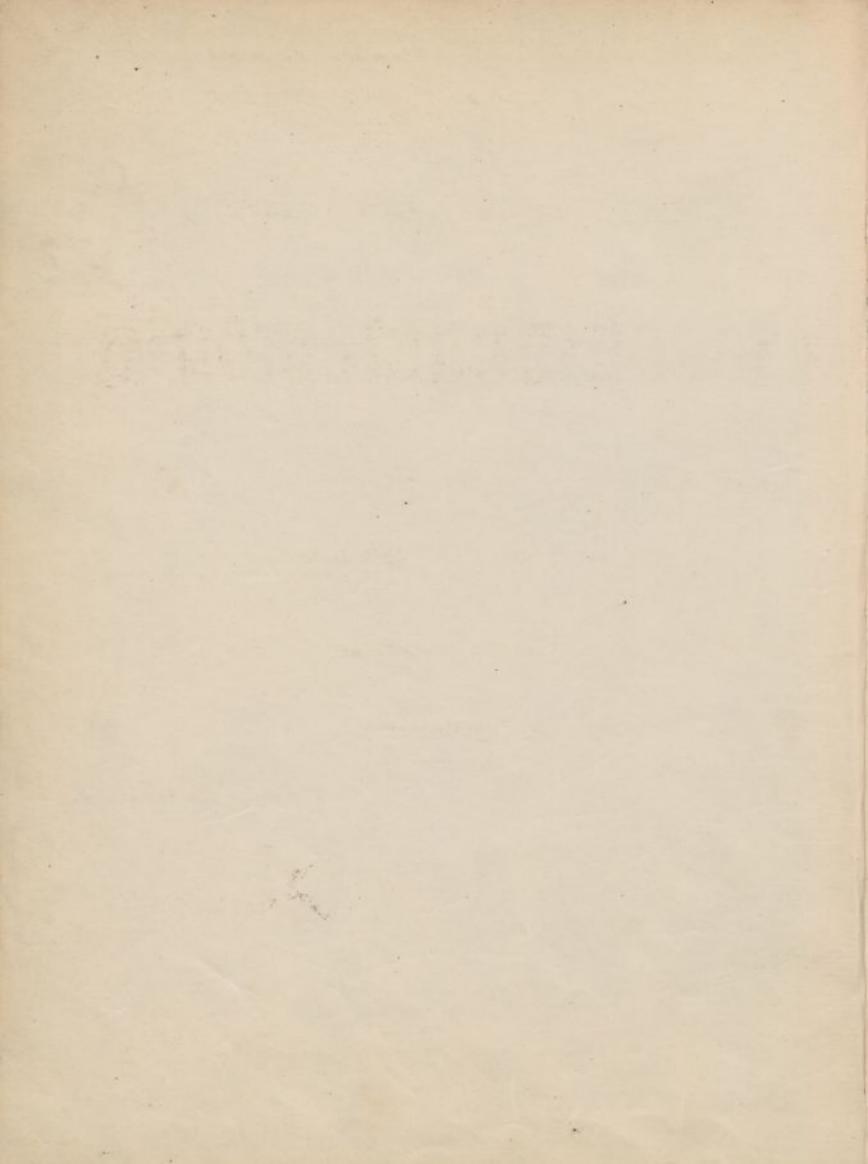


N781

Archiwum





# Berechnung und Konstruktion

der

# Maschinenelemente.

Herausgegeben

von

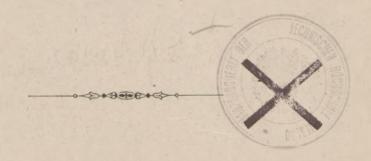
W. Rebber und A. Pohlhausen.

Neunte, unveränderte Auflage

bearbeitet von

A. Pohlhausen,

Dipl.-Ingenieur.



Mittweida.

Polytechnische Buchhandlung (R. Schulze).

1921.



Alle Rechte, besonders das der Übersetzung in fremde Sprachen, vorbehalten.



Inw. 25761.

# Vorwort zur 8. Auflage.

Die vorliegende Auflage des Buches ist eine Kriegsauflage. Sie ist entstanden unter den schlimmen Wirkungen, die der Weltkrieg für den Verlag brachte: Schwierige Beschaffung des Papiers zu Preisen, die fünfmal so hoch als zu Friedenszeiten sind, und Steigerung der Druckkosten um das Zwei- bis Dreifache. Die Herausgabe zu einem noch annehmbaren Preise\*) ließ sich deshalb nur bei vereinfachter Herstellung der Tafeln ermöglichen. Sie zeigen sich jetzt nicht mehr in materialfarbigem Buntdruck, sondern in nur schwarzer Ausführung mit schraffierten Querschnitten, wodurch die Deutlichkeit aber nicht gelitten hat.

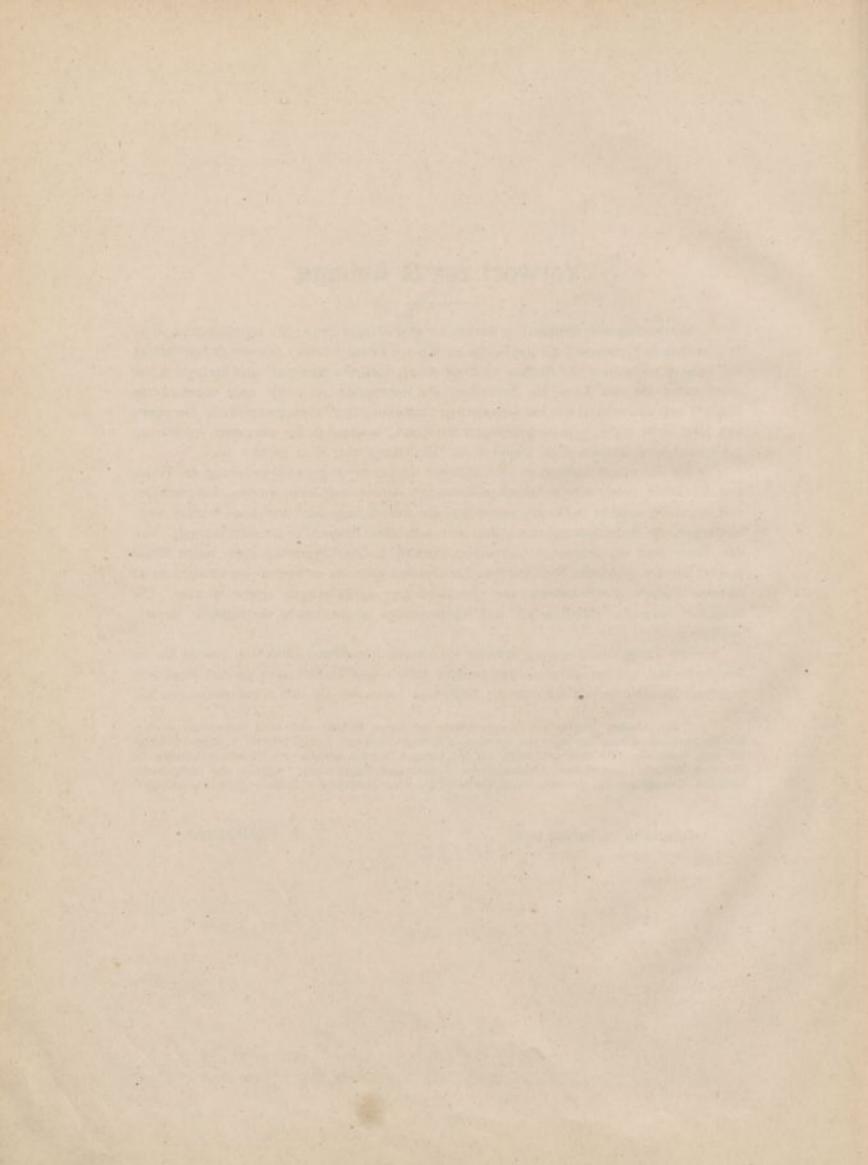
Mit der neuen Auflage ist eine teilweise Neubearbeitung und Erweiterung des Textes und der Tafeln, sowie eine vollständige Durchsicht beider verbunden worden. Umgearbeitet und erweitert wurden im Texte namentlich die Berechnung der Niet- und Schraubenverbindungen, die Reibungskupplungen, Ein- und Ausrücker, Riemen- und Seilspannungen. Von den Tafeln sind die Schrauben, Schraubensicherungen, Querkeilverbindungen, festen Kupp-lungen, Ein- und Ausrücker, Riemscheiben, Riemenleiter ganz neu entworfen, bei vielen anderen einzelne Figuren durch bessere und gebräuchlichere Ausführungen ersetzt worden. Die deutschen Industrie-, Handelsschiff- und Marinenormen fanden, soweit sie vorlagen, Berücksichtigung.

Der Verlagsbuchhandlung spreche ich meinen besonderen Dank aus sowohl für die Bereitwilligkeit, mit der sie unter den jetzigen schwierigen Verhältnissen an eine neue Auflage herangetreten ist, als auch für die Mühe und Arbeit, der sie sich dabei unterzogen hat.

A. Pohlhausen.

Oberlößnitz, im Juli 1919.

<sup>\*)</sup> Die "Beilage" konnte aus diesem Grunde der neuen Auflage auch nicht beigegeben werden. Die Verlagsbuchhandlung hat aber von der vorigen Auflage noch eine Anzahl solcher "Beilagen" vorrätig, die zum Preise von 1,50 Mark pro Stück von ihr bezogen werden können. Sie enthalten: Tabellen der Potenzen, Wurzeln, Logarithmen, Kreisfunktionen, Bogenlängen, Bogenhöhen, Trägheits- und Widerstandsmomente. Gewichtstabellen. Deutsche Normalprofile für Walzeisen. Kesselböden. Zulässige Materialspannungen.

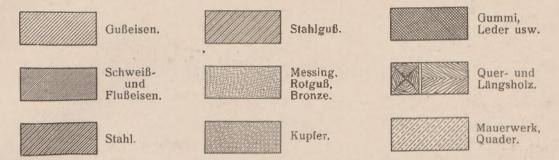


# Inhalt.

Niete und Nietverbindungen.		Reibungskupplungen: Doppelte Kegel-, Benn-
Text: Die Niete, die Berechnung der Nietverbindungen,	Seite	Kupplung 51
die Abmessungen der Kesselbleche, Beispiele .	1 bis 8	Reibungskupplungen: Hill-, Dohmen-, Leblanc-,
Form und Teile der Niete, Profileisen	10	Penig-Kupplung
Nur feste Nietverbindungen	11	Hebel- und Spindeldrücker 54 u. 55
Nur dichte Nietverbindungen	12	Zahnstangenrücker, Motoren-Kupplung 56
Nietnähte	13	Schmiervorrichtungen
Kesselschüsse	14 u. 15	Stehlager mit Rotgußschalen
Nietverbindungen an Dampikesseln	16	Stehlager mit Weißmetallschalen u. Ringschmierung 59 u. 60
Flammrohrkessel	17	Stehlager mit gußeisernen Schalen 61 u. 62
		Stehlager mit gußeisernen Schalen u. Ringschmierung 63 u. 64
Schrauben und Schraubenverbindungen.		Spindellager mit gußeisernen Schalen 65 u. 66
Text: Das Schraubengewinde, Befestigungsschrauben, Bewegungsschrauben, Beispiele, Schraubentabelle	18 bis 23	Traglager mit Kugeln u. Rollen 67 u. 68
Schraubengewinde, Schraubenmutter, -kopf und Unter-		Stützlager: Gleit- und Kugellager 69 u. 70
lagscheibe	24	Einfache Lagerstühle 71 u. 72
Schraubenverbindungen und -arten	25 bis 29	Ein- und mehrfache Lagerstühle 73 u. 74
Schraubensicherungen, Schraubenschlüssel	30	
		Zahn- und Reibungsräder.
Keile und Kellverbindungen.		Text: Stirnräder, Kegelräder, Schnecke und Schnecken-
Text: Querkeile, Längs- oder Nabenkeile, Beispiele	31 bis 32	rad, Reibungsräder, Beispiele, Gewichtstabelle . 75 bis 87
Querkeile, Längskeile	33	Verzahnungen 88 bis 91
Querkeilverbindungen	34	Stirnräder mit Eisenzähnen
		Geteilte Stirnräder mit Eisenzähnen 93 u. 94
Transmissionswellen, Stellringe, Kupplungen und Lager.		Stirnräder mit Holz- auf Eisenzähnen 95 u. 96
Text: Transmissionswellen, Stellringe, Kupplungen,		Kegelräder
Beispiele	35 bis 42	Schnecke und Schneckenrad
Transmissionsanlage, Stellringe	43	Reibungsräder
Feste Kupplungen: Muffenkupplung, Schalenkupplung mit Schrauben und Ringen, Sellers-Kupplung, Cresson-Kupplung, Scheibenkupplungen	44 u. 45	Riemen-, Stahlband-, Seil- und Kettentriebe.
Bewegliche Kupplungen: Universalgelenk, Kreuz- gelenk - Kupplung, Ausdehnungs - Kupplungen,		Text: Riemen- und Stahlbandtriebe, Hanfseiltriebe, Drahtseiltriebe, Kettentriebe, Beispiele, Gewichtstabelle
Sharp-, Oldham-Kupplung	46 u. 47	Gußeiserne Riemscheiben
Elastische Kupplungen: Band-, Zahn-, Lederring-, Bolzen-, Bürsten- und Lederlaschenkupplung		
	48 u. 49	Schmiedeeiserne Riemscheiben

Seite								
Riementriebe	Querhäupter, Kreuzköpfe							
Riemenleiter	Kreuzköpfe							
Riemenleiter, Spannrolle	Führungen							
Hanfseilscheiben	Exzenter							
Hanfseiltriebe	Dampfkolben 163 bis 167							
Drahtseilscheiben 125 u. 126	Gasmaschinenkolben							
Drahtseiltriebe	Pumpenkolben							
Gelenkketten und deren Scheiben	Stopfbüchsen							
Zapfen, Achsen und Wellen.	Rohre, Abschlußorgane, Dampf-							
Text: Zapfen, Achsen und Wellen, Beispiele 129 bis 134	zylinder.							
Zapfen	Text: Deutsche Rohrnormalien für gußeiserne Rohre, Schieber-, Ventil- und Hahngehäuse mit niedrigem							
Achsen und Wellen , 136	Druck, Normalien zu Rohrleitungen für Dampf von hoher Spannung, Spiral- und überlapptge- schweißte schmiedeeiserne Flanschrohre, Naht-							
Kurbeltriebteile, Führungen, Kolben	lose Stahlflanschrohre, Gasrohre, Kupferrohre,							
und Stopfbüchsen.	Wand- und Schraubenstärke der Rohre 174 bis 179							
Text: Kurbeltriebteile, Kolben und Kolbenstangen,	Gußeiserne Muffen- und Flanschrohre 180							
Beispiele	Schmiedeeiserne und kupferne Rohre							
Kurbeln	Ventile							
Kurbelwellen	Absperrventile							
Kurbelwellenlager 150 u. 151	Klappen, Schieber und Hähne 186							
Schubstangen	Dampîzylinder							

## Material-Schraffierung.



Kleine Querschnitte, wie namentlich solche von Nieten Schrauben, Profileisen, Blechen usw, sind ohne Rücksicht auf das Material vollschwarz angelegt; desgleichen Weißmetall und ähnliche Legierungen.

## Zur Beachtung!

Wenn nicht ausdrücklich anders angegeben, sind

im Texte des Buches alle Festigkeitsberechnungen und Materialspannungen auf Zentimeter und Quadratzentimeter,

auf den Tafeln alle Angaben auf Millimeter

bezogen.

#### Litteratur.

Die nachstehenden Werke sind im vorliegenden Buche nur durch die Namen der Verfasser angegeben:

Bach, Die Maschinenelemente, Verlag von A. Bergsträsser, Stuttgart.

Güldner, Das Entwersen und Berechnen der Verbrennungsmotoren, Verlag von Julius Springer, Berlin.

Radinger, Dampfmaschinen mit hoher Kolbengeschwindigkeit, Verlag von Gerolds Sohn, Wien. v. Reiche, Die Maschinenfabrikation, Verlag von Arthur Felix, Leipzig.

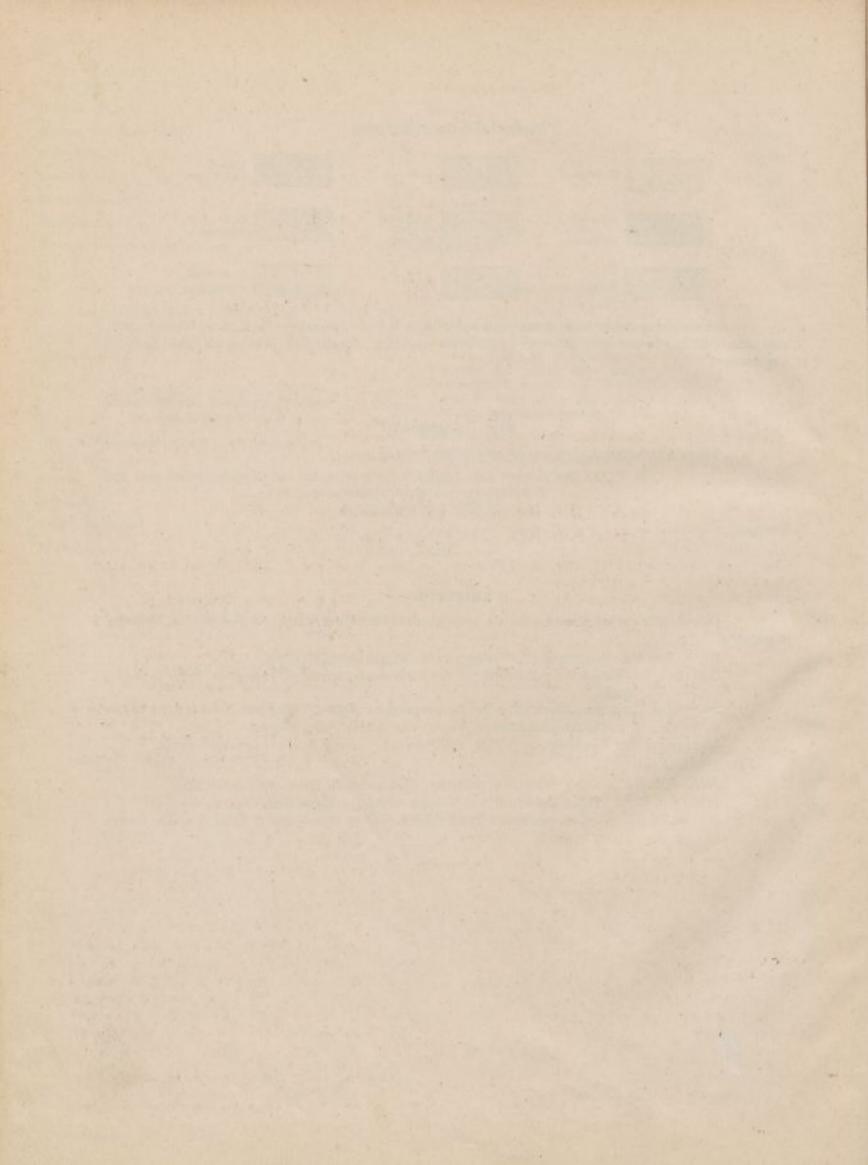
Reuleaux, Der Konstrukteur, Verlag von Friedrich Vieweg & Sohn, Braunschweig.

#### Ferner bezeichnet:

DJN, HN, MN... Die deutschen Industrie-, Handelsschiff- bezw. Marine-Normen.

Z. d. V. d. I. . . . Die Zeitschrift des Vereins deutscher Ingenieure.

Hütte . . . . . Des Ingenieurs Taschenbuch, Verlag von Wilhelm Ernst & Sohn, Berlin.



# Niete und Nietverbindungen.

## I. Niete.

Es bezeichnet:

d den Durchmesser des Nietloches,

d, den mittleren Durchmesser,

y die Länge des Nietschaftes vor dem Einziehen,

4 die Gesamtstärke der miteinander zu verbindenden Platten.

Verhältnisse der Nietköpfe siehe S. 10, Fig. 5 bis 8, Mittlerer Durchmesser des Nietschaftes

$$d_1 = d - 1 mm$$
,

Länge des Nietschaftes

$$y = x + A$$

mit 
$$x = 1.7 d$$
 1.3 d 1.6 d 0.75 d

für Köpfe

Gewicht eines Nietes gleich dem eines Rundeisens vom Durchmesser  $d_1$  und einer Länge  $2x + \Delta$ .

## II. Berechnung der Nietverbindungen.

## 1. Nur feste Nietverbindungen (Eisenkonstruktionen).

Den Nietlochdurchmesser dieser Verbindungen wählt man nach einem Übereinkommen der meisten Brücken- und Eisenhochbaufabriken bei einer Plattenstärke von

$$6$$
 8 10 13 20 mm,  $d = 12$  16 20 23 26 ...

ausnahmsweise auch noch d=28 und 30 mm. Die Schaftlänge der Niete zwischen den Köpfen bezw. die Gesamtstärke der zu verbindenden Platten soll, wenn möglich,  $\approx 4\,d$ , höchstens aber  $5,5\,d$  sein, da sonst ein Stauchen durch den ganzen Schaft nicht mehr möglich und ein Abspringen der Köpfe beim Erkalten zu befürchten ist.

#### a) Nietnähte von Blechträgern.

Die Nähte in den Gurtungseisen dieser Träger sind meist Ireihig oder 2reihig versetzt genietet. Bezeichnet nach S. 11, Fig. 1 bis 5,

δ die Stärke des Steges,

& die der einzelnen Gurtungsplatten,

h die Höhe zwischen den Steg-Nietreihen,

V die größte Schubkraft im vertikalen Schnitt des Trägers,

kg' die zulässige Schubspannung,

k' den zulässigen Leitungsdruck der Niete gegen die Lochwand,

so ist die Nietteilung gleich dem kleineren der beiden Werte zu nehmen:

$$t = m \cdot n \frac{d^2 \pi}{4} \frac{h}{V} k_s'$$

$$t = m \cdot n \cdot d \cdot A_{\min} \frac{h}{V} k'$$
(1)

mit  $\Delta_{\min}$  als kleinste Gesamtdicke der zu verbindenden Platten,

 $k_{\rm s}' = 600$  bis 700 kg/qcm für 1schnittige,

 $k_{\rm s}' = 1000$  , 1200 , , 2 , Nähte\*),

 $k' = 1400 \ kg/qcm^*$ ),

m=1 für I-förmige Träger (S. 11, Fig. 1),

m=2 " Kastenträger (S. 11, Fig. 2 und 5),

n=1, 2 für 1- bezw. 2 reihige Naht.

Ergibt die Rechnung  $t>6\,d$ , so ist  $t=6\,d$  zu wählen. Wegen der Kopfbildung muß  $t\geq 2\,d$  sein; als kleinster zulässiger Nietabstand gilt aber meist  $t=2,4\,d$ .

Der Diagonal- und Reihenabstand der 2reihigen Nähte beträgt

$$g \ge \frac{t+d}{2}$$
 mindestens aber 2,4 d,

$$e = \sqrt{g^2 - \left(\frac{t}{2}\right)^2}$$

die Stärke und Breite der Gurtungswinkel

 $\delta_1 = \delta$  bis  $\delta_2$ ,

 $b \ge 3 d$  bei 1-,

 $b \ge 3d + e$  bei 2 reihiger Naht.

Die Stoßverbindungen im Stegblech, in den Winkeleisen und Platten der Gurtungen sind so zu bemessen, daß der kleinste Nutzquerschnitt\*\*) der Laschen mindestens gleich dem 1,15 fachen, der Abscherquerschnitt der Niete zu jeder Seite der Stoßfuge mindestens gleich dem 1,3 fachen Nutzquerschnitt der verbundenen Teile ist.

<sup>\*)</sup> Nach den neuen preußischen Bestimmungen  $k_{\rm g} \approx 1000$  bezw. 2000,  $k' \equiv 2000 \ kg/qcm$ .

<sup>\*\*)</sup> Das ist der volle Querschnitt abzüglich der Nietlöcher

## b) Nietverbindungen der Flach- und Profileisen. Ist

P die zu übertragende Kraft einer solchen Verbindung, so folgt die erforderliche Nietzahl i\*) mit dem größeren Werte aus

$$P = i \frac{d^{3}n}{4} k_{6}'$$

$$P = i \cdot A_{\min} \cdot d \cdot k'$$
(2)

mit  $A_{\min}$ ,  $k_{B}'$  und k' wie unter Gl. (1).

Flacheisen von der Stärke  $\delta$  werden im Längsstoß durch 1- oder besser 2seitige Laschen von der Stärke

$$c \geq \frac{9}{8} \, \delta \,$$
 bezw.  $c \geq \frac{5}{8} \, \delta$ 

verbunden. Nach Schwedler kann man sich dabei jedes Eisen aus einzelnen Kettengliedern (siehe S. 11, Fig. 9 und 10) bestehend denken, die möglichst dicht und so in- und nebeneinander zu schieben sind, daß jedes Glied immer nur ein Niet umschlingt. Die Breite und Höhe dieser Glieder außerhalb bezw. hinter den Nieten muß

bei Iseitiger Laschung

$$w = 0.4 \alpha \frac{d^2}{\delta}, h = 0.4 \frac{d^2}{\beta \cdot \delta},$$

bei 2 seitiger Laschung 
$$w=0.7~\alpha~\frac{d^2}{\delta},~h=0.7~\frac{d^2}{\beta\cdot\delta}$$

mit  $\alpha = 0.8$  bis 1 und  $\beta = 1$  betragen.

Als zulässig kleinster Nietabstand (von Mitte bis Mitte Niet) gelten 2,4 d, als größter 6 d.

Profileisen erhalten im Längsstoß Flacheisenlaschen, die bei L-Eisen zu beiden Seiten jedes Schenkels, bei 1-, I-, L- und Z-Eisen zu beiden Seiten des Steges sowie außerhalb der Flanschen sitzen. Der Nutzquerschnitt dieser Laschen ist größer als der entsprechende Querschnitt der verbundenen Profilteile zu nehmen.

Der Nietabstand beträgt gewöhnlich 2,4 d bis 3 d, bezüglich der Wurzelmaße siehe die Angaben auf S. 11, Fig. 8.

An Knotenpunkten und Ecken werden die in derselben oder verschiedenen Ebenen zusammenstoßenden Flach- und Profileisen (siehe S. 11, Fig. 6 und 7) mit Hilfe von Formblechen und Winkelstücken vereinigt. Profileisen sollen dabei möglichst mit den Flanschen, nicht mit dem Steg angenietet werden.

Die Stärke der Bleche und Winkelstücke richtet sich nach derienigen der angeschlossenen Teile und nach der zu übertragenden Kraft P, für die Form der Bleche ist ihr vorteilhaftester Ausschnitt, die Nietzahl und die gegenseitige Lage der Eisen maßgebend.

> Schenkelbreite der Winkelstücke wie unter a), Nietabstand wie oben.

Die erste der beiden Gl. (1) für die Nietteilung der Blechträger folgt aus der Bedingung, daß die vertikale Schubspannung v in dem Stegblech auf der Länge t von

den auf diese Strecke entfallenden n Nieten aufzunehmen ist. Bei einer zulässigen Schubspannung kg' des Nietmateriales muß also

$$t \cdot \delta \cdot \tau = n \frac{d^3 \pi}{4} k_8'$$

sein. Nach der Mechanik ist für dünnstegige Träger annähernd

$$\tau = \frac{V}{m \cdot h \cdot \delta}$$

wenn V, h und m die umstehend angegebene Bedeutung haben. Führt man diesen Wert in die obige Gleichung ein, so wird

$$t \frac{V}{m \cdot h} = n \frac{d^2 \pi}{4} k_s'$$

oder

$$t = m \cdot n \, \frac{d^2 \pi}{4} \, \frac{h}{v} \, k_{\mathrm{S}}.$$

Die zweite der Gl. (1) berücksichtigt die Forderung, daß die zwischen Nietschaft und Lochwand auftretende Pressung\*) den zulässigen Wert k' nicht überschreiten darf. Sie ergibt sich bei einer kleinsten Gesamtstärke Amin der zu verbindenden Platten, wenn in die erste Gleichung

$$\frac{d^{\prime}\pi}{4} \cdot k_{3}^{\prime} = d \cdot A_{\min} \cdot k^{\prime}$$

eingeführt wird.

Bezüglich des Diagonal- und Reihenabstandes g und e siehe unter "3. Feste und dichte Nietverbindungen".

Gl. 2 ist entsprechend Gl. 1 gebildet.

Die Breite w des nach dem Schwedlerschen Verfahren um jeden Nietschaft zu legenden Kettengliedes ist so zu

bemessen, daß der Zugquerschnitt des Gliedes gleich demoder den Abscherquerschnitten des umschlungenen Nietes, also nach Textfig. 1

Fig. 1.

$$2w \cdot \delta \cdot k_z = \frac{d^2\pi}{d}k_s$$

$$w = \frac{\pi}{8} \frac{k_8}{k_z} \frac{d^2}{\delta} = -0.4 \alpha \frac{d^3}{\delta}$$
 for Isettige,

$$w=$$
 1,75  $\frac{\pi}{8}\,\frac{k_{\,\mathrm{S}}'}{k_{\,\mathrm{B}}}\,\frac{d^2}{\delta}=\sim$  0,7  $a\,\frac{d}{\delta}$  für 2 seitige

Laschen wird mit  $a = k_s'/k_z$ ,  $k_s'$  wie oben und

kz als zulässige Zugspannung der Flacheisen. Bei der 2seitigen Laschung ist dabei der Widerstand der abzuscherenden zwei Nietquerschnitte wegen der Ungenauigkeit der Arbeit nur gleich dem 1,75 fachen eines Querschnittes angenommen.

Die Höhe h der Kettenglieder ergibt sich aus der Bedingung, daß das hinter jedem Niet liegende Flacheisenstück noqp in Textfig. 1 dieselbe Festigkeit gegen das Herausscheren wie das Niet gegen Abscheren besitzen muß, mit

$$h = n o = p q \text{ und}$$

ks als zulässige Schubspannung der Flacheisen

aus

$$2h \cdot \delta \cdot k_8 = \frac{d^2\pi}{4}k_8$$

$$h = \frac{\pi}{8} \frac{k_8'}{k_8} \frac{d^3}{\delta} = \sim 0.4 \frac{d^4}{\beta + \delta}$$

bezw.

$$h = 1.75 \frac{\pi}{8} \frac{k_s'}{k_s} \frac{d^2}{\delta} = -0.7 \frac{d^3}{\beta \cdot \delta}$$

mit

$$\beta = \frac{k_s}{k_s}$$

<sup>\*)</sup> Bei Stoßverbindungen zu jeder Seite der Fuge.

<sup>\*)</sup> Bezogen auf die Projektion des Nietloches.

## 2. Nur dichte Nietverbindungen (an Blechgefäßen mit geringem Druck).

Die Ireihigen Überlappungsnähte dieser Verbindungen können nach der nebenstehenden Tabelle bemessen werden. Kommen L-Eisen zur Anwendung, so erhalten sie bei einer Dicke  $\delta$  der Gefäßwände eine

Schenkelstärke

 $\delta_i = \delta$  bis  $\delta + 2 mm$ ,

Schenkelbreite

 $b \ge 3 d$ .

Die Normalprofile für Formeisen sind dabei zu berücksichtigen.

	Blech- stärke $\delta$ $mm$	Nietloch- durch- messer d mm	Niet- teilung t mm	Blech- kanten- abstand a mm
Wasserkast. u. Windleitungen	46	13	45	25
	7-8	17	55	30
Gasrohre	5-6	13	50	25
Gasometer	2-3	6-6,5	28-30	15
Schornsteine: Rundnähte	3-4	11	65	20
n 10	56	13	65	25
	78	17	65	30
" Längsnähte eben- so, aber	-	-	80	_

## 3. Feste und dichte Nietverbindungen (an Dampfkesseln).

Die Verhältnisse der Nietnähte auf S. 13 bestimmen sich für

 $\delta =$  Blechstärke

nach den folgenden Angaben:

#### Nietlochdurchmesser d.

Um mit möglichst wenig Nietsorten auszukommen, gibt man mehreren Blechstärken, ebenso wie den Rundund Längsnähten eines Kessels, denselben Nietlochdurchmesser und wählt für ihn nur ungerade (oder nur gerade) Zahlen\*).

Überlappung und einseitige Laschung.

$$d = \delta + 9$$
 bis 7 mm für  $\delta < 22$ ,

$$d = \frac{2}{3} \delta + 16 \text{ bis } 14 \text{ mm für } \delta > 22 \text{ mm.}$$

$$d = 15$$
 17 19 21 23 25 27 29 ,

$$d = 31 \quad 33 \quad 35 \quad 37$$

#### Zweiseitige Laschung.

d um  $\theta$  bis 3 mm kleiner als in der vorstehenden Tabelle, aber nicht kleiner als  $\delta$ .

#### Nietteilung t.

Für die Längsnähte eines Kessels berechnet sich

$$t = d\left(1 + g \cdot n \frac{d}{\delta - 1}\right) \dots (3)$$

mit d und  $\delta$  in mm und

n = Anzahl der auf einen Blechstreifen von der Breite t entfallenden Niete (S. 13).

Angaben zur Berechnung von  $\varphi$  nach Gl. (6) siehe umstehend.

Für Flußeisenbleche von 3600 kg/qem in Rechnung zu stellender Zugfestigkeit ergeben sich als Mittelwerte\*):

$$\varphi = \left\{ \begin{array}{cccc} 0.94 & 0.92 & 0.87 & 0.87 \\ 1.0 & 0.97 & 0.93 & 0.93 \end{array} \right\} \begin{array}{c} 2 \text{seitige Laschung mit doppelt} \\ \text{so großer Teilung außen (S. 13,} \\ \text{Fig. 9 bis 11).} \end{array}$$

Für Fluß- und Schweißeisenbleche von anderer Zugfestigkeit K sind die vorstehenden Werte von  $\varphi$  mit K/3600 zu multiplizieren.

Wegen der Kopfbildung muß  $t \ge 2 d$  sein; für gewöhnlich geht man aber auch hier mit dem kleinsten Nietabstand (von Mitte bis Mitte) nicht unter 2,4 d. Bei der Ireihigen Überlappung fällt dieser Wert in der Regel größer als der nach Gl. (3) berechnete aus, was bei der Wahl von d und  $\delta$  zu beachten ist.

Die größte zulässige Nietteilung hängt von der Möglichkeit ab, durch das Verstemmen die Naht dicht zu bekommen. Versuche, bei welchen Nietabständen das Verstemmen anfängt, wirkungslos zu werden, liegen aber noch nicht vor.

Für die Rundnähte eines Kessels, die nur halb so stark beansprucht werden wie die Längsnähte, wird die Nietteilung meist empirisch gewählt, nämlich bei der hier allgemein üblichen Überlappung

$$t = 2.4 d \text{ bis } 2.6 d \text{ 1reihig}$$
  
 $t = 3 d$  , 3.3 d 2 ,  $(4)$ 

Diagonaler Nietabstand  $g_i, g_1$  und Reihenabstand  $e_i, e_i$ .

Für die 2- und mehrreihig versetzt genieteten Nähte (Zickzacknietung) ist zu nehmen:

bei gleicher Teilung in allen Reihen

<sup>\*)</sup> Die Kommissionen der DJN, HN und MN streben auch hier wie bei den nur festen Nietverbindungen eine Beschränkung der Nietsorten an.

<sup>\*)</sup> Die oberen Werte von  $\varphi$  gelten für Maschinen-, die unteren für Handnielung.

<sup>\*\*)</sup> Mit breiterer innerer Lasche.

$$g \ge \frac{t+d}{2}$$
, mindestens aber  $g = 2.4 d$ ,

$$e = \sqrt{g^2 - \left(\frac{t}{2}\right)^2}$$

bei doppelt so großer Teilung außen

$$g \ge \frac{t}{4} + \frac{d}{2}$$
,  $g_1 \ge \frac{t}{4} + d$ , mindestens aber  $g$  und  $g_1 = 2.4 d$ ,

$$e=\sqrt{g^{_2}-\left(rac{t}{4}
ight)^{^2}},\;\;e_{_1}=\sqrt{g_{_1}{}^2-\left(rac{t}{4}
ight)^{^2}}.$$

Für die 2reihig parallel genieteten Nähte (Kettennietung, S. 13, Fig. 3) ist

$$e=0.8t$$

ein passender Wert.

Blech- und Laschenkantenabstand a = 1.5 d bis 1.6 d.

Laschenstärke c.

Bei gleicher Teilung in allen Reihen

$$c \ge \frac{9}{8} \delta$$
 für 1seitige,  $c \ge \frac{5}{8} \delta$  , 2 , Laschen,

bei doppelt so großer Teilung außen

$$c \geq \frac{5}{8} \frac{t-d}{t-2d} \delta$$
 für gleich breite Laschen,

$$c_1 + c_2 \ge \frac{\delta}{4} \frac{t - d}{t - 2d} \delta$$
 für innere breitere Lasche (S. 13, Fig. 11).

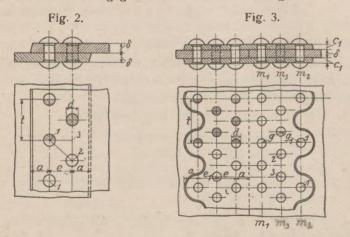
#### Festigkeit der Nietnaht.

Im Vergleich mit der Festigkeit des vollen Bleches ist die der Nietnaht

$$z = \frac{t - d}{t} \tag{5}$$

Siehe hierzu auch die Anmerkung auf S. 5 mit Gl. (7).

Die Nietteilung t in Gl. (3) folgt bei gewähltem Nietlochdurchmesser d aus der Bedingung, daß der Widerstand der Niete gegen Abscheren mindestens gleich der in



Rechnung zu ziehenden Festigkeit des Bleches in der Nietnaht sein soll. Nach Bach liegt allerdings der Nietschaft nach dem Einziehen und Erkalten für gewöhnlich nicht an der Lochwandung der Bleche an, tritt also eine Scherbeanspruchung der Niete erst ein, wenn die zusammengenieteten Bleche sich gegeneinander verschieben. Daran

werden sie aber verhindert durch den Gleitwiderstand der Bleche, die durch das Schwinden der heiß eingezogenen Niete gegeneinander gepreßt werden. Die Berechnung führt nach beiden Ansichten, gleichgiltig ob man Scherbeanspruchung oder Gleitwiderstand annimmt, zu denselben Ergebnissen, da man den Gleitwiderstand ebenso wie die Schubspannung im Verhältnis zum Querschnitt des Nietschaftes in Rechnung stellt. Bezeichnet also

k, die zulässsige Zugspannung des Bleches.

kn' den Widerstand der Nietnaht gegen Gleiten oder Abscheren bezw. die zulässige Belastung der Niete in kg/qcm ihres Querschnittes.

so beträgt die in Rechnung zu ziehende Zugfestigkeit eines Blechstreifens von der Breite t in der Nietnaht

$$(t-d)(\delta-\theta,l)k_z$$

wenn 0,1 cm der Blechstärke für spätere Abrostung in Abzug gebracht werden. Der Widerstand der auf diesen Blechstreifen entfallenden n Niete (siehe Textfig. 2 und 3) ist

$$n \frac{d^2 \pi}{d} k_n'$$
.

Gemäß der obigen Bedingung soll nun

$$(t-d) (\delta-\theta,l) k_z = n \frac{d^2\pi}{4} k_0$$

oder für d und d in em

mit

Nach den "Bauvorschriften für Landdampfkessel" ist

$$k_2 = \frac{K}{x}$$
 ( $K = \text{Zuglestigkeit des Bleches}, x = \text{gestattete}$   
Sicherheit),

K=3300 für Schweißeisen,

K=3600 " Flußeisen von 3400 bis  $4100\,\mathrm{kg/qcm}$ 

$$K = 4000$$
 , ,  $4000$  ,  $4700$  ,  $K = 4400$  ,  $4000$  ,

x=4.5 (4.75) für Überlappung und Iseitige Laschung.

wenn die nicht eingeklammerten Werte für Maschinen-, die eingeklammerten für Handnietung gelten.

Die zulässige Nietbelastung gegen das Gleiten der Bleche\*) ist nach Bach:

$$k_{\rm n} = 600~{
m bis} \quad 700~kg/qcm~{
m bei} \; Ireihiger \ k_{\rm n}' = 550~, \quad 650~, \quad 2~, \ k_{\rm n}' = 500~, \quad 600~, \quad 3~, \quad 3~, \ label{eq:kn} \; Laschung.$$

Die umstehend angegebenen Werte von  $\varphi$  sind für die Mittelwerte kn' der vorstehenden Angaben berechnet.

Der Diagonalabstand  $g, g_i$  versetzt genieteter Reihen ergibt sich bei gleicher Teilung in allen Reihen, wenn nach Textfig. 2 in der Richtung 1-2-1 mindestens das gleiche Material wie in der Richtung l-1 sein soll, aus

$$2(g-d) \delta \ge (t-d) \delta$$
$$g \ge \frac{t+d}{2}.$$

\*) Der zulässige Widerstand der Niete gegen Abscheren ist größer.

Bei doppelt so großer Teilung außen folgt nach Textfig. 3 für die inneren Reihen mit einem Nietabstand t/2 entsprechend

$$g \ge \frac{t}{4} + \frac{d}{2}$$
.

während für die Richtungen 1-2-3-1 und l-1

$$2(g_1-d)\delta + \left(\frac{t}{2}-d\right)\delta \ge (t-d)\delta$$

oder

$$g_1 \ge \frac{t}{d} + d$$

sein muß.

Der Reihenabstand e, e, versetzt genieteter Reihen ist die Kathete 1+3 (Textfig. 2) eines rechtwinkligen Dreiecks 123, dessen Hypotenuse 12 = g bezw.  $g_1$  und dessen andere Kathete 23 = t/2, bei doppelt so großer Teilung außen = t/4 ist.

Die Laschenstärke e wählt man mit Rücksicht auf die Abnutzung stärker, als theoretisch erforderlich, nämlich bei gleicher Teilung in allen Reihen

$$c \geq \frac{9}{8} \delta$$
 für  $l$  seitige,  $c \geq \frac{5}{8} \delta$  ,  $2$  , Laschen;

bei doppelt so großer Teilung außen ist ferner zu berücksichtigen, daß eine Lösung der Verbindung eintritt, wenn nach Textfig. 3 die Laschen nach  $m_1$   $m_1$  oder das Blech nach m2 m2 reißt. Soll in beiden Richtungen gleiche Festigkeit vorhanden sein, so muß werden:

$$2(t-2d)e \ge (t-d) \delta$$

oder mit 5/8 anstatt 1/2 wie oben

$$c \ge \frac{5}{8} \frac{t-d}{t-2d} \delta.$$

Bei innerer breiterer Lasche (S. 13, Fig. 11) ist a - a doppelt so groß zu nehmen.

Das Festigkeitsverhältnis der Nietnaht berechnet sich, weil ein Blechstreifen von der Breite t in ihrer Mitte nur eine Breite t-d hat, zu

$$z = \frac{t-d}{t}$$

Anmerkung. Unter Umständen kann bei den 2seitigen Laschennähten mit doppelt so großer Teilung außen (Textfig. 3) das Festigkeitsverhältnis in der Linie mama kleiner werden, als vorstehend angegeben. Bei einer Zerstörung der Verbindung in dieser Richtung muß aber nicht nur das Blech reißen, sondern es müssen auch die Niete der äußeren Reihe abgeschert werden. Da auf die Breite t immer ein Niet kommt, so folgt der Widerstand bezw. das Festigkeitsverhältnis, das die Verbindung in der genannten Richtung bietet, aus

$$t \cdot \delta \cdot k_z = (t - 2d) \delta \cdot k_z + \frac{d^{2}\pi}{d} k_s'$$

$$z = \frac{t-2d}{t} + \frac{d \cdot \pi}{t} \cdot \frac{k_s}{t \cdot \delta \cdot k_s} \cdot \dots (7)$$

 $z = \frac{t-2 d}{t} + \frac{d \cdot \pi}{4} \frac{k_s}{t \cdot \delta \cdot k_z} \cdot \dots (7)$   $\text{mit} \frac{k_{s'}}{t} = -0.8 \text{ bei innerer breiterer Lasche (S 13, Fig. 11),}$   $\frac{k_{s'}}{t} = \sim 0.8 \cdot 1.75 = 1.4 \text{ bei gleich breiten Laschen (Text-fig. 3),}$ 

weil im letzteren Falle die Niete der äußeren Reihe 2schnittig sind.

## III. Abmessungen der Kesselbleche.

Es bezeichnet:

- D den lichten Durchmesser eines äußeren zylindrischen,
- D, D, den größten bezw. kleinsten lichten Durchmesser eines konischen Schusses.
- b die Länge des Schusses von Mitte bis Mitte Rundnaht.
- δ die Blechstärke desselben.
- u die ganze Überlappungs- oder halbe Laschenbreite in der Längsnaht,
- u' die entsprechende Breite in der Rundnaht.

Bei Ireihiger Naht ist u und u' = 2a, bei 2reihiger = 2 a - | c usw, mit a als Blech- oder Laschenkanten-, c als Reihenabstand.

Besteht jeder Schuß aus nur einem Blech, so muß dieses in der Abwickelung die folgenden Abmessungen erhalten:

#### 1. Zylindrische Kesselschüsse.

Bei überlappter Längsnaht (S. 14 u. 15, Fig. 1 und 4) ist

die Länge von Mitte bis Mitte der zusammengehörigen Nietlochreihen\*)

$$l_{a}=(D+\delta)~\pi$$
 für die äußeren,  $l_{1}=(D-\delta)~\pi$  " inneren Schüsse,  $l_{2}=(D-\delta)$ 

die ganze Länge

$$L_a = l_a + u$$
,  $L_i = l_i + u$ ,

die ganze Breite

$$B = b + u'$$

Bei gelaschter Längsnaht (S. 14 u. 15, Fig. 3 und 4) dagegen wird

die ganze Länge

$$L_{
m a}=(D+\delta)\,\pi$$
 für die äußeren,  $L_{
m i}=(D-\delta)\,\pi$  " inneren Schüsse,  $M_{
m i}=M_{
m i}$ 

die Länge von Mitte bis Mitte Nietlochreihe

$$l_a = L_a - u$$
,  $l_i = L_i - u$ ,

die ganze Breite wie vorhin.

#### 2. Konische Kesselschüsse.

Bei überlappter Längsnaht (S. 14 u. 15, Fig. 2 und 4) ist

die in den Rundnähten zu messende Bogenlänge von Mitte bis Mitte der zusammengehörigen Nietloch-

$$l_1 = (D_1 + \delta) \pi$$
 an der weiten,  
 $l_2 = (D_2 + \delta) \pi$  , engen Seite,  
oder für  $D_1 = D_2 + 2 \delta = D$   
 $l_1 = (D + \delta) \pi$ ,  $l_2 = (D - \delta) \pi$ ,

die ganze Bogenlänge in den Rundnähten

$$L_1 = l_1 + u$$
,  $L_2 = l_2 + u$ ,

die ganze Breite (radial nach dem Mittelpunkte der Abwickelung gemessen)

$$B=b+u'$$
.

Bei geringer Konizität der Schüsse können ferner die Sehnen der Bögen l, und le gleich diesen Bögen selbst gesetzt werden, und es berechnen sich deren Pfeilhöhen zu

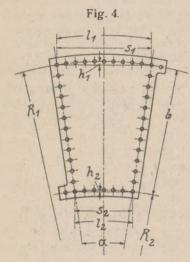
<sup>\*)</sup> Deren Löcher beim fertigen Schuß aufeinander zu liegen kommen.

$$h_1 = \frac{l_1 - l_2}{8 b} l_1 \text{ für die weite,}$$

$$h_2 = \frac{l_1 - l_2}{8 b} l_2 \quad \text{, enge Seite.}$$
Für  $D_1 = D_2 + 2 \delta = D \text{ und}$ 

$$\pi^2 = \sim 10 \text{ ist auch}$$

$$h_1 = \frac{(D + \delta) \delta}{0.4 b} \cdot h_2 = \frac{(D - \delta) \delta}{0.4 b}$$



Bei starker Konizität der Schüsse folgt für den Zentriwinkel a in Textfig. 4 aus

$$l_{1} = (D_{1} + \delta) \pi = R_{1} \cdot \alpha$$

$$l_{2} = (D_{2} + \delta) \pi = R_{2} \cdot \alpha$$

$$l_{1} - l_{2} = (D_{1} - D_{2}) \pi$$

$$= (R_{1} - R_{2}) \alpha = b \cdot \alpha$$

$$\alpha = \frac{l_{1} - l_{2}}{b} = \frac{(D_{1} - D_{2}) \pi}{b}$$

oder gemessen in Graden,

$$a = \frac{(D_1 - D_2) \pi}{b} \frac{180}{\pi},$$

$$a = \frac{D_1 - D_2}{b} 180.$$

Weiter ist der Radius

$$\begin{aligned} R_1 &= \frac{(D_1 + \delta) \pi}{a}, \\ R_1 &= \frac{(D_1 + \delta) b}{D_1 - D_2} \text{ sowie } R_2 &= \frac{(D_1 + \delta) b}{D_1 - D_2}. \end{aligned}$$

Die Sehnenlängen und Pfeilhöhen berechnen sich mit Hilfe der Kreisfunktionen aus

$$egin{align} s_1 = 2 \sin rac{a}{2} \; R_{11} & R_2 = 2 \sin rac{a}{2} \; R_2, \ h_1 = \left(1 - \cos rac{a}{2}
ight) R_{11} & R_2 = \left(1 - \cos rac{a}{2}
ight) R_2. \end{array}$$

Wird in die aus einem bekannten Lehrsatz der Planimetrie folgende Gleichung

eingeführt und hat vernachlässigt, so ergibt sich

$$\frac{l_1^2}{4} = 2 \frac{l_1 \cdot b}{l_1 - l_2} h_1$$

oder der Wert der Gl. (11) für geringe Konizität

$$h_1 = \frac{l_1 - l_2}{8 b} l_1.$$

Bei gelaschter Längsnaht ist die ganze Bogenlänge, gemessen in den Rundnähten,

$$L_1 = (D_1 + \delta) n$$
,  $L_2 = (D_2 + \delta) n$ 

zu machen, und es beziehen sich die Pfeilhöhen  $h_1$ ,  $h_2$  und Sehnen  $s_1$ ,  $s_2$  der früheren Gleichungen auf diese Bogenlängen.

#### 3. Der Dampfdom.

Sein Mantelblech (S. 14 u. 15, Fig. 5) erhält eine Länge von Mitte bis Mitte Nietlochreihe

$$l = (D + \delta) \pi, \ldots (12)$$

eine ganze Länge

$$= l + u$$

eine größte Breite

$$B = h + h_1 + m, \ldots (13)$$

wenn  $h + h_1$  die größte Höhe des Mantels,

m die gestreckte Länge der Krempe ist.

Besteht ein Schuß aus zwei oder mehr Blechen, so hat man

bei überlappter Längsnaht die für  $l_a$  und  $l_i$  bezw.  $l_i$  und  $l_2$ ,

bei gelaschter Längsnaht die für  $L_{\rm a}$  und  $L_{\rm i}$  nach den obigen Gleichungen berechneten Längen durch die Zahl der Bleche zu dividieren, um die entsprechenden Abmessungen der einzelnen Bleche zu bekommen.

## IV. Beispiele.

1.

Welche Verhältnisse erhält die Längsnaht eines Dampfsammlers von 13 mm Blechstärke, wenn diese Naht einmal als 2reihige Überlappung, das andere Mal als 1reihige, 2seitige Laschung ausgeführt wird? Das Material der Bleche und Niete ist Flußeisen.

Die 1schnittige, 2reihige Überlappung (S. 13, Fig. 2) bekommt nach den Angaben auf S. 3 für  $\delta = 13$ , n = 2 und Maschinennietung

einen Nietlochdurchmesser

$$d = \delta + 8 = 13 + 8 = 21 \text{ mm}$$

eine Nietteilung für  $\varphi = 0.59$ 

(3) 
$$t = 21 \left( 1 + 0.59 \cdot 2 \frac{21}{16 - 1} \right) = \sim 65 \text{ mm},$$

einen diagonalen Nietabstand

$$g \ge \frac{t+d}{2} = \frac{65+21}{2} = 43 \text{ mm}.$$

Für den Mindestabstand

$$g = 2.4 d = 2.4 \cdot 21 = \sim 50 mm$$

folgt ein Reihenabstand

$$e = \sqrt{50^2 - 32.5^2} = 38$$
 oder  $\sim 40$  mm.

Der Abstand der Blechkante von der Mitte der nächsten Nietreihe kann

$$a = 1.5 \cdot 21$$
 bis  $1.6 \cdot 21$  oder  $\sim 32.5$  mm

betragen, das Festigkeitsverhältnis der Naht zum vollen Blech ist

Nach den Angaben unter 1 auf S. 1 ist ferner zu nehmen: ein mittlerer Durchmesser des Nietschaftes

$$d_1 = d - 1 = 21 - 1 = 20 \text{ mm}$$

und eine Länge desselben vor dem Einziehen

$$y = x + \Delta = 1,7 d + 2 \delta = 1,7 \cdot 2I + 2 \cdot 13 = 62 mm.$$

Das Gewicht eines Nietes ist dann ebenso groß wie das eines Rundeisens von  $d_1 = 20 \, mm$  Durchmesser und

 $2x + 4 = 2 \cdot 1,7 d + 2 \delta = 2 \cdot 1,7 \cdot 21 + 2 \cdot 13 = 8 mm$ 

Länge, beträgt also, da 1 m Rundeisen von 20 mm Durchmesser 2,47 kg wiegt

$$0.098 \cdot 2.47 = \sim 0.245 \text{ kg}.$$

Soll die Naht als 2schnittige, 1reihige Laschung (S. 13, Fig. 7) ausgebildet werden, so ergibt sich für  $\delta=13$  und n=1 bei demselben Nietlochdurchmesser  $d=21\,mm$ 

eine Nietteilung mit  $\varphi = \theta,96$ 

(3) 
$$t = 21 \left( 1 + 0.96 \frac{21}{13 - 1} \right) = \sim 56 \text{ mm},$$

eine Laschenstärke

$$c \ge \frac{5}{8} 13 = \sim 9 mm$$

ein Abstand der Blech- und Laschenkanten von der Mitte der nächsten Nietreihe wie oben.

Das Festigkeitsverhältnis der Nietnaht ist hier aber nur

(5) 
$$z = \frac{56 - 21}{56} = 0.625.$$

Die Schaftlänge der Niete vor dem Einziehen muß, da num

$$\Delta = \delta + 2c = 13 + 18 = 31 \, mm$$

ist, um  $5\,mm$  größer als bei der vorigen Naht sein. Das Gewicht eines Nietes wird  $\sim 0.26\,ky$  betragen.

#### 2.

Für den auf S. 17 dargestellten Zweiflammrohrkessel von den nachstehenden Abmessungen
und Blechstärken sind die Verhältnisse der Nietnähte, die Maße und Gewichte der erforderlichen Niete und Bleche zu bestimmen.

Es beträgt:

- der lichte Durchmesser des Kesselmantels in den äußeren Schüssen 2,2 m,
- die Länge des Kesselmantels 10 m,
- der lichte Durchmesser der Flammrohre 0,8 m, im vorletzten Schuß auf 0,7 m abnehmend.
- der lichte Durchmesser des Dampfdomes 0,9 m,
- die Höhe des Dommantels über dem Kesselscheitel 0,825 m,
- die Blechstärke des Kesselmantels 19 mm,
- die der gewölbten Kesselböden 24 mm,
- die Blechstärke der Flammrohre in den beiden Rostrohren 15, in den übrigen 14 mm,
- die Blechstärke des Dommantels 13 mm,
- die des Dombodens 17 mm.

Der Kesselmantel besteht, um vorne und hinten einen Boden von 2,2 m äußerem Durchmesser verwenden zu können, aus 5 zylindrischen Schüssen. Die Rundnähte derselben sind 2reihig überlappt, die Längsnähte 3reihig gelascht mit breiterer innerer Lasche und doppelt so großer Teilung außen genietet. Die Flammrohre sind in den Längsnähten geschweißt, in den Ireihigen Rundnähten durch Adamsonsche Ringe versteift. Das Material der Bleche und Niete ist Flußeisen.

#### 1. Der Kesselmantel.

Der Nietlochdurchmesser soll nach den Angaben auf S. 3

bei den 2reihigen Rundnähten

$$d = \delta + 8 = 19 + 8 = 27 \text{ mm},$$

bei den 3reihigen Längsnähten

$$d = 27 - 3 = 24 \, mm$$

sein. Entscheidet man sich, um gleich starke Niete bei den Rund- und Längsnähten verwenden zu können, für

$$d = 25 \, mm$$

so kann der Abstand der Blech- und Laschenkanten von der Mitte der nächsten Nietreihe

$$a = 1.6 \cdot 25 = 40 \text{ mm}$$

betragen.

Für die Rundnähte kann die Nietteilung

(4) 
$$t = 3 d$$
 bis  $3,3 d = 75$  bis  $82,5 mm$ 

genommen werden. Da diese Teilung aber in den gemeinschaftlichen Umfang der äußeren und inneren Schüsse aufgehen muß, so sind

$$\frac{2200 \,\pi}{75 \text{ bis } 82,5} = \sim 92 \text{ bis } 84 \text{ Nietteilungen}$$

erforderlich. Bei 88 Teilungen würde

$$t = \frac{2200 \text{ m}}{88} = \sim 78,5 \text{ mm}$$

sein.

Der diagonale Nietabstand soll

$$g \ge \frac{t+d}{2} = \frac{78.5 + 25}{2} = \sim 52 \text{ mm}$$

mindestens aber

$$g = 2.4 d = 2.4 \cdot 25 = 60 mm$$

betragen. Mit dem letzteren Werte folgt als Reihenabstand

$$e = \sqrt{60^2 - \left(\frac{78.5}{2}\right)^2} = \sim 45 \text{ mm}.$$

Für die Längsnähte berechnet sich die Nietteilung mit n=4.5 und  $\varphi=0.93$  (Handnietung) zu

(3) 
$$t = 25\left(1 + 0.93 \cdot 4.5 \frac{25}{19 - 1}\right) = 170 \text{ mm}.$$

Bei der Einteilung ist Rücksicht auf den Abstand der Rundnähte an den Schüssen zu nehmen. Sollen nämlich die 5 Schüsse des Mantels gleich lang werden, so muß jeder von ihnen einen Abstand (S. 17, Fig. 1)

$$b = \frac{10\,000 - (2 \cdot 40 + 45)}{5} = 1975 \, mm$$

erhalten. Wählt man dann den auf S. 17, Fig. 7, mit y bezeichneten Abstand zu 72,5 mm, so muß die äußere Nietreihe

$$\frac{1975 - 2\left(72,5 + \frac{170}{4} + 22,5\right)}{170} = 10$$

Nietteilungen bekommen.

Bei einem diagonalen Nietabstand  $g=6\theta$  mm (wie oben) folgt weiter für den Abstand der beiden inneren Nietreihen

 $e = \sqrt{58^2 - \left(\frac{170}{4}\right)^2} = \sim 40 \text{ mm},$ 

während der Abstand der äußeren Reihe wegen der Kopfbildung 2,7  $d=\sim$  70 mm verlangt.

Die innere Lasche ist  $e_2=14$ , die äußere  $\epsilon_1=16\,mm$  stark gemacht, so daß der Bedingung

$$c_1 + c_2 \ge \frac{5}{4} \frac{170 - 25}{170 - 2 \cdot 25} = 28,6 \text{ mm}$$

genügt ist.

Der Blech- und Laschenkantenabstand ist wie oben a = 40 mm.

Das Festigkeitsverhältnis der Längsnaht beträgt für die äußere Nietreihe

für die mittlere

(7) 
$$z = \frac{170 - 2 \cdot 25}{170} + \frac{25^2 \pi}{4} \frac{0.8}{170 \cdot 19} = -0.83.$$

Die Niete müssen vor dem Einziehen im Schaft einen mittleren Durchmesser

$$d_1 = 25 - 1 = 24 \text{ mm}$$

besitzen und für die Längsnähte

$$y = 1,7 \cdot 25 + 19 + 14 + (16) = \sim 92$$
 bezw. 76 mm, für die Rundnähte 81 bezw. 86 mm lang sein.

Jedes dieser Niete wiegt

$$0.134 \cdot 3.55 = 0.48 \text{ kg}$$
  
bis  $0.118 \cdot 3.55 = 0.42 \text{ kg}$ .

Da jede Rundnaht des Kessels  $2 \cdot 88 = 176$ , jede Längsnaht  $2 \cdot 53 = 106$  Niete erfordert, so sind im ganzen

$$6 \cdot 176 + 5 \cdot 106 = 1586$$
 Stück

nötig.

Jeder Schuß des Mantels besteht nur aus einem Blech. Die Breite desselben von Mitte bis Mitte der betreffenden Nietlochreihe einer jeden Seite ist oben zu  $b=1975\ mm$  berechnet. Die ganze Breite muß

$$B=b+e+2$$
  $a=1975+45+2\cdot 40=21.00$  mm, die ganze Länge, wenn der äußere Durchmesser der Böden genau  $2,2$  m ist, ohne Zugabe für die Laschenzuschärfung

bei den äußeren Schüssen (S. 17, Fig. 2)

(9) L<sub>a</sub> = 
$$(2200 + 19) \pi = \sim 6970 mm$$
, bei den inneren Schüssen
$$L_i = (2200 - 19) \pi = \sim 6850 mm$$

sein.

Das Gewicht eines Schußbleches ist, da  $1\,qm$  Blech von  $19\,mm$  Stärke  $\sim 149.2\,kg$  wiegt,

#### 2. Die Flammrohre.

Für die Ireihigen Rundnähte derselben ist mit  $\delta = 14~(15)$  zu nehmen:

ein Nietlochdurchmesser

$$d = 23 \, mm$$

eine Nietteilung

$$(4) t = 2,4 \cdot 23 = 55 mm,$$

ein Abstand der Blechkante von der Nietreihenmitte

$$a = 1.5 \cdot 23 = \sim 35 \text{ mm}^*$$

Da die Nietteilung ohne Rest in den Umfang der Rundnähte aufgehen muß, so sind die Nähte am vorderen Boden in

$$\frac{830 \, \pi}{55} = \sim 48$$

am hinteren Boden in

$$\frac{728\pi}{55} = \sim 42,$$

an den Versteifungsringen in

$$\frac{940 \text{ n}}{55} = \sim 54 \text{ und } \frac{840 \text{ n}}{55} = \sim 48$$

gleiche Teile zu zerlegen.

Die Flammrohrnieten müssen im kalten Zustande einen mittleren Schaftdurchmesser

$$d_1 = 22 mm$$

und für die Bodenrundnähte eine Schaftlänge

$$y = 1,7 \cdot 23 + (15 + 24) = \sim 78 \text{ mm},$$

für die Versteifungsringe eine solche

$$y = 1.7 \cdot 23 + (15 + 16 + 15) = 85 \text{ mm}$$

haben. Von der ersten Sorte sind

erforderlich, und jedes Niet wiegt

$$0.117 \cdot 2.99 = 0.35 \, kg$$

von der zweiten Sorte

$$10 \cdot 54 + 2 \cdot 48 = 636$$
 Stück

bezw.

$$0.124 \cdot 2.99 = 0.37 \text{ kg}.$$

Jedes Flammrohr besteht aus 7 Schüssen, und die Versteifungsringe des einen Rohres sind um 125~mm gegen die des anderen versetzt. Die Verhältnisse der Versteifungsringe und anschließenden Bördel sind aus S. 17, Fig. 5, ersichtlich. Denkt man sich einen solchen Bördel gerade gestreckt, so wird die Länge des Rohres um 115-45=70~mm größer als dessen achsiale Länge bis zur Mitte des Versteifungsringes. Am vorderen Boden stehen die Flammrohre um 60~mm vor.

Die ganze Länge der Rohre bestimmt sich also mit den auf S. 17, Fig. 4, eingetragenen Abmessungen der Böden zu

$$10\,000 - 125 + 525 + 60 - 125 + 95 + 75 = 10\,505 \text{ mm.}$$
vorderer Boden hinterer Boden

Sollen alle Schüsse, ausgenommen der letzte und erste des einen Rohres, aus gleich breiten Blechen hergestellt werden, so muß unter Berücksichtigung des Umstandes, daß der erste und letzte Schuß nur an der einen Seite gebördelt ist, der Abstand von Mitte bis Mitte Versteifungsring der mittleren Schüsse

$$\frac{10505 - 2 \cdot 70}{7} = \sim 1480 \text{ mm}$$

betragen, während der erste und letzte Schuß bis zur Mitte seines Ringes

<sup>\*)</sup> An den Bodenkanten 40 mm.

$$1480 - 1 - 70 = 1550 \text{ mm}$$

Länge verlangt. Für das andere Flammrohr muß wegen der Versetzung der Versteifungsringe die fragliche Länge des ersten Schusses

$$1550 + 125 = 1675 mm$$

die des letzten

$$1550 - 125 = 1425 \ mm$$

sein. Im abgewickelten Zustande ist somit sämtlichen Blechen (S. 17, Fig. 3) eine Breite

$$B = 1480 + 2 \cdot 70 = 1620 \text{ mm}$$

zu geben, ausgenommen die des ersten und letzten Schusses bei dem einen Flammrohre, für welche die Breite

B = 1675 + 70 = 1745 mm bezw. 1425 + 70 = 1495 mm sein muß.

Die Länge der zylindrischen Schußbleche berechnet sich weiter, wenn 40 bezw. 43 mm für die Schweißnaht zugegeben werden, zu

$$L = \left(800 + \frac{15}{14}\right)\pi + \frac{40}{43} = 2600 \text{ mm}$$

und

$$L = (700 + 14) \pi + 40 = 2283 \text{ mm}.$$

Bei den konischen Schußblechen hat man sich die beiden Bördel als konische Fortsetzung der Rohre ausgestreckt zu denken. Die Schüsse erhalten dann an der weiteren Seite eine lichte Weite von

$$800 + \frac{70}{1480} (800 - 700) = \sim 805 \text{ mm},$$

an der engeren Seite eine solche von 695 mm. In der Abwickelung ist daher den Schußblechen ohne Zugabe für die Schweißung eine Bogenlänge von

$$(805 + 14) \pi = 2573 \text{ bezw.} (695 + 14) \pi = 2227 \text{ mm}$$

zu geben. Die Pfeilhöhe der Bögen hat mit  $l_1=2573$ ,  $l_2=2227$  und  $B=1620\ mm$  anstatt b

(11) 
$$h_1 = \frac{2573 - 2227}{8 \cdot 1620} 2573 = 68,6 \text{ mm}, \\ h_2 = \frac{2573 - 2227}{8 \cdot 1620} 2227 = 59,5 \text{ mm}$$

zu betragen.

Das Gewicht der Flammrohrbleche ist

für die 15 mm starken Rostrohre

bezw

$$1,745 \cdot 2,6 \cdot 117,75 = 534 \text{ kg (1 Stück)},$$

für die 14 mm starken zylindrischen Rohre

$$1,62 \cdot 2,6 \cdot 109,9 = 463 \text{ kg } (6 \text{ Stück}),$$
  
 $1,62 \cdot 2,283 \cdot 109,9 = 407 \text{ kg } (1 \text{ Stück}),$   
 $1,495 \cdot 2,283 \cdot 109,9 = 375 \text{ kg } (1 \text{ Stück}).$ 

Für die  $14 \ mm$  starken konischen Schüsse sind Blechtafeln von ca.

$$(\mathit{l,62} + \mathit{0,06})\,\mathit{2,613}\cdot\mathit{109,9} = \sim \textit{483}\,\mathit{kg}\,(\mathit{2}\,\mathit{Stück})$$
nötig.

#### 3. Der Dampfdom.

Die /reihige Rundnaht desselben erhält für  $\delta=13~mm$  einen Nietlochdurchmesser

$$d=21$$
 mm.

eine Teilung in der Bodenrundnaht

$$(4) t = 2.4 \cdot 2I = 50 mm,$$

sodaß diese Naht in

$$\frac{900\,\pi}{50} = 56$$

Teile zu zerlegen ist.

Für die Längsnaht können die im 1. Beispiel auf S. 6 berechneten Verhältnisse

$$t = 65$$
,  $e = 40$  und  $a = 32,5$  mm

gewählt werden.\*)

Die Niete haben im kalten Zustande einen mittleren Durchmesser

$$d_1 = 20 mm$$

und für die	Bodenrund-,	Kesselrund-,	Längsnaht
eine Schaftlänge	66	68	62 mm
ein Gewicht	0,25 kg	0,26 kg	0,24 kg
Stückzahl ca.	56	110	25

Das Mantelblech des Domes (S. 17, Fig. 8) bekommt im abgewickelten Zustande eine Länge von Mitte bis Mitte der zusammengehörigen Nietlochreihen

(12) 
$$l = (900 + 13) \pi = \sim 2870 \text{ mm}$$

und eine ganze Länge

$$L = 2870 + 40 + 2 \cdot 32,5 = 2975 \text{ mm}.$$

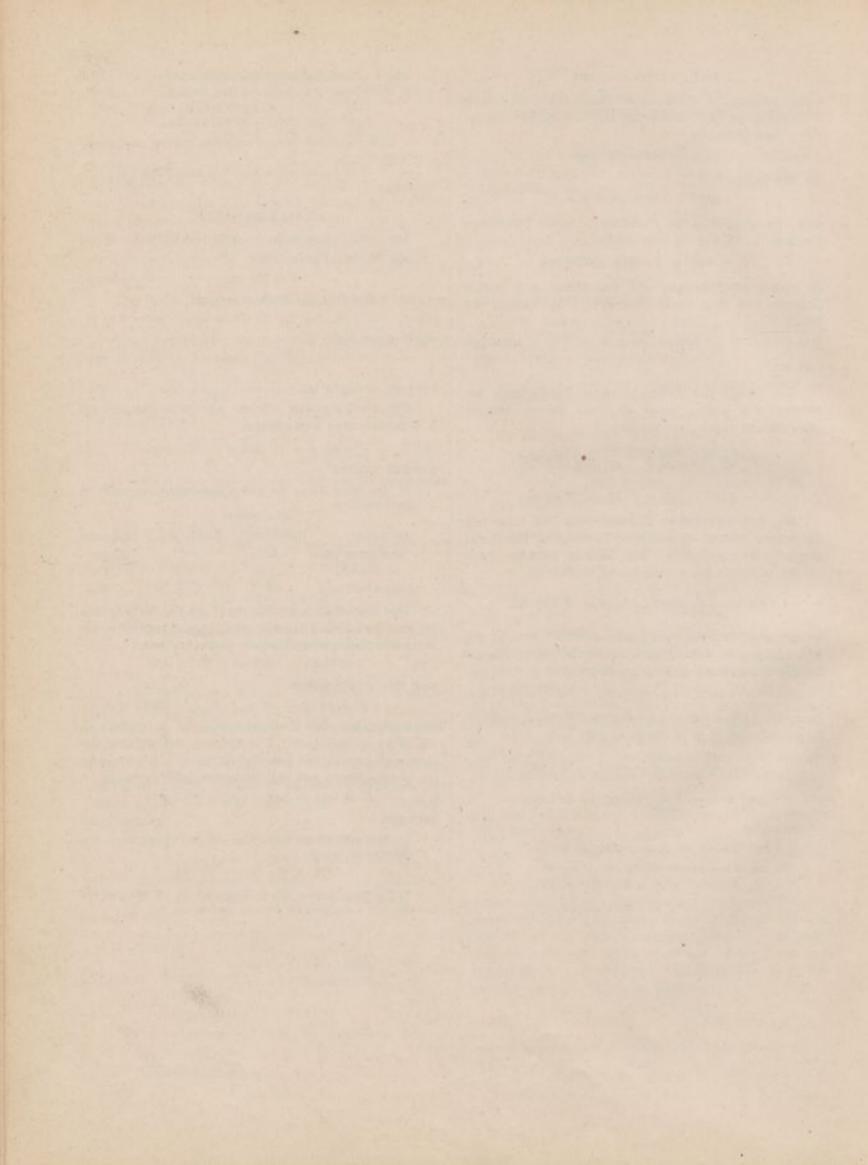
Konstruiert man die Mantelabwickelung, so ergibt sich die Höhe  $h_1=100\ mm$ . Die Krempe, mit welcher der Dom am Kesselmantel befestigt ist, ist  $m=120\ mm$  lang. Die größte Breite des Mantelbleches muß demnach

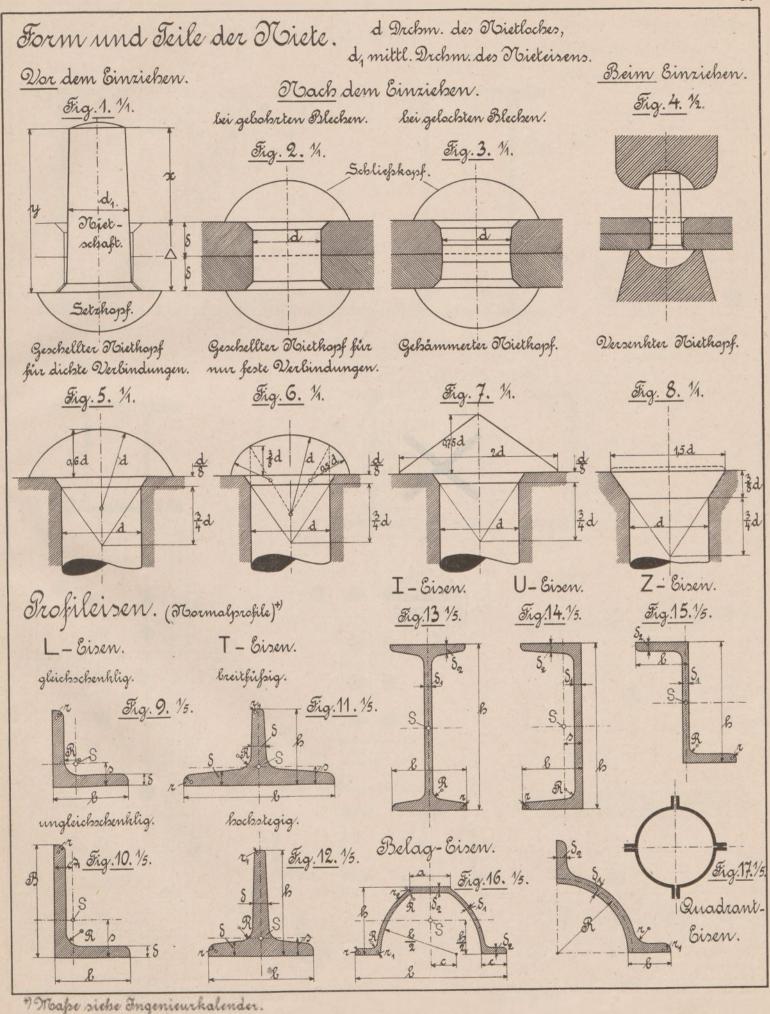
(13) 
$$B = 825 + 100 + 120 = 1045 \text{ mm}$$
 betragen.

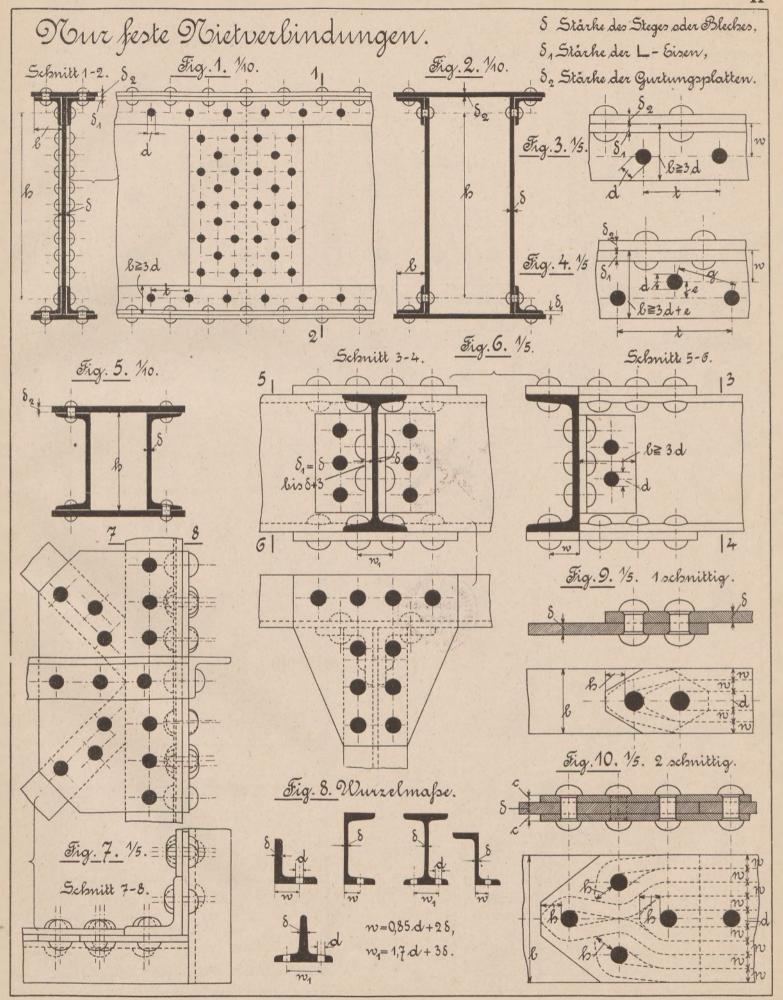
Die rechteckige Platte, aus der das Mantelblech herzustellen ist, wiegt

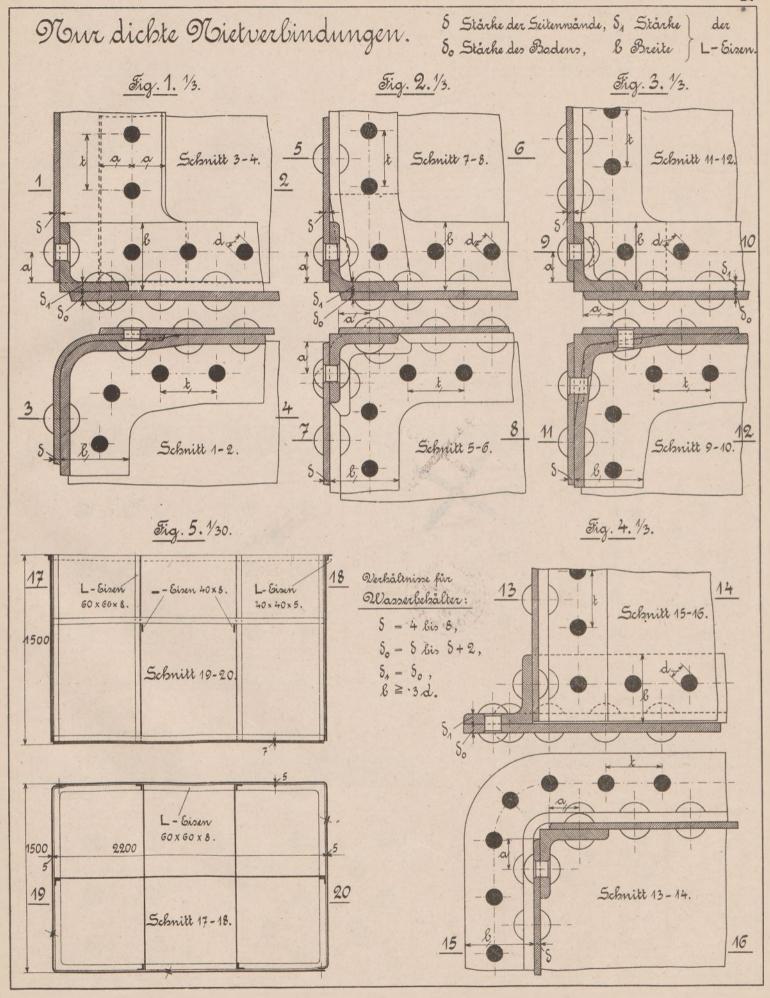
$$2,975 \cdot 1,045 \cdot 102 = \sim 317 \text{ kg}.$$

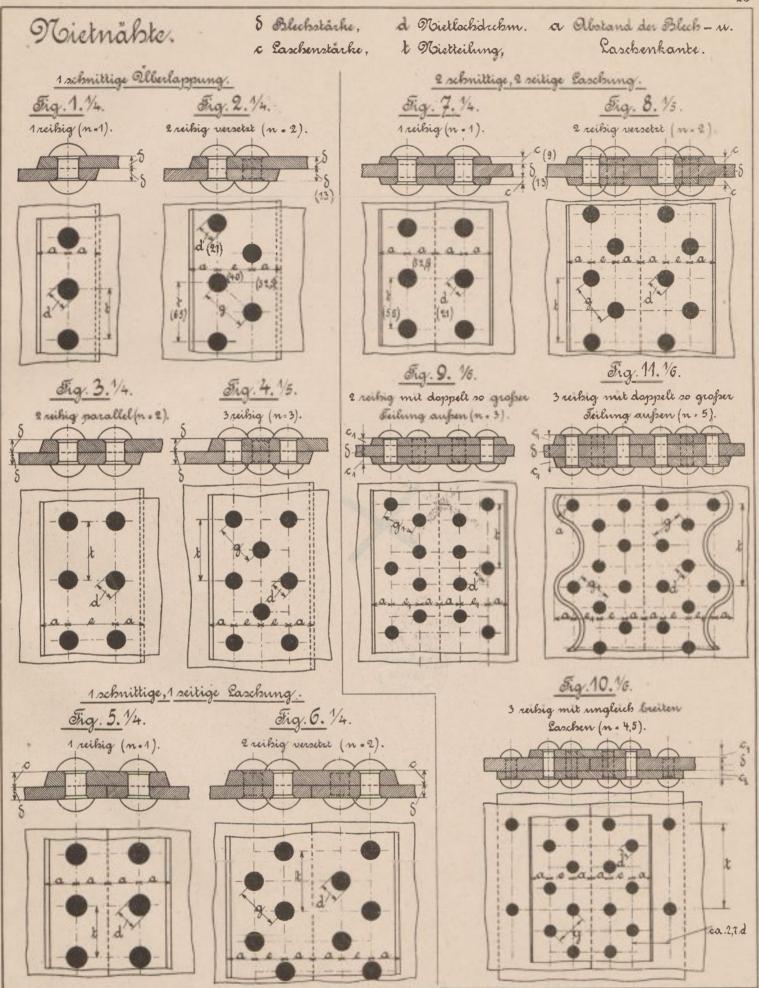
<sup>\*)</sup> Die Handnietung würde hier nach Gl. (3) mit  $\varphi=0.62$  nur eine um  $2\,mm$  größere Teilung verlangen.



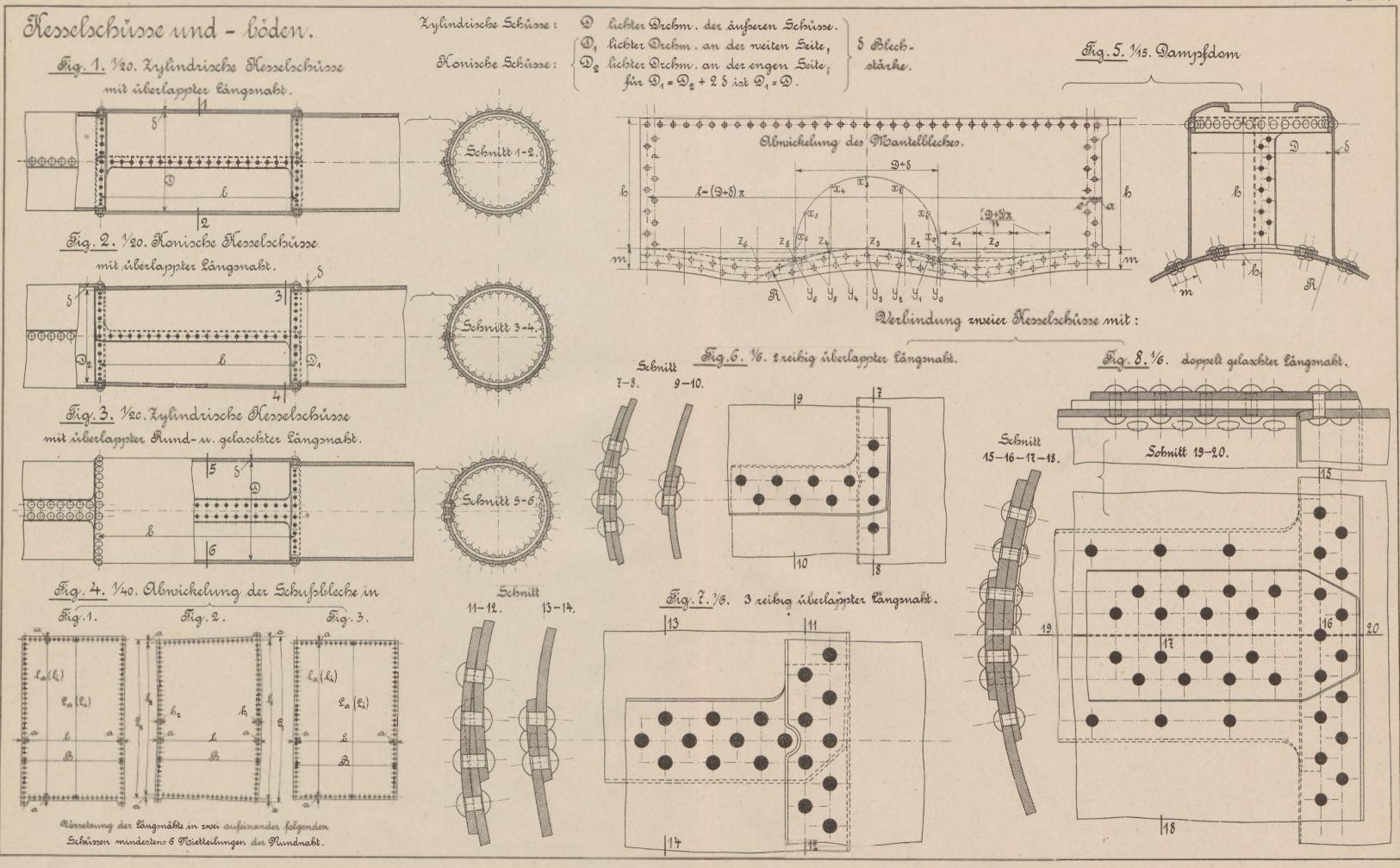


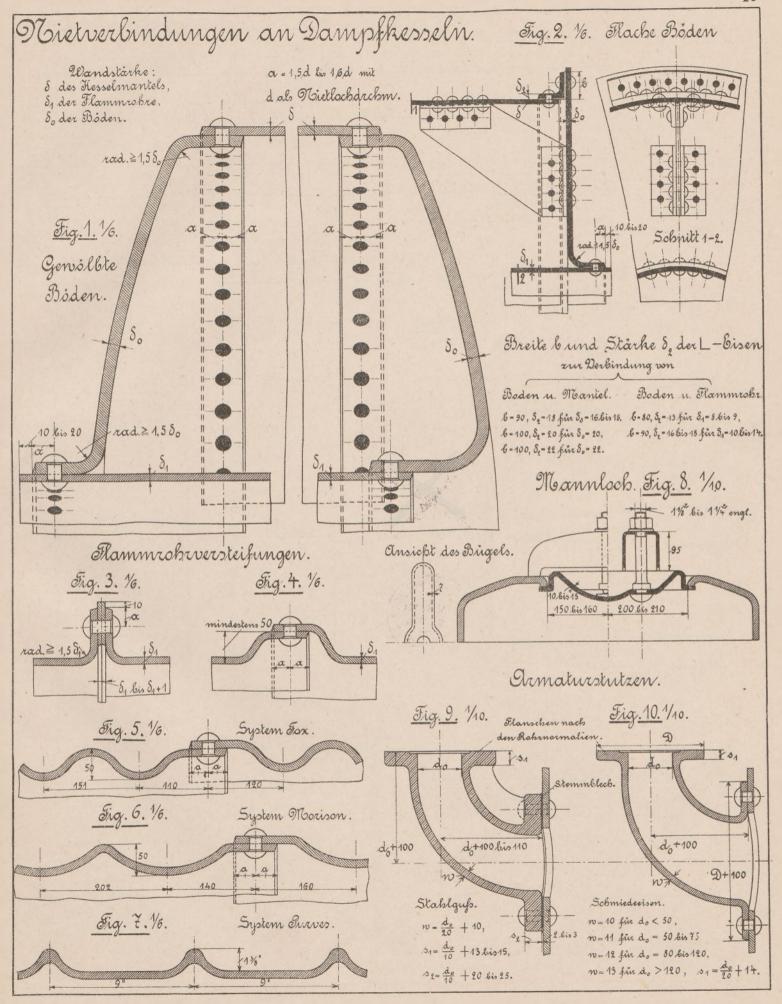


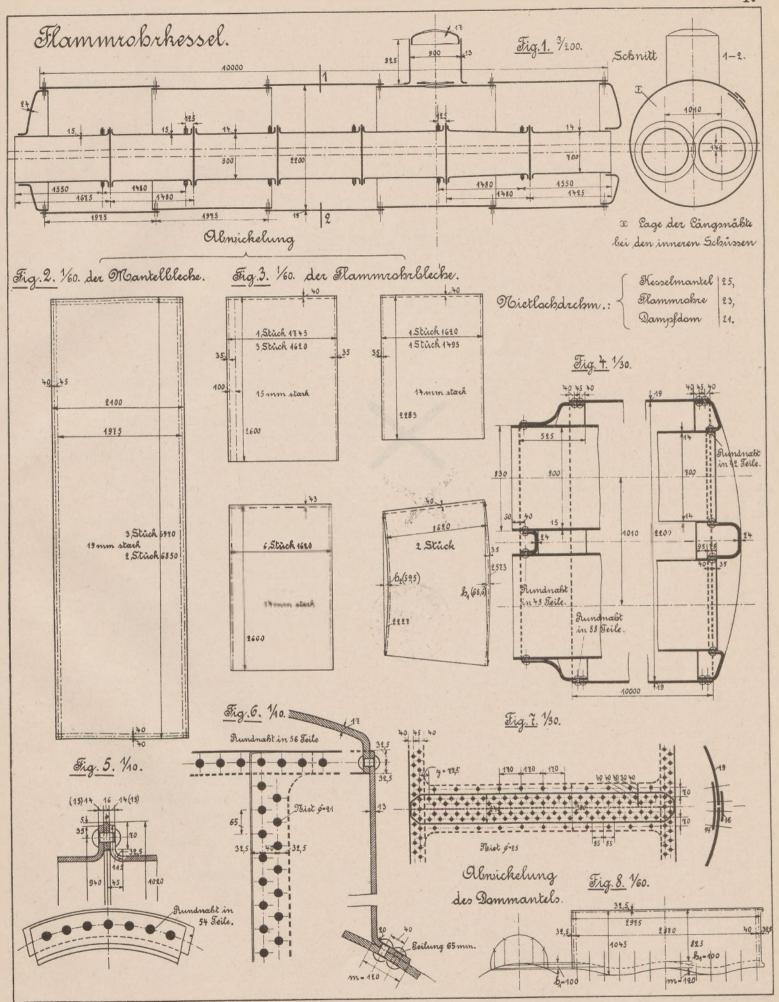




Biblioteka Pol. Wrock







# Schrauben und Schraubenverbindungen.

## I. Schraubengewinde.

Es bezeichnet:

d den äußeren,

d, den Kerndurchmesser,

 $t = 0.5 (d - d_1)$  die Gangtiefe, h die Steigung des Gewindes.

#### 1. Verhältnisse des scharfen Gewindes.

## a) Whitworth-Gewinde.

(Tabelle siehe S. 23.)

Es ist im engl. Zollmaß aufgestellt. Seine Steigung wird durch die auf I Zoll engl. kommende Gangzahl n festgelegt, beträgt also

$$h = \frac{1}{n}$$
 Zoll engl.  $= \frac{25.4}{n}$  mm.

Der Gewindequerschnitt ist nach S. 24, Fig. 1, ein gleichschenkliges Dreieck von 55° Spitzenwinkel und einer Höhe

$$t_0 = \frac{h}{2} \operatorname{ctg} 27^{1/2} = 0.9605 \ h.$$

Gangtiefe bei einer Ab- bezw. Ausrundung an den Spitzen und im Grunde der Dreiecke um  $t_0/6$ 

$$t = \frac{2}{3} t_0 = 0.6403 h,$$

Kerndurchmesser

$$d_1 = d - 2t = d - 1,2806 h.$$

#### b) Sellers-Gewinde.

Es wird in Amerika benutzt und unterscheidet sich von dem Whitworth-Gewinde durch die Gangzahl n und den Gewindequerschnitt, der hier nach S. 24, Fig. 2, ein gleichseitiges Dreieck von der Höhe

$$t_0 = \frac{h}{2} ctg \ 30^{\circ} = 0.866 \ h$$

bildet. Gangtiefe bei gerader Ab- und Ausflachung um  $t_0/8$ 

$$t = \frac{3}{4} t_0 = 0.6495 h$$

Kerndurchmesser

$$d_{t} = d - 2t = d - 1,299 h.$$

#### c) System-International-Gewinde.

Ihm liegt das metrische Maßsystem zu Grunde. Die Steigung ist für jeden Gewindedurchmesser unmittelbar festgelegt. Der Gewindequerschnitt bildet nach S. 24, Fig. 3, ein gleichseitiges Dreieck, das

$$t_0 = \frac{h}{2} ctg 30^0 = 0.866 h$$

hoch ist und in der Spitze um  $t_0/8$  gerade abgeflacht, im Grunde beliebig ausgerundet wird, wobei der zur Vermeidung von Klemmungen vorgesehene Spielraum zwischen Bolzen- und Muttergewinde höchstens  $t_0/16$  betragen soll.

Gangtiefe höchstens

$$t = \frac{13}{16} t_0 = 0.704 h,$$

Kerndurchmesser

$$d_1 = d - 2t$$
.

System-International-Gewinde.\*)

Ge-	Kern-	Stei-	Schlüs-	Ge-	Kern-	Stei-	Schlüs-
winde-	durch-	gung	sel-	winde-	durch-	gung	sel-
durchm.	mess.	h	weite	durchm.	mess.	h	weite
mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm
5 (5,5) 6 (7) 8	3,89 4,25 4,61 5,61 6,26	0,8 0,9 1,0 1,0 1,25	10 12 12 12 13 14	42 (45) 48 (52) 56	35,75 38,75 41,05 45,05 48,36	4,6 4,5 5,0 5,0 5,5	63 67 72 76 82
(9)	7,26	1,25	16	(60)	52,36	5,5	88
10	7,92	1,5	17	64	55,67	6,0	94
(11)	8,92	1,5	19	(68)	59,67	6,0	100
12	9,57	1,75	21	72	62,97	6,5	105
14	11,22	2,0	23	(76)	66,97	6,5	112
16 (18) 20 (22) 24	13,22 14,53 16,53 18,53 19,83	2,0 2,5 2,5 2,5 2,5 3,0	27 29 31 35 38	80 (85) 90 (95) 100	70,28 75,28 79,58 84,58 88,89	7,0 7,0 7,5 7,5 8,0	116 125 132 139 146
(27)	22,83	3,0	42	110	98,89	8,0	160
30	25,14	3,5	45	120	107,50	9,0	174
(33)	28,14	3,5	49	130	117,50	9,0	188
36	30,44	4,0	54	140	127,50	9,0	202
(39)	33,44	4,0	58	150	136,11	10,0	217

<sup>\*)</sup> Nach den DJN. Die eingeklammerten Durchmesser sind möglichst nicht zu verwenden.

#### d) Löwenherz-Gewinde.

Es ist bei den Schrauben der Feinmechanik in Gebrauch und im metrischen Maßsystem mit unmittelbarer Angabe der Steigung für jeden Gewindedurchmesser aufgestellt. Der Gewindequerschnitt hat nach S. 24, Fig. 4, die Form eines gleichschenkligen Dreiecks von 53° 8'. Spitzenwinkel und

$$t_0 = \frac{h}{2} ctg \ 26^{\circ} \ 34' = \sim h$$

Höhe. Gangtiefe bei gerader Ab- und Ausflachung von  $t_0/8$   $t = \frac{3}{4} t_0 = 0.75 h,$ 

Kerndurchmesser

$$d_1 = d - 2t = d - 1.5 h.$$

#### Löwenherz-Gewinde.

Gewinde- durchm.	Kern- durchm.	Steigung	Gewinde- durchm.	Kern- durchm.	Steigung
d mm	$d_1$ $mm$	h mm	d nım	$d_i$ $mm$	h mm
1,0	0,625	0.25	4.0	2,95	0,70
1,2	0,825	0,25	4,5	3,375	0,75
1.4	0,95	0,30	5,0	3,80	0,80
1,7	1,175	0.35	5.5	4.15	0,90
2,0	1.40	0.40	6,0	4.50	1,0
2,3	1,70	0,40	7,0	5,35	1,1
2.6	1,925	0,45	8.0	6,20	1,2
3.0	2,25	0,50	9.0	7,05	1,3
3,5	2,60	0,60	10.0	7,90	1,4

## 2. Verhältnisse des Flach-, Rund- und Trapezgewindes.

Die Gangtiefe dieser Gewinde (S. 24, Fig. 5 bis 8) beträgt im Mittel

$$t = \frac{d_1}{8} = \frac{d}{10}$$

Die Steigung (vielfach noch in engl. Zollen) wählt man für Igängige Schrauben und Spindeln

h = 2t bis 2,5 t beim Flach-,

h = 1.5 t , 2 t , Rund-,

 $h=1.33\ t$  beim halbierten Trapezgewinde (S. 24, Fig. 8). Bei dem letzteren ist die Höhe  $t_0=h$  und die Ab- bezw. Ausflachung  $t_0/8$ .

Bei dem vollen Trapezgewinde nach S. 24, Fig. 7, das namentlich für Ventil- und Schieberspindeln anstelle

des Flachgewindes empfohlen wird, ist nach den DJN, HN und MN der Flankenwinkel  $30^{\circ}$  und

die Tragtiefe bei  $0.25\ mm$  Spielraum zwischen Bolzenund Muttergewinde

$$t'=t-0.25\ mm,$$

die Steigung

$$h = 2 t' = 2 t = 0.5 mm$$

die Höhe

$$t_0 = 0.933 h$$

der mittlere Berührungsdurchmesser

$$d_{\rm m} = 0.5 (d + d_{\rm i}) + 0.25 mm.$$

2-, 3 gängige Schrauben und Spindeln erhalten eine 2-, 3 mal so große Steigung als 1 gängige.

## II. Befestigungsschrauben.

Das Gewinde ist meist scharf, selten flach, rund oder trapezförmig.

#### 1. Schraubenmutter, -kopf und Unterlagscheibe.

Die 6- oder Jeckigen Muttern und Köpfe erhalten nach der Tabelle auf S. 23 eine Schlüsselweite.

$$s=1.4\ d+5\ mm,$$

wobei das Sechskant über Eck gemessen

$$e = 1.15 s$$

wird, eine Mutter- und Kopfhöhe

$$m = d$$
$$k = 0.7 d.$$

Die HN, MN und DJN (Entwurf 1) geben nach bewährten Ausführungen der Marine

$$m = 0.78 d + 1.5 mm$$
  
 $k = 0.63 d + 1 mm = \sim 0.8 m$ 

an.

Bei flachem Gewinde ist die Mutterhöhe m = 1.4 d,

bei rundem und halbiert trapezförmigem

$$m = d$$

für gußeiserne Muttern mit scharfem Gewinde m = 1.4 d.

Verhältnisse der runden Muttern, Köpfe und besonderen Kopfformen nach S. 24, Fig. 13 bis 15, 16 und 18.

Der Unterlagscheibe gibt man einen Durchmesser

$$u = 1.25 s$$
 bis  $1.2 s$ 

und eine Dicke

$$c = 0.1 s + 0 \text{ bis } 2 \text{ mm}.$$

#### 2. Gewicht der Schrauben.

Normale Befestigungsschrauben mit  $\theta$  eckiger Mutter und  $\theta$ - oder teckigem Kopf wiegen annähernd ebenso viel wie ein Rundeisen vom Schaftdurchmesser d und einer um  $x \cdot d$  vermehrten Bolzenlänge mit

1 1 1/2 2 21/2 3 Zoll engl., 
$$x = 2.9$$
 1.9 1.7 1.65 1.55 1.35 für die 6 eckige Mutter,  $= 2.6$  2 1.8 1.75 1.7 1.65 , den 6 eckigen Kopf,  $= 3$  2.3 2 2 2 1.95 , den 4 eckigen Kopf,  $= 1$  0.6 0.5 0.43 0.425 0.42 , die Unterlagscheibe.

#### 3. Berechnung der Schrauben.

Is

P die in der Längsachse einer Befestigungsschraube wirkende Zugkraft, so bestimmt man den Kernquerschnitt bei nur festen Verbindungen aus

$$\frac{d_1^{\pm n}}{4} = \frac{P}{k_2} \cdots \cdots (14)$$

und nach ihm im Anschluß an die zugehörigen Werte der Schraubentabelle auf S. 23 den Gewindedurch-

messer d der Schraube. Der letztere folgt auch annähernd aus

$$d = \sqrt{\frac{2 P}{k_2}} \cdots \cdots (15)$$

da für Schrauben mittlerer Stärke

$$\frac{d_1^{2} \pi}{4} = -\frac{d^2}{2}$$

ist. Die zulässige Materialspannung  $k_z$  wählt man um so größer, je sorgfältiger das Gewinde hergestellt wird, und setzt, wenn P zwischen Null und einem größten Werte veränderlich ist, nach Bach:

für Schrauben aus Schweiß- oder Flußeisen, die ohne die Last angezogen, also nur auf Zug beansprucht werden,

 $k_z = 480 \ kg/qcm$  bei gewöhnlicher,

 $k_z = 600 \ kg/qcm$  bei sorgfältiger Herstellung des Gewindes durch besonders scharfe Schneidbacken oder auf der Drehbank;

für Schrauben aus Schweiß- oder Flußeisen, die mit der Last angezogen werden, also wie die meisten Befestigungsschrauben beim Anziehen neben der Zug- auch noch eine Verdrehungsbeanspruchung erleiden, unter Vernachlässigung der letzteren

$$k_z = \frac{3}{4} 480 = 360 \text{ kg/qcm bezw.}$$
 $k_z = \frac{3}{4} 600 = 450 \text{ kg/qcm.}$ 

Für Schrauben aus bestem Flußeisen kann  $k_{\rm z}$  um  $^{1}/_{\rm a}$  für solche aus Flußstahl, je nach dessen Güte, um  $^{1}/_{\rm a}$  bis  $^{2}/_{\rm a}$  höher, als vorstehend, genommen werden.

Dünne Schrauben, von  $^5/_8$  Zoll engl. abwärts, sind um  $^{10}$  bis  $^{20}$   $^0/_0$  niedriger zu beanspruchen, solche von weniger als  $^1/_2$  Zoll engl. möglichst zu vermeiden.

Auftretenden Stößen in der Verbindung ist bei der Wahl von  $k_z$  besonders Rechnung zu tragen.

Bei ruhender Belastung kann  $k_z$  gleich dem 1,5 fachen der bei veränderlicher Last zulässigen Werte gewählt werden.

Zulässige Belastung schweiß- oder flußeiserner Schrauben in kg nach Gl. (14).

Gewinde in Zoll et	11/6*5	Y <sub>2</sub> *)	67,0	3/4	7/8	1	11/8	11/4	1 <sup>3</sup> / <sub>8</sub>				
Nur	$k_z = 480$	190	340	630	940	1305	1715	2 160	2770	3285			
Zug	=600	240	420	785	1 175	1630	2140	2700	3460	4105			
Zug und	$k_z = 360$	145	255	470	705	980	1 285	1620	2080	2460			
Drehung	=450		1815	590	880	1225	1 605	2025	2600	3080			
Gewindedurchm. in Zoll engl. $d =$		11/2	15/8	18/4	17/8	2	21/4	21/2	$2^{3}/_{4}$	3			
Nur	$k_z = 480$	4 030	4560	5430	6160	7160	9060	11560	13825	16870			
Zug	= 600	5 035	5 700	6785	7 700	8950	11320	14450	17280	21090			
Zug und Drehung	$k_z = 360$	3 0 2 0	3420	4070	4 620	5370	6 795	8 6 7 0	10370	12655			
								10835	12960	15820			

Die Schrauben der festen und dichten Verbindungen erleiden neben ihrer eigentlichen Belastung noch eine zusätzliche Beanspruchung dadurch, daß sie

zur Erzielung des erforderlichen Dichtungsdruckes von vornherein stärker angezogen, sowie während des Betriebes nachgezogen werden müssen. Führt man zu ihrer Berechnung in Gl. (14 u. 15) als Belastung P einer Schraube nur den auf sie entfallenden Teil des gesamten Flüssigkeitsdruckes ein, wobei dieser auch auf die Dichtungsfläche als wirksam anzunehmen ist, setzt also z. B. für Flanschenrohre

$$P = \frac{1}{i} \frac{D_0^{-2} \pi}{4} p$$

mit i als Schraubenzahl,

 $D_0$  als äußeren Durchmesser der Dichtungsleiste in em, p als Flüssigkeitsüberdruck in at,

so kann 
$$k_z = 250$$
 bis  $350 \text{ kg/qcm}$ 

je nach der Güte der Schrauben sowie der Beschaftenheit der Dichtungsfläche und des Dichtungsmateriales gewählt werden, für Schrauben unter  $^{b}/_{s}$  Zoll engl. aber nur  $k_{z} \gtrsim 200$ .

Die "Bauvorschriften für Landdampfkessel" geben für den Kerndurchmesser der vorliegenden Schrauben

$$d_1 = c \sqrt{P + 5 mm \dots (16)}$$

an mit c = 0.45 (für  $d_1$  in mm) bei guten Schrauben, guter Bearbeitung der Flächen und weichem Dichtungsmaterial,

=  $\theta$ ,55, wenn den genannten Anforderungen weniger entsprochen ist,

 $= \theta,4$ , wenn im ersten Falle die Schrauben aus Nieteisenqualität bestehen.

Die stattfindende Beanspruchung der Schrauben ist dann

$$k_{*} = \frac{P}{\frac{d_{1}^{*}n}{4}} = I_{*}27 \frac{P}{d_{1}^{*}}$$

Schrauben aus Flußeisen sollen nach diesen Vorschriften kein scharfes, sondern möglichst abgerundetes Gewinde erhalten.

Sind Biegungsspannungen für die Schrauben zu befürchten, wie namentlich bei unbearbeiteten Flächen, Durchbiegen der Flanschen, einseitig liegenden Dichtungen usw., so ist diesen bei der Bemessung der Schrauben besonders Rechnung zu tragen.

Schwächere Schrauben als solche von 16 mm äußerem Durchmesser sind tunlichst zu vermeiden, solche unter 13 mm nicht zulässig.

Zulässige Belastung schweiß- oder flußeiserner Schrauben in kg nach Gl. (16).

Gewindedurchm. in Zoll engl. $d =$	1)4	5/8	0/4	7/8	1	$1/_{\rm s}$	11/4	13/s	11/2
c = 0,4	155	395	730	1160	1 670	2 4 4 0	3 0 5 5	3755	4 79
== 0,45	120	310	575	915	1320	1770	2410	2965	3 78
= 0,55	80	210	385	615	885	1185	1 615	1985	258
Gewindedurchm. in Zoll engl. $d=$	1%/8	13/4	17/8	2	21/4	$2^{1} _{2}$	23/4	3	
c=0,4	5 540	6785	7835	9310	12110	15 855	19285	23945	
= 0,45	4375	5360	6190	7355	9570	12530	15235	18925	
= 0.55	2930	3590	4 145	4 920	6405	8385	10200	12665	

Der Durchmesser einer senkrecht zu ihrer Längsachse (auf Schub, Biegung) beanspruchten Befestigungs-

<sup>\*)</sup> Für  $d=\frac{3}{6}$  und  $\frac{1}{6}$  Zoll engl. ist  $k_{\mathbf{Z}}$  um  $10^{-6}l_0$  niedriger angenommen.

schraube ist nach Art der Beanspruchung und beabsichtigten Kraftübertragung in jedem einzelnen Falle zu bestimmen; gewöhnlich wählt man aber in solchen Fällen die Stärke der Schraube empirisch.

Wenn möglich, sind solche Schrauben stets durch Nasen an den zu verbindenden Platten (S. 27, Fig. 7) oder durch zwischengetriebene Keile (S. 27, Fig. 8) zu entlasten. Ist das nicht angängig, so genügen bei nicht wechselnder Kraftrichtung abgedrehte zylindrische Schraubenbolzen, die stramm in die aufgeriebenen Löcher passen müssen. Bei wechselnder Kraftrichtung sowie auftretenden Stößen sind abgedrehte und eingeschliffene konische Schraubenbolzen (S. 27, Fig. 9) erforderlich.

## III. Bewegungsschrauben.

(Schrauben an Windwerken und Pressen.)

Das Gewinde ist flach oder trapezförmig. Bezeichnet

- Q die zu bewegende Last bei Winden oder die in der Schraubenachse auszuübende Kraft bei Pressen,
- r den mittleren Gewinderadius,
- α den Steigungswinkel der mittleren Schraubenlinie,
- u den Reibungskoeffizienten zwischen Mutter- und Schraubenmaterial.
- o den zugehörigen Reibungswinkel, also tg  $\varrho = \mu$  (für u = 0.1 ist  $\rho = 5^{\circ} 40^{\circ}$ ),

so beträgt das auf die Schraube wirkende Drehmoment, wenn nur die Reibung in den Gewindegängen berücksichtigt wird,

$$M_d = Q \cdot r \cdot tg \ (\alpha + \varrho) \cdot \ldots (17)$$

Bei der Berechnung der Schrauben bestimmt man, wenn eine Zerknickung nicht in Frage kommt, zunächst versuchsweise den Kerndurchmesser d, allein nach der Druckfestigkeit aus

$$\frac{d_1^{2}n}{4} = \frac{Q}{k} \quad \dots \quad (18)$$

mit k = 600 bis 800 kg/qcm für Flußstahl je nach der Größe des zu erwartenden Drehmomentes.

Dann wählt man die Gangtiefe t und die Steigung h im Anschluß an die Angaben unter I, womit

der äußere Gewindedurchmesser

$$d = d_1 + 2t$$
,

sowie der Radius r und der Winkel a aus

$$r = \theta, 5 (d_1 + t)$$
 und  $tg \alpha = \frac{h}{2r}$ 

folgen. Schließlich ist zu prüfen, ob die durch das Moment Ma hervorgerufene Schubspannung

$$r_{\text{max}} = \frac{M_{\parallel}}{\frac{\pi}{16} d_{3}^{2}} = \sim \frac{Q \cdot r \cdot tg \ (a + o)}{0.2 \ d_{3}^{3}}$$

im Verein mit der Druckspannung

$$\sigma = \frac{Q}{\frac{d_1^2 \pi}{4}}$$

eine resultierende Spannung

$$\sigma_{\rm r} = 0.35 \, \sigma + 0.65 \, V \, \sigma^{\rm r} + 4 \, \alpha_0^{\, 2} \cdot \tau^{\, 2}_{\, \rm max} \, \dots (19)$$

mit  $\sigma_0 = \frac{k}{1.3 \, k_{\rm d}} = \sim 1$ 

ergibt, die bei Flußstahl unter 1000 kg/qcm bleibt. Andernfalls ist d, zu berichtigen.

Die Zahl z der erforderlichen Gewindegänge in der Mutter bezw. die Höhe m der letzteren bestimmt sich hier aus

$$z = \frac{Q}{2 r \cdot \cdot \cdot \cdot k}$$

$$m = \frac{z \cdot h}{n}$$
.....(20)

mit k = 100 kg/qcm als zulässige Flächenpressung für Flußstahl auf demselben Material oder Bronze. n=1,2,3 für 1-, 2-, 3 gängige Schrauben.

Bei einer Umdrehung der Schraube bewegt sich die Kraft Q in ihrer Richtung um die Steigung h, die erforderliche Drehkraft Ko, bezogen auf den Radius r, um 2 ra. Ohne die Reibungswiderstände ist also

$$K_0 \cdot 2 r \pi = Q \cdot h$$

oder

$$K_0 = Q \frac{h}{2 r \pi} = Q \cdot tg \alpha$$

Bei Berücksichtigung der Gewindereibung ist hierin, wenn Q als Widerstand auftritt,  $tg \, a \, durch \, tg \, (a + g)$ ,

wenn Q treibend wirkt,  $tg \alpha$  durch  $tg (\alpha - \varrho)$ zu ersetzen, so daß die wirkliche Drehkraft sich zu

 $K = Q \cdot tg \ (a + \varrho)$  bezw.  $K' = Q \cdot tg \ (a - \varrho)$ und das Drehmoment im ersten Falle sich zu

$$M_{\rm d} = K \cdot r = Q \cdot r \cdot tg (\alpha + \varrho)$$

ergeben.

Der Wirkungsgrad des Gewindes ist das Verhältnis

$$\eta = \frac{K_0}{K} = \frac{tg \ a}{tg \ (a + \varrho)}$$

 $\eta = \frac{K_0}{K} = \frac{tg~\alpha}{tg~(\alpha+\varrho)}.$  Die Bedingung der Selbstsperrung für Schraubenwinden

folgt aus  $K' = Q \cdot tg (a - o) = 0$  oder negativ zu a < o.

## IV. Beispiele.

1.

Für eine Zugkraft  $P = 3000 \, kg$  sind die Verhältnisse eines Spannschlosses nach S. 27, Fig. 1, zu bestimmen.

Gestattet man für die meist ruhende Belastung eine Zugspannung  $k_z = 1.5 \cdot 480 = 720 \text{ kg/qem}$  im Gewinde, so muß der Kernquerschnitt desselben

(14) 
$$\frac{d^{2}n}{4} = \frac{3000}{720} = 4,17 \text{ qcm}$$

betragen. Der nächst größere Querschnitt der Schraubentabelle auf S. 23 ist 4,50, und zu ihm gehört ein Gewindedurchmesser

$$d = 1^{1}/_{s}$$
 Zoll engl. = 28,57 mm.

Außerhalb des Gewindes können die Zugstangen bei demselben k2 den zum berechneten Kernquerschnitt gehörigen Durchmesser

$$d_i = \sim 23 \ mm$$

bekommen.

Gibt man weiter jedem Spannschloßbügel als Querschnitt das 1,2 fache des berechneten Querschnittes, so wird bei einer Bügelhöhe  $h=\beta\,\delta$ 

oder 
$$\delta \cdot h = 3 \delta^2 = 1, 2 \cdot 4, 17 = 5 \text{ qcm}$$
$$\delta = \sqrt{\frac{5}{3}} = \sim 1, 3 \text{ cm} = 13 \text{ mm}$$
$$h = 3 \delta = 3 \cdot 13 = \sim 40 \text{ mm}.$$

2

Füreinen Dampfzylinder von 450 mm Bohrung, in dem ein größter Dampfüberdruck von 7,5 at herrscht, sind die Deckelschrauben zu berechnen. Die Vorbohrung des Zylinders ist 460 mm, der Durchmesser des Kreises, auf dem die Mitten der Deckelschrauben liegen, 570 mm.

Wird der Zylinderdeckel in einer  $10\,mm$  breiten Leiste aufgeschliffen, so beträgt der äußere Durchmesser derselben  $460+2\cdot 10=480~mm$ 

und der gesamte Dampfüberdruck auf den Deckel (die Dichtungsleiste mit gerechnet)

$$\frac{48^{6} \pi}{4} 7.5 = \sim 13\,570 \text{ kg}.$$

Die Zahl der Deckelschrauben wählt man zweckmäßig so, daß ihr Abstand 150 mm nicht übersteigt. Es sind also deren

$$\frac{570\,\pi}{150} = \sim 12$$

nötig, und jede von ihnen erhält bei gleichmäßiger Verteilung des gesamten Dampfüberdruckes eine Belastung  $P = \frac{13\,570}{12} = \sim 1130 \ kq.$ 

Ihr Kernquerschnitt berechnet sich dann für  $k_z = 300\,kg/qem$ 

$$\frac{d_1^2 \pi}{4} = \frac{1130}{300} = 3,77 \text{ qcm}.$$

Der nächstliegende Wert der Schraubentabelle auf S. 23 ist etwas kleiner, nämlich 3,57 qcm. Wird er noch als genügend erachtet, so müssen die Schrauben bei einem etwas größeren  $k_z$  einen Gewindedurchmesser

$$d=1$$
 Zoll engl. = 25,4 mm bekommen.

Gl. (16) ergibt denselben Durchmesser, denn die nach ihr berechnete Tabelle auf S. 20 enthält als zulässige Belastung einer 1zölligen Schraube für  $c=\theta,45$  den Wert 1320~kg.

Unter Berücksichtigung eines Dichtungsdruckes von im Mittel 15 kg für 1 cm des Kreisumfanges, auf dem die Schraubenmitten liegen, würde die Belastung einer Schraube

$$P = 1130 + \frac{57 \pi \cdot 15}{12} = -1355 \text{ kg}$$

und die Zugspannung im Kern

$$\sigma = \frac{1355}{3.57} = \sim 380 \text{ kg/qcm}$$

sein.

Die Bolzenlänge der Deckel-Stiftschrauben muß bei  $40\,mm$  Flanschstärke des Zylinders und Deckels in den Leisten, sowie  $33\,mm$  Länge des vorstehenden Endes  $113\,mm$  betragen. Das Gewicht einer solchen Schraube ist bei 6 eckiger Mutter nach den Angaben auf S. 19 ungefähr gleich dem eines Rundeisens von  $d=26\,mm$  Durchmesser und

Länge, also, da 1 m dieses Eisens 4,17 kg wiegt, 
$$0.163 \cdot 4.17 = \sim 0.68$$
 kg.

3.

Welche Verhältnisse sind der 3gängigen Schraubenspindel einer Presse nach S. 27, Fig. 10, zu geben, wenn die resultierende Spannung im Kern 1000 kg/qem für Flußstahl bei einem Preßdruck von 65000 kg nicht übersteigen soll?

Auf Druck allein berechnet, muß der Kernquerschnitt der Spindel. wenn k wegen des 3gängigen Gewindes und des damit verbundenen großen Drehmomentes nur zu 650~kg/qcm angenommen wird,

(18) 
$$\frac{d_1^{4}\pi}{4} = \frac{65000}{650} = 100 \text{ qcm}$$

betragen; der zugehörige Kerndurchmesser ist

$$d_1 = 11.3 \ cm \ oder \sim 115 \ mm.$$

Wählt man dann nach den Angaben auf S. 19 die Gangtiefe des Gewindes

$$t = \frac{d_1}{8} = \frac{H^5}{8} = \sim 15 \text{ mm},$$

die Steigung des 1gängigen Flachgewindes

 $2 \cdot 15$  bis  $2.5 \cdot 15 = 30$  bis 37.5, im Mittel = 34 mm, die des 3 gängigen also

 $h=3\cdot 34=102\,mm$  oder 4 Zoll engl., so ergibt sich ein äußerer Gewindedurchmesser

$$d = d_1 + 2t = 115 + 2 \cdot 15 = 145 mm,$$
ein mittlerer Gewinderadius

$$r = 0.5 (d_1 + t) = 0.5 (115 + 15) = 65 mm$$

und, entsprechend  $tg \ \alpha = \frac{h}{2 \ r \ r} = \frac{102}{2 \cdot 65 \ r} = 0.25,$ 

ein Steigungswinkel der mittleren Schraubenlinie

 $\alpha = 14^{\circ}.$ 

Hiermit und für  $\varrho=5^{\,0}\,40'$  ( $\mu=0,l$ ) folgt das auf die Spindel einwirkende Drehmoment bei dem angegebenen Preßdruck zu

(17) 
$$M_d = 65000 \cdot 6.5 \cdot tg (14^\circ + 5^\circ 40')$$
  
=  $\sim 151000 \ kg/qcm$ 

und die von ihm hervorgerufene Schubspannung

$$\tau_{\text{max}} = \frac{151000}{0.2 \cdot 11.5^3} = \sim 495 \text{ kg/qcm}.$$

Sie liefert im Verein mit der gleichzeitigen Druckspannung

$$\sigma = \frac{65\ 000}{11.5^{\circ}\ \pi} = \sim 625\ kgcm$$

eine resultierende Spannung im Gewindekern

 $\sigma_{\rm r}=0.35\cdot 625+0.65\, \sqrt{625^2+4\cdot 495^2}=\sim 980\, kg/qcm.$  Die Grenzspannung von  $1000\, kg$  wird also nicht ganz erreicht.

In der Spindelmutter müssen, wenn die Flächenpressung bei dem gegebenen Preßdruck 100 kg/qcm nicht übersteigen soll,

(20) 
$$z = \frac{65\,000}{2 + 6.5\,\pi \cdot 1.5 \cdot 100} = 10.6$$

Gewindegänge sein. Die Mutter muß also

(20) 
$$m = \frac{10.6 \cdot 102}{3} = \sim 360 \text{ mm}$$

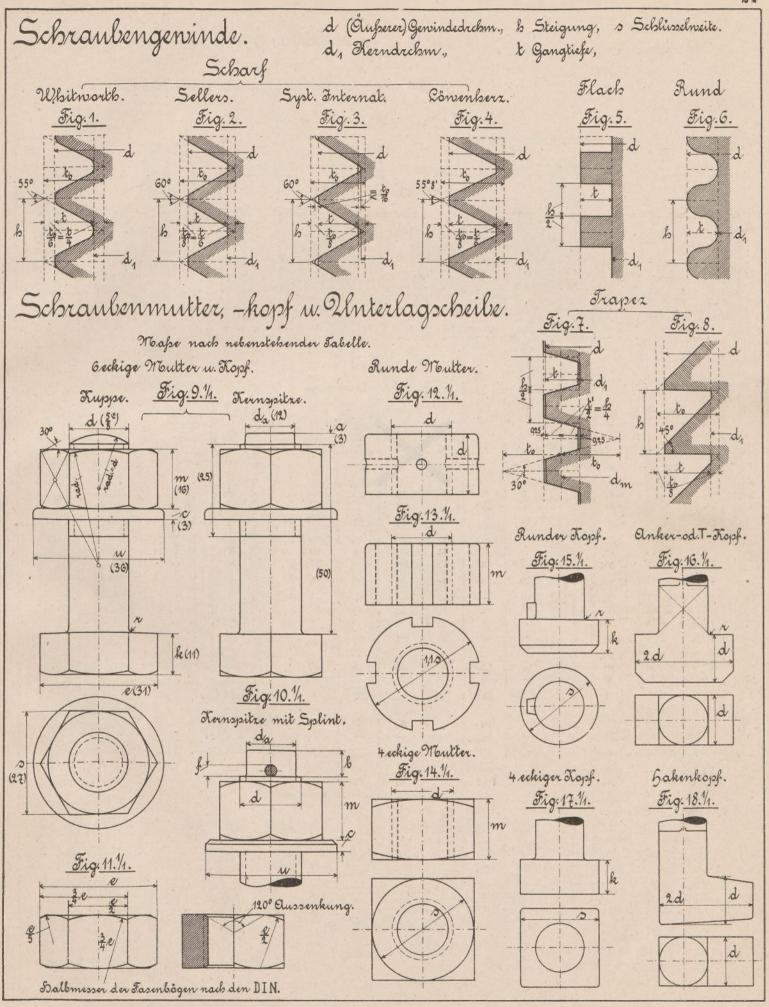
Höhe erhalten.

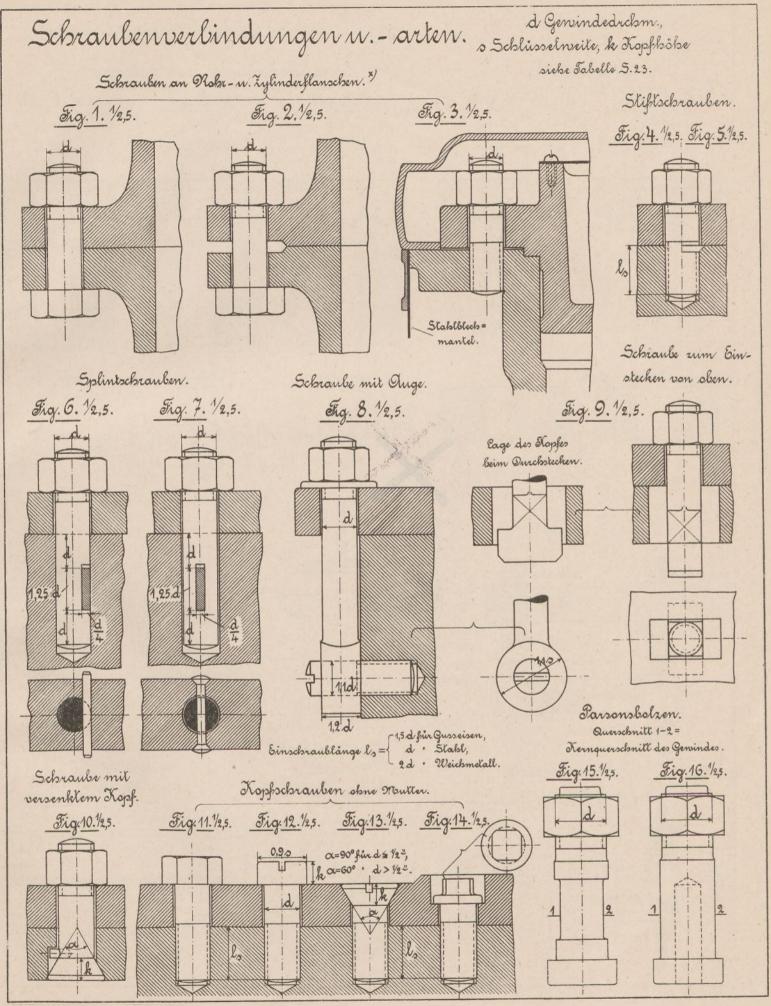
# Schraubentabelle.

## Whitworth-Gewinde.

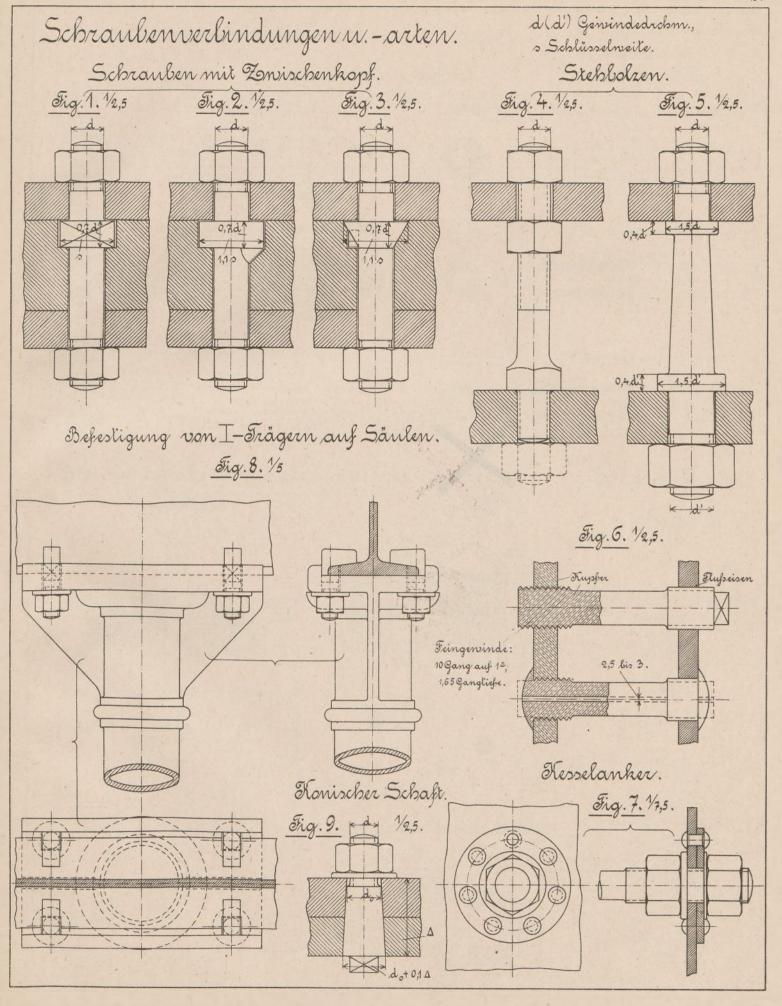
Gewind Schaftdi		Ke	ern-	Gang- zahl			Mutt	er und l	Kopf			Kern	spitze	und S			eibe
đ		durch- messer	quer- schnitt	auf 1 Zoll engl.	Schlüs- sel- weite	Eck- maß	Mutt	erhöhe m	_	fhöhe k	Ab- run- dung	Durch- mess.*)	Län	ge*)	Durch- mess.*)	Durch- mess.	Dicke
		d.	$d_1^{-2}\frac{\pi}{4}$	n	s	e	=d	=0.78d +1.5*	=0,7d	=0.63d + 1*)	3,	da	a	b	f	16	c
Zoltengl.	mm	mm	qem	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm
1/4	6,35	4,72	0,175	20	12	14	6	6	4	5	1	4	2	-	1,5	17	2
5/16 3/8 (7/16)	7,94 9,52 11,11	6,13 7,49 8,79	0,295 0,441 0,607	18 16 14	14 17 19	16 20 22	8 10 11	8 9 10	6 7 8	6 7 8	1 1 1	6 7 8	2 2 2	_	2 2 2,5	20 25 27	2 2,5 2,5 2,5
1/2	12,70	9,99	0,784	12	21	24	13	11	9	9	1	9	3	-	2,5	30	3
5/a 3/4 ?/8	15,87 19,05 22,22	12,92 15,80 18,61	1,31 1,96 2,72	11 10 9	27 31 35	31 36 40	16 19 22	14 16 19	11 13 15	11 13 15	1 1 1	12 15 17	3 4	6 8 8	3 3 4	36 40 45	3,5 4 4
1	25,40	21,33	3,57	8	40	46	25	21	18	17	2	20	4	8	4	50	4,5
1 <sup>1</sup> / <sub>8</sub> 1 <sup>3</sup> / <sub>8</sub>	28,57 31,75 34,92	23,93 27,10 29,50	4,50 5,77 6,84	7 7 6	45 49 54	52 57 62	29 32 35	24 26 29	20 22 24	19 21 23	2 2 2	28 26 28	5 5	10 10 12	4 5 5	56 62 67	5 5 6
$1^{1} _{2}$	38,10	32,68	8,39	- 6	58	67	38	31	27	25	2	31	5	12	5	73	6,5
$egin{array}{c} 1^5/_{\circ} \ 1^3/_{4} \ (1^7/_{8}) \end{array}$	41,27 44,45 47,62	34,77 37,94 40,40	9,50 11,31 12,82	5 5 4 <sup>1</sup> / <sub>2</sub>	63 67 <b>72</b>	73 77 83	41 44 48	34 36 39	29 32 34	27 29 31	3 3 3	33 36 38	5 6 6	14 14 16	6 6 6	80 85 90	7 8
2	50,80	43,57	14,91	44,	76	88	51	41	36	33	3	42	6	18	6	95	8
$(2^4 _8)$ $(2^3 _8)$	53,97 57,15 60,32	46,75 49,02 52,19	17,17 18,87 21,39	4 <sup>1</sup> / <sub>2</sub> 4 4	85 —	98	57	- 46 -	40 —	37 —	4	46	8 -	20 —	8 -	1.05	9
$2^{j} _{z}$	63,50	55,37	24,08	4	94	109	64	51	45	41	4	52	8	20	8	115	10
$egin{array}{c} (2^5 _8) \ 2^3 _4 \ (2^7 _8) \end{array}$	66,67 69,85 73,02	58,54 60,56 63,73	26,92 28,80 31,90	$\frac{4}{3^{1}} _{2}$	103	119 —	70	56 —	49	45	4	57	10	22 -	8	126	11
3	76,20	66,91	35,16	31/2	112	129	76	61	ăB	49	6	64	10	24	10	138	12
(3°/ <sub>8</sub> )	79,37 82,55 85,72	70,08 72,54 75,71	38,57 41,33 45,02	$3^{1} _{2} \ 3^{1} _{4} \ 3^{1} _{4}$	121	140	83 —	66	58 —	53	6	68	10 —	-1	10	148	13
31/2	88,90	78,89	48,88	31/4	130	150	89	71	62	57	6	75	10	-	10	158	14
$\frac{(\beta^{5} _{8})}{\beta^{3} _{4}}$ $\frac{(3^{7} _{8})}{(3^{7} _{8})}$	92,07 95,25 98,42	82,06 84,40 87,58	52,89 55,95 60,24	3 <sup>1</sup> / <sub>4</sub> 3 3	139	161	95 —	76 —	67	61	6	80	12 -	=	10	168	15
4	101,60	90,75	64,68	3	148	171	102	81	71	65	6	85	12	-	10	180	16
41/2 48/4	107,95 114,30 120,65	96,63 102,98 108,82	73,33 83,29 93,01	2 <sup>7</sup> / <sub>8</sub> 2 <sup>7</sup> / <sub>8</sub> 2 <sup>8</sup> / <sub>4</sub>	157 166 175	181 192 202	108 114 121	86 90 94	76 80 85	69 73 77	6 8 8	92 98 104	12 12 14	=	=	190 200 210	17 18 19
5	127,00	115,17	104,2	28/4	184	212	127	98	89	81	8	110	14	-	-	220	20
5 <sup>3</sup> / <sub>4</sub>	133,35 139,70 146,05	120,96 127,31 133,04	114,9 127,3 139,0	25/8 25/8	193 202 211	223 233 244	133 140 146	102 106 110	98 98 102	85 89 92	8 8	115 122 128	14 14 16		=	232 242 252	20 21 23
6	1		152,6	$2^{1}/_{2}$	220	254	152	114	106	95	8	135	16	-	-	262	23

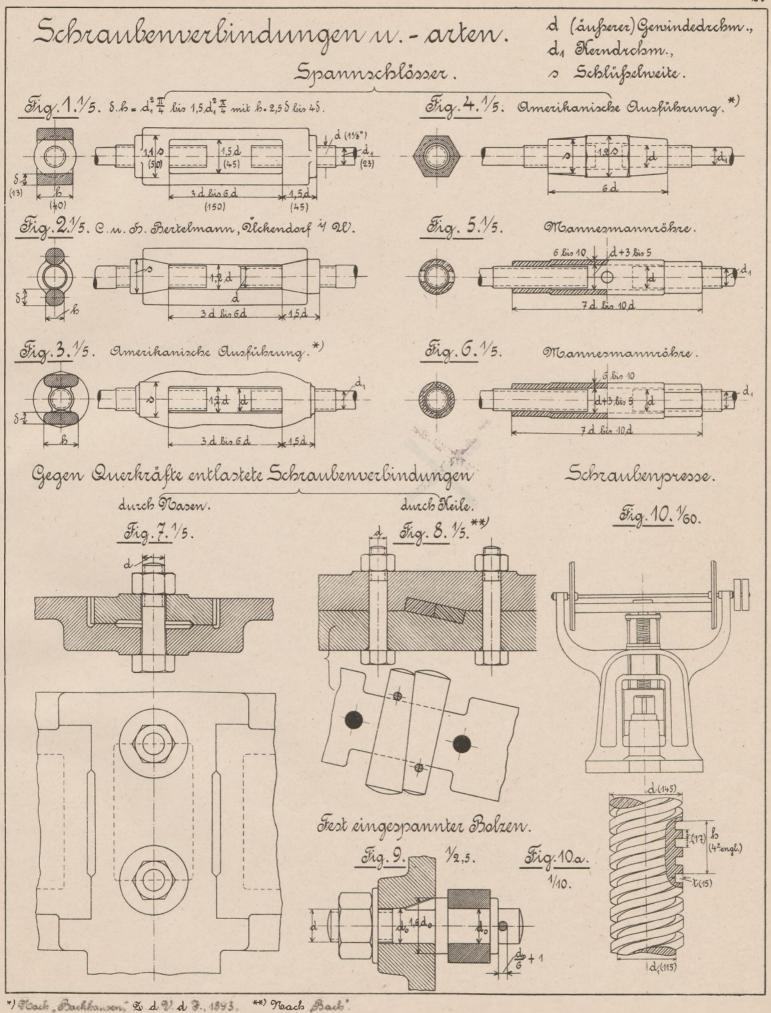
<sup>\*)</sup> Nach den MN, HN und DJN (Entwurf 1). Die eingeklammerten Schrauben sind möglichst nicht zu verwenden.

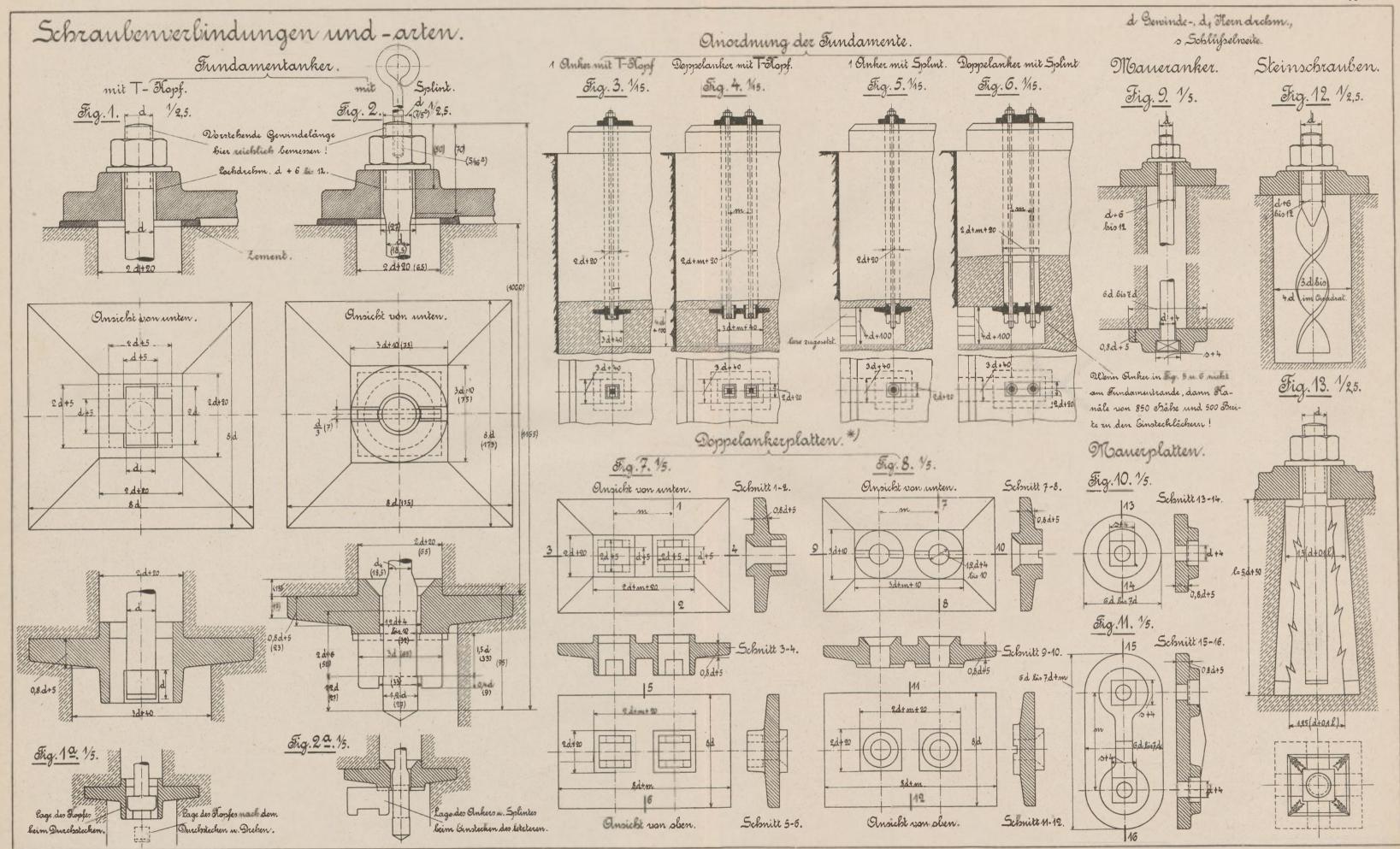




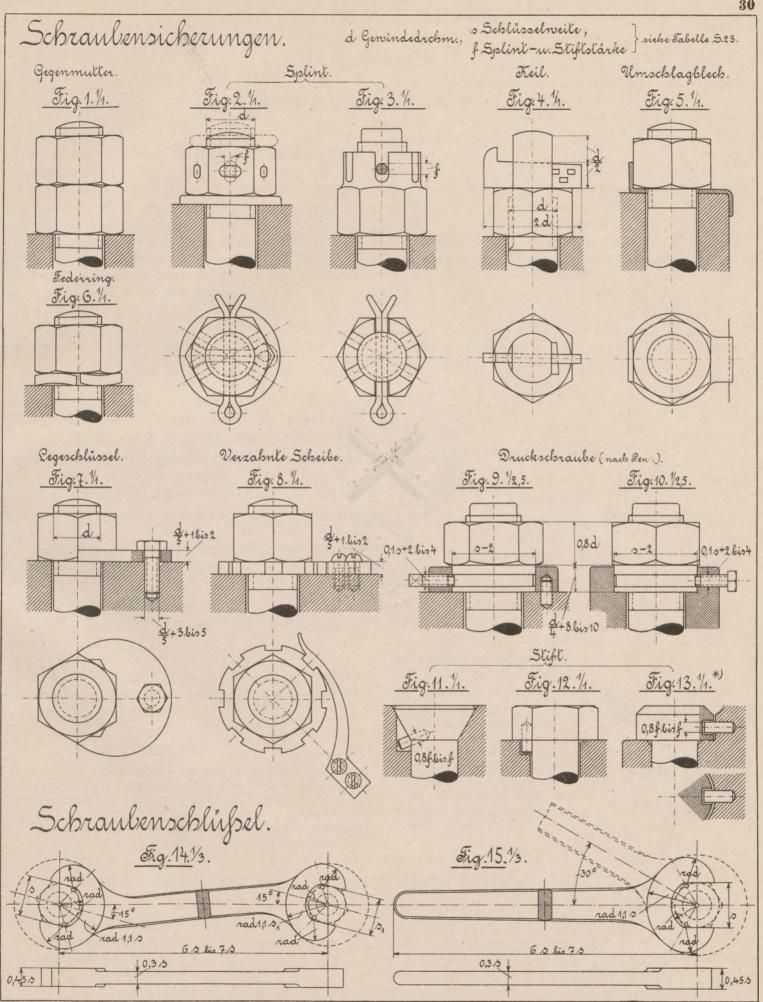
<sup>\*)</sup> Verballnisse der Flanschen siehe letzter Abschmill.







\*) Ankerplatten nach Ausfihrungen der Eisenwerker Wilfel en Wilfel von Naunower



Jobach den HN.

# Keile und Keilverbindungen.

### I. Querkeile.

Es bezeichnet:

d den Stangendurchmesser an der Verbindungsstelle,

P die zu übertragende Kraft,\*)

δ die Dicke,

h, h, he die mittlere, größte bezw. kleinste Höhe des Keiles.

Die Stärke d der Stangen außerhalb der Verbindungsstelle ist in jedem Falle nach der Art der Beanspruchung und Belastung zu berechnen.

Der Stangendurchmesser d an der Verbindungsstelle wird im Anschluß an & und mit Rücksicht auf die Zugfestigkeit der Stange im Querschnitt 1-1 (S. 34, Fig. 1) bestimmt. Nach der letzteren ist

$$P = \left(\frac{d^2 \pi}{d} - \delta \cdot d\right) k_t$$

oder mit den nachstehenden Werten für  $\delta$  und k

$$\frac{d^2\pi}{4} = P\left(\frac{1}{k_z} + \frac{1}{k}\right) \cdot \dots \cdot (21)$$

wobei die zulässige Materialspannung\*\*) bei einfachen Zugverbindungen mit ruhender Belastung (S.34, Fig. 1 u. 2)

 $k_z = 700 \, kg | qcm$  für Schweiß- und Flußeisen, bei den Spannungsverbindungen zwischen Kolbenstange und Kreuzkopf (S. 34, Fig. 5 und 6)

 $k_z = 500$  bis 700 kg/qcm für Flußstahl, sonst nach der jeweiligen Beanspruchung gesetzt werden

Die Keildicke & folgt bei einem zulässigen Flächendruck k zwischen Keil und Stange aus

$$P = \delta \cdot d \cdot k \quad \dots \quad (22)$$

mit  $k \ge 1500 \, kg/qem$  für ruhende,

 $k \gtrsim 1000$  , , veränderliche Belastung. hnlich ist  $\delta = rac{d}{d}$  bis  $rac{d}{3}$ .

Gewöhnlich ist

Entsprechend ergibt sich für den äußeren Hülsendurchmesser de bei einem zulässigen Flächendruck k' zwischen Keil und Hülse

$$P = (d_0 - d) \delta \cdot k' \dots (23)$$
  
mit  $k' = 0.8 k$  bis  $k$ .

An schmiedeeisernen Hülsen kommen aber vielfach höhere Werte vor.

Für die mittlere Keilhöhe h gilt nach der Biegungsfestigkeit die Gleichung

$$\frac{P}{2} a = \frac{\delta \cdot h^2}{6} k_b \dots (24)$$

mit a als dem in Textfig. 5 eingetragenen Abstand zwischen der Keilauflage in der Stange und Hülse einer jeden Seite

 $k_{\rm b} = 1500 \, kg/qcm$  für ruhende,

 $k_{\rm b} = 1000$  , veränderliche Belastung.

Keile mit m = 1 oder 2 Beilagen von der Höhe  $h_b = x \cdot h$ (S. 34, Fig. 2) sind zu berechnen aus

$$\frac{P}{2} a = (h^2 + m \cdot h^2) \frac{1}{6} k_b = (I + m \cdot x^2) \frac{1 \cdot h^2}{6} k_b$$
mit  $x = \frac{1}{6}$  bis  $I$ .

Die größte bezw. kleinste Keilhöhe muß bei einer Keillänge l und einem Gesamtanzug

$$x = \frac{h_1 - h_2}{l}$$

$$h_1 = h + \frac{z \cdot l}{2}, h_2 = h - \frac{z \cdot l}{2}$$
(25)

sein. Es ist

 $z=rac{1}{20}$  bis  $rac{1}{50}$  an ungesicherten Keilen bei dauernder Befestigung,

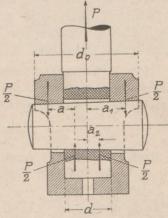
 $z = \frac{1}{10}$  bis  $\frac{1}{15}$  an meist gesicherten Keilen bei häufiger Lösung,

z ₹ - an gesicherten Stellkeilen.

Die Höhe ho vor und hinter dem Keilloch wird bei Keilen mit halbrunder Stützfläche

 $h_0 = 0.5 h \text{ bis } 0.75 h \dots (26)$ und meist an der Hülse etwas größer als an der Stange gemacht.

Das den Keil bean- 2 spruchende Bicgungsmoment ist von der Auflage des Keiles an der Stange und Hülse abhängig. Bei gleichmäßiger Verteilung der Kraft P auf die Stange und der Gegenkraft auf die Hülse ist nach Textfig. 5



$$M_{\rm h} = \frac{P}{2} a_1 - \frac{P}{2} a_1 = \frac{P}{2} a.$$

### II. Längs- oder Nabenkeile.

ſst

d der Wellendurchmesser,

so kann den gewöhnlichen Keilen nach S. 33, Fig. 13,

eine Breite b = 0.2 d + 6 bis 8 mm,

eine Dicke h = 0.5 b bei Nuten-,

= 0.4 b bis 0.5 b bei Flach- und

Hohl-,

= 0,6 b bei Rillenkeilen

gegeben werden. Für d ist hierin der kleinste oder mittlere Durchmesser zu nehmen, wenn mehrere Wellendurchmesser Keile von gleicher Höhe und Breite erhalten.

Bei den Rädern und Scheiben mit ungeteilter Nabe kommt der Keil in die Mitte eines Armes, bei solchen mit geteilter Nabe in die Teilfuge zu liegen.

Doppelkeile werden nur 2/3 mal so stark als einfache gemacht und gewöhnlich unter 1200 gegeneinander

<sup>\*)</sup> An Spannungsverbindungen (S. 34, Fig. 3 bis 8) unter Berücksichtigung der Vorspannung, welche die Verbindungsteile schon im unbelasteten Zustande durch das Eintreiben des Keiles

<sup>\*\*)</sup> kz wird hier kleiner, als sonst üblich, angenommen, weil sich die Kraft P nicht gleichmäßig über den Stangenquerschnitt I-I verteilt.

versetzt; bei geteilter Nabe halbiert die Teilfuge dann diesen Winkel.

Tangentialkeile nach S. 33, Fig. 15, erhalten eine Dicke  $h = \frac{d}{10}$  bei nur 1, bei den meist üblichen

2 Keilpaaren. Anordnung der letzteren wie bei den Doppelkeilen.

Die Breite der Tangentialkeile ergibt sich aus der Zeichnung oder durch Rechnung aus

$$b = \sqrt{\left(\frac{d}{2}\right)^2 - \left(\frac{d}{2} - h\right)^2} = \sqrt{h(d - h)}$$

Der Anzug der Längskeile ist stets einseitig und liegt stets in der Nabe. Er beträgt

$$z = \frac{h_1 - h_2}{l} = \frac{1}{100}$$

wenn h, die größte, h2 die kleinste Dicke, sowie l die Länge des Keiles ist.

### Keiltabelle.

Nuten-, Flach- und Hohlkeile					2 paarig	2 paarige Tangentialkeile der Maschinenfabrik Augsburg-Nürnberg.								
Wellen- durchm-	Breite	Dicke	Wellen- durchm.	Breite	Dicke	Wellen- durchm.	Breite	Dicke	Wellen- durchm.	Breite	Dicke	Wellen- durchm.	Breite	Dicke
d	b	h	d	b	h	d	b	h	d	b	h	d	ь	h
mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm
30 40 50	12 14 16	6 7 8	120 130 140	30 32 36	15 16 18	300 320, 340	74,83 80,97 83,64	20 22 22	480 500 520	119,73 125,87 132,00	32 34 36	660 680 700	164,63 170,78 176,90	44 46 48
60 70 80	18 20 22	9 10 11	160 180 - 200	40 44 48	20 22 24	360 380 400	89,80 95,94 102,06	24 26 28	540 560 580	134,69 140,86 146,97	36 38 40	-720 740 760	179,59 185,74 191,88	48 50 52
90 100 110	24 26 28	12 13 14	230 260 290	54 60 66	27 30 33	420 440 460	104,77 110,90 113,58	28 30 30	600 620 640	149,67 155,80 161,94	40 42 44	780 800 820	194,57 200,71 203,38	52 54 54

Wellen von zwischenliegenden Durchmessern erhalten:

Nuten-. Flach- und Hohlkeile mit den

Maßen b und h

Tangentialkeile mit dem Maß h der nächst schwächeren Welle.

### III. Beispiel.

Die im Abschnitt "Kurbeltriebteile" berechnete Kolbenstange einer Tandemmaschine hat einen Durchmesser 1 = 83 mm und ist durch den Dampfdruck der beiden Kolben mit 11000 kg belastet. Welche Verhältnisse sind der Keilverbindung der Stange mit dem Kreuzkopf (S. 34, Fig. 5) zu geben, wenn das Material der Stange Flußstahl, das des Kreuzkopfes Stahlguß ist?

Der mittlere Durchmesser des konischen Stangenendes ergibt sich nach der Zugfestigkeit, wenn die Belastung der Verbindungsteile wegen der Vorspannung\*)

$$P = \frac{5}{4} 11000 = 13750 \text{ kg}$$

in Rechnung gestellt wird, für  $k_z = 500$  und  $k = 1000 \, kg/qcm$  gemäß

(21) 
$$\frac{d^{2}\pi}{4} = 13750 \left( \frac{1}{500} + \frac{1}{1000} \right) = 41,25 \text{ qcm}$$

$$zu \qquad d = \sim 7,3 \text{ cm} = 73 \text{ mm}.$$

Die Keildicke muß bei dem angegebenen Werte von k

(22) 
$$\delta = \frac{13750}{7.3 \cdot 1000} = 1.9 \, \text{cm} \, \text{oder} \sim 20 \, \text{mm}$$

und der äußere Hülsendurchmesser des Kreuzkopfes für denselben Wert k' = k

(23) 
$$d_0 = \frac{.13750}{2.1000} + 7.3 = \sim 14 \text{ cm} = 140 \text{ mm}$$

betragen. Für die mittlere Keilhöhe folgt dann mit

$$k_{\rm b} = 1000 \, kg/qcm \text{ und } a = d_0/4 = 3.5 \, cm$$
(24)  $h = \sqrt{\frac{3 \cdot 13750 \cdot 3.5}{2 \cdot 1000}} = \sim 8.5 \, cm = 85 \, mm,$ 

so daß dem Keil bei einem Gesamtanzug von  $z = \frac{1}{100}$ und bei einer Länge l=160~mm eine größte und kleinste Höhe

$$h_1 = 85 + \frac{160}{2 \cdot 40} = 87, \ h_2 = 85 - \frac{160}{2 \cdot 40} = 83 \ mm$$

Wird schließlich die Höhe der Stange vor dem Keilloch zu  $h_0 = 0.6 h = \sim 50 \, mm$  und diejenige der Hülse hinter dem Keilloch zu  $h_0 = 0.65 h = \sim 55 mm$  gewählt, so ist die Länge des konischen Stangenendes

$$l_{\rm s} = 85 + 50 + 55 = 190 \ mm$$

$$t_8 = 85 + 50 + 55 =$$
und bei einer Verjüngung
$$\frac{d_1 - d_2}{l_8} = \frac{1}{19}$$

der größte Durchmesser des Konus

$$d_1 = d - \frac{d_1 - d_2}{2} = 73 + \frac{190}{2 \cdot 19} = 78 \text{ mm},$$

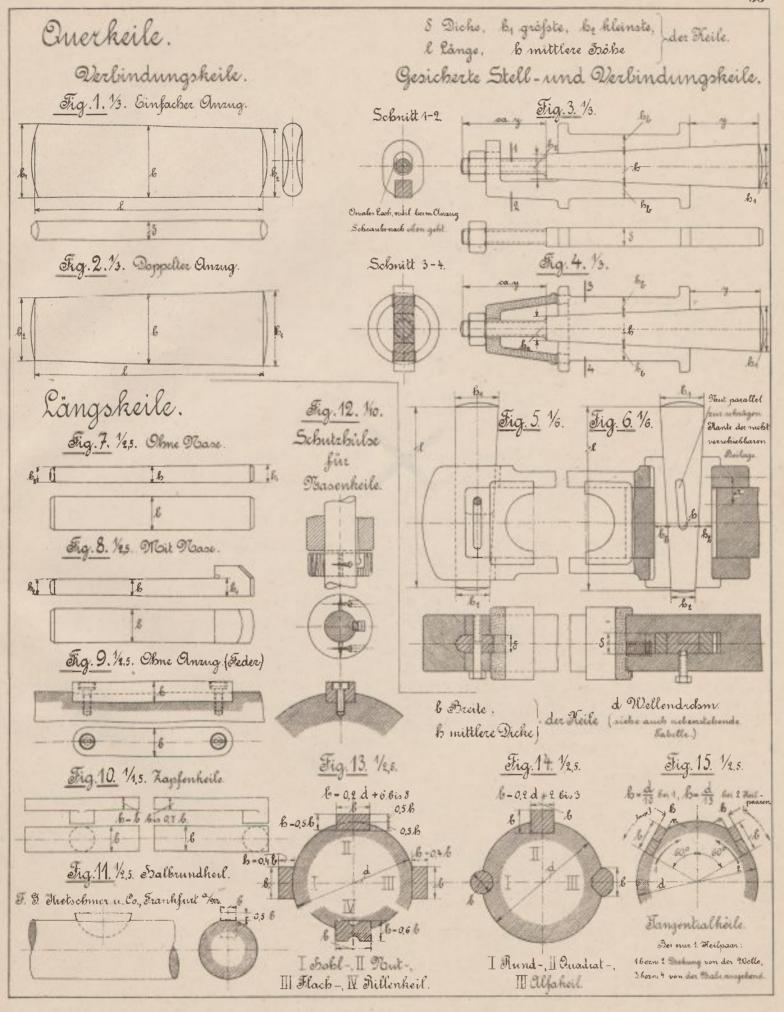
der kleinste

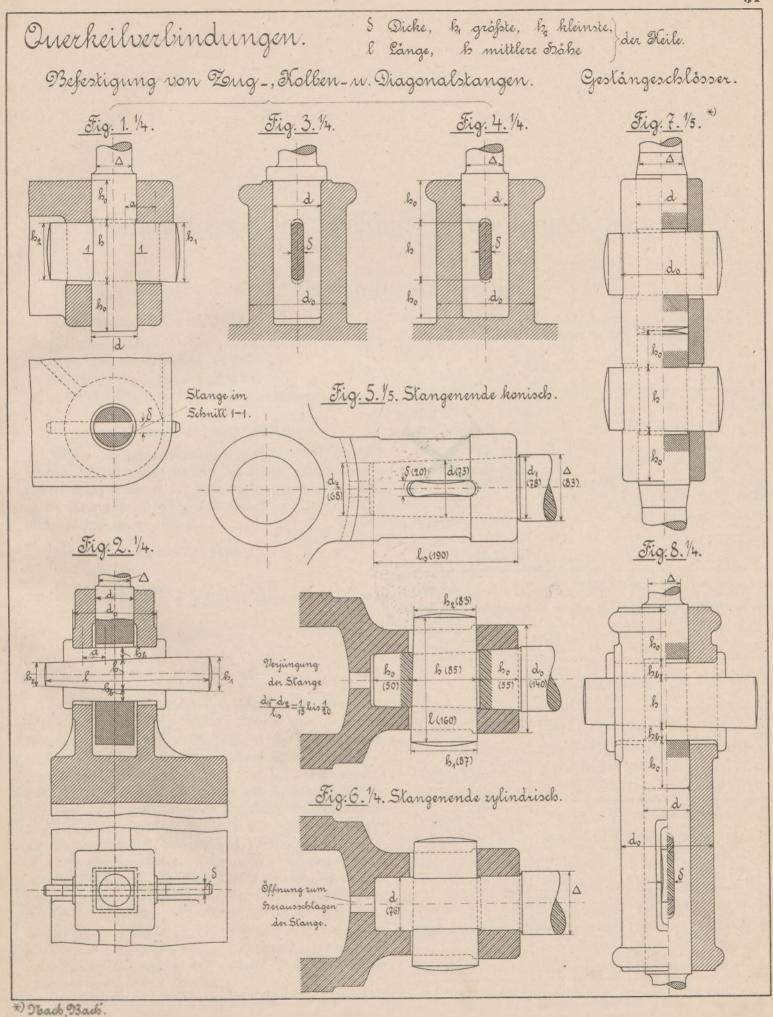
$$d_{i} = 73 - \frac{190}{2 \cdot 19} = 68 \text{ mm}$$

zu nehmen. Der Flächendruck zwischen Kreuzkopf und Stangenkonus, bezogen auf die Projektion des letzteren, steigt dann auf

$$k' = \frac{.13750}{(7.8^2 - 6.8^2)^{\frac{\pi}{4}}} = \sim 1200 \text{ kg/qcm}.$$

<sup>\*)</sup> Siehe die Anmerkung unter 1. auf der vorigen Seite.





# Transmissionswellen, Stellringe, Kupplungen und Lager.

### I. Transmissionswellen.

Es bezeichnet bei einer Welle:

d den Durchmesser,
N die eingeleitete Leistung in PS,
n die minutliche Umdrehungszahl,
M<sub>d</sub>=71620 N/n das eingeleitete Drehmoment in kgcm.

### 1. Berechnung der Wellen.

Glatte Transmissionswellen aus Flußeisen, die weder durch schwere Räder noch durch starke Riemenoder Seilspannungen auf Biegung, sondern zur Hauptsache nur auf Verdrehung beansprucht werden, erhalten einen Durchmesser in cm:

Nach Gl. (27) beträgt der Verdrehungswinkel der Welle 4 Grad für den laufenden Meter und die Schubspannung 17,25 d, nach Gl. (28) ist der Verdrehungswinkel kleiner und die Schubspannung 210 kg/qem.

Glatte Transmissionswellen aus Flußstahl erhalten gewöhnlich die  $\theta$ ,8 fache, solche aus komprimiertem Siemens-Martinstahl nach Angaben der Gebr. Reimboldt in Kalk bei Köln a/Rhein die  $\theta$ ,66 fache Stärke der gleichbelasteten flußeisernen Wellen.

Transmissionswellen, die durch schwere Räder belastet sind oder wie die ersten Antriebswellen durch große Riemen- und Seilspannungen stark auf Biegung beansprucht werden, bekommen entweder bei kurzer Lagerung einen um 10 bis 20 mm größeren Durchmesser, als ihn die obigen Gleichungen ergeben, oder sie sind auf Biegung und Verdrehung zu berechnen (siehe unter "Zapfen, Achsen und Wellen").

Die Durchmesser der einzelnen Wellen einer längeren Wellenleitung sind entsprechend der bereits erfolgten Leistungsabgabe kleiner zu nehmen.

Durchmesser glatter Transmissionswellen\*), berechnet nach Gl. (27) und (28).

$$\frac{N}{n}$$
 < 1,  $M_{\rm d}$  < 71620 kgcm.

Quotient $\frac{N}{n}$ =	0,004	0,007	0,012	0,020	0,030	0,044
Moment $M_{d}$ in $kgcm =$	280	520	880	1420	2 160	3 160
Flußeisen d in mm ==	30	35	40	45	50	55
Flußstahld in mm -	24	28	32	36	40	44
Quotient $\frac{N}{n}$ =	0,063	0,086	0,116	0,153	0,198	0,252
Moment Main kgcm=	4 480	6 170	8 295	10 930	14 145	18 030
Flußeisen $d$ in $mm =$	60	65	70	75	80	85
Flußstahl $d$ in $mm =$	48	52	56	60	64	68
Quotient $\frac{N}{n}$ =	0,316	0,393	0,482	0,586	0,706	0,844
Moment Main kgem ==	22 660	28 130	34 535	41 985	50 570	60 395
Flußeisen $d$ in $mm =$	90	95	100	105	110	115
Flußstahl $d$ in $mm =$	72	76	80	84	88	92

$$\frac{N}{n} \ge 1$$
,  $M_{\rm d} \ge 71620$  kgcm.

					_	
Quotient $\frac{N}{n}$ =	1,000	1,130	1,271	1,424	1,588	1,764
Moment Main kgcm =	71 620	80 950	91 060	101 970	113 730	126 355
Flußeisen $d$ in $mm =$	120	125	130	135	140	145
Flußstahl $d$ in $mm =$	96	100	104	108	112	116
Quotient $\frac{N}{m}$ =	1,953	2,155	2,370	2,600	2,843	3,102
$Moment M_d in kgem =$	139 880	154 340	173 720	186 180	203 630	222 130
Flußeisen $d$ in $mm =$	150	155	160	165	170	175
Flußstahl $d$ in $mm =$	120	124	128	132	136	140
Quotient $\frac{N}{n}$ =	3,375	3,664	3,969	4,294	4,630	4,986
Moment Main kgem ==	241 710	262 425	284 275	307 520	331 580	357 060
Flußeisen $d$ in $mm =$	180	185	190	195	200	205
Flußstahl $d$ in $mm =$	144	148	152	156	160	164

<sup>\*)</sup> Die fett gedruckten Durchmesser sind die von den DJN im Entwurf vorgeschlagenen Wellendurchmesser; von 200~mm steigen dieselben immer um 20~mm an, also  $200,\ 220,\ 240$  . . .

#### 2. Umdrehungszahl der Wellen.

Die Umdrehungszahl einer Transmission ist möglichst groß zu wählen, damit die Stärke, das Gewicht und der Preis der Wellen, Kupplungen, Lager usw. möglichst niedrig wird.

Man empfiehlt:

	man emphenit:			
für	langsamgehende Maschinen (schwere			
	Metallbearbeitungs-, Webereimaschinen)			
	und Hauptwellen	100	bis	150
12	schnellgehende Metallbearbeitungsma-			
	schinen	150	99	250
77)	andere schnellgehende Maschinen, wie			
	Dynamo-, Holzbearbeitungs- und Maschi-			
	nen mit ähnlicher Geschwindigkeit	250	29	400
,,	Spinnereimaschinen	300	31	400
11	Nebenwellen			
Umo	drehungen in der Minute.			

#### 3. Lagerentfernung der Wellen.

Die Abstände der Lager sind hauptsächlich von den baulichen Verhältnissen der Anlage, das heißt von der Lage der Stellen abhängig, wo die Lager angebracht werden können; auch ist die Wellenstärke und die Abgabe der Leistung maßgebend.

Die Berlin-Anhaltische Maschinenbau-Akt.-Ges. empfiehlt als Durchschnittsabstand der Lager von Mitte bis Mitte:

bei 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90, 100, 110 mm Wellendurchmesser 1,7, 1,8, 1,9, 2,0, 2,1, 2,2, 2,3, 2,4, 2,5 m

Das Eisenwerk Wülfel in Wülfel vor Hannover gibt als zweckmäßige mittlere Lagerentfernung an:

a) wenn die Abgabe der Leistung in unmittelbarer Nähe der Lager erfolgt,

für	Wellen	von	30	bis	45	mm	Durchmesser	1,75 m,
,,	17	91	$\delta\theta$	н	65	11	49	2,50 ,
11	11	17	70	"	85	19	92	3,00 "
77	91	29	90	22	150	37	>1	3,50 ,,

b) wenn die Abgabe der Leistung an beliebiger Stelle zwischen zwei Lagern stattfindet,

Hauptantriebswellen sind möglichst kurz zu lagern.

für	Wellen	von	30	bis	45 m	m Durchmess	er 1,50 m,
		11	50	31	65	12	2,00 ,,
10	10	11	70	31	85		2,25 ,,
9.2	29	*1	90	21	150 ,	. 17	3,00 ,,

#### 4. Länge der Wellen.

Wellen bis zu 45~mm Durchmesser sind für gewöhnlich nicht über 6~m, stärkere Wellen nicht über 6,95~m lang zu nehmen. Längere Wellen werden von den Fabriken nur gegen höheren Einheitspreis geliefert, erschweren den Transport und die Montage.

#### 5. Gewicht der Wellen.

Siehe Gewichtstabelle der Rundeisen.

Der Verdrehungswinkel  $\alpha$ , als Bogenmaß des Kreises vom Halbmesser I, einer auf Verdrehen beanspruchten Welle beträgt

 $u = \frac{M_d}{E_d \cdot J_p}$ 

wenn  $E_{\mathbf{d}}$  der Schubelastizitätsmodul des Materiales,

J<sub>p</sub> das polare Trägheitsmoment des Wellenquerschnittes ist.

Soll  $\alpha$  nicht größer als  $^3I_4$  Grad für den laufenden Meter oder  $^2I_{400}$  Grad für den laufenden Zentimeter werden, so muß mit

$$a = \frac{1}{400} \frac{\pi}{180}$$
,  $J_0 = \frac{\pi}{32} d^4$ 

und Ed = 800 000 kg | qem für Flußeisen

nach der obigen Gleichung

$$\frac{1}{400} \frac{\pi}{180} = \frac{M_{\rm d}}{8000000 \frac{\pi}{32} d^4},$$

$$\dot{a} = \sim 0.733 \sqrt{M_{\rm d}}.$$

also

oder, da zwischen Md, N und n die Beziehung

$$M_{\rm d} = 71620 \ \frac{N}{n}$$

besteht, auch

auch 
$$d = 0.733 \sqrt[4]{71620 \frac{N}{n}} = 12 \sqrt[4]{\frac{N}{n}}$$

sein

Nach der Drehungsfestigkeit gilt weiter für den Wellendurchmesser die Beziehung

$$M_{\rm d} = 0.2\,d^{\rm s} \cdot \tau$$

mit τ'als zulässige Schubspannung des Materiales. Hieraus ergibt sich, wenn gemäß der vorstehenden Beziehung

$$M_d = \left(\frac{d}{\theta_1 733}\right)^4 = \theta_1 2 d^2 \cdot \epsilon$$

gesetzt wird,

$$au = 17,25$$
 d kg/qcm,

während für  $\tau = 210 \text{ kg/gem}$ ,

$$d = \sqrt[3]{\frac{M_d}{0.2 \cdot 210}} = \sim 0.29 \sqrt[3]{M_d} = 12 \sqrt[3]{\frac{N}{n}}$$
 folgt.

## II. Stellringe.

Stellringe werden bei einer Wellenieitung zu beiden Seiten eines Lagers oder auf entgegengesetzten Seiten zweier benachbarter Lager angebracht, damit sie die Leitung, ohne deren freie Ausdehnung bei Temperaturänderung zu behindern, gegen eine Verschiebung in der Längsrichtung schützen.

Ist die Wellenleitung, wie bei manchen Reibungskupplungen, konischen Rädern usw., einem starken Druck in der Längsrichtung ausgesetzt, so müssen anstelle der Stellringe eingedrehte Lagerstellen oder aufgeschweißte Bunde vorgesehen werden. Bei Ringschmierlagern kann die Welle nicht durch gewöhnliche Stellringe festgelegt werden. Hier sind entweder Bundstellringe nach S. 43, Fig. 4, anzuwenden, oder es muß bei beweglichen Lagerschalen ein aufgeschweißter Bund x in der Mitte (siehe S. 63 u. 64, Fig. 1), bei feststehenden Lagerschalen ein solcher an jedem Ende der Lagerstelle (siehe S. 59 u. 60, Fig. 1) zur Verhütung der Längsverschiebung vorgesehen werden.

Abmessungen der Stellringe siehe S. 43, Fig. 2 bis 10.

Das Gewicht eines Stellringes vom äußeren Durchmesser D, der Bohrung d und der Breite b in cm ist annähernd  $\theta$ ,  $\theta$ 06 ( $D^2$  —  $d^2$ ) b.

### III. Kupplungen.

#### 1. Feste Kupplungen. (S. 44 u. 45)

Feste Kupplungen verbinden zwei Wellen vollkommen starr, also unter Ausschluß jeder gegenseitigen Beweglichkeit derselben, miteinander. Sie werden in möglichster Nähe der Lager und, von der treibenden Seite aus gesehen, hinter diesen angeordnet. Vorspringende Teile sind stets an ihnen zu vermeiden. Sollen zwei Wellen von verschiedenem Durchmesser durch eine feste Kupplung verbunden werden, so dreht man gewöhnlich das Ende der stärkeren Welle auf den Durchmesser der schwächeren ab und verwendet eine Kupplung, die dem letzteren entspricht; seltener kommen

### 2. Bewegliche Kupplungen.

Kupplungshälften zur Anwendung.

Reduktionskupplungen mit verschiedener Bohrung der

(S. 46 u 47)

Bewegliche Kupplungen dienen zur Verbindung zweier Wellen, die eine geringe Beweglichkeit gegeneinander besitzen müssen oder deren Mittellinien nicht in eine Gerade fallen.

Das Universalgelenk oder die Kreuzgelenk-Kupplung (Fig. 1 und 2) ermöglicht die Verbindung zweier Wellen, deren Mittellinien sich schneiden oder bei der Ausführung nach Fig. 2 sogar zu einander geschränkt liegen. Die Bewegungsübertragung durch die Kupplung erfolgt ungleichförmig, das heißt, die getriebene Welle läuft, eine gleichförmige Drehung der treibenden vorausgesetzt, abwechselnd schneller und langsamer als diese. Die Ungleichförmigkeit ist jedoch, so lange der Winkel a beider Wellen (Fig. 1a) unter  $20^{\circ}$  bleibt, nur unbedeutend.

Soll eine gleichförmige Bewegungsübertragung durch die Kupplung erzielt werden, so sind zwei Gelenke und eine Zwischenwelle III (Fig. 1b) zu nehmen. Dabei ist aber Bedingung, daß

1. die Winkel  $\alpha$ , welche I und II mit III bilden, gleich sind, und daß

2. der Winkel, den die Querachse a-b des einen Gelenkes mit der durch die Mittellinien von I und III bestimmten Ebene einschließt, ebenso groß ist wie derjenige, den die entsprechende Querachse c-d des anderen Gelenkes mit der durch die Mittellinien von II und III festgelegten Ebene bildet.

Die Ausdehnungs-Kupplungen (Fig. 3 und 4) lassen eine Verschiebung der Wellen nur in deren Längsrichtung zu. Sie werden bei langen Leitungen zur Ausgleichung der durch Temperaturwechsel hervorgerufenen Längenänderung der Wellen verwendet, namentlich dann, wenn diese Leitungen an dem einen Ende mit Rücksicht auf den hier erfolgenden Antrieb fest gelagert sind, am anderen Ende aber Teile, wie z. B. Reibungs-Kupplungen, Kegelräder usw. tragen, die nicht verschoben werden dürfen. Für die Größe der Wellenverschiebung sind 0,5 mm pro laufenden Meter der bis zum nächsten Bunde oder Stellring reichenden Wellenlänge zu rechnen.

Die Scharpsche Kupplung (Fig. 5) gestattet eine geringe Verschiebung der Wellen sowohl in deren Längsrichtung als auch senkrecht dazu. Die Oldhamsche Kupplung (Fig. 6) vermittelt die Bewegungsübertragung zwischen zwei Wellen, die in geringem Abstande voneinander parallel liegen, ruft aber bedeutende Arbeitsverluste durch Reibung hervor.

Sind in Fig. 6 I und II die Mittelpunkte der beiden Wellen und der auf ihnen durch Keile befestigten Teile A und B, so bewegt sich der Mittelpunkt III der Zwischenscheibe C auf einem Kreise, der IV zum Mittelpunkte und I-II zum Durchmesser hat. Drehen sich die Wellen einmal ganz herum, so durchläuft der Punkt III zweimal den Umfang dieses Kreises.

Alle beweglichen Kupplungen sind möglichst dicht zu beiden Seiten durch Lager zu stützen.

### 3. Elastische Kupplungen.

(S. 48 u. 49)

Sie dienen zur Verbindung stark beanspruchter Wellen oder zur unmittelbaren Kupplung des Motors mit seiner Arbeitsmaschine. Die ihnen eigene Nachgiebigkeit wird durch ein elastisches Zwischenglied erreicht, das etwa auftretende Stöße aufnehmen und kleine Verschiebungen der Wellen aus ihrer genauen Lage ausgleichen soll; in der Regel wirkt das Zwischenglied auch elektrisch isolierend.

Die Kupplungen bestehen aus den beiden Hauptteilen A, B, die den Wellen aufgekeilt und durch das Zwischenglied miteinander verbunden sind. In Fig. 1 und 3 ist auf dem Teil B noch ein Kranz C durch Schrauben c befestigt, nach deren Lösung die Wellen ohne achsiale Verschiebung aus den Lagern gehoben werden können. Als elastisches Zwischenglied dienen:

Leder- oder Gummiriemen (Fig. 1), die abwechselnd durch die Öffnungen von A und C geschlungen sind;

Holz- und Filzstücke (Fig. 2) zwischen den ineinandergreifenden Zähnen von A und B;

Lederhülsen (Fig. 3), die über die zylindrischen Ansätze von A geschoben sind und sich bei der Drehung gegen die eingreifenden Vorsprünge von C legen;

Leder- oder Gummibolzen (Fig. 4), die mit etwas Spiel in die gegenüber liegenden Löcher von A und B greifen und durch Federringe f am Herausfallen verhindert werden;

Radiale Stahlstäbehen m (Fig. 5), die in den vier Segmenten a dem Teil A aufgesetzt sind und zwischen die Zacken z der Platten b am Teil B greifen;

Lederlaschen (Fig. 6) mit abwechselnd in A und B befestigten Bolzen.

Zu beiden Seiten der elastischen Kupplungen sind die Wellen durch Lager zu stützen.

### 4. Ein- und ausrückbare Kupplungen.

Die Bewegungsübertragung erfolgt bei ihnen nur im eingerückten Zustande der Kupplungen, durch die hier nicht nur zwei Wellen, sondern auch eine Riemoder Seilscheibe mit einer Welle verbunden werden können.

#### a) Zahnkupplungen. (S. 50, Fig. 1 und 2)

Sie werden nur bei kleinen Kräften während des Ganges, sonst stets während des Stillstandes der Wellenleitung ein- und ausgerückt. Bei großen Kräften würde das Ausrücken während des Ganges sehr schwierig, das Einrücken aber, namentlich bei großen Massen auf der getriebenen Welle, mit Stößen verbunden sein, die leicht zu Brüchen führen.

Die ältere Ausführung der Kupplung (Fig. 1) leidet an dem Übelstande, daß die Federn für den verschiebbaren Teil durch ihre schmalen Seitenflächen das ganze Drehmoment zu übertragen haben und deshalb bald abgenützt und locker werden. Die neuere Ausführung nach Hildebrandt (Fig. 2) sieht deshalb drei Teile vor, von denen A und B den Wellenenden aufgekeilt sind, während C auf B lose verschiebbar ist. Im eingerückten Zustande greifen dann die Zähne von C zwischen diejenigen von A und B und übertragen das Drehmoment.

Ist

M<sub>d</sub> das zu übertragende Drchmoment in kgcm,\*)

 $r_1$ ,  $r_2$  der Schwerpunktsradius der Berührungsflächen zweier Zähne in em,

z die Zähnezahl,  $\mu$  der Reibungskoeffizient, so bemißt man die Größe  $f_{\chi}$ ,  $f_{z}$  der Berührungsflächen so, daß der auftretende Flächendruck

$$\dot{\kappa} = \frac{M_{\rm d}}{z \cdot r_1 \cdot f_1}$$
 bezw.  $\frac{M_{\rm d}}{z \cdot r_2 \cdot f_2}$  . . . . . . (29)

10 bis 20~kg/qem wird. Die zum Ausrücken der Kupplung erforderliche Achsialkraft an der Muffe ist

$$K' = \mu \cdot M_d \left( \frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2} \right) \cdot \dots \cdot (30)$$

mit x = 3 oder 4,  $\mu = 0.1$ .

### b) Reibungskupplungen.

Sie können während des Ganges der Wellenleitung eingerückt werden.

Die einfache Kegel-Reibungskupplung (S. 50, Fig. 3) leidet an dem Übelstande, daß der beträchtliche Achsialdruck, den sie zur Aufrechterhaltung des Schlusses im eingerückten Zustande erfordert, den Schleifring und Rücker der Kupplung dauernd belastet; außerdem wird die treibende Welle mit ihrem Bunde gegen das Lager gepreßt, womit ein starker Verschleiß und Arbeitsverlust verbunden ist. Bezeichnet

M<sub>d</sub> wieder das zu übertragende Drehmoment in kgcm,\*)

- a den Neigungswinkel,
- r den mittleren Radius der kegelförmigen Reibflächen in cm.

so müssen diese mit einer Gesamtkraft

$$N \ge \frac{M_4}{\mu \cdot r} \quad \dots \quad (31)$$

senkrecht gegeneinander gepreßt werden und eine Breite in cm

$$b = \frac{N}{2 r \pi \cdot k} \cdot \dots \cdot (32)$$

mit einem zulässigen Flächendruck

k = 5 kg/qcm für wenig,

 $k \le 10$  " für reichlich geschmierte Flächen erhalten. Weiter beträgt für gewöhnlich

$$\alpha = 10$$
 bis 15° und  $r = 4d$  bis 5 d.

Die an der Muste erforderliche Achsialkrast ist am größten, wenn die Kupplung während des Stillstandes der treibenden Welle eingerückt wird, nämlich

$$K = N(\sin \alpha + \mu \cdot \cos \alpha) \dots (33)$$

Die Reibflächen der Kupplung müssen so stark gegencinander gepreßt werden, daß die zwischen ihnen auftretende Reibung größer oder gleich dem am Radius r des einen Kegels auftretenden Widerstande  $M_{\rm d}/r$  ist. Wird also nach S. 50, Fig. 3a, jede Kupplungshällte mit einem Druck N/2 senkrecht zu den Reibflächen angepreßt, so muß

$$\mu \frac{N}{2} = \frac{1}{2} \frac{M_{\rm d}}{2}$$

oder

$$N \ge \frac{M_{\rm d}}{\mu \cdot r}$$

sein.

Erfolgt das Einrücken der Kupplung während des Ganges der treibenden Welle, so ist die erforderliche Achsialkraft gleich der Resultierenden aus den beiden Kräften N/2:  $K=N\cdot\sin\alpha$ .

Beim Einrücken während des Stillstandes der treibenden Welle wirkt dem tieferen Eindringen des verschiebbaren Kegels auf dem festen an jeder Hälfte noch der Reibungswiderstand  $\mu \cdot N/2$  entgegen, zu dessen Überwindung eine Achsialkraft  $\mu \cdot N \cdot \cos a$  nötig ist. Die gesamte Muffenkraft beträgt dann also

$$K = N (\sin \alpha + \mu \cdot \cos \alpha).$$

Bei eingerückter Kupplung ist der erforderliche Achsialdruck nur  $K_0 = N \left( \sin \alpha - \mu \cdot \cos \alpha \right),$ 

da dann die Reibung  $\mu\cdot N$  sich dem Lösen der Kupplung entgegensetzt. Für  $K_0 \leq \theta$  oder  $tg\,\alpha \lesssim \mu$  tritt Selbstsperrung ein, auf die aber hier wegen des dann leichten Festklemmens der Kegel verzichtet wird.

Die neueren Reibungskupplungen pressen die Reibflächen durch Kniehebel oder ähnliche Mechanismen an, die bei eingerückter Kupplung eine Strecklage überschritten haben. Schleifring und Rücker sind dann unbelastet. Durch entsprechende Anordnung der Reibflächen suchen sie ferner die inneren Kräfte der Kupplungen auszugleichen und jeden achsialen oder radialen Druck von der Welle fernzuhalten.

Die Doppelkegel-Reibungskupplung der Sächsischen Maschinenfabrik vorm. R. Hartmann in Chemnitz (S. 51, Fig. 1) verwendet zu diesem Zweck zwei hintereinander liegende Reibungskegel. Die inneren Ringe  $R_1$ ,  $R_2$  derselben sitzen auf dem Bolzen m des Mitnehmers C, die äußeren gehören den durch Trapezgewinde verbundenen Gehäusehälften A, B an. A ist der treibenden Welle I, C der getriebenen II aufgekeilt. Beim Einrücken werden die inneren Ringe von der Muffe M durch Winkelhebel und Federn gegen die äußeren Kegel geschoben und zwar zuerst  $R_i$  mit  $b_i$ dann R<sub>a</sub> mit a als Drehpunkt der Bewegung. Die Anpressung erfolgt durch Anspannen der Federn, wobei a und c sich immer mehr nähern. In der Endstellung liegen a, c und b auf einer Geraden. Durch das Gewinde der Gehäusehälften kann der Anpressungsdruck geregelt werden.

<sup>\*)</sup> Das durch eine Welle vom Durchmesser d übertragbare Drehmoment kann der Tabelle auf S. 35 entnommen werden; bei einer zu übertragenden Leistung N und einer minutlichen Umdrehungszahl n ist  $M_{\rm d}=71620\frac{N}{4}$ .

Die Breite b/2 eines Kegels folgt aus Gl. (32). Geschieht das Einrücken während des Stillstandes der Fig. 6. treibenden Welle, so wird jede der z=2 bis 4 Federn durch

eine Achsialkraft
$$D = \frac{K}{2z} \cdot \dots \quad (34)$$

auf Biegung beansprucht, wenn K der Wert der Gl. (33) ist. Dicke s und Breite m der Federn müssen also der Bedingung

$$D \cdot x = \frac{m \cdot s^2}{6} k_b \cdot \dots \cdot (35)$$

genügen. Für Federstahl ist  $k_{\rm b}=4000$  bis 5000~kg/qem zulässig; gewöhnlich geht man aber mit  $k_{\rm b}$  nicht über 3000, da die zu beschleunigenden Massen sowie die zu erwartende Abnützung der Reibflächen und Bolzen bei der Berechnung von K und D gewöhnlich nicht berücksichtigt werden.

Die Annäherung, welche die Mitten a und c der Federn durch die Kraft D erfahren, bestimmt sich wie bei der späteren Dohmen-Leblanc-Kupplung aus

$$f=2 \frac{D \cdot x^2}{E \cdot J} \left(\frac{x}{3}+l\right) \dots (36)$$

mit  $E = 20000000 \, kg/qcm$  als Elastizitätsmodul,

 $J = \frac{m + s^{0}}{12}$  als Trägheitsmoment des Federquerschnittes.

x und l nach Textfig. 6.

Eine genaue Berechnung der Bolzen ist wegen der Unsicherheit in der Art ihrer Belastung und Befestigung nicht möglich. Die zum Einrücken erforderliche Muffenkraft, die wegen der Bolzenreibung größer als der Wert K der Gl. (33) ist, wird ebenso wie die entsprechende Ausrückkraft erst an der fertigen Kupplung bestimmt.

Bei der Benn-Kupplung der Maschinenbauanstalt G. Luther in Braunschweig (S. 51, Fig. 2) stehen die ebenfalls hintereinander angeordneten Reibflächenpaare senkrecht zu den Wellen. Der Gehäuseteil A der treibenden Welle I enthält wieder die eine, der ihm eingeschraubte Deckel B die andere äußere Druckfläche.  $R_1$ ,  $R_2$  sind die inneren Druckringe. Sie führen sich vermittels der Stahlstücke k auf dem Mitnehmer C der getriebenen Welle II und werden durch die Hebelmechanismen h, w, a, c, b beim Einrücken vorgeschoben und angedrückt. Nach Überschreitung der Strecklage halten die Federn f die Hebel h zusammen und sichern dadurch den Schluß der Kupplung.

Bei einem zu übertragenden Drehmoment  $M_d$  in kgem, einem Schwerpunktsradius r der Reibflächen in em und z Hebelmechanismen ist der von jedem der letzteren an den Stellen a, b auszuübende Achsialdruck gleich N/2z für N nach Gl. (31). Mit ihm und den Längen der einzelnen Hebel ergibt sich aus der Lage, welche die Kniehebel bei Beginn der Anpressung einnehmen, die erforderliche Anspannung der Federn. Die Federung der Bolzen und die Zusammendrückung der einzelnen Hebel liefern ferner die durch Rechnung nur schwierig festzustellende Verkürzung der Kniehebel.

Die Breite b/2 einer der beiden Reibflächenpaare folgt wieder aus Gl. (32) mit r als mittleren Radius derselben.

Andere Fabriken pressen die Reibflächen radial gegeneinander, wobei eine einseitige Belastung der Wellen wieder durch paarweise Anordnung dieser Flächen diametral gegenüber verhütet wird.

Die Hill-Kupplung des Eisenwerkes Wülfel in Wülfel vor Hannover (S. 52 u. 53, Fig. 1) trägt z. B. festgekeilt auf der treibenden Welle I die Scheibe S, auf der getriebenen II das Kreuz A. Beim Einrücken werden drei äußere Backen B und drei innere C, die sämtlich mit Holzfutter versehen sind, gegen den Rand der Scheibe S gepreßt, wobei sich die inneren Backen in den Armen des Kreuzes A führen. Zum Anpressen dienen die Hebel E. Sie drücken vermittels der Rollen I die Zylinder I gegen die inneren Backen, sobald die Muße I mit den Stangen I nach links geschoben wird. Da die Bolzen I0 der Hebel I1 in den äußeren Backen sitzen, so findet gleichzeitig auch eine Anpressung dieser statt.

Um die Fliehkräfte der Backen auszugleichen und um ein gleichmäßig Abheben derselben von der Scheibe S beim Lösen der Kupplung zu erzielen, ist jede äußere Backe mit ihrer inneren noch durch einen Hebel D verbunden, der sich auf dem Ende der Schraube N drehen kann. Durch die Mutter R wird diese Schraube im Kreuz A so eingestellt, wie es die Lage der Backen erfordert, wobei die schräge Fläche der Mutter deren selbsttätige Lösung verhindert. Zum Einstellen der Zylinder P dienen die Schrauben T, die durch die Druckschrauben L gesichert sind. Die Spiralfedern auf T treiben die Backen beim Lösen der Kupplung wieder auseinander.

Der erforderliche Anpressungsdruck der Backen berechnet sich mit  $\mu=0.25$  für Holz auf Eisen, z=3 oder 4 als Zahl der Backenpaare und N nach Gl. (31) zu N/2 z. Breite b und Länge l der Reibfläche einer Backe müssen also der Gleichung

$$b \cdot t = \frac{N}{2 z \cdot k} \qquad (37)$$

mit  $k \le 3$  bis  $4 \, kg/qcm$  genügen. Die Formänderung der Hebelmechanismen ist aus der seiner einzelnen Teile zu bestimmen, rechnerisch aber nur schwer zu verfolgen.

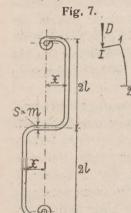
Bei der Dohmen-Leblanc-Kupplung der Berlin-Anhaltischen Maschinenbau-Akt.-Ges. (S. 52 u. 53, Fig. 2) drückt die Muffe M beim Einrücken durch hakenförmige Druckstangen F 4 bis 6 Gleitbacken B gegen den Rand der Scheibe S. Zur Führung der Backen dient eine zweite Scheibe A. S ist gewöhnlich der treibenden Welle I, A der getriebenen II aufgekeilt. Die Stangen F sind elastisch und können in der Druckrichtung nachgeben. Im eingerückten Zustande haben sie die Mittellage überschritten und verhindern dadurch die Selbstlösung der Kupplung.

Bei kleinen Drehmomenten haben die Gleitbacken glatte Reibslächen, bei großen sind sie wie in der Figur, mit eingedrehten Rillen versehen. Müssen die Scheibe A und Musse M ausnahmsweise auf die treibende Welle gesetzt werden, so sind die Gleitbacken, wie in Fig. 2a, zur Aushebung ihrer Fliehkraft durch Gegengewichte G auszugleichen, da sonst ein selbsttätiges Einrücken bezw. ein fortwährendes Zerren an den Stangen, der Musse und dem Schleifringe austreten würde.

Die erforderliche radiale Anpressung und der Federdruck einer der z Backen ist

$$D = \frac{N}{s} \cdots \cdots (38)$$

mit N nach Gl. (31) und  $\mu=\theta,l$  für glatte,  $=\theta,25$  für geriffelte Reibflächen. Breite b und Länge l einer Backenreibfläche müssen also für die unter Gl. (32) angegebenen Werte von k doppelt so groß als in Gl. (37) bemessen werden. Die Druckstangen sind



mit dem vorstehenden Werte von D nach Gl. (35) zu berechnen. Die Durchbiegung, die jeder ihrer 4 Teile (Textfig. 7) erfährt, setzt sich nach Bach aus derjenigen des Stückes I1

$$f' = \frac{D \cdot x^3}{3 E \cdot J}$$

und aus der Verdrehung, die 11 infolge der Ausbiegung von 12 erhält,

$$f'' = \frac{D \cdot x^2 \cdot l}{E \cdot J}$$

zusammen. Die ganze Durchbie-

gung einer Stange ist also mit  $J=m\cdot s^3|_{12}$  als Trägheitsmoment und  $E=2\,000\,000~kg/qcm$  als Elastizitätsmodul

$$f = 4 (f' + f'') = 4 \frac{D \cdot x^2}{E \cdot J} (\frac{x}{3} + l) \cdot (39)$$

Die Ein- und Ausrückkraft an der Muffe läßt sich sicher nur bei der ausgeführten Kupplung bestimmen, die Berechnung der Bolzen bleibt unsicher.

Die Penig-Kupplung der Peniger Maschinenfabrik besitzt nach S. 52 u. 53, Fig. 3, vier ringförmig angeordnete Bremsbacken b, die drehbar in dem Kreuz B der getriebenen Welle II gestützt sind und durch zwei Federhebel h gegen den Kranz der Scheibe A auf der treibenden Welle I gepreßt werden. Die beiden Stellschrauben  $s_1$ ,  $s_2$  begrenzen den Hub der Muffe M,  $s_3$  im ein-,  $s_2$  im ausgerückten Zustande der Kupplung.

### c) Ein- und Ausrücker für Zahn- und Reibungskupplungen.

Sie bestehen aus dem Schleifstein oder -ring und dem Hebel mit seinen Bolzen und Zapfen, wozu bei Ausübung größerer Kräfte noch eine das freie Hebelende bewegende Spindel- oder Zahnstangenübersetzung tritt.

Handhebel (S. 54 u. 55, Fig. 1 bis 3) sind, wenn die örtlichen Verhältnisse die Ausführung genügender Hebellängen gestatten, im allgemeinen bis zu  $100 \ mm$  Wellendurchmesser gebräuchlich. Bei einer Handkraft Q=10 bis  $15 \ kg$  ist die Muffenkraft

$$K = Q \frac{L}{l} \cdot \dots \cdot (4\theta)$$

mit einer Hebelübersetzung L|l bis zu 10 und einer Hebellänge bis zu  $3\ m.$ 

In allen anderen Fällen kommen Spindel- oder Zahnstangenrücker zur Anwendung. Die von ihnen auf das freie Hebelende ausgeübte Kraft beträgt bei den Spindelrückern (S. 54 u. 55, Fig. 4 bis 6)

$$Q = \frac{H \cdot R}{r \cdot tg \ (\alpha + \varrho)} \tag{41}$$

bei den Zahnstangenrückern (S. 56, Fig. 1)

$$Q = \frac{H \cdot R}{\eta \cdot r} \quad (42)$$

wenn H die Kraft am Hand- oder Kettenrade,

R der Radius des letzteren,

- r der mittlere Gewinderadius der Spindel oder der Teilkreisradius des Zahnstangenritzels,
- a der mittlere Steigungswinkel der Spindel,
- $\varrho$  (tg  $\varrho = \mu = \theta, l$ ) der Reibungswinkel,
- $\eta = 0.9$  der Wirkungsgrad des Zahnstangentriebes

ist. Die Muffenkraft K folgt mit diesen Werten von Q wieder aus Gl. (40). H wird mit Rücksicht auf leichtes Ein- und Ausrücken bei normalem Gange zweckmäßig nur zu 2,5 bis  $5\ ky$  angenommen, um dann ausnahmsweise auf den doppelten Wert gesteigert werden zu können.

Von den Rückerteilen sind die Hebel auf Biegung zu berechnen (siehe 3. Beispiel auf S. 42), desgleichen die Bolzen und Zapfen, die aber meistens stärker ausgeführt werden müssen, als die Rechnung ergibt. Der Hebelausschlag ist, wie auf S. 54 u. 55, Fig. 4, von der zur Welle senkrechten Mittellage aus nach beiden Seiten gleichmäßig zu verteilen; nur bei lose hängenden Handhebeln bildet die vertikale Stellung die Ausrücklage, um ein selbsttätiges Einrücken zu vermeiden. Schleifsteine aus Stahl (S. 54 u. 55, Fig. 1) werden nur bei kleinen und weniger wichtigen Kupplungen benutzt, sonst stets gußeiserne, zweiteilige Schleifringe (S. 52 u. 53, Fig. 1, sowie S. 54 u. 55, Fig. 2, 3, 4 und 7), bei denen namentlich auf genügende Schmierung der seitlichen Druckflächen zu achten ist.

### d) Motoren-Kupplungen.

Sie finden Anwendung, wenn zwei Motoren, von denen der eine nur zeitweise arbeitet, ihre Leistung gleichzeitig auf dieselbe Wellenleitung übertragen sollen.

Bei der Uhlhorn-Kupplung (S. 56, Fig. 2) sitzt der äußere Teil A auf dem Ende der eigentlichen Wellenleitung I, die von dem Hauptmotor angetrieben wird, der innere Teil B auf einer Welle II, die mit dem Nebenmotor verbunden und der eigentlichen Leitung vorgebaut ist. In B sind zwei Sperrklinken K drehbar gelagert, A ist an dem inneren Umfange seines Randes mit vier entsprechenden Knaggen E und Federn F versehen.

Solange der Nebenmotor stillsteht oder eine geringere Geschwindigkeit als der Hauptmotor entwickelt, bleibt die Kupplung ausgerückt; denn dann läuft die in der angegebenen Richtung sich drehende Scheibe A gegen B vor und drückt mit den Federn F die Klinken K

in die Aussparungen von B. Eilt aber mit zunehmender gegen die Knaggen E legen, nun auch die Leistung Leistung des Nebenmotors B gegen A vor, so richten sich die Klinken auf und übertragen, indem sie sich

dieses Motors auf die eigentliche Wellenleitung. Die Schrauben si so dienen zum Einstellen der Federn F.

### IV. Beispiele.

1.

Für die auf S. 43, Fig. 1, im Grundriß dargestellte Wellenleitung, die in der Minute n = 150Umdrehungen macht, sind die Durchmesser der einzelnen Wellen und die Entfernungen der Lager zu bestimmen. Die Leitung empfängt im Raume I durch die Scheibe a 18 PS, von denen 6 PS nach dem Raume II, 6 PS vermittels der Reibungskupplung b nach dem Raume III abgegeben werden. Das Material der Wellen ist Flußeisen.

Wird die Leitung aus 3 Wellen zusammengesetzt, von denen die in I und II durch eine feste Kupplung e, die in I und III durch die verlangte Reibungskupplung b zu verbinden sind, so ist

für die Welle im Raume I N=18 und

$$\frac{N}{n} = \frac{18}{150} = 0.12,$$

also nach der Tabelle auf S. 35 ein Durchmesser von ~ 70 mm zu nehmen. Als Antriebswelle und wegen des Riemenzuges der Scheibe a dürfte sich aber eine Wellenstärke von 85 mm empfehlen.

Für die Wellen im Raume II und III ist N=6,

$$\frac{N}{n} = \frac{6}{150} = 0.04.$$

Nach der Tabelle müssen die Wellen also 55 mm Durchmesser bekommen.

Die Welle im Raume I ist an 4 Stellen zu lagern, da die Breite dieses Raumes 5250 mm und die zweckmäßige Entfernung der Lager einer 85 mm starken Welle nach den Angaben der Berlin-Anhaltischen Maschinenbau-Akt.-Ges. auf S. 36 ca. 2250 mm beträgt. Man erzielt diesen Abstand, wenn man die Antriebsscheibe a kurz (von Mitte bis Mitte Lager 1000 mm) lagert und die Endlager der Welle im Raume I auf die Mitten der Zwischenmauern setzt. Es ergibt sich dann für die Entfernung der Lager links von der Antriebsscheibe nach der Zeichnung der verlangte Abstand von

$$\frac{5250 + 250 - 1000}{2} = \frac{4500}{2} = 2250 \text{ mm}.$$

Die Wellen im Raume II und III erhalten zweckmäßig je eine 3malige Verlagerung. Für II würde sich dann eine Lagerentfernung von

$$\frac{6000 + 125 - 275}{3} = 1950 \, mm,$$

für III eine solche von

$$\frac{6000 + 125 - 300 - 800}{3} = 1675 \, mm$$

berechnen.

Die Stellringe werden bei der Wellenleitung vorteilhaft in der Mitte zu beiden Seiten der Lager k angebracht, damit sich die Leitung nach beiden Seiten frei ausdehnen kann,

Die Doppel-Kegelreibungskupplung auf S. 51, Fig. 1, ist für 95 mm größte Bohrung bestimmt. Welchen Flächendruck erfahren die Reibflächen, welche Beanspruchung und Durchbiegung die beiden Stahlfedern bei dem dieser Bohrung entsprechenden Drehmoment?

Für eine Flußeisenwelle von  $d=95 \ mm$  Durchmesser ist das übertragbare Drehmoment nach der Tabelle auf S. 35  $M_{\rm d}=28130~kgcm$ . Die Kegelflächen der Kupplung haben einen mittleren Radius  $r = 21.5 \, cm$ . eine gesamte Breite  $b = 2 \cdot 7.4 = 14.8 cm$  und einen Neigungswinkel  $\alpha = 14^{\circ}$ ; mithin beträgt der Flächendruck in ihnen für  $\mu = 0.1$  und

(31) 
$$N = \frac{28130}{0.1 \cdot 21.5} = \sim 13100 \text{ kg},$$

(32) 
$$k = \frac{13100}{2 \cdot 21,5 \pi \cdot 14,8} = 6.6 \text{ kg/qcm}.$$

Die zum Einrücken erforderliche Achsialkraft der Kegelkupplung ist ohne Berücksichtigung der zu beschleunigenden Massen und der Bolzenreibung

(33) 
$$K = 13100 (0.242 + 0.1 \cdot 0.97) = \sim 4440 \text{ kg}.$$

Auf jede der beiden Federn der Doppelkegel wirkt also an beiden Enden eine Kraft

(34) 
$$D = \frac{4440}{2+2} = 1110 \text{ kg}.$$

Die Federn sind s = 1.3 cm dick und m = 5.5 cm breit. ihre Armhöhe (siehe Textfig. 6) ist x = 4.5 cm, ihre Länge im ungespannten Zustande 2l = 14 cm. Sie erleiden deshalb eine größte Beanspruchung

(35) 
$$k_b = \frac{1110 \cdot 4.5 \cdot 6}{5.5 \cdot 1.3^2} = 3224 \ kg/qcm$$

und erfahren eine Durchbiegung

(36) 
$$f = \frac{2 \cdot 1110 \cdot 4.5^2}{20000000 \frac{5.5 \cdot 1.3^3}{12}} \left( \frac{4.5}{3} + 7 \right) = 0.19 \text{ cm} = 1.9 \text{ mm}.$$

Welche Muffenkraft kann durch den Spindelrücker nach S. 54 u. 55, Fig. 5, bei einer Kraft H=2.5 bis 5 kg am Handrade ausgeübt werden? Welche Stärken müssen der Hebel, der obere Bolzen und die Zapfen erhalten?

Bei 35 und 45 mm Gewindedurchmesser und  $h=25.4/2.5=\sim 10~mm$  Steigung der Spindel (Fig. 5a) ist der mittlere Gewinderadius  $r = 0.25 (35 + 45) = 20 \, mm$ und, gemäß

$$\log \alpha = \frac{h}{2 r \pi} = \frac{10}{2 \cdot 20 \pi} = 0.0795,$$

der Steigungswinkel  $\alpha=4^{1}/_{2}^{0}$ . Mit einem Reibungswinkel  $\varrho=5^{1}/_{2}^{0}$  und einem Radius  $R=175\,mm$  des Handrades folgt dann der auf das Hebelende ausgeübte Spindeldruck

(41) 
$$Q = \frac{2.5 \cdot 175}{20 \cdot tg \ 10^{\circ}} = \sim 125 \ kg$$

und bei den Hebellängen  $l=540,\,L=1930\,mm$  die für den normalen Betrieb zulässige Muffenkraft

(40) 
$$K = 125 \frac{1930}{540} = \sim 450 \text{ kg}.$$

In Ausnahmefällen kann dieser Druck für  $H=5\ kg$  am Handrade auf das Doppelte gesteigert werden.

Der Hebel wird in der Wellenmitte durch das Moment Q(L-l) auf Biegung beansprucht. Bei einer Breite m und einer Dicke s=m/4 seiner beiden Flacheisen ist das Widerstandsmoment seines Querschnittes

$$2\frac{s\cdot m^2}{6} = \frac{m^3}{12},$$

so daß für  $k_b = 600 \ kg/qcm$ , entsprechend

$$Q(L-l) = \frac{m^2}{12}k_b,$$

$$m = \sqrt[3]{\frac{125 \cdot 139 \cdot 12}{600}} = \sim 7 cm = 70 mm,$$

$$s = \frac{70}{4} = \sim 18 mm$$

werden muß. In Ausnahmefällen würde dann  $k_b$  auf  $2\cdot 600=1200~kg/qcm$  steigen, was für Flußeisen noch als zulässig erachtet werden kann, wenn der Hebel wie bei allen neueren Reibungskupplungen im eingerückten Zustande unbelastet ist; die Spindel muß dazu allerdings nach dem Einrücken etwas zurückgedreht werden.

An der Welle ist der Hebel wegen der durchtretenden Muffenzapfen auf  $22\,mm$  verstärkt. Von diesen Zapfen ist jeder mit K/2 belastet und mit Gewinde in die Muffe eingeschraubt. Der Kerndurchmesser  $d_1$  des Gewindes bestimmt sich für die Zapfenlänge  $l_1=2,2\,cm$  (Fig. 5b) und  $k_b$  ebenfalls  $600\,kg/qcm$  aus

$$\frac{K}{2} \frac{l_1}{2} = 0.1 d_1^{-1} \cdot k_b$$

zu

$$d_1 = \sqrt[3]{\frac{450 \cdot 2, 2 \cdot 10}{2 \cdot 2 \cdot 600}} = 1.6 \text{ cm}.$$

Ihm genügt nach der Whitworthschen Schraubentabelle ein äußerer Gewindedurchmesser von 7/8 Zoll engl. Im Hebel ist der Zapfendurchmesser 25 mm.

Der obere Drehbolzen und die unteren Zapfen des Hebels sind stärker gemacht, als es die Festigkeit verlangt. Jener würde als freitragender Balken auf zwei Stützen, der in der Mitte durch K-Q belastet ist, bei  $l_2=8.8\ cm$  Länge (Fig. 5c) für  $k_b=600$  einen Durchmesser  $d_2$  erhalten müssen, der sich aus

$$(K-Q)^{\frac{l_2}{4}} = 0.1 d_2^3 \cdot k_b$$

ZU

$$d_2 = \sqrt[3]{ \frac{(450 - 125) 8.8 \cdot 10}{4 \cdot 600}} = \sim 2.3 \text{ cm}$$

berechnet. Nach der Ausführung ist aber  $d_2 = 25 \text{ mm.}$ 

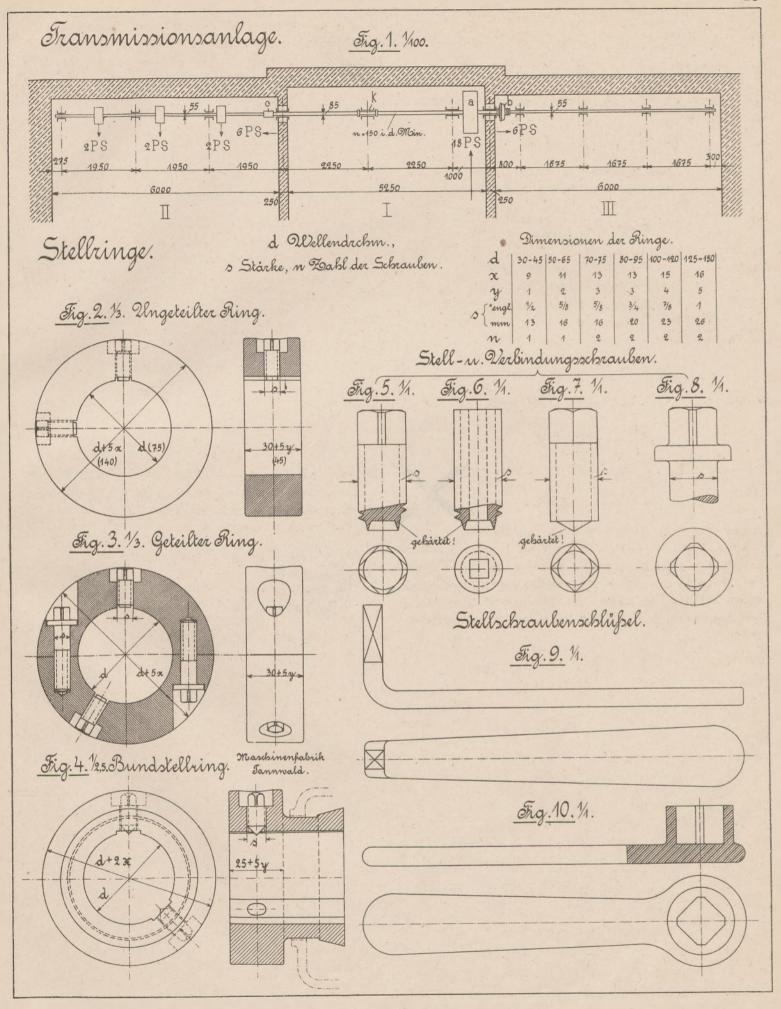
Die unteren Zapfen an der Spindelmutter bestimmen sich für einen Druck Q/2 bei einer Länge  $l_3=1.8\ cm$  (Fig. 5a) im Durchmesser  $d_3$  aus

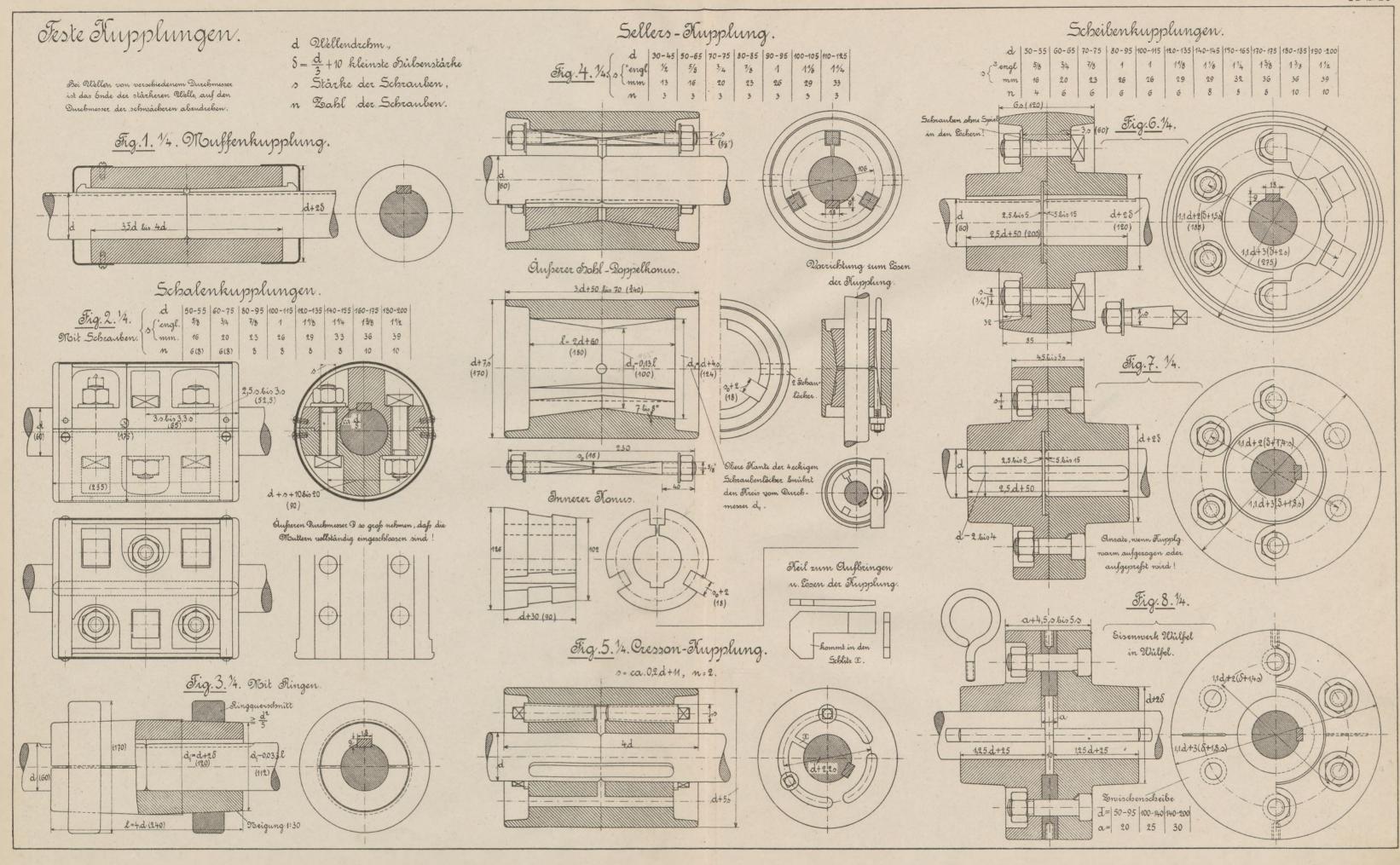
$$\frac{Q}{2} \frac{l_{a}}{2} = 0, t d_{a}^{3} \cdot k_{b}$$

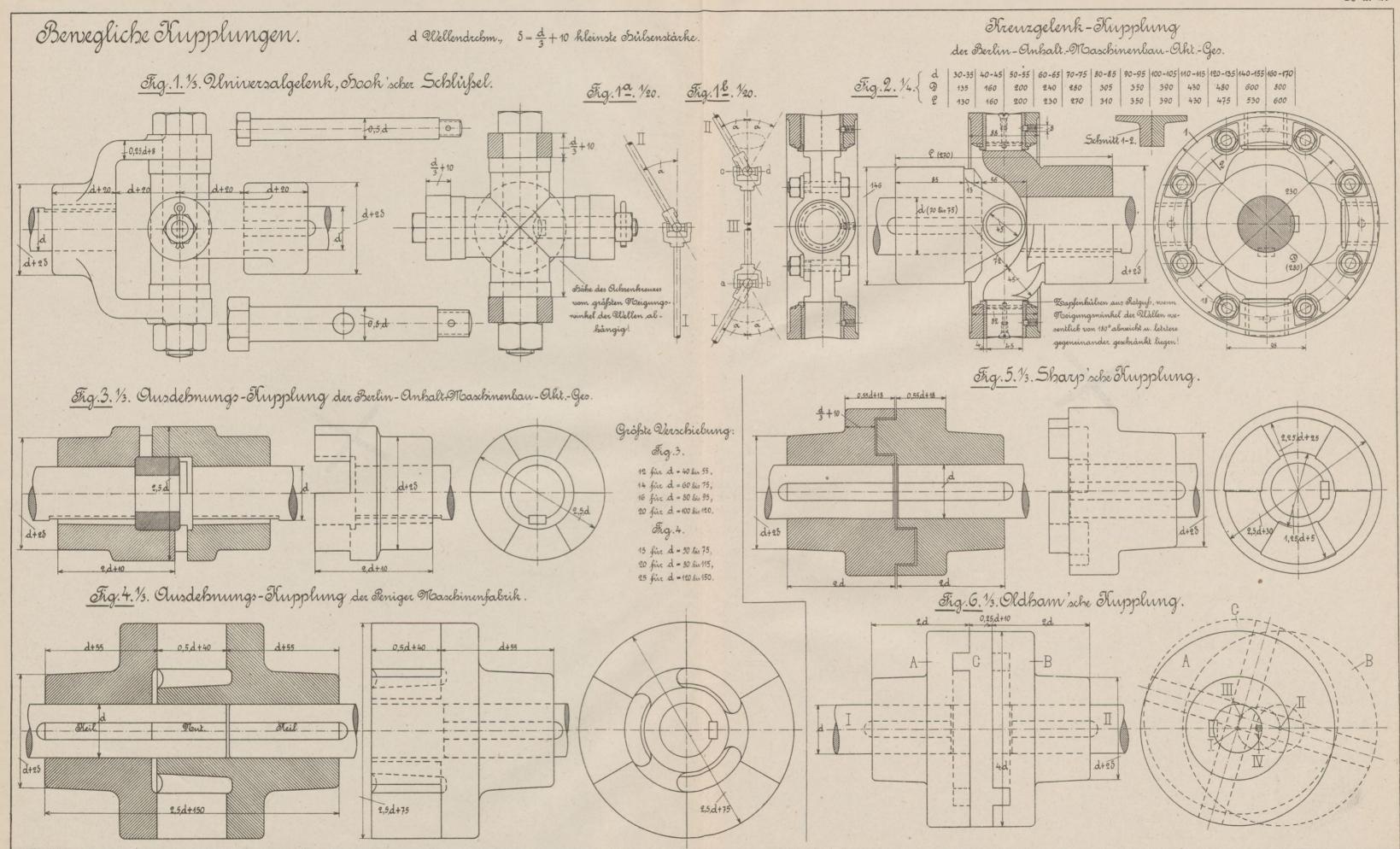
zu nur

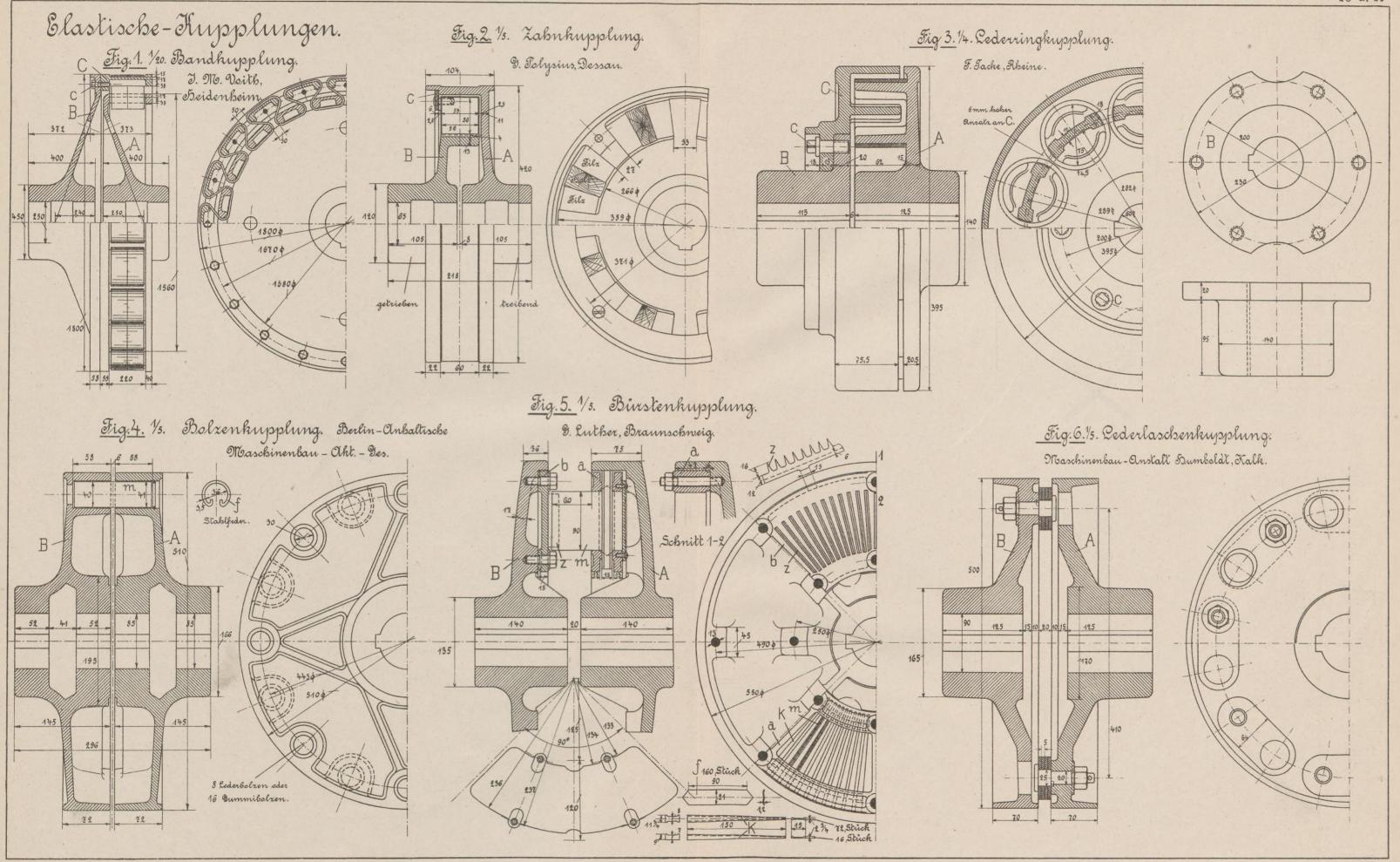
$$d_{3} = \sqrt[3]{\frac{125 \cdot 1,8 \cdot 10}{2 \cdot 2 \cdot 600}} = 0.98 \text{ cm},$$

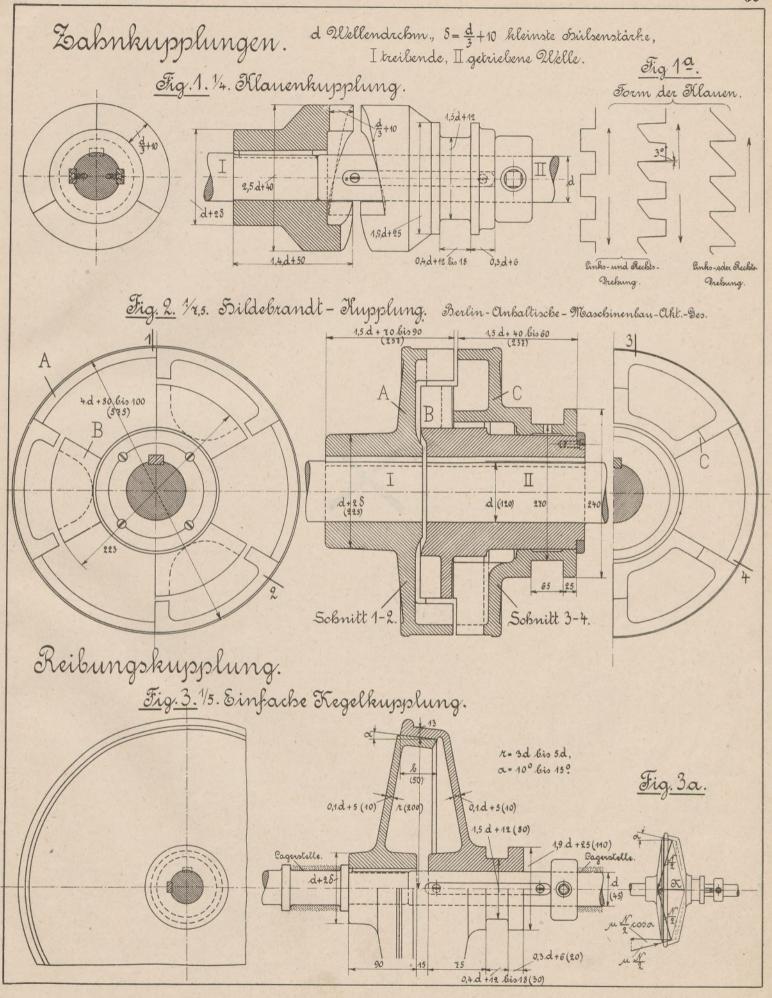
sind aber 22 mm stark gemacht.

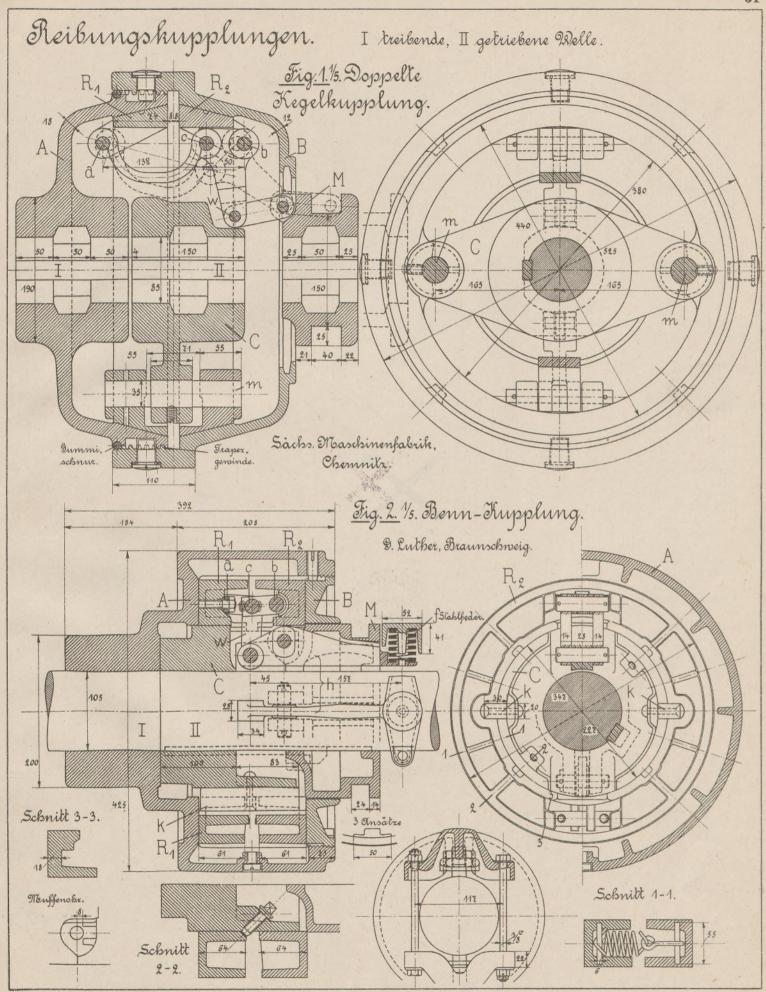


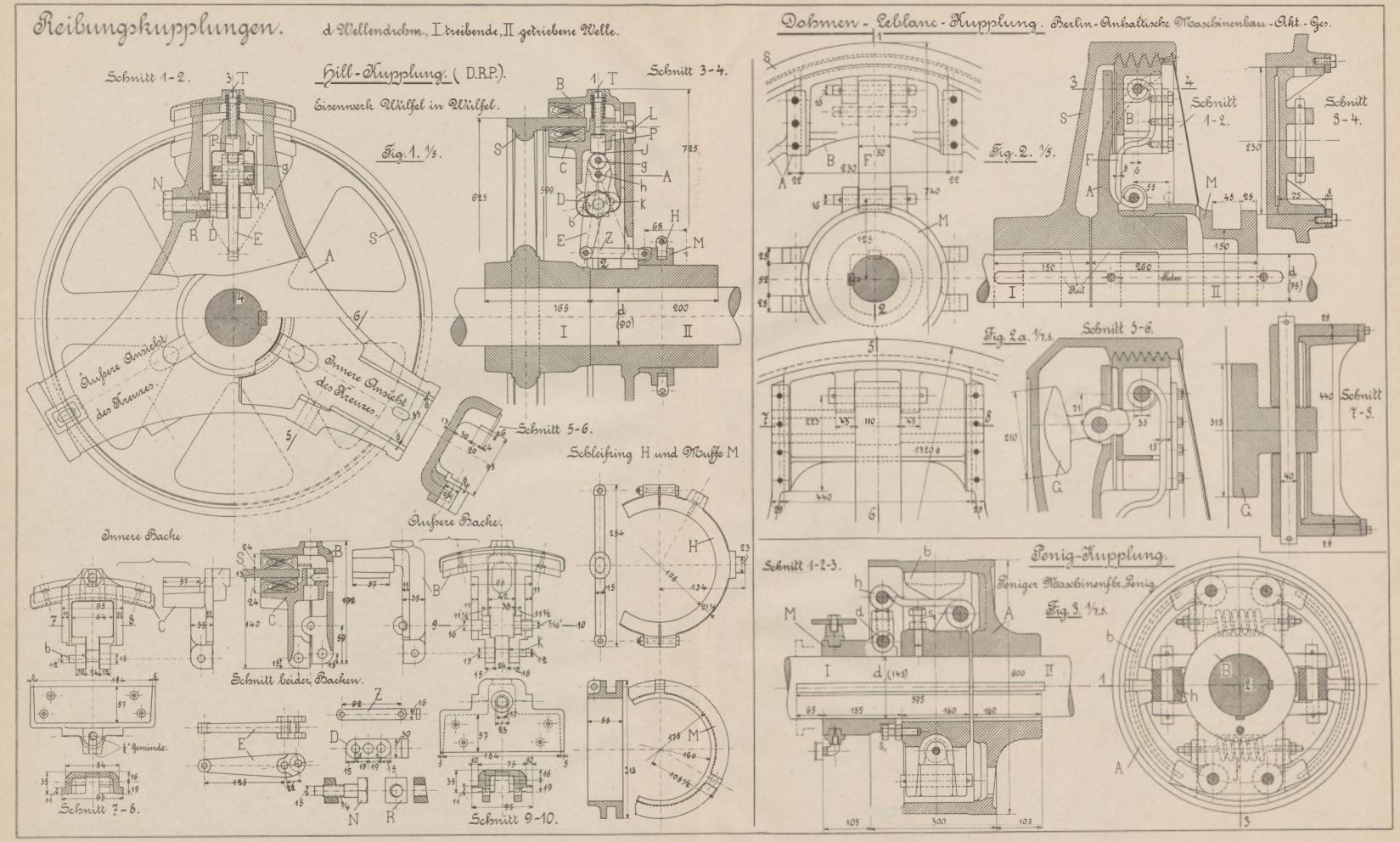


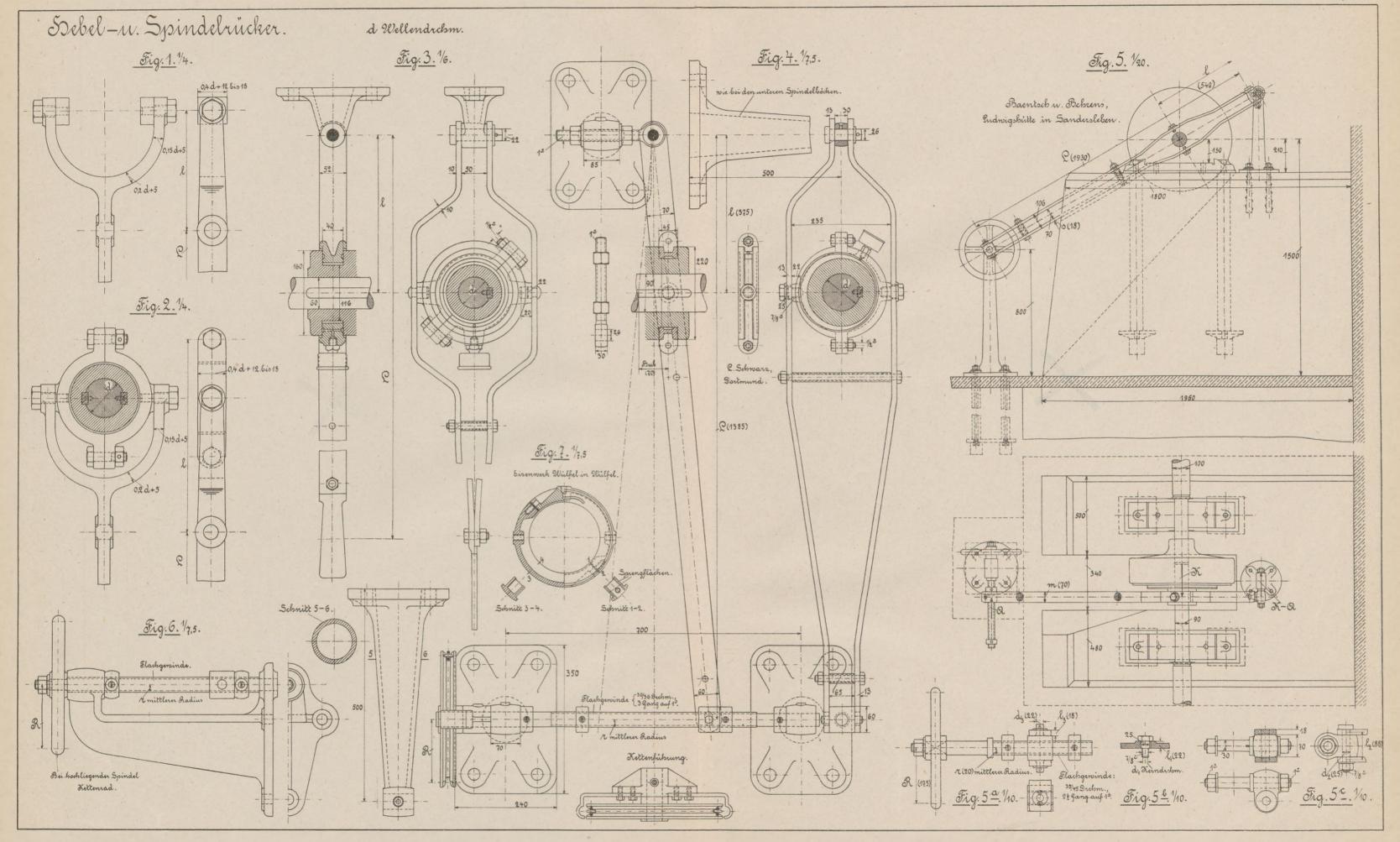


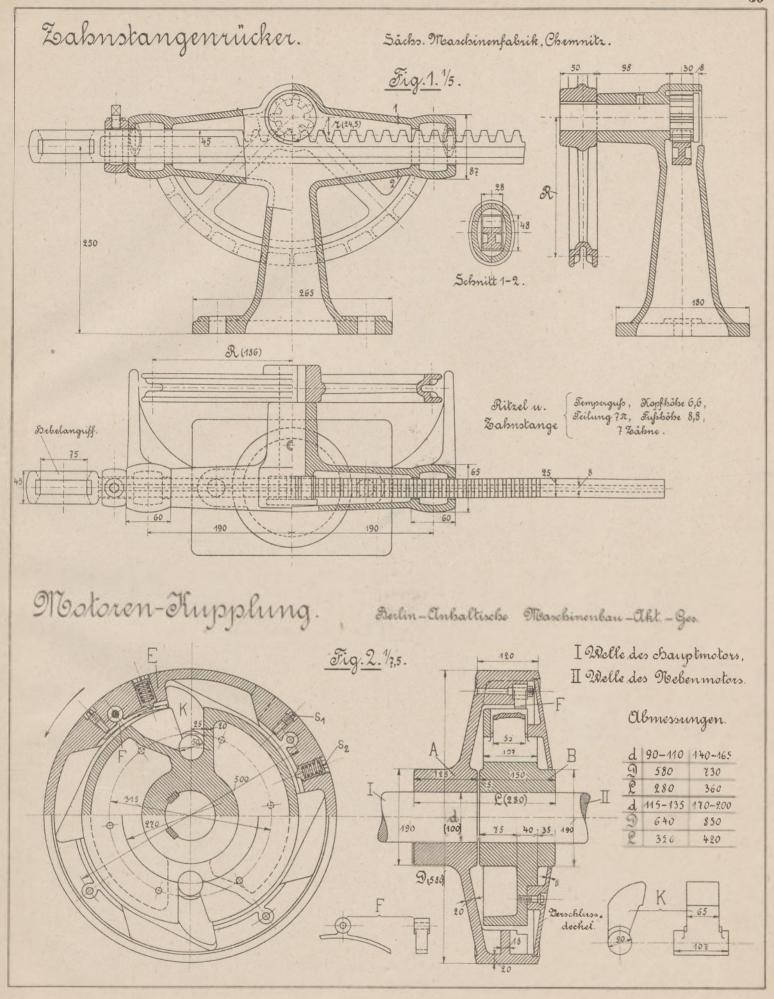












## Schmiervorrichtungen.

### Nadelschmierbüchsen.

Fig. 5.

Dochtschmierer.

Fig. 2.

Fig. 1.

. .g. ..

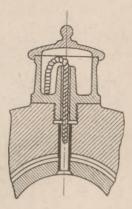


Fig. 3.

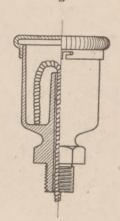
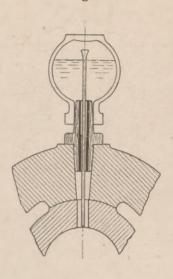
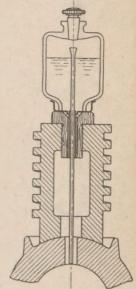


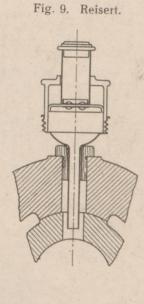
Fig. 4.



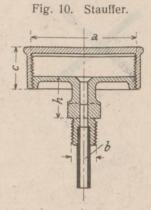


Fettschmierbüchsen.

Fig. 6. Tovote.



ttsdimerbudisen.



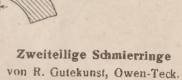
Mit Scharnier.

Maße der Fettschmierbüchsen

in mm.

Lage: Bohrui	ng 30	50	75	100	125	150	200	
	a = 28	<b>ು</b> ವ	36	40	45	50	60	
	b = 9.8	12	13,2	14	15,5	17	20.5	
Fig. 6.	c = 9	11	12	12,5	14	15	18	
	h = 35	38	42	48	55	65	75	
	l = 40	50	60	75	90	110	150	

Fig.8.	a = 16	22	30	40	50	60	70	85	100	128
	b = 10	13	13	13	13	13	16	16	16	20
	c = 21	21	21	23	25	28	30	33	38	48
	h = 19	20	22	22	22	25	25	29	32	48

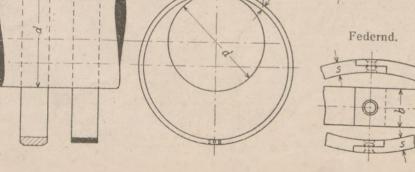


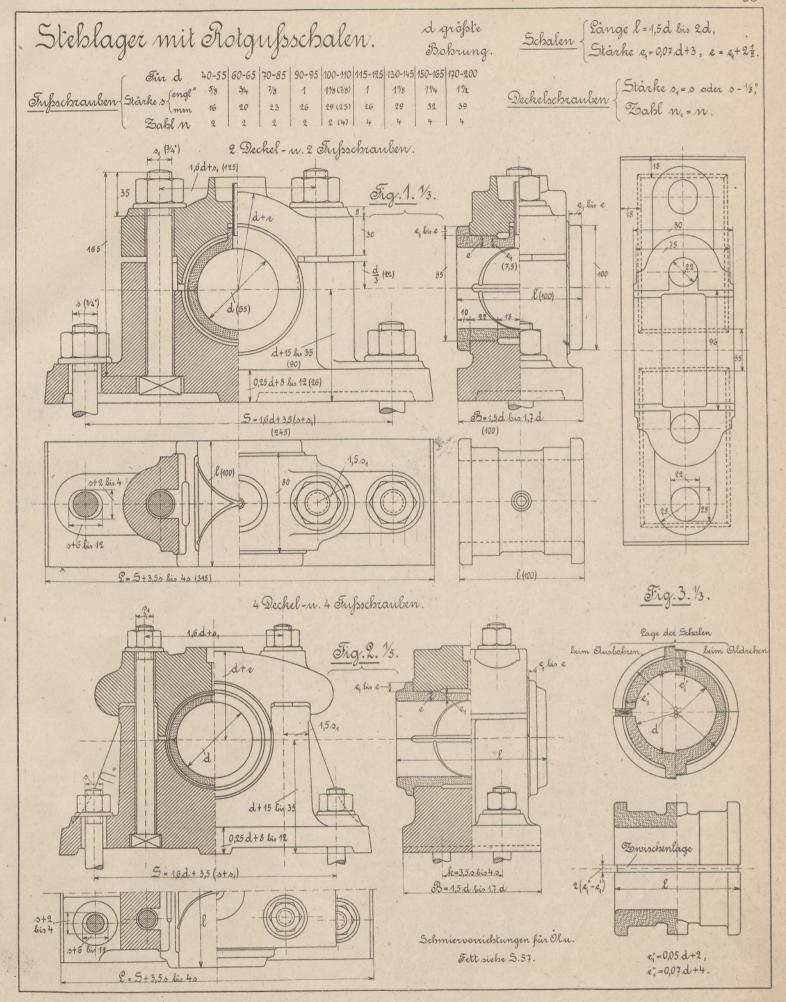


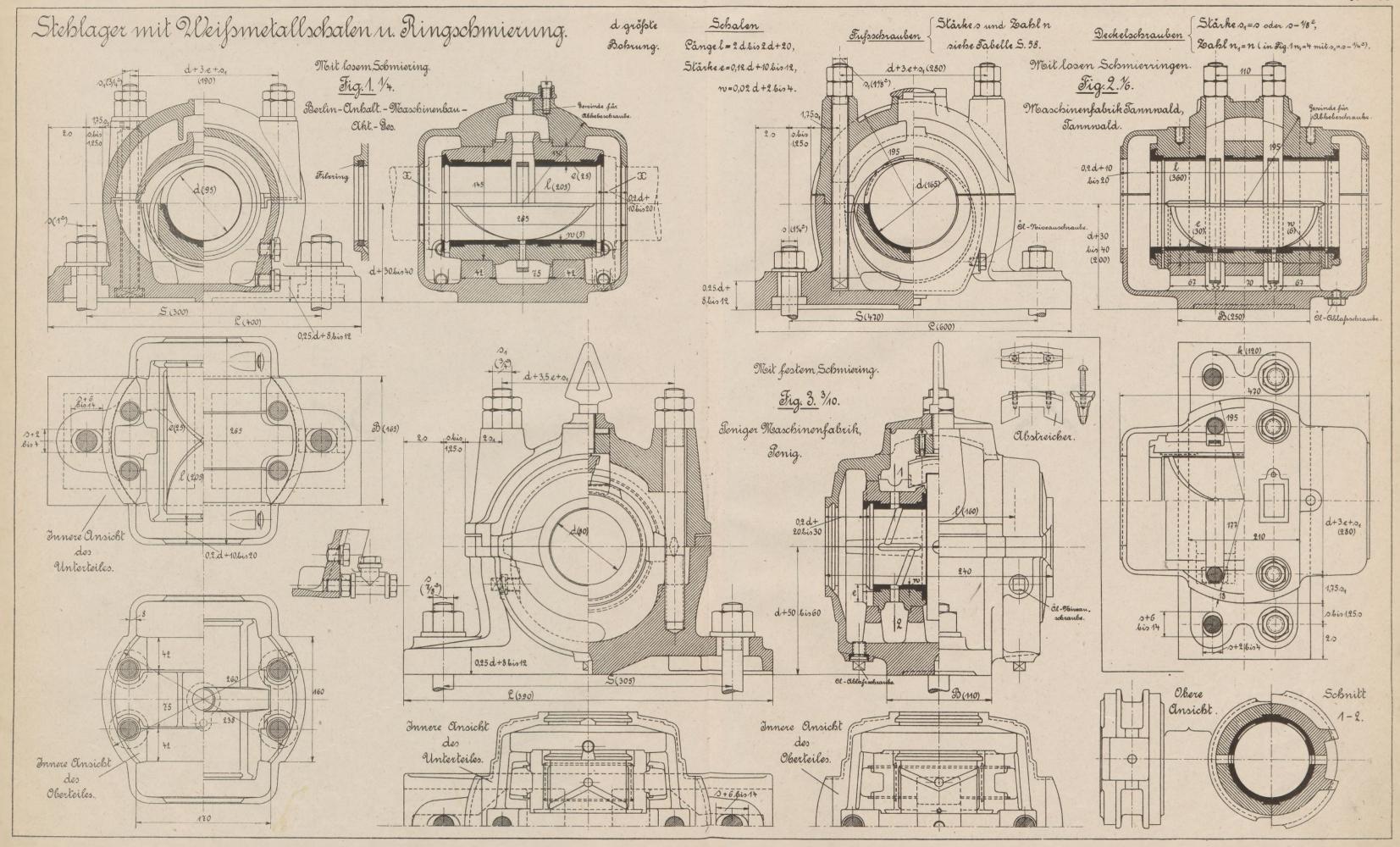
Maße der Schmierringe in mm.

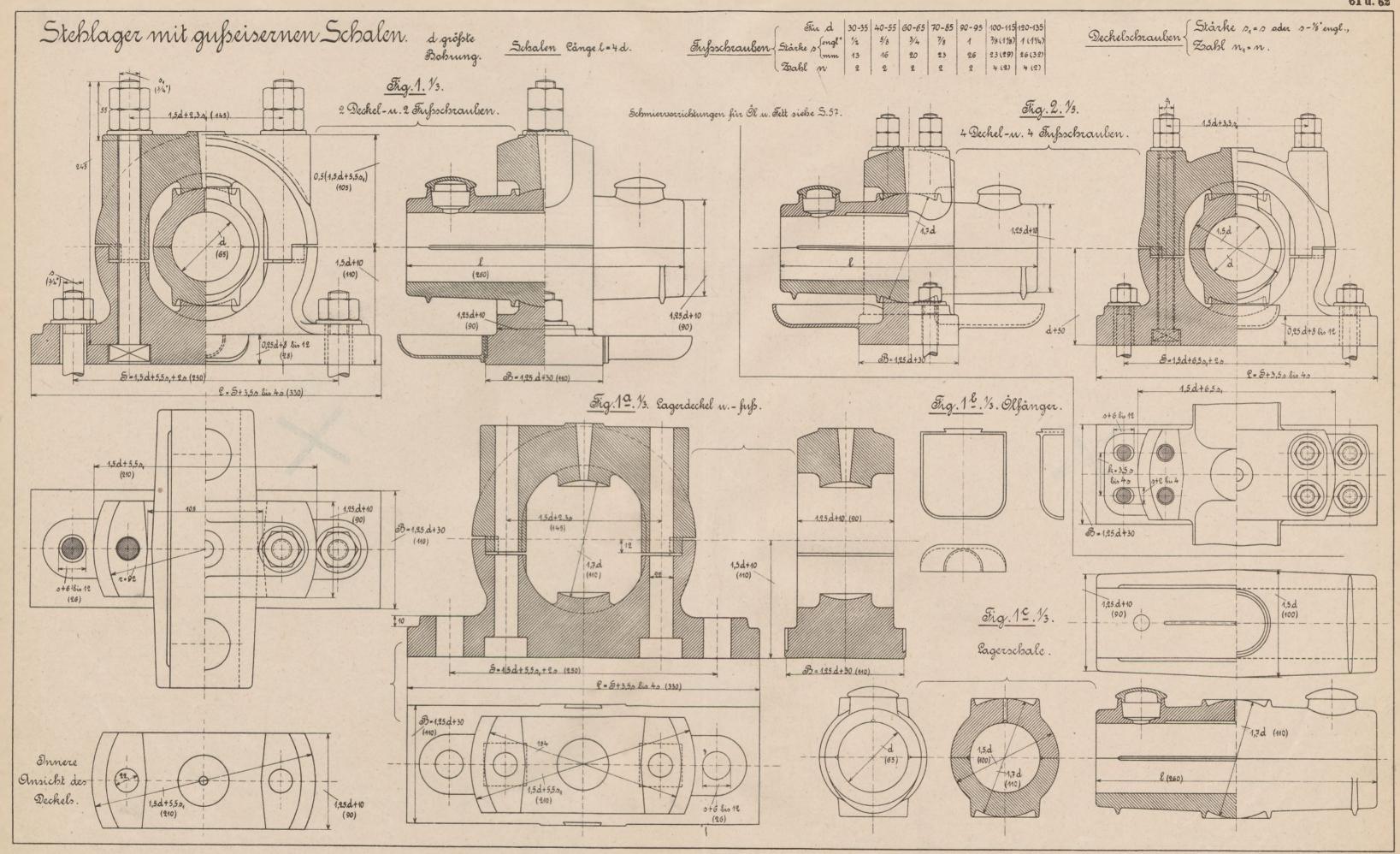
Innerer Ringdrchm. 40-55 60-80 85-120 125-165 170-245 s=3 3 4 5 5 b=8 10 12 15 20

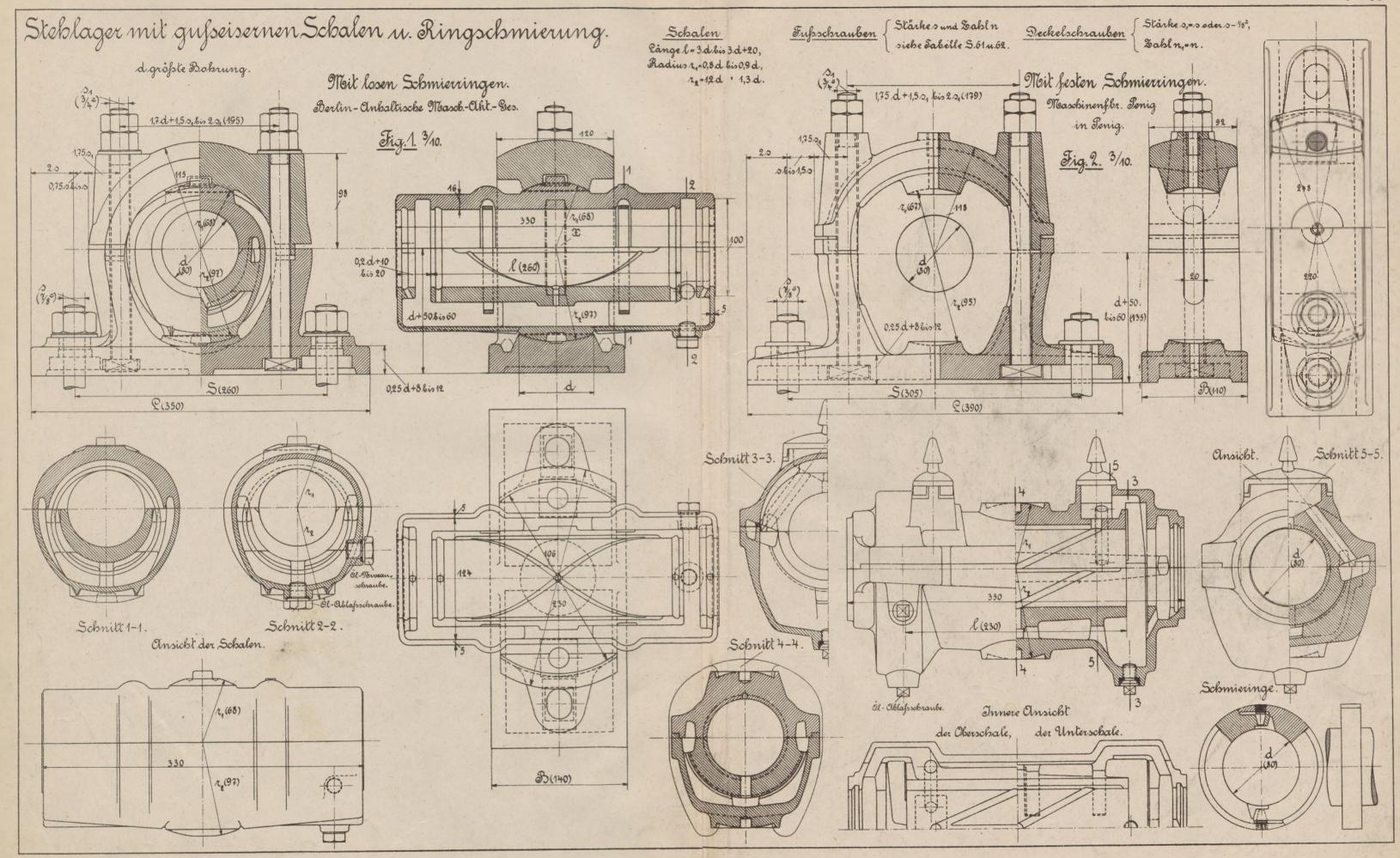
Ringdrchm. 250-315 320-395 400-495 500-780 s = 6 7 8 8 b = 20 25 30 40

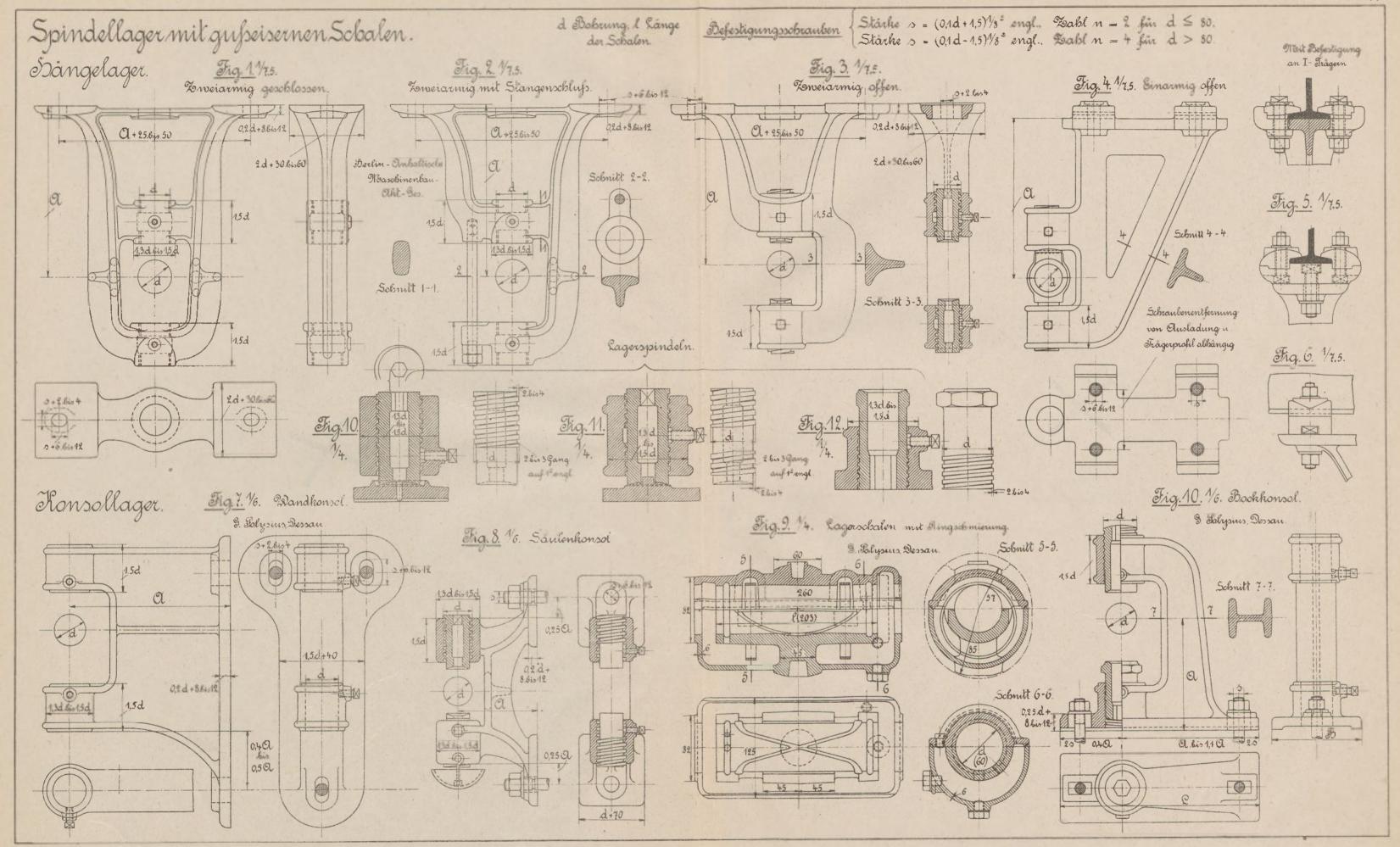


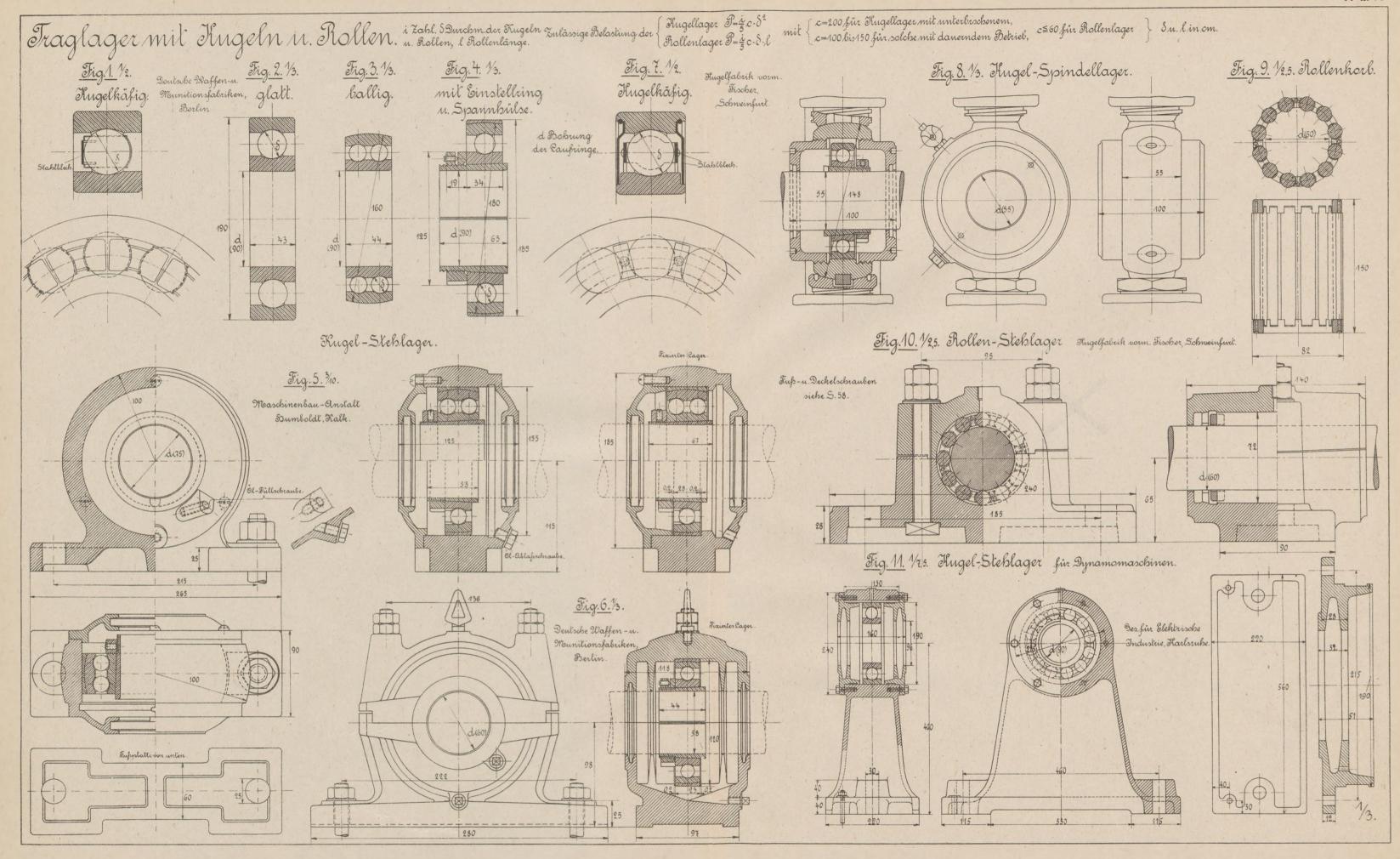


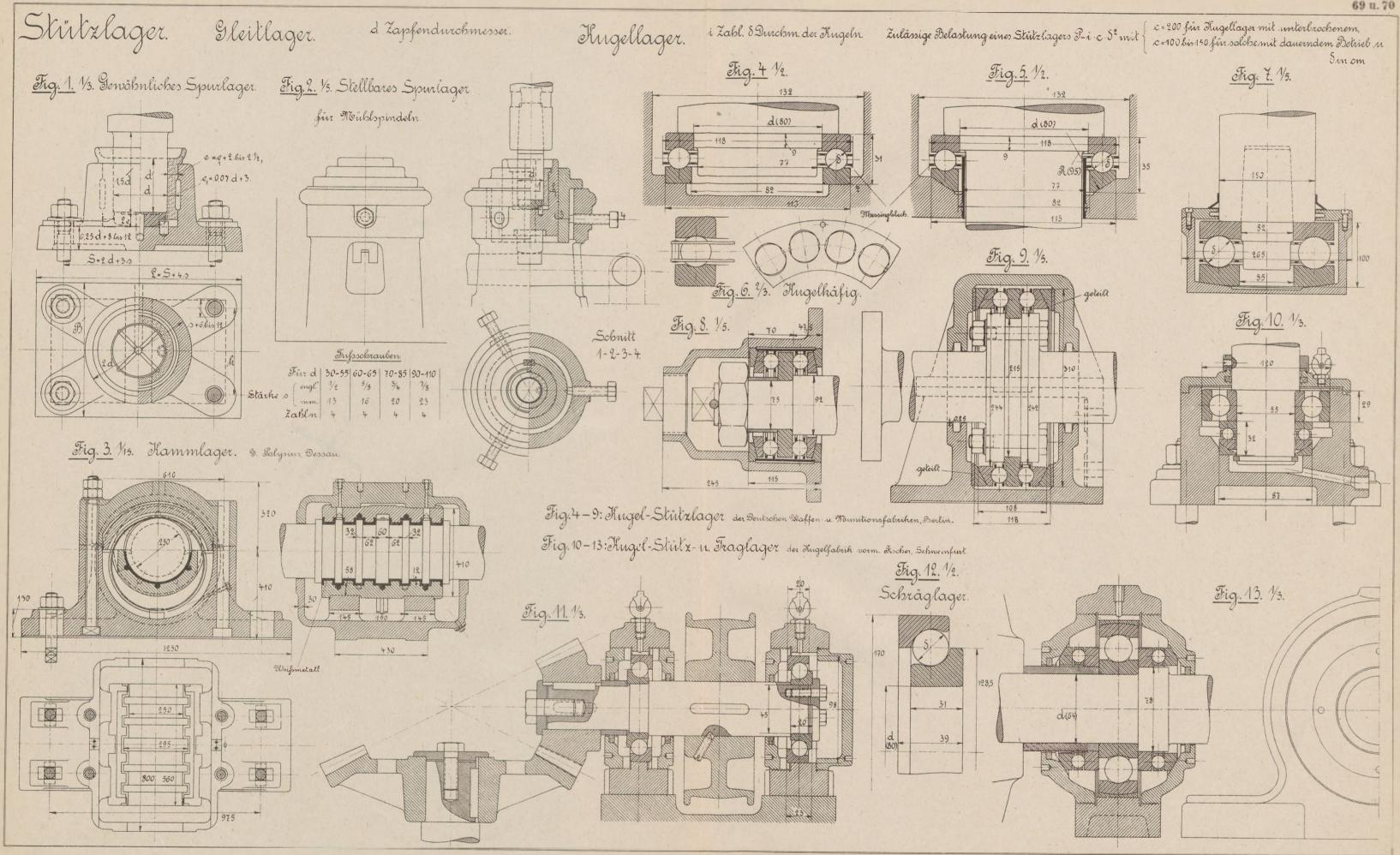


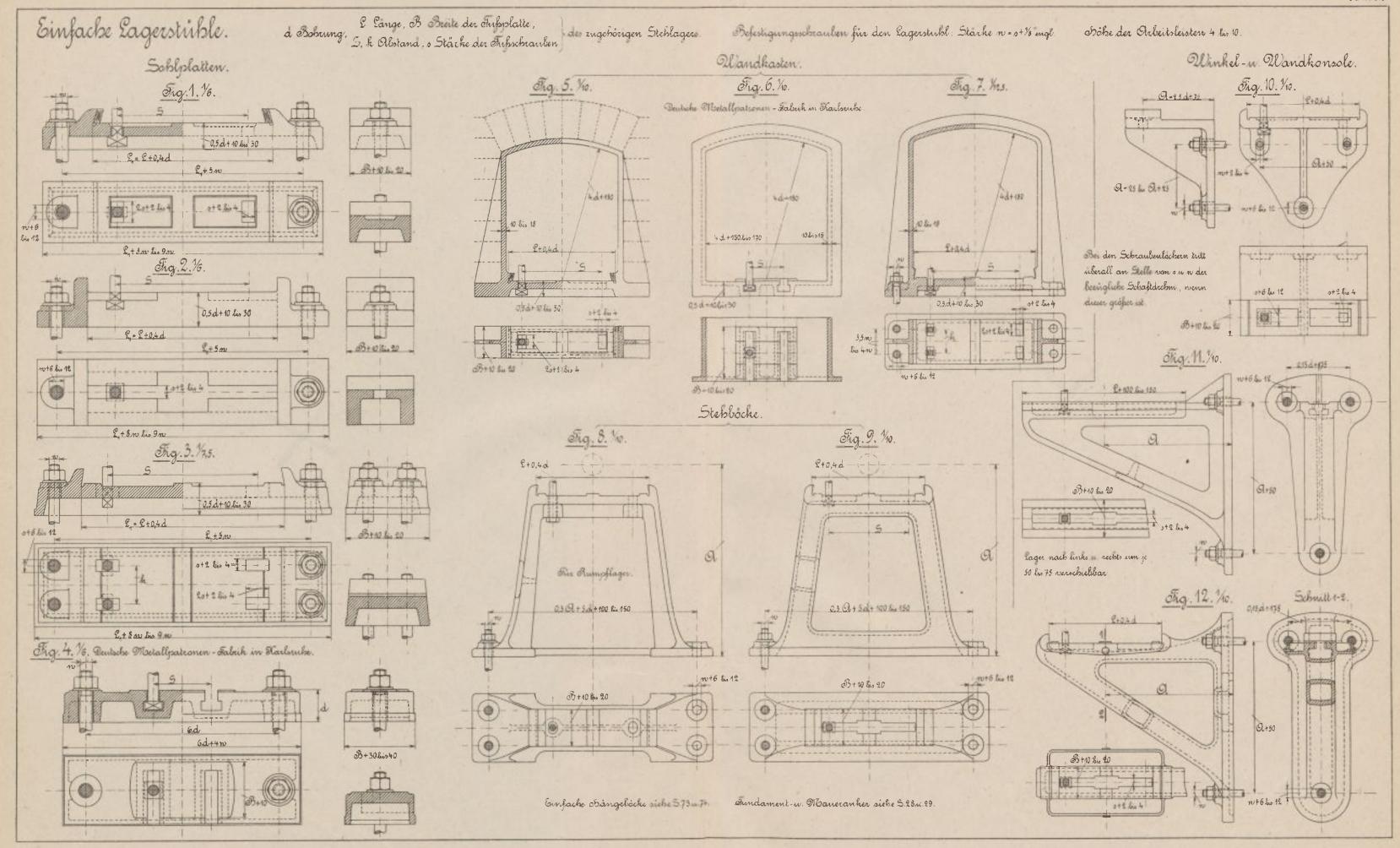


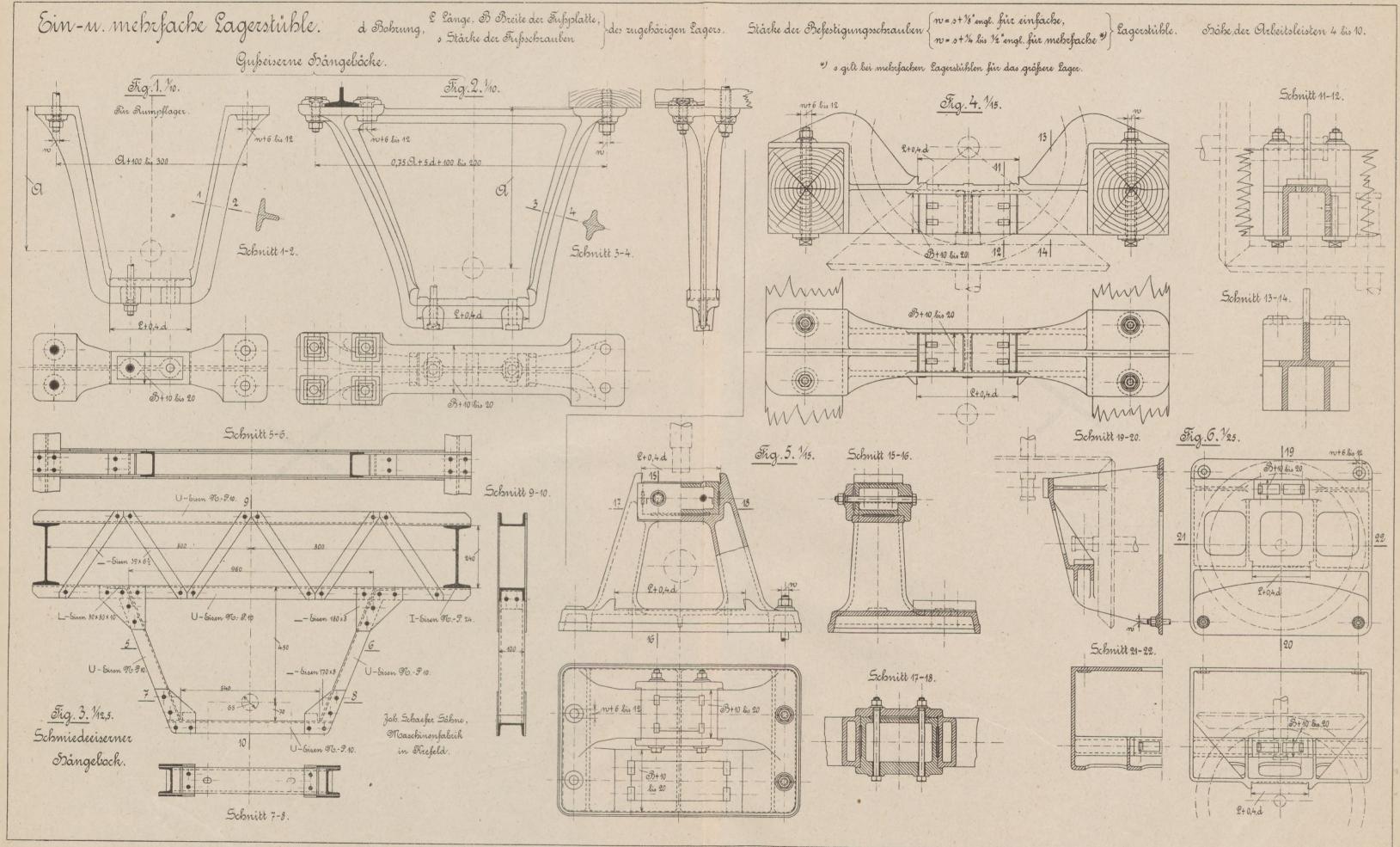












## Zahn- und Reibungsräder.

## I. Stirnräder.

Für zwei zusammenarbeitende Räder bezeichnet

- t die Teilung,
- m den Modul einer als Vielfaches von  $\pi$  gewählten Teilung  $t = m \pi$ ,
- r, und r, den Radius der Teilkreise,
- # und z2 die Zahl der Zähne,
- n, und n, die Zahl der Umdrehungen in der Minute,
- $\omega_1 = \pi \cdot n_1/30$  und  $\omega_2 = \pi \cdot n_2/30$  die Winkelgeschwindigkeiten\*),
- v die Umfangsgeschwindigkeit auf den Teilkreisen in  $m/sk_s$ .
- N die zu übertragende Leistung in PS,
- $M_{\rm d} = 71620 \ N/n$  das einwirkende Drehmoment in kgem,
- $P=M_{
  m d}/v=75~N/v$  die Umfangskraft in den Teilkreisen in kg.

## 1. Allgemeine Beziehungen und Verhältnisse.

Die Umfangsgeschwindigkeit in den aufeinander abrollenden Teilkreisen beträgt für r in m

oder

$$v = r_1 \cdot \omega_1 = r_2 \cdot \omega_1$$

$$v = \frac{2 r_1 \pi \cdot n_1}{60} = \frac{2 r_2 \pi \cdot n_2}{60}$$

$$\cdots (43)$$

woraus

$$2 r_1 n_1 = 2 r_2 \cdot n_2 \tag{44}$$

folgt.

Der Umfang des Teilkreises ist bei jedem Rade gleich dem Produkte aus Zähnezahl und Teilung, also

$$2 r_1 \pi = z_1 \cdot t, \quad 2 r_2 \pi = z_2 t \quad (45)$$

sodaß mit Gl. (44) auch

$$z_1 \cdot n_1 = z_2 \cdot n_2 \cdot \dots \cdot (46)$$

ist.

Der Teilkreisdurchmesser der Räder drückt sich ferner bei einer Teilung  $t=m\pi$  durch

$$2r_1 = z_1 \cdot m, \qquad 2r_2 = z_2 \cdot m \dots (47)$$

aus.

Als Übersetzungsverhältnis der Räder bezeichnet man den Wert

$$i = \frac{\omega_2}{\omega_1} = \frac{n_2}{n_1} = \frac{r_1}{r_2} = \frac{x_1}{x_2}$$

wobei gewöhnlich der Index 1 auf das treibende, derjenige 2 auf das getriebene Rad bezogen wird.

Mit i bestimmen sich bei einem Achsenabstand

$$a = r_2 \pm r_1 = \frac{m}{2} (z_2 \pm z_1)$$

der Räder deren Teilkreisradien zu

$$r_1 = \frac{a \cdot i}{1 \pm i}, \quad r_1 = \frac{a}{1 \pm i},$$

wenn + für äußeren, — für inneren Zahneingriff gilt.

Die Zahnstärke  $l_1$  und Zahnlücke  $l_2$  im Teilkreise macht man

bei Eisen auf Eisen

für unbearbeitete Zähne 
$$l_1=\frac{19}{40}\,t$$
,  $l_2=\frac{21}{40}\,t$ , für bearbeitete Zähne  $l_1=\frac{19}{40}\,t$  bis 0,5  $t$ ,  $l_2=\frac{21}{40}\,t$  bis 0,5  $t$ ,

bei Holz auf Eisen

für den Eisenzahn 
$$l_1=\theta,4$$
 t,  $l_2=\theta,6$  t, für den Holzzahn  $l_1=\frac{23}{4\theta}$  t bis  $\theta,6$  t, 
$$l_2=\frac{17}{4\theta}$$
 t bis  $\theta,4$  t,

Ferner ist gewöhnlich

die Zahnkopfhöhe  $\theta,3\ t$  oder  $\sim m$ , die Zahnfußhöhe  $\theta,4\ t$  oder  $1,16\ m$ .

# 2. Verzahnung. (S. 89 bis 91)

Es ist

R<sub>1</sub> und R<sub>2</sub> der Radius der Grundkreise,

- e, und e derjenige der Rollkreise,
- s<sub>1</sub> O s<sub>2</sub> bezw. s<sub>1</sub> s<sub>2</sub> die Eingriffsstrecke, das ist das zwischen den Kopfkreisen befindliche Stück der Eingriffslinie, auf dem die Berührungspunkte der miteinander arbeitenden Zahnflanken liegen,
- $a_1 O b_1$  und  $a_2 O b_2$  der Eingriffsbogen der Teilkreise, um den sich die Räder während des Eingriffes zweier Zähne drehen\*).

<sup>\*)</sup> Sind bei r, z, n und  $\omega$  die Indizes fortgelassen, so beziehen sie sich auf beide Räder.

<sup>\*)</sup> Der Eingriffsbogen ist nur auf S. 89 u. 90, Fig. 1 bis 3, bezeichnet.

$$\varepsilon = \frac{a_1 O b_1}{t} = \frac{a_2 O b_2}{t}$$
 die Eingriffsdauer,

 $w_1$   $q_1$  und  $w_2$   $q_2$  der arbeitende Teil der Zahnflanken, der zwischen den durch  $s_1$  und  $s_2$  um die Mittelpunkte I bezw. II der Räder geschlagenen Kreisen liegt.

Bei gleichförmiger Bewegungsübertragung muß die im jeweiligen Berührungspunkte der Zahnprofile auf diesen errichtete Senkrechte (der Zahndruck) durch den Berührungs(Zentral)punkt O der Teilkreise gehen.

Die ununterbrochene Bewegungsübertragung zweier Räder verlangt eine Eingriffsdauer  $\epsilon > 1$  (besser > 1,2); bei allen wichtigen Rädern ist  $\epsilon > 2$ .

Die als Satzräder bezeichnete größere Zahl von Rädern verschiedener Größe, die, beliebig untereinander gepaart, einen richtigen Eingriff ergeben, müssen eine kongruente, zum Zentralpunkt O symmetrisch verlaufende Eingriffslinie haben.

#### a) Gewöhnliche Zykloiden-Verzahnung. (S. 89 u. 90, Fig. 1 bis 3)

Die Teilkreise sind hier die Grundkreise, also ist  $r_1 = R_1$  und  $r_2 = R_2$ 

Die zusammenarbeitenden Teile der Zähne beider Räder (Zahnkopf des einen und Zahnfuß des anderen Rades) sind durch Kurven zu begrenzen, die durch Rollen desselben Rollkreises auf den beiden Grundkreisen beschrieben werden.

### Äußere Verzahnung (Fig. 1).

Zahnkurve für die Zähne des Rades I:

Zahnkopf . . . Epizykloide  $m_1 n_2$  mit  $n_3$  auf  $R_1$ \*),

Zahnfuß... Hypozykloide  $m_1 p_1$  mit  $p_2$  in  $R_1$ .

Zahnkurve für die Zähne des Rades II:

Zahnkopf . . . Epizykloide  $m_1 n_2$  mit  $q_1$  auf  $R_2$ ,

Zahnfuß... Hypozykloide  $m_2 p_2$  mit  $\rho_0$  in  $R_0$ .

#### Innere Verzahnung (Fig. 2).

Zahnkurve für die Zähne des Rades I wie vorhin. Zahnkurve für die Zähne des Rades II:

Zahnkopi . . . Hypozykloide  $m_1 n_2$  mit  $\varrho_1$  in  $R_2$ , Zahnfuß . . . . Epizykloide  $m_2 p_2$  mit  $\varrho_2$  auf  $R_2$ .

Zahnstangen-Verzahnung (Fig. 3).

Zahnkurve für die Zähne des Rades I wie vorhin. Zahnkurve für die Zähne der Zahnstange II:

Zahnkopf . . . gemeine Zykłoide  $m_2$   $n_2$  mit  $\varrho_1$  auf  $R_2$ , Zahnfuß . . . . gemeine Zykloide  $m_2$   $p_2$  mit  $\varrho_2$  auf  $R_2$ .

Der Teilkreis der Zahnstange ist eine gerade Linie, der Radius  $R_2$  also unendlich groß.

Die Eingriffslinie liegt bei der Zykloiden-Verzahnung auf dem Umfange der beiden Rollkreise und geht im Berührungspunkte O von dem Rollkreise des treibenden Rades auf den des getriebenen über.

Die Teilkreise beider Räder müssen sich für richtigen Eingriff genau berühren. Die Größe der Rollkreise beeinflußt die Form und Eingriffsverhältnisse der Zähne. Für  $\varrho < \theta, 5$  R fallen die Zahnfüße konkav, für  $\varrho = \theta, 5$  R radial und gerade, für  $\varrho > \theta, 5$  R konvex und unterschnitten aus; für den Grenzfall  $\varrho = R$  (Rollkreis gleich Grundkreis) schrumpft das ganze Fußprofil in einen Punkt zusammen (siehe die Punkt-Verzahnung auf S. 79). Mit wachsendem Rollkreis nimmt also die Stärke der Zahnwurzel und die Festigkeit der Zähne ab. Ferner wird mit wachsendem Rollkreis die Eingriffsstrecke größer, die Verschiedenheit in der Richtung des Zahndruckes und der arbeitende Teil der Fußprofile aber kleiner. Die beiden ersten Umstände sind günstig für die Ruhe des Ganges, infolge des letzten dagegen nehmen das Gleiten, die Reibung und Abnützung der Zähne zu.

Für Arbeitsräder wird meistens

$$\rho_1 = 0.4 \, r_1 \text{ und } \rho_2 = 0.4 \, r_2$$

gewählt, für Satzräder, bei denen außer der Teilung der Rollkreis überall gleich groß sein muß,

$$\varrho = 0.875 t = 2.75 m$$

empfohlen. Satzräder mit Zykloiden-Verzahnung ergeben aber für die größeren Räder eine zu kleine Eingriffsstrecke und keine günstigen Eingriffsverhältnisse.

Die Eingriffsdauer beträgt bei Arbeitsrädern nicht unter 2.

Stribeck\*) empfiehlt für Arbeitsräder eine Eingriffsdauer

 $\varepsilon = 0.1 \sqrt{n_1 + (1.6 \text{ bis } 2)}$ 

mit  $n_i$  als minutliche Umdrehungszahl des kleinen Rades und 1,6 für kleine, 2 für große Leistungen. Diese Eingriffsdauer wird bei der oben angegebenen Größe der Rollkreisradien annähernd erreicht, wenn die Zähnezahl des kleinen Rades

$$x_1 = 4.4 \ \varepsilon^2 \left(1 + \frac{n_1}{n_1}\right)$$

ist. Umgekehrt folgt hieraus die Eingriffsdauer für eine gewählte Zähnezahl  $z_{\rm t}$  zu

 $\varepsilon = \sim 0.475 \, \text{T} / \frac{x_{\text{t}}}{1 + \frac{u_{\text{s}}}{u_{\text{s}}}}.$ 

# b) Evolventen-Verzahnung. (S. 89 u 90, Fig. 4 bis 6)

Der Rollkreis ist eine Gerade N-N, die durch den Berührungspunkt O der beiden Teilkreise geht und zur Zentralen I-II unter einem Winkel  $\alpha$  (von gewöhnlich  $75^{\circ}$ ) geneigt ist. Die Grundkreise sind die Berührungskreise an diese Gerade.

Die Zahnkurven entstehen durch Abwickeln der Geraden N-N von den Grundkreisen.

#### Äußere Verzahnung (Fig. 4).

Zahnkurve für die Zähne des Rades I:

zwischen Grund- und Kopfkreis . . Evolvente  $m_1 n_2$  mit N-N von  $R_1$ 

zwischen Grund- und Fußkreis . . Radiale  $m_1 p_1$ . Zahnkurve für die Zähne des Rades II:

zwischen Grund- und Kopfkreis . . Evolvente  $m_1 n_2$  mit N-N von  $R_2$ ,

zwischen Grund- und Fußkreis . . Radiale m. p.

<sup>\*)</sup> Für die Grund- und Rollkreise sind hier der Einlachheit wegen nur deren Radien angegeben.

<sup>\*)</sup> Z. d. V. d. I. 1894, S. 1132.

Innere Verzahnung (Fig. 5).

Zahnkurve für die Zähne des Rades I wie vorhin. Zahnkurve für die Zähne des Rades II:

zwischen Kopf- und Fußkreis . . Evolvente  $n_1 p_2$  mit N-N von  $R_0$ .

Zahnstangen-Verzahnung (Fig. 6).

Zahnkurve für die Zähne des Rades I wie vorhin. Zahnkurve für die Zähne der Zahnstange II:

Senkrechte zur Geraden N-N.

Grants Odontograph\*) gibt gemäß der nachstehenden Tabelle ziemlich passende Werte für den Ersatz der Evolventen durch Kreisbögen. Nach S. 89 u. 90, Fig. 7, ist zu nehmen bei einem Modul met 1/x

für den Radius des Kopfbogens 1-2  $a_1=c_1\cdot m$ , , Fußbogens 2-3  $a_2=c_2\cdot m$ ; 3-4 ist die radiale Verlängerung.

Für Zähnezahlen über 36 gilt

als Radius der ganzen Kurve 1-3  $a=c\cdot m$ 

Die Mittelpunkte aller Bögen liegen auf dem Grundkreise, der für  $\alpha=75\,^{\circ}$  um b=1/60 des Teilkreisdurchmessers vom Teilkreise entfernt ist.

Die Fußrundung geschieht nach einem Radius von  $\theta$ ,166 m, die Kopfrundung der Zahnstange nach einem solchen von 2,1 m, wobei der Mittelpunkt für die letztere Rundung auf der Teillinie der Zahnstange liegt.

Tabelle zu Grants Odontograph.

26	c,	$c_2$	\$	$c_1$	c2	x	c
10	2,28	0,69	24	3,64	2,24		
11	2,40	0,83	25	3,71	2,33	37 bis 40	4,20
12	2,51	0,96	26	3,78	2,42	41 , 45	4,63
13	2,62	1,09	27	3,85	2,50	"	
14	2,72	1,22	28	3,92	2,59	46 , 51	5,06
15	2,82	1,34	29	3,99	2,67	52 , 60	5,74
16	2,92	1,46	30	4,06	2,76	61 _ 70	
17	3,02	1,58	31	4,13	2.85	01 % 10	6,52
18	3,12	1,69	32 ·	4,20	2,93	71 , 90	7,72
19	3,22	1,79	- 33	4,27	3,01	91 , 120	9,78
20	3,32	1,89	34	4,33	3,09		
21	3,41	1,98	35	4,89	3,16	121 , 180	13,38
22	3,49	2,06	36	4,45	3,23	181 , 360	21,62
23	3,57	2,15					- 1

Die Eingriffslinie ist bei der Evolventen-Verzahnung die Gerade N-N. Die Teilkreise zweier zusammenarbeitenden Räder brauchen sich nicht zu berühren; diese können vielmehr solange voneinander entfernt werden, als die dann kleiner werdende Eingriffsstrecke noch die erforderliche Größe hat. Die Zahnform bleibt dabei richtig und das Übersetzungsverhältnis konstant, weil die veränderte Eingriffslinie als Tangente der beiden Grundkreise die Zentrale stets in demselben Verhältnis teilt.

Die Endpunkte  $s_1$   $s_2$  der Eingriffsstrecke müssen bei der äußeren Evolventen-Verzahnung innerhalb der oder höchstens in die Berührungspunkte  $N_1$   $N_2$  der Geraden N-N mit den beiden Grundkreisen fallen. Das radiale Stück der Zahnfüße kommt dann nicht zum Eingriff, weil dieser nicht über den Grundkreis hinausgeht.

Das radiale Stück verschwindet ganz, wenn der Radius des Grundkreises gleich oder kleiner als der des Fußkreises

wird; bei einer um den Anschlußbogen von  $\theta$ , l t kleineren Zahnfußhöhe von  $\theta$ ,  $\theta$  t ist dies für  $\alpha = 75^{\circ}$  an Rädern mit  $z \ge 55$  Zähnen der Fall.

Soll für den Grenzfall, daß  $s_1$  in  $N_2$  und  $s_2$  in  $N_1$  fällt, die Eingriffsstrecke  $s_1$   $s_2=(r_1+r_2)\cos\alpha \ge 1,1$ t, die Eingriffsdauer  $\varepsilon$  also  $\ge 1,1$  werden, so muß für  $\alpha=75^\circ$  die Summe der Zähnezahlen beider Räder

$$z_1 + z_2 \ge 27$$

sein.

Die Kopfhöhe des großen Rades wird für den vorgenannten Grenzfall mindestens gleich  $\theta, 3$  t, wenn bei  $\alpha=75$  die Zähnezahl des kleinen Rades

Fällt beim Entwurf eines Räderpaares mit äußerer Evolventen-Verzahnung der Punkt  $s_2$  (S. 89 u. 90, Fig. 4) außerhalb von  $N_1$ , was namentlich bei geringer Zähnezahl des kleinen Rades eintritt, so kommt der Punkt  $q_1$  in die radiale Begrenzung der Zähne zu liegen und die eingreifende Zahnspitze des großen Rades beschreibt eine relative Kopfbahn (siehe S. 79), die nicht nur in den radialen, sondern auch noch in den unteren Evolvententeil der Zähne des kleinen Rades fällt. Die letzteren müssen dann zur Vermeidung eines störenden Eingriffes unterschnitten werden\*). Da hierdurch aber der Zahnfuß geschwächt und die Eingriffsdauer verkürzt wird, so ist es besser, die Verhältnisse solange zu ändern, bis  $s_2$  in  $N_1$  oder wie in der Figur zwischen O und  $N_1$  zu liegen kommt. Dies kann erreicht werden

- 1) Durch Verkleinerung des Winkels  $\alpha$ , womit man aber für gewöhnlich nicht unter  $70^{\circ}$  geht.
- 2) Durch Änderung der normalen Kopfhöhe unter Beibehaltung des günstigsten Winkels a. So gibt z. B. die Allgemeine Elektrizitäts-Gesellschaft in Berlin nach dem Vorschlage von Lasche\*\*) für Motorantrieb dem großen Rade bei einer Fußhöhe von 1,7 m eine Kopfhöhe von nur 0,5 m und dem kleinen bei einer Kopfhöhe von 1,5 m eine Fußhöhe von nur 0,7 m (S. 89 u. 90, Fig. 10), wodurch die Eingriffsstrecke zur Hauptsache hinter die Zentrale und bei Zähnezahlen über 14 und größeren Übersetzungen (1:4) innerhalb N, N, zu liegen kommt. Die Zahnstärke ist behufs gleichmäßiger Verteilung und mit Rücksicht auf die schnellere Abnützung des kleinen Rades beim großen, dessen Zahnwurzel bei starken Übersetzungen verhältnismäßig groß ausfällt, nur 0.4 t, beim kleinen Rade aber 0.6 t abzüglich des geringen Spielraumes, mit dem die Räder arbeiten, gemacht.
- 3) Durch gleichzeitige Anwendung der beiden vorgenannten Mittel. Dies geschieht z. B. bei der Satzräder-Verzahnung von C. Hoppe in Berlin, bei der aber die Teilung auf den Grundkreisen abgetragen und der Achsenabstand zweier zusammenarbeitenden Räder mit Hilfe besonderer Tabellen bestimmt werden muß.

Bei der inneren und Zahnstangen-Verzahnung muß ebenfalls der Punkt  $s_2$  zwischen  $N_1$  und O oder

\*\*) Z. d. V. D. I. 1899, S. 1488.

<sup>\*)</sup> Katalog von Fr. Stolzenberg & Co. in Berlin-Reinickendorf,

<sup>\*)</sup> Beim Schneiden der Zähne mit Hilfe eines Schneckenfräsers stellt dieser die erforderliche Unterschneidung her.

höchstens in  $N_1$  liegen, widrigenfalls dem Innenrade oder der Zahnstange eine niedrigere Kopfhöhe zu geben ist oder die Köpfe der Zahnstange an der Spitze stark abzurunden sind.

Satzräder verlangen bei der Evolventen-Verzahnung nur gleiche Teilung und dieselbe Neigung der Geraden N-N zur Zentralen.

# c) Gleiten, Reibung und Abnützung der Zähne, Vergleich der Zykloiden- und Evolventen-Verzahnung.

Die zusammenarbeitenden Teile zweier Zahnflanken gleiten um den Unterschied ihrer Längen aufeinander. Vor der Zentralen, wo der Zahnfuß des treibenden Rades mit dem Zahnkopf des getriebenen zusammenarbeitet, ist also nach S. 89 u. 90, Fig. 1,  $Ow_{\bullet} - Oq_{\bullet}$ die Gleitstrecke, hinter der Zentralen, wo der Zahnkopf des treibenden Rades den Zahnfuß des getriebenen berührt, ist sie gleich  $0 w_1 - 0 q_2$ . Vor der Zentralen geht die Gleitrichtung nach innen, hinter ihr nach außen; jenes (das Stemmen der Zähne) wirkt ungünstiger als dieses (das Ausstreichen der Zähne). Im Teilkreispunkt der Zahnflanken kehrt sich die Gleitrichtung um. Ein Bild von der Änderung des Gleitens erhält man nach S. 89 u. 90, Fig. 8 und 9, wenn man nach Lasche den arbeitenden Teil wig des treibenden Zahnes in eine Anzahl gleich langer Strecken 1, 2, 3 . . . . teilt und die mit diesen zusammenarbeitenden Strecken I, II, III . . . . des getriebenen Zahnes aufsucht. Das Verhältnis 1: I, 2: II, 3: III .... bestimmt dann das Maß des Gleitens. Bei der Zykloiden-Verzahnung (Fig. 8) ist das Gleitmaß auf jeder Seite der Zentralen unveränderlich, bei der Evolventen-Verzahnung (Fig. 9) ist es zu Anfang (am Kopfende des getriebenen Rades) besonders stark, nimmt dann aber schnell ab.

Die Zahnreibung wird durch das Gleiten der Zahnflanken auseinander hervorgerusen. Für eine symmetrische Eingriffsstrecke e mit der Eingriffsdauer  $\varepsilon=e/t$  berechnet sich der durch die Zahnreibung bewirkte verhältnismäßige Arbeitsverlust annähernd zu\*)

$$\mathfrak{D} = \pi \cdot \mu \left( \frac{1}{2} \pm \frac{1}{2} \right) \left( \frac{\varepsilon}{2} - \varepsilon + J \right) = \pi \cdot \mu \left( \frac{1}{2} \pm \frac{J}{2} \right) \oplus$$

mit  $\mu = \theta, I$  bis  $\theta, \beta$  als Reibungskoeffizient je nach Material und Oberflächenbeschaffenheit, + für Außen-, - für Innen- und  $I/z_2 = \theta$  für Zahnstangenverzahnung.

Für 
$$\mu = 0.16$$
,  $\pi \cdot \mu = 0.5$  wird

für 
$$\epsilon = 1$$
 1,2 1,4 1,6 1,8 2,0  
 $\psi = 0.5$  0,52 0,58 0,68 0,82 1.0.

Der Wirkungsgrad eines Zahnräderpaares ist  $\eta = 1 - \Re$ 

und beträgt einschließlich Zapfenreibung je nach Bearbeitung und Schmierung  $\theta, 9\theta$  bis  $\theta, 97$ .

Für die Abnützung der Zähne ist die auf die Längeneinheit der arbeitenden Zahnkurven entfallende Reibungsarbeit maßgebend. Sie ist am kleinsten im Teilkreise und wächst von hier sowohl nach außen als auch nach innen. Der treibende Zahnfuß und der getriebene Zahnkopf erfahren wegen des Stemmens die größere Abnützung. Besonders groß ist die Abnützung am Grundkreise der Evolventenzähne.

Die Änderung, die das Zahnprofil infolge der Abnützung erleidet, hängt von der Beschaffenheit des Zahnmateriales, der Eingriffsdauer und dem Übersetzungsverhältnis ab. Nach eingetretener Abnützung kommt die eingreifende Kopfkante auch mit den tiefer liegenden Teilen der Zahnflanke in Berührung und schabt diese aus, um sich eine freie Bahn zu schaffen. Die Verhältnisse der Zykloidenverzahnung sind hinsichtlich der Abnützung günstiger als die der Evolventenverzahnung; bei der letzteren bildet sich durch die Abnützung eine doppelt geschwungene Kurve, so daß abgenützte Evolventenzähne sich der Form der Zykloidenzähne nähern. Die Änderung des Zahnprofiles infolge der Abnützung ruft Störungen des richtigen Eingriffes hervor.

Für den Vergleich der Zykloiden- und Evolventen-Verzahnung kommen folgende Umstände in Betracht:

Bei der Zykloiden-Verzahnung bewirkt unter sonst gleichen Verhältnissen das Aufliegen des konvexen Zahnkopfes im konkaven Zahnfuß ein innigeres Anschmiegen der Zähne und eine geringere spezifische Flächenpressung als bei der Evolventen-Verzahnung. Auch die Abnützungsverhältnisse sind, wie schon oben angeführt, bei der Zykloiden-Verzahnung günstiger.

Die Evolventen-Verzahnung dagegen besitzt eine einfachere und deshalb billigere und genauer herzustellende Zahnform, welcher Umstand namentlich für die Zahnbearbeitung auf Maschinen nach dem Abwälzungsverfahren maßgebend ist. Sie ist weiter unempfindlicher gegen Änderungen des Achsenabstandes als die Zykloiden-Verzahnung, bei der schon geringe Ungenauigkeiten in dem theoretischen Achsenabstande größere Unregelmäßigkeiten hervorrufen. Endlich fällt die Zahnwurzel des Evolventenzahnes größer als die des Zykloidenzahnes aus, was der Festigkeit zu gute kommt. Evolventenräder mit kleiner Zähnezahl erfordern aber meist eine besondere Ausbildung, da sie bei normalen Verhältnissen unterschnitten werden müssen und leicht einen störenden Eingriff ergeben.

Die Praxis bevorzugt jetzt allgemein die Evolventen-Verzahnung.

## d) Besondere Zykloiden-Verzahnungen.

(S. 91, Fig. 1 bis 5)

Geradflanken-Verzahnung (Fig. 1).

Es ist nur ein Rollkreis vorhanden. Er gehört dem Rade mit den Geradflanken an und hat den Teilkreisradius des Rades zum Durchmesser. Die beiden Teilkreise sind die Grundkreise. Es ist also, wenn das Rad II die Geradflanken besitzt,

$$\varrho_2=rac{r_1}{2}$$
 und  $r_1=R_1$ ,  $r_2=R_2$ .

Zahnkurve für die Zähne des Rades I:

zwischen Teil- und Kopfkreis . . Epizykloide  $m_1 m_2$  mit  $\varrho_2$  auf  $R_1$ .

zwischen Teil- und Fußkreis . . Radiale m, p,.

<sup>\*)</sup> Hütte, 21. Auflage, S. 260.

Zahnkurve für die Zähne des Rades II;

zwischen Teil- und Fußkreis . . Hypozykloide (Radiale) mit  $\varrho_2$  in  $R_e$ ,

zwischen Teil- und Kopfkreis . . Viertelkreisbogen vom Radius  $\theta$ , t.

Die Eingriffslinie  $s_i$   $s_i$  liegt einseitig vom Berührungspunkte O auf dem Umfange des Rollkreises. Die Verzahnung ist dort angebracht, wo auf die gerade Form der Zähne bei dem einen Rade besonderer Wert gelegt wird.

Triebstock-Verzahnung.

Der Teilkreis des Rades mit den Triebstöcken ist der Rollkreis, der Teilkreis des Rades mit den Zähnen der Grundkreis.

Bei der äußeren Verzahnung ist nach Fig. 2

 $\varrho_2 = r_2$  und  $r_1 = R_1$ .

Zahnkurve der Zähne des Rades I:

für die Köpfe . . . . Äquidistante zur Epizykloide  $m_1 n_2$  mit  $e_2$  auf  $R_1$ ,

für die Zahnfüße . . Halbkreise von einem Durchmesser gleich der Größe der Zahnlücke auf dem Teilkreise.

Zahnkurve der Triebstöcke des Rades II:

Kreis von einem Durchmesser gleich der Zahnstärke auf dem Teilkreise.

Bei der Zahnstangen-Verzahnung in Fig. 3 ist  $\varrho_2=r_2$  unendlich groß, der Rollkreis und Teilkreis der Zahnstange also eine gerade Linie. Deshalb

Zahnkurve für die Zahnköpfe des Rades I:

Äquidistante zur Evolvente  $m_1n_1$  des Kreises  $r_1=R_1$ . Das Übrige wie im vorigen Falle.

Steht in Fig. 2 die Mitte eines Triebstockes in  $a_2$ , so ist der Schnittpunkt  $c_2$  der Geraden  $a_2$  O mit dem Triebstockkreise der Eingriffspunkt. Durch Wiederholung dieser Konstruktion ergibt sich die Eingriffslinie. Die Eingriffsstrecke reicht von dem innersten Punkte  $s_2$  der Eingriffslinie am verzahnten Rade (rechts von O) bis zum Schnittpunkte  $s_1$  derselben mit dem Kopfkreise der Zähne.

In Fig. 3 liegt die Eingriffsstrecke  $s_1$   $s_2$  auf der Teillinie der Zahnstange.

Eine Triebstock-Verzahnung mit starker Übersetzung (1:5 bis 1:50) ist auch das Grisson-Getriebe (Fig. 5). Das kleine Rad hat bei ihm zwei um 180° gegeneinander versetzte Daumen (Zähnezahl 1), das große zwei Triebstockreihen, die um die halbe Teilung gegeneinander versetzt sind. Die Triebstöcke sind zur Verminderung der Reibung als Rollen ausgebildet und um durchbohrte, schmierbare Zapfen drehbar. Zapfen und Rollen bestehen ebenso wie das Daumenrad aus hartem Stahl.

Der Teilkreisradius  $r_2$  (Fig. 5a) des großen Rades, der wieder zugleich der Rollkreis ist, geht nicht durch die Mitten der Triebstöcke, sondern berührt diese außen wegen der dann günstigeren Verzahnungsverhältnisse. Die Daumenkurven des kleinen Rades bilden Äquidistanten zur Epizykloide, die der Mittelpunkt der Triebstöcke beim Abrollen von  $\varrho_2 = r_2$  auf  $r_1$  beschreibt.

Zu ihrer Konstruktion geht man am besten von den Punkten der Eingriffslinie aus. Steht z. B. die Mitte eines Triebstockes in  $a_2$  (mit  $\delta_2$  als zugehörigem Punkte des Teilkreises), so ist der Schnittpunkt  $c_2$  von  $a_2$  O mit dem Triebstockkreise der zugehörige Eingriffspunkt. Trägt man dann den Bogen O  $\delta_2$  auf dem Teilkreise des Rades I als O  $\delta_1$  ab und schlägt mit O  $c_2$  als Radius um  $\delta_1$  einen Kreisbogen, so schneidet dieser den um die Mitte von I durch  $c_2$  gezogenen Kreis in dem zu letzteren gehörigen Punkt  $c_1$  der Daumenkurve.

Der Wirkungsgrad des Getriebes beträgt 0.8 bis 0.95 bei der Übersetzung ins Langsame, 0.6 bis 0.85 bei der Übersetzung ins Schnelle.

Verhältnisse der Daumenräder (S. 91, Fig. 5) nach E. Becker in Berlin-Reinickendorf.

Bohrung . . . ,  $d=10\ 20\ 30\ 40\ 50\ 60\ 70\ 80\ 90\ 100\ mm$  Teilkreisdurchm,  $2\ r_1=22\ 34\ 44\ 56\ 68\ 78\ 90\ 100\ 112\ 124\ mm$  Scheibenbreite  $\mathcal{B}=53\ 68\ 80\ 110\ 140\ 170\ 205\ 225\ 260\ 280\ mm$ 

Doppelte Punkt-Verzahnung (Fig. 4).

Der Teilkreis des einen Rades ist der Rollkreis für den Teil- oder Grundkreis des anderen und umgekehrt, also ist  $r_1=\varrho_1$  und  $r_2=R_2$  und umgekehrt  $r_2=\varrho_2$  und  $r_4=R_1$ .

Zahnkurve der Zähne des Rades I:

für den Zahnkopf . . Epizykloide  $m_1$   $n_1$  mit  $r_2$   $(\varrho_2)$  auf  $r_1$   $(R_1)$ ,

für den Zahnfuß... angelehnt an das theoretische Lückenprofil (siehe unter e).

Zahnkurve der Zähne des Rades II:

für den Zahnkopf . . Epizykloide  $m_{\rm 2}$   $n_{\rm 2}$  mit  $r_{\rm 1}$   $(\varrho_{\rm 1})$  auf  $r_{\rm 2}$   $(R_{\rm 2})$ ,

für den Zahnfuß... angelehnt an das theoretische Lückenprofil (siehe unter e).

Die Eingriffslinie  $s_1$   $s_2$  liegt auf den Umfängen der beidenTeilkreise und geht im Punkte O von dem einen auf den anderen über. Nur die Zahnköpfe kommen zum Arbeiten. Die Verzahnung wird zu den Trieblingen der Zahnstangenwinden, also nur für Räder mit sehr geringer Zähnezahl benutzt.

#### e) Konstruktion des theoretischen Lückenprofiles. (S. 91, Fig. 4)

Die Konstruktion des theoretischen Lückenprofiles bezw. der relativen Bahn der Zahnspitze des einen Rades in bezug auf das andere ist nötig, wenn man sich davon überzeugen will, daß die Zahnspitze nicht mit dem beliebig gestalteten Teil des Zahnfußes am anderen Rade zum störenden Eingriff kommt, oder wenn man sehen will, wie weit mit dem beliebig gestalteten Teil des Zahnfußes behuß eines kräftigen Anschlusses an den Radkranz in die Zahnlücke gegangen werden kann.

Das theoretische Lückenprofil der Spitze  $w_2$  z. B. ergibt sich in der folgenden Weise. Man trägt gleiche Teile  $OI_1$ ,  $I_1 OI_2$ ,  $I_2 OI_3$ , ... bezw.  $OI_2$ ,  $I_2 OI_4$ ,  $I_2 OI_5$ , ... von dem Berührungspunkte  $OI_6$  in der Richtung der zu profilierenden Lücke auf den beiden Teilkreisen ab, nimmt dann nacheinander die Abstände  $II_4$ ,  $II_5$ ,  $II_6$ 

Kreisbögen. Sie hüllen das theoretische Lückenprofil ein. Das Profil des Zahnfußes muß von dem letzteren in dem nötigen Abstande verbleiben, wenn keine Berührung der Zahnspitze m mit dem Zahnfuße stattfinden soll.

#### f) Winkelzähne. (S. 89 u. 90, Fig. 11)

Die Zähne verlaufen schraubenförmig von den Stirnflächen des Radkörpers nach dessen Mitte und sind im Normalschnitt 1-1 (senkrecht zu ihrer Laufrichtung) wie die eines gewöhnlichen Stirnrades zu bemessen. Der halbe Spitzenwinkel beträgt  $\beta=\delta\delta$  bis  $60^\circ$ , der Bogen des Teilkreises, um den die Stirnprofile gegen das Mittelprofil versetzt sind, der sogenannte Sprung, gewöhnlich  $t_0 \le 1.4 t$ , oft aber auch  $\le t$ , die achsiale Zahnbreite  $b=2 t_0 \cdot t y \beta$ .

Die Verzahnung entspricht im Normalschnitt an der Eingriffsstelle annähernd derjenigen eines gewöhnlichen Stirnrades von der Teilung  $t \cdot \sin \beta$  und dem Teilkreisradius  $r/\sin^2 \beta$ . Wird bei der allgemeinen üblichen Evolventen-Verzahnung die Gerade N-N im Normalschnitt unter  $75^{\,0}$  gegen die Zentrale angenommen, so ist sie im achsialen Schnitt nur 68 bis  $72^{\,0}$  gegen diese geneigt.

Vorteile der Winkelzähne gegenüber den gewöhnlichen geraden Zähnen sind: Die um den Sprung größere Eingriffsstrecke und entsprechende Eingriffsdauer gibt im Verein mit der allmählichen Zunahme der Berührungslänge der Zähne beim Eingriff und des damit verbundenen allmählichen Eintrittes in die volle Belastung eine ruhigere Arbeitsweise. Außerdem ist die Festigkeit der Winkelzähne größer, wenn sie wie gewöhnlich mit der Spitze voraneilen.

## 3. Berechnung.

Bei der Berechnung der Zahnräder hat man zwischen Kraft- und Arbeitsrädern zu unterscheiden. Jene dienen bei geringer Geschwindigkeit und häufig unterbrochenem Betriebe mehr der Kraft-, diese bei größerer Geschwindigkeit und längere Zeit andauerndem Betriebe mehr der Arbeitsübertragung. Krafträder kommen namentlich an Windwerken mit Handbetrieb oder häufig unterbrochenem Maschinenbetrieb, Arbeitsräder hauptsächlich an Triebwerken mit dauerndem Maschinenbetrieb vor.

Zur Bestimmung der Zahnteilung t oder des Moduls m in cm dient allgemein die Gleichung

$$P = c \cdot b \cdot t$$

in der P den zu übertragenden Zahndruck,

e einen nach den späteren Angaben zu wählenden Koeffizienten,

b die Zahnbreite in cm

bezeichnet und aus der

$$t = \sqrt{\frac{P}{c\left(\frac{b}{t}\right)}}$$

$$m = \sqrt{\frac{P}{10 \ c\left(\frac{b}{t}\right)}}$$
.....(48)

Wird das zu übertragende Drehmoment  $M_{
m d}$  in kgem, also

$$P = \frac{M_{\rm d}}{r} = \frac{2 \pi \cdot M_{\rm d}}{z \cdot t}$$

eingeführt, so ergibt sich

$$t = \sqrt[3]{\frac{2 \pi \cdot M_{d}}{c \cdot z \left(\frac{b}{t}\right)}}$$

$$m = \sqrt[3]{\frac{0.2 M_{d}}{c \cdot z \left(\frac{b}{t}\right)}}$$
.....(49)

Bei gegebener Leistung N in PS wird mit

$$P = \frac{75 N}{v} = \frac{100 \cdot 60 \cdot 75 N}{2 r \pi \cdot n} = \frac{1000 \cdot 450 N}{z \cdot t \cdot n}$$

$$t = 10 \sqrt[3]{\frac{450 N}{c \cdot z \cdot n \left(\frac{b}{t}\right)}}$$

$$m = 10 \sqrt[3]{\frac{14,5 N}{c \cdot z \cdot n \left(\frac{b}{t}\right)}}$$

An Krafträdern ist c allein von der Festigkeit der Zähne abhängig und im Mittel gleich  $k_b/l5$ , also für Gußeisen, entsprechend  $k_b=270$  bis 420 kg/qem, c=18 bis 28.

wobei an Windwerken um so höhere Werte zugelassen werden, je seltener die Maximallast zu heben ist und je näher die Räder der Lasttrommel sitzen,

für Gußstahl e = 3- bis  $3.3 \,\mathrm{mal}^{\,*}$ ).

- " Stahlguß c = 2- " 2,5 "
- " Phosphorbronze c = 1.8 "
- "Rotguß c = J,3 "
- , Deltametall c = 2.5
- " Rohhaut e = 0.8- bis I mal

so groß als wie für Gußeisen.

Ferner beträgt hier

das Verhältnis  $b/t \le 2$  an unbearbeiteten,

 $b/t \le 2.5$  an bearbeiteten Rädern,

die Zähnezahl des kleinen Rades nicht unter 9 bis 12, die Übersetzung (ins Langsame) höchstens 1:10.

An Arbeitsrädern ist e so zu wählen, daß bei genügender Festigkeit der Zähne deren Abnützung und Erwärmung innerhalb der zulässigen Grenzen bleiben. Die Häufigkeit des Zahneingriffes bezw. die Höhe der Umdrehungszahl oder der Umfangsgeschwindigkeit ist hier also vor allem für die Wahl von e maßgebend.

Bach setzt mit n als Umdrehungszahl des für Abnützung und Erwärmung als maßgebend angesehenen Rades:

bei unbearbeiteten (nur geglätteten) Gußeisenzähnen ohne erhebliche Mängel in der Teilung und bei durchschnittlicher Instandhaltung der Anlage

<sup>\*)</sup> Für Nickelstahl (naturhart) wird e=6-, für Chromnickelstahl (Räder in Öl gehärtet) e=8- bis  $10\,\mathrm{mal}$  so groß als für Gußeisen als zulässig angegeben.

bei bearbeiteten (geschnittenen) Gußeisenzähnen mit genauer Teilung und bei entsprechender Instandhaltung der Anlage

$$c = 20 - 0.5 \sqrt{n} \dots (52)$$

Die Zahnräderfabriken machen e von der Umfangsgeschwindigkeit v in den Teilkreisen abhängig und gestatten Werte, die annähernd der Gleichung

$$c=3\theta$$
 (bis 25) —  $5\sqrt{v}$  . . . . . . (53)

entsprechen.

Für Holzzähne sind die  $\theta,4$ - bis  $\theta,5$  ( $\theta,6$ ) fachen Werte wie für Gußeisenzähne, für andere Stoffe die bei den Krafträdern angegebenen Verhältniszahlen zulässig.

Stehen stets zwei Zähne im Eingriff, so kann mit e bis zum doppelten Betrage gegangen werden. Bei stoßendem Betrieb, großen Massen, schwankender Krastübertragung empliehlt es sich, wenn der Durchschnittswert von P in die Rechnung eingeführt wird, c um 10~% kleiner zu nehmen.

Die Umfangsgeschwindigkeit in den Teilkreisen beträgt für gewöhnlich nicht mehr als

v = 5, höchstens aber 7 m/sk bei Gußeisen,

v=5, , 10 , Gußstahl, v=8, , 10 , Bronze und Deltametall.

" 15 " Rohhaut.

Das Verhältnis von Zahnbreite und Teilung ist hier

b/t=2 bis 3 für gewöhnliche Triebwerke,

b/t=3 bis  $\mathcal{S}\left( 6\right)$  für solche mit großer Arbeitsübertragung.

Die Zähnezahl z des kleinen Rades nimmt man für dauernd laufende Triebwerkräder mit Rücksicht darauf, daß Abnützung und Reibung bei wachsender Zähnezahl kleiner werden, in der Regel nicht unter 24, wenn möglich nicht unter 36. Empfohlen wird

$$x \ge 2 (v + 10)$$
.

An Elektromotoren ist z = 12 bis  $3\theta$ . Bei Rädern mit Holzkämmen beträgt die Kammzahl der besseren und leichteren Herstellung wegen gewöhnlich ein ganzes Vielfaches der Armzahl.

Die Übersetzung i ist bei Arbeitsrädern mit gleichbleibendem Zahndruck meist 1:2, 1:3, 1:4 usw.; weniger gut sind die Verhältnisse 2:3, 2:5, 2:7, die man zur Vermeidung ungleichmäßiger Abnützung bei periodisch wechselndem Zahndruck wählt. Als Grenze gilt für kleine Geschwindigkeiten 1:6, für große 1:5 oder sogar 1:4.

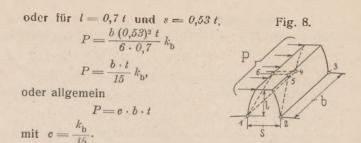
Die Gleichung für die Teilung t der Stirnräder ergibt sich aus der Biegungsfestigkeit, wenn man sich die Umfangskraft P nur an einem Zahne, und zwar an dessen Spitze, in der Mitte angreifend denkt. Ist dann

l die Höhe des Zahnes,

s dessen Stärke am Fuße,

 $k_{\mathsf{b}}$  die zulässige Biegungsspannung in dem Querschnitt 1, 2, 3, 4 (Textfig. 8), so gilt für diesen die Gleichung

$$P \cdot l = \frac{b \cdot s^{\sharp}}{6} k_{b},$$



Greift infolge schlechter Verlagerung oder Formveränderung der Zahndruck P an der äußersten Ecke des Zahnes an, so übersteigt nach Bach die Spannung im Querschnitt 1, 2, 5, 6 (Textlig. 8) die nach der obigen Angriffsweise im Querschnitt 1, 2, 3, 4 herrschende, sobald b > 2t wird. Soll also die Spannung in dem erstgenannten Querschnitt an Arbeitsrädern mit Gußeisenzähnen nicht größer als 300 kg/qcm werden, so muß bei den für sie angegebenen Werten von eund unbearbeiteten Zähnen

b 
$$\frac{300}{2t} = \frac{300}{k_{\rm b}}$$
, oder mit  $c = \frac{k_{\rm h}}{15}$ .

 $\frac{b}{t} \le \frac{40}{c}$  sein.

Bei geschnitteten Zähnen ist ein einseitiger Angriff des Zahndruckes für gewöhnlich nicht zu befürchten.

## 4. Arme, Kranz und Nabe.

Die Armzahl A eines Stirnrades kann für  $r \le 375 - 375$  bis 400 - 750 bis  $1050 \ge 1050$  mm A = 44 oder 6 genommen werden.

Geteilte Räder erhalten immer eine gerade Armzahl. Bei Rädern mit Holzkämmen soll die Zähnezahl, wenn möglich, ein ganzes Vielfaches der Armzahl sein.

Die Armhöhe h in der Nabenmitte ist für Gußeisenräder zu bestimmen aus:

$$h = \sqrt[3]{30 \frac{P \cdot r}{A \cdot k_b}} \text{ für } + \text{ und } \bot \text{ Arme}$$

$$h = \sqrt[3]{20 \frac{P \cdot r}{A \cdot k_b}} \text{ für } \bot \text{ Arme}$$

$$h = \sqrt[3]{\frac{6}{b} \frac{P \cdot r}{A \cdot k_b}} \text{ für } \bot \text{ Arme}$$

$$(54)$$

wobei mit Rücksicht auf Gußspannungen und Stöße  $k_b = 150$  bis 100 kg/qem für +-, 1- und 1-Arme, und zwar um so niedriger, je schneller die Räder laufen.

 $k_{\mathrm{b}} = 250~kg/qem$  für —-Arme von der Breite bwegen der federnden Nachgiebigkeit dieser Arme genommen werden kann.

Die Armhöhe im Teilkreise beträgt  $h_0 = 0.75 h$ . Geteilte Arme erhalten vielfach die 1,15 fache Höhe der ungeteilten.

Die weiteren Verhältnisse der Arme, des Kranzes und der Nabe sind nach den Angaben auf S. 92 bis 96 zu nehmen; desgleichen die Stärke der Verbindungsschrauben geteilter Räder, wobei aber für größere Geschwindigkeiten zu prüfen ist, ob die im Kernquerschnitt der Kranzschrauben durch die Fliehkraft hervorgerufene Spannung innerhalb der zulässigen Grenzen bleibt. Angaben hierzu siehe unter "Riemscheiben".

Gewicht der Stirnräder siehe S. 88.

Für den durch die Kraft  $P|_{\Lambda}$  auf Biegung beanspruchten Armquerschnitt an der Nabe gilt nach der Festigkeitslehre

$$\frac{P}{A} r = w \cdot k_{\rm b}$$

 $\min w$  als Widerstandsmoment dieses Querschnittes.

Setzt man unter Vernachlässigung der Nebenrippen

$$w = \frac{b \cdot h^2}{6}$$

und außerdem für +- und  $\bot$ -Arme (S. 92, Fig. 1) b=0.2 h, für  $\bot$ -Arme (S. 92, Fig. 3)  $b=2\cdot0.15$  h,

so erhält man die Werte der Gl. (54).

Für r in mm und  $l_0 = 1.5$  bis l bezw. 2.5 kg/qmm ergeben sich die auf S. 92 bis 96 angegebenen Werte

$$h=2.7$$
 bis  $3.1$   $p=r$  für  $+\cdot$  und  $\perp$ -Arme,

$$h=2,4$$
 bis  $2,7$   $\sqrt{\frac{P-r}{4}}$  für  $\mathbb{T}$ -Arme,

$$h=1.55$$
  $\sqrt{\frac{P \cdot r}{b \cdot A}}$  für  $-$  Arme.

## II. Kegelräder.

Ist  $t = m \pi$  die Teilung,

 $r_1$ ,  $r_2$  der Teilkreisradius der Räder an der äußeren Seite, so gelten für diese die bei den Stirnrädern angegebenen allgemeinen Beziehungen und Verhältnisse.

Die Verzahnung der Kegelräder wird auf den sogenannten Ergänzungskegeln vorgenommen. erhält die Spitzen und Seitenlängen derselben, wenn man in A und B (S. 97 u. 98, Fig. 1) eine Senkrechte auf OAB errichtet und diese zum Schnitt mit den Achsen der Räder bringt. Für die äußeren Zahnprofile des Rades I und II sind dann  $B_i$  und  $B_g$  die Spitzen und B, B bezw. B, B die Seitenlängen, für die inneren Zahnprofile  $A_1$  und  $A_2$  die Spitzen und  $A_1$  A bezw.  $A_2$  A die Seitenlängen der zugehörigen Ergänzungskegel. Die äußeren Zahnprofile der Kegelräder ergeben sich, wenn man die abgewickelten Mantelflächen der äußeren Ergänzungskegel in die Ebene ausbreitet und die Abwickelungen als zwei zusammenarbeitende Stirnräder von den Teilkreisradien  $B_{\scriptscriptstyle 1}$  B bezw.  $B_{\scriptscriptstyle 2}$  B und der Teilung tbetrachtet. Um die inneren Zahnprofile zu bekommen, hat man die abgewickelten Mantelflächen der inneren Ergänzungskegel wie zwei zusammenarbeitende Stirnräder von den Teilkreisradien A, A bezw. A, A und der Teilung t' zu behandeln'.

Gewöhnlich gibt man den Kegelrädern Evolventen-Verzahnung. Bei Zykloiden-Verzahnung muß der Radius des Rollkreises für die inneren Profile (S. 97 u. 98, Fig. 2)

$$\varrho' = \varrho \, \frac{\partial A}{\partial B}$$

sein.

Die Teilung  $t_{\rm m}$  der Kegelräder auf den mittleren Teilkreisen ist ebenso groß wie die der entsprechenden Stirnräder zu machen, also nach Gl. (48) bis (50) zu

berechnen. Die Teilung an der Außenseite der Räder muß

$$t = t_{\rm m} + \frac{\pi \cdot b}{\sqrt{|x_1|^2 + |x_2|^2}} \cdot \dots (55)$$

betragen. Für die Teilung t' an der Innenseite gilt diese Gleichung mit dem — Zeichen anstelle des + Zeichen.

Die Teilkreisdurchmesser an der Außen- und Innenseite folgen mit t bezw. t' aus Gl. (47).

Arme, Kranz und Nabe der Kegeltäder sind wie bei den Stirnrädern zu bemessen mit P als Umfangskraft in den mittleren

Teilkreisen.

Nach Textfig. 9 ist der äußere Teilkreisradius  $r_1 = r_{\rm m}' + x$  und  $x = \frac{b}{2} \sin \alpha$ , oder da

$$\sin \alpha = \frac{r_{\text{m'}}}{\sqrt{(r_{\text{m'}})^2 + (r_{\text{m''}})^2}} = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{x_2}{x_1}\right)^2}}$$

auch

$$x = \frac{b}{2\sqrt{1 + \left(\frac{x_2}{x_1}\right)^2}}.$$

Hiermit und mit

$$r_{\mathbf{m}'} = \frac{\mathbf{u}_1 \cdot t_{\mathbf{m}}}{2 \, \pi}$$

wird dann

$$r_{1} = \frac{x_{1} \cdot t_{m}}{2 \pi} + \frac{b}{2 \sqrt{1 + \left(\frac{x_{2}}{x_{1}}\right)^{2}}}$$

woraus mit

$$r_1 = \frac{1 + t}{2 \pi}$$

der Wert der Gl. (55) folgt.

## III. Schnecke und Schneckenrad.

Es bezeichnet:

- t=m  $\pi$  die Teilung, m den Modul im mittleren Teilkreise.
- x t die Steigung der Schneke mit x = 1 für 1-, x = 2 für 2gängige Schnecken usw.,
- ≈ die Zähnezahl des Schneckenrades,
- r, den mittleren Radius, n, die minutliche Umdrehungszahl der Schnecke,
- $r_2$  den mittleren Teilkreisradius,  $n_2$  die minutliche Umdrehungszahl des Rades,
- b die Zahnbreite desselben als Bogen am Zahnfuße

P die Umfangskraft am Radius r2 in kg,

Md das Drehmoment der Schnecke,

Md"das des Schneckenradius in kgem,

η den Wirkungsgrad des Getriebes.

Für den Durchmesser des mittleren Teilkreises, dessen Umfang gleich Zähnezahl mal Teilung ist, bestehen beim Schneckenrade wieder die Beziehungen

Die Umfangsgeschwindigkeit im mittleren Teilkreise des Rades ist ferner gleich der Verschiebegeschwindigkeit der Schnecke parallel zu deren Längsachse, und beide betragen für  $r_2$  und  $x\,t$  in m

$$v = \frac{2 r_1 \pi \cdot n_2}{60} = \frac{x t \cdot n_1}{60} m/sk \dots (57)$$

Durch Vereinigung der vorstehenden Gleichungen ergibt sich dann

$$z \cdot n_2 = x \cdot n_1 \cdot \ldots \cdot (58)$$

Das Übersetzungsverhältnis von Schnecke und Schneckenrad ist

$$i = \frac{n_2}{n_1} = \frac{x}{x}.$$

Die Verzahnung (S. 99 u. 100, Fig. 4) ist bei der Schnecke im Längsschnitt durch deren Drehachse wie die einer Zahnstange mit Evolventen-Verzahnung auszubilden; die Zähne sind also durch Senkrechte zur Eingriffslinie N-N zu begrenzen. Der Neigungswinkel der letzteren gegen die Zentrale ist auch hier gewöhnlich  $\alpha=75^{\circ}$ . Die Schneckengänge werden auf der Drehbank geschnitten.

Die Zahnform des Schneckenrades entspricht im Mittelschnitt derjenigen eines Stirnrades mit Evolventen-Verzahnung. Will man die genaue Form der Radzähne auch in den anderen Schnittebenen konstruieren, was sich bei gegossenen und unbearbeiteten Zähnen mehr empfiehlt, als die Zähne einfach schräg aufzusetzen, so kann man sich hierzu eines von Ernst\*) angegebenen Verfahrens bedienen. Darnach bildet man die Zahnform nicht nur in der Mittelebene A-B, sondern auch in den geneigten Ebenen A-I, A-II . . . unter Berücksichtigung des vorhandenen Schneckenprofiles als Zahnstange aus. In den genannten Ebenen ist dann A.O., A O. . . . der Teilkreisradius der Schnecke bezw. Zahnstange,  $B_1 O_1$ ,  $B_2 O_2 \ldots$  der des Schnecken- bezw. Stirnrades, denn für sie ist die Verschiebegeschwindigkeit der Schnecke gleich der Umfangsgeschwindigkeit des Rades.

Bei bearbeiteten Radzähnen, wie sie jetzt in der Regel verwendet werden, wird die genaue Zahnform vermittels eines Schneckenfräsers hergestellt, der um den Zahnspielraum größer als die später zu verwendende Schnecke ist; Fräser und Schneckenrad werden dabei mit passender gegenseitiger Geschwindigkeit bewegt.

Die Stärke und Höhe der Zähne sind beim Schneckenrade wie bei den Stirnrädern zu bemessen.

Bei der Berechnung sind entweder die Drehmomente  $M_{\rm d}'$  und  $M_{\rm d}''$  der Schnecke und des Schneckenrades oder die zu übertragende Leistung N mit den Umdrehungszahlen  $n_1$ ,  $n_2$  gegeben. Man bestimmt dann die Zähnezahl des Schneckenrades, und zwar im ersten Falle aus

$$z = \frac{x}{\eta} \frac{M_{\mathrm{d}''}}{M_{\mathrm{d}'}} \cdot \dots \cdot (59)$$

im zweiten Falle aus Gl. (58).

Der Wirkungsgrad des Getriebes, einschließlich der Zapfenreibung beträgt

bei Selbsthemmung, je nachdem diese Eigenschaft während der Bewegung oder nur im Ruhezustande vorhanden sein soll,

$$\eta \leq 0.4$$
 bezw.  $\eta = 0.4$  bis  $0.7$ ;

bei nicht vorhandener Selbsthemmung

$$\eta = \theta, 6$$
 bis  $\theta, 7$  für 1gängige,

$$\eta = 0.7$$
 ,  $0.8$  ,  $2$ 

$$\eta = 0.8$$
 ,  $0.9$  , 3 , Schnecken.

Otto Gruson & Co. in Magdeburg geben  $\eta=0.7,0.8$  0.85, 0.9, 0.95 für 1-, 2-, 3-, 4-, 5 gängige Schnecken an.

Die Teilung t oder der Modul m des Schneckenrades kann aus Gl. (49) und (50) mit  $M_{\rm d}$  anstatt  $M_{\rm d}$  berechnet werden. In sie ist hier zu setzen:

für Kraftschnecken (mit Hand- oder häufig unterbrochenem Maschinenbetrieb)

c=20 bis  $25\,(30)$  bei Radzähnen aus Gußeisen,

c=32 bis 40 (50) bei solchen aus Phosphorbronze,

wobei die eingeklammerten Werte nur bei seltener Belastung durch die Maximallast gelten,

für Arbeitsschnecken (mit dauerndem Maschinenbetrieb), wenn die Radzähne aus Phosphorbronze, die Schneckengänge aus hartem Stahl bestehen und beide in Öl laufen, nach den Angaben von Gebr. Stolzenberg & Co. in Berlin-Reinickendorf

für  $v_s = 1$  2,5 4 5,5 7 m/sk  $c = 3\theta \operatorname{bis} 4\theta$ , 25  $\operatorname{bis} 3\theta$ , 20  $\operatorname{bis} 24$ , 15  $\operatorname{bis} 18$ , 10  $\operatorname{bis} 12$ , mit

$$v_{s} = \frac{2r_{i}\pi \cdot n_{i}}{60} - m/sk \dots (60)$$

und  $r_1$  in m als Umfangsgeschwindigkeit der Schnecke im mittleren Kreise.

Nach Stribeck\*) ist weiter zu nehmen: das Verhältnis

$$\frac{b}{t} = \frac{\pi \cdot \beta}{90} \left( \frac{r_1}{t} + 0.4 \right)^{**} \dots (61)$$

der Winkel  $\beta$ , den die Seitenflächen der Radzähne mit der Mittelebene einschließen (S. 99 u. 100, Fig. 1), gemäß

$$tg \beta = \frac{a}{\frac{t_1}{t} + \theta, 6} \cdot \dots \cdot (62)$$

mit a=1,0 2,1 2,3 2,5 2,6 2,7 2,8 2,9 für z=28 36 45 56 62 68 76 84, das Verhältnis

 $\frac{r_1}{t} = 0.75$  bis 1.25 für Stahlschnecken, die mit der Welle aus einem Stück bestehen,

 $\frac{1}{1} \ge 1.25$  für solche, die ihrer Welle aufgesetzt sind.

<sup>\*)</sup> Z. d. V. d. l. 1900, S. 1229.

<sup>\*)</sup> Z. d. V. d. I. 1897, S. 936.

<sup>\*\*) 0,4</sup> t als Zahnfußhöhe gerechnet.

Bei Selbsthemmung muß wie bei dem Schraubengewinde der mittlere Steigungswinkel a der Schnecke kleiner als der Reibungswinkel  $\varrho$  sein, also mit  $\mu = tg$  $\varrho = 0.1$  und

$$tg \ \alpha = \frac{x \ t}{2r_1 \ \pi} \le 0.1$$
$$r_1 \ge 1.6 \ x \ t.$$

Arme, Kranz und Nabe des Schneckenrades sind wie bei den Stirnrädern zu bemessen.

Die Schnecke ist eine Schraube, deren mittlerer Steigungswinkel durch

bestimmt ist und deren Last die Umfangskraft am Schnecken-

bildet. Zur Überwindung dieser Last gehört deshalb am mittleren Schneckenradius r, eine Umfangskraft

$$P \cdot tg (\alpha + \varrho)$$

oder ein Drehmoment

$$M_{d'} = P \cdot r_1 \cdot tg (\alpha + \varrho)$$

$$M_{d'} = P \cdot r_1 \frac{x t + 2 r_1 \pi \cdot \mu}{2 r_1 \pi - x t \cdot \mu}.$$

Der achsiale Schub der Schneckenwelle ist gleich der Umfangskraft P.

Der Wirkungsgrad eines Schneckengetriebes bestimmt sich, wenn nur die Reibung zwischen den Gewindegängen und Schneckenzähnen berücksichtigt wird, wie bei einem Schraubengewinde zu

$$\eta = \frac{tg \ \alpha}{tg \ (\alpha + \varrho)}$$

Führt man hierin für tg  $\alpha$  und tg  $(\alpha + \rho)$  die obigen Werte ein, so folgt schließlich die Beziehung

$$\eta = \frac{x t}{2 r_1 \pi} \frac{P \cdot r_1}{M_{\text{d}'}} = \frac{x t}{2 r_1 \pi} \frac{M_{\text{d}''}}{r_2} \frac{r_1}{M_{\text{d}'}} = \frac{x t}{x \cdot t} \frac{M_{\text{d}''}}{M_{\text{d}'}}$$

$$z = \frac{x}{\eta} \frac{M_{\text{d}''}}{M_{\text{d}}'}.$$

## IV. Reibungsräder.

Es bezeichnet:

n den Radius, n die Umdrehungszahl des treibenden,

r, den Radius, n, die Umdrehungszahl des getriebenen Rades in der Minute,

v die Umfangsgeschwindigkeit beider Räder in m/sk.

Ma" das Drehmoment des getriebenen Rades in kgem,

N die an dieses Rad zu übertragende Leistung in PS,

P den Widerstand am Umfange des getriebenen

Rades in kg.

Aus der für beide Räder gleichen Umfangsgeschwindigkeit

 $v = \frac{2 r_1 \pi \cdot n_1}{60} = \frac{2 r_2 \pi \cdot n_2}{60}$ 

ergibt sich für die Raddurchmesser wieder die Beziehung

$$2 r_1 \cdot n_1 = 2 r_2 \cdot n_2$$

Bei gegebenem Achsenabstande a und Übersetzungsverhältnis i gelten für  $r_1$  und  $r_2$  auch hier die auf S. 75 angegebenen Gleichungen.

Die Anpressungskraft D senkrecht zu den Berührungsflächen muß so groß sein, daß die erzeugte Reibung größer oder gleich dem Widerstande P, also bei einem Reibungskoeffizienten µ

$$\mu \cdot D \ge I$$

mit

$$P = \frac{M_0^{\prime\prime\prime}}{r_0} = \frac{75 \ N}{v} = \frac{71620 \ N}{n_0 \cdot r_0}$$

wird.

Als Anpressungsdruck der Wellen folgt deshalb für glatte zylindrische Räder (S. 101, Fig. 4)

$$K = D \ge \frac{P}{u} \cdot \dots \cdot (63)$$

für glatte kegelförmige Räder (S. 101, Fig. 6) annähernd

$$K_1 = D \cdot \cos \alpha \ge \frac{P}{\mu} \cos \alpha$$
 $K_2 = D \cdot \sin \alpha \ge \frac{P}{\mu} \sin \alpha$  (64)

Die Radbreite in cm muß in beiden Fällen

$$b=\frac{P}{p}\cdots\cdots(65)$$

betragen mit p als übertragbare Umfangskraft von 1 cm Radbreite.

Zulässige Werte von  $\mu$  und p sind für Gußeisen auf

Gußeisen 
$$\mu = 0.1$$
 bis  $0.15$ ,  $p = 20$  bis  $25$  kg,  
Papier  $\mu = 0.15$  "  $0.2$ ,  $p \le 1.5$  kg,  
Leder  $\mu = 0.2$  "  $0.3$ ,  $p = 1.5$  bis  $2.5$  kg,  
Ahornholz (Pappel- oder Tannenholz)  $\mu = 0.3$   
bis  $0.5$ ,  $p = 5$   $(2.5$  bis  $3.75$ ) kg.

Für zylindrische Keilräder (S. 101, Fig. 5) ergibt sich wie bei der Kegel-Reibungskupplung nach Gl. (33), S. 38,

$$K = D (\sin \alpha + \mu \cdot \cos \alpha)$$

$$K = \frac{\mathbf{P}}{\mu} (\sin \alpha + \mu \cdot \cos \alpha) = \frac{\mathbf{P}}{\mu_1} \cdot \dots \cdot (66)$$

mit  $2 \alpha = 28$  bis  $33^{\circ}$  als Keilwinkel der Rillen. Bei dem meist gebräuchlichen Winkel  $2 \alpha = 30^{\circ}$  ist für  $\mu = 0.1$  $\mu_1 = \theta, 28$ . Die Rillenzahl der Räder, die gewöhnlich z = 3bis 6 beträgt, soll nach Bach

$$\star \equiv \frac{P}{2\overline{\theta}}$$

die Rillentiefe nur 10 bis 15 mm sein.

Als Wirkungsgrad wird angegeben für

glatte zylindrische Räder  $\eta = 0.5$  bis 0.75. glatte kegelförmige Räder  $\eta = 0.85$  " 0.92. zylindrische Keilräder  $\eta = 0.88$  " 0.90.

## V. Beispiele.

1.

Für eine Kettenwinde mit Handbetrieb nach S. 92, Fig. 4, sind die Zahnräder eines doppelten Vorgeleges zu bestimmen. Die erforderliche Gesamtübersetzung beträgt 1:18, und die Maximallast kann durch 2 Arbeiter, die mit je 16 kg an den Kurbeln von 400 mm Radius wirken, gehoben werden.

Zerlegt man mit Rücksicht auf die sonstigen Verhältnisse der Winde die Gesamtübersetzung in

$$\frac{1}{18} = \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{6}$$

und gibt dem kleinen Rade eines jeden Räderpaares  $z_1=z_1''=12$  Zähne, so müssen die großen Räder  $z_2=3\cdot 12=36$  bezw.  $z_1''=6\cdot 12=72$  Zähne bekommen.

Auf das kleine Rad des ersten Paares wirkt, abgesehen von den Nebenhindernissen der Kurbelwelle, ein Drehmoment

$$M_d = 2 \cdot 16 \cdot 40 = 1280 \, kgcm$$

ein, während das entsprechende Rad des zweiten Paares, den Arbeitsverlust im ersten Paare zu  $8\,^{\rm o}/_{\rm o}$  gerechnet, ein Moment

$$M_{
m d}=0.92~M_{
m d}' rac{z_{
m g'}}{z_{
m d}'}=0.92\cdot 1280\cdot 3=3532.8~kgcm$$
 empfängt.

Mit c=18 für das erste und c=25 für das zweite Räderpaar ergibt sich dann bei einem Verhältnis b/t=2 als erforderlicher Modul der Zahnteilung

(49) 
$$m = \sqrt[3]{\frac{0.2 \cdot 1280}{18 \cdot 12 \cdot 2}} = \sim 0.85 \ cm$$

bezw.

(49) 
$$m = \sqrt[4]{\frac{0.2 \cdot 3532.8}{25 \cdot 12 \cdot 2}} = \sim 1.05 \text{ cm},$$

also für das erste Räderpaar

eine Teilung t=0.85 m=2.67 cm=26.7 mm, ein Teilkreisdurchmesser

(47) 
$$2r_1' = 12 \cdot 0.85 = 10.2 \text{ cm} = 102 \text{ mm}, \\ 2r_2' = 36 \cdot 0.85 = 30.6 \text{ cm} = 306 \text{ mm}.$$

eine Zahnbreite b=2  $t=2\cdot 26,7=\sim 55$  mm, für das zweite Räderpaar

eine Teilung  $t = 1.05 \pi = 3.299 cm = 32.99 mm$ , ein Teilkreisdurchmesser

(47) 
$$2r_1'' = 12 \cdot 1,05 = 12,6 \text{ cm} = 126 \text{ mm}, \\ 2r_2'' = 72 \cdot 1,05 = 75,6 \text{ cm} = 756 \text{ mm},$$

eine Zahnbreite  $b = 2 t = 2 \cdot 32,99 = \sim 70 \text{ mm}$ .

Die Räder des zweiten Paares sind auf S. 92, Fig. 1 bis 3, dargestellt. Das kleine Rad (Fig. 2) ist voll gegossen und an den Seiten wegen der geringen Stärke der Zahnfüße mit Verstärkungsringen versehen. Das große Rad erhält nach der Tabelle auf S. 92 4 oder 6 Arme. Wählt man wie in der Figur deren 6 und beachtet, daß das Drehmoment des Rades

$$P \cdot r = M_4 \frac{x_2}{x_1} = 3532.8 \frac{72}{12} = 21196.8 \text{ kgcm}$$

ist, so folgt für die Armhöhe in der Nabenmitte nach den Angaben auf S. 92 mit  $P \cdot r$  in kgmm

bei +-Armen (Fig. 1)

$$h = 2.7 \sqrt[3]{\frac{211968}{6}} = \sim 90 \text{ mm},$$

bei T-Armen (Fig. 3)

$$h = 2.4 \sqrt[3]{\frac{211968}{6}} = \sim 80 \text{ mm}.$$

Am Kranze sind die Arme

$$h_0 = 0.75 \ h = \sim 68 \ \text{bezw. } 60 \ mm$$

hoch gemacht.

2.

Ein 50 pferdiger Elektromotor, der in der Minute 575 Umdrehungen macht, soll durch ein Stirnräderpaar ein Pumpwerk mit einer Übersetzung von 1:7,5 antreiben. Welche Hauptabmessungen sind dem Räderpaar zu geben, wenn das Ritzel auf der Motorwelle Rohhaut, das große Rad auf der Pumpenwelle Gußeisenzähne erhält?

Wird die Umfangsgeschwindigkeit in den Teilkreisen der Räder zu  $v=10\ m/sk$  angenommen, so ist der zu übertragende Zahndruck

$$P = \frac{75 \text{ N}}{v} = \frac{75 \cdot 50}{10} = 375 \text{ kg}$$

und der zur Berechnung der Zahnteilung erforderliche Koeffizient c, wenn wegen der hohen Tourenzahl des Ritzels ein möglichst niedriger Wert gewählt wird, für Gußeisen auf Gußeisen

(53) 
$$c = 25 - 5\sqrt{79} = \sim 9$$

für Rohhaut auf Gußeisen

$$c = 0.8 \cdot 9 = 7.2$$

Mit einem angenommenen Verhältnis b/t=4 folgt hierfür als Zahnteilung

(48) 
$$t = \sqrt{\frac{375}{7,2\cdot 4}} = \sim 3,6 \text{ cm} = 36 \text{ mm},$$

oder bei einem Modul

$$m = 11.5 \text{ mm}, \quad t = 11.5 \text{ mm}.$$

Die Zähnezahl des Ritzels bestimmt sich für das gewählte v mit  $r_1$  und t in m aus

$$v = \frac{2 r_1 \pi \cdot n_1}{60} = \frac{x_1 \cdot t \cdot n_1}{60}$$

zu

$$\pi_1 = \frac{60 \ r}{n_1 \cdot t} = \frac{60 \cdot 10}{575 \cdot 0.0115 \ \pi} = \sim 29$$

wofür besser die genügend große Zähnezahl  $z_1=28$  gewählt wird\*). Das große Rad muß dann

$$t_2 = 7.5 \cdot 28 = 210$$

Zähne erhalten, und es wird der Teilkreisradius der beiden Räder

<sup>\*)</sup> Hätte sich eine zu kleine oder zu große Zähnezahl ergeben, so müßten für voder e andere Annahmen gemacht werden.

(47) 
$$2 r_1 = 11.5 \cdot 28 = 322 \text{ mm}, \\ 2 r_2 = 11.5 \cdot 210 = 2415 \text{ mm},$$

die Zahnbreite

$$b = 4 \cdot 11.5 \pi - 1.45 mm.$$

Durch ein Kegelräderpaar mit Holz- auf Eisenzähnen (S. 97 u. 98, Fig. 1) sind 35 PS von einer Welle, die in der Minute 100 Umdrehungen macht, auf eine andere zu übertragen, die sich 150 mal in der Minute dreht. Welche Abmessungen sind den Rädern zu geben?

Erhält das kleine (getriebene) Rad  $s_0 = 4\theta$  Eisen zähne, so muß die Kammzahl des großen (treibenden

(46) 
$$x_1 = \frac{x_2 \cdot n_2}{n_1} = \frac{40 \cdot 150}{100} = 60$$

betragen

In der Mitte der Zähne ist die Teilung wie die eines entsprechenden Stirnrades zu berechnen. Für Gußeisen auf Gußeisen würde ein Koeffizient

(52) 
$$c = 20 - 0.5 \sqrt{100} = 15$$

statthaft sein. Läßt man für Gußeisen auf Holz

$$c = 0.45 \cdot 15 = 6.75$$

zu, so folgt mit einem Verhältnis b/t = 3.5 als mittlere Teilung

(50) 
$$t_{\rm m} = 10 \sqrt[3]{\frac{450 \cdot 35}{6,75 \cdot 60 \cdot 100 \cdot 3,5}} = \sim 4.8 \, {\rm cm} = 15.3 \, {\rm s} \, {\rm mm}$$

bei einer Zahnbreite

$$b = 3.5 \cdot 48 = 168 \text{ mm}.$$

An der Außenseite der Räder muß die Teilung

(55) 
$$t = 15.3 \pi + \frac{\pi \cdot 168}{\sqrt{40^2 + 60^2}} = \sim 17.6 \pi mm$$

an der Innenseite 
$$t = 15.3 \; \pi - \frac{\pi \cdot 168}{\sqrt{40^2 + 60^2}} = \sim 13 \; \pi \; mm$$

betragen, sodaß beim Holzrade die Teilkreisdurchmesser

(47) 
$$2 r_1 = 60 \cdot 17, 6 = 1056 mm,$$

$$(47) 2r_1 = 60 \cdot 13 = 780 mm,$$

beim Eisenrade

(47) 
$$2 r_0 = 40 \cdot 17, 6 = 704 \text{ mm}$$

$$2 r_2 = 40 \cdot 13 = 520 \text{ mm}$$

werden.

Das große Rad bekommt ferner nach den Angaben auf S. 97 u. 98 zweckmäßig 6, das kleine 4 Arme. Da die Umfangsgeschwindigkeit in den mittleren Teilkreisen vom Durchmesser

$$(47) 2 r_{\rm m} = 60 \cdot 15, 3 = 918 \ mm$$

(43) 
$$v = \frac{0.918 \pi \cdot 100}{60} = \sim 4.8 \text{ m/sk},$$

die Umfangskraft daselbst also

$$P = \frac{75 \ N}{v} = \frac{75 \cdot 35}{4 \cdot 8} = 547 \ kg$$

ist, so ergibt sich mit  $r = r_m$  in mm nach den Gleichungen auf S. 97 u. 98 für beide Räder eine Armhöhe in der Nabenmitte

$$h = 2.7 \sqrt[3]{\frac{547 \cdot 459}{6}} = \sim 95 \text{ mm},$$

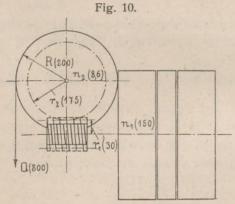
die nach dem Kranz hin auf

$$h_0 = 0.75 \cdot 95 = \sim 72 \, mm$$

abnehmen kann.

Die Zahnstärken, Zahnhöhen, Kranzstärken und Nabenabmessungen sind nach den Verhältniszahlen auf S. 97 u. 98 zu bemessen.

Es ist die Schnecke und das Schneckenrad eines Aufzuges mit Riemenantrieb nach Textfig. 10 zu berechnen. Die Maximallast  $Q = 800 \, kg$ soll mit  $w = 0.18 \, m/sk$  Geschwindigkeit gehoben werden und hängt an einem Drahtseil, dessen Trommelradius  $R=200 \, mm$  beträgt. Die Riemscheiben- und Schneckenwelle macht  $n_1 = 150$ Umdrehungen in der Minute. Die 2gängige Schnecke ist aus Stahl geschmiedet, der Zahnkranz des Schneckenrades in Phosphorbronze gegossen.



Die schwebende Last übt ein Drehmoment  $Q \cdot R$ auf die Trommel- und Schneckenradwelle aus. Rechnet man 5% des Momentes für die Nebenhindernisse der Welle, so beträgt das erforderliche Drehmoment des

$$M_{\rm d}" = 1,05 \ Q \cdot R = 1,05 \cdot 800 \cdot 20 = 16800 \ kgcm.$$

Die Umdrehungszahl n2 des Rades und seiner Welle bestimmt sich ferner, da die Umfangsgeschwindigkeit der Trommel zugleich die Hubgeschwindigkeit der Last ist, aus

$$w = \frac{2 R \times n_2}{60}$$

für 
$$R = 0,2 m$$
 zu  $n_2 = \frac{60 \cdot 0,18}{2 \cdot 0,2 \pi} = \sim 8,6.$ 

Hiermit und mit  $n_i = 150$  folgt dann als erforderliche Zähnezahl des Schneckenrades

(58) 
$$z = x \frac{n_i}{n_2} = 2 \frac{150}{8,6} = \sim 35.$$

Zur Berechnung der Teilung bedarf man des Verhältnisses b/t. Wählt man den mittleren Radius der Schnecke

$$r_1 = t$$
, also  $\frac{r_1}{t} = 1$ ,

so ist der Winkel der Radzähne für a=2,1, entsprechend z=35, gemäß

(62) 
$$lg \beta = \frac{2.1}{1 + 0.6} = \sim 1.31,$$

$$\beta = \sim 53^{\circ}$$

und hiermit das Verhältnis

(61) 
$$\frac{b}{t} = \frac{\pi \cdot 53}{90} (1 + 0.4) = \sim 2.6$$

zu nehmen. Mit  $c=4\theta$  ergibt sich dann als Teilung des Rades (siehe S. 99 u. 100, Fig. 1)

(49) 
$$t = \sqrt[3]{\frac{2 \pi \cdot 16800}{40 \cdot 35 \cdot 2.6}} = 3,075 \text{ cm}.$$

Für  $t = 10 \pi = 31.4 mm$ 

wird der mittlere Teilkreisdurchmesser des Schneckenrades

(56) 
$$2 r_2 = 35 \cdot 10 = 350 \text{ mm}.$$

die Zahnbreite am Zahnfuße

$$b = 26 \pi = \sim 82 mm$$

die Steigung der Schnecke

$$x t = 2 \cdot 10 \pi = 62.8 mm$$

und der mittlere Schneckenradius

$$r_1 = t = \sim 30 \text{ mm}.$$

Bestimmt man aus der Gleichung

$$tg \ \alpha = \frac{x \ t}{2 \ r_x \ \pi} = \frac{2 \cdot 10 \ \pi}{2 \cdot 30 \ \pi} = 0.333$$

den mittleren Steigungswinkel der Schnecke  $\alpha=18^{\circ}\,20^{\circ}$ , so erhält man für einen Reibungswinkel  $\varrho=5^{\circ}\,40^{\circ}$  (entsprechend einem Reibungskoeffizienten  $\mu=0,1$ ) als Wirkungsgrad der Schneckengänge

$$\eta = \frac{tg \ \alpha}{tg \ (\alpha + \varrho)} = \frac{0.333}{0.445} = 0.75$$

und als Wirkungsgrad des Schneckengetriebes (die Zapfenreibung zu  $5\,{}^0/_0$  gerechnet)

$$\eta = 0.7$$
.

Die Leistung, die beim Heben der Maximallast in den Aufzug zu leiten und der Berechnung des Antriebsriemens zu Grunde zu legen ist, ergibt sich dann zu

$$N = \frac{Q \cdot w}{\eta \cdot 75} = \frac{800 \cdot 0.18}{0.7 \cdot 75} = 2.75 \ PS.$$

## **Tabelle**

## der Gewichte von Zahnrädern.

Nach Otto Gruson in Magdeburg-Buckau.

Gewicht eines normalen Stirnrades mit geraden Eisenzähnen G=z ( $a+\beta\cdot b$ ) —  $\gamma$  kg.

 $x = Z\ddot{a}hnezahl, b = Zahnbreite in mm.$ 

Teilung t		4 Arn	ne		6 Arme					8 Arn	10 Arme					
mm		α	β	7	%	α	β	7	4	α	β	γ	#:	α	β	γ
15 20 25	41-90 35-95 32-80	0,03 0,08 0,15	0,01	0,3 0,8 1,5	91—150 96—155 81—160	0,04 0.10 0,20	0,01	1.3	151—300 156—300 161—300	0,05 0,13 0,25	0,01	1,1 2,3 4,9	=	0,07 0,15 0,30	_ 0,01	1, 3, 6,
30 35 40	26 - 72 $25 - 68$ $24 - 64$	0,25 $0,40$ $0,60$	0,01 0,01 0,01	2,7 4,3 5,5	73—143 69—133 65—124	0,54	0,01 0,01 0,01	8,0	$\begin{array}{r} -144 - 248 \\ 134 - 220 \\ 125 - 205 \end{array}$	0,43 0,68 1,01		8,5 12,6 19,9	249 300 221 300 206 300	0,81	0,01 0,01 0,02	11, 17, 26
45 50 55	23-60 $22-58$ $21-55$	0.86 $1.18$ $1.56$	0,02 0,02 0,02	8,1 11,5 15,6	61—117 59—111 56—105	1,15 1,58 2,10			118—198 112—184 106—176	1,44 1,98 2,63	0,02 0,03 0,03	28,0 38,0 51,0	194—300 185—300 177—300	2,38	0,02 0,03 0,03	37 51. 67
60 65 70	20 - 52 19 - 45 18 - 44	2,03 2,58 3,22	0,03 0,03 0,04	20,5 24,8 31,4	53-101 46- 98 45- 93	2,72 3,46 4,32			102—168 99—161 94—154	3,41 4,34 5,42	0,04 0,04 0,05	65,5 83,4 104,1	169 - 285 $162 - 265$ $155 - 245$	5,22	0,04 0,05 0,05	88 112 141.
75 80 85	17—44 17—43 16—43	3,97 4,81 5,77	0,05 0,05 0,06	39,3 46,2 56,2	45— 91 44— 87 44— 84	5,32 6.42 7,74	0,05	83,7 102,0 122,2	92—149 88—145 85—140	6,67 8,09 9,70	0,06 0,07 0,07	128.3 155,8 186,1	150 + 230 $146 + 216$ $141 + 200$		0,06 0.07	172 209 252
90 95 100	16-42 15-41 15-40	6.85 8,06 9,40	0.07 0,07 0,08	67.6 77,8 92,0	43 - 83 42 - 82 41 - 80	9,19 10,80 12,60		144,9 170,4 198,0	84—183 83—136 81—130	11.52 18.55 15,80	0,09	222,3 260,6 304,0	137—190 134—180 131—172	13,85	0,09	299 353

Holzkammräder, Schraubenräder und Stirnräder mit Winkelzähnen wiegen annähernd so viel wie Stirnräder mit Eisenzähnen gleicher Teilung, Zähnezahl und Breite.

Kegelräder wiegen  $\sim \theta, \theta$  mal so viel wie Stirnräder.

Das Gewicht der Stahlgubräder ist etwa das 1,13 fache eines gußeisernen Rades gleicher Abmessung.

Beispiel. Ein Kegelrad aus Stahlguß von 1,536 m mittlerem Durchmesser und  $9\theta$  Zähnen von 150~mm Breite hat eine Teilung von

 $\frac{1536 \ \pi}{96} = 16 \ \pi = \sim 50 \ mm.$ 

Es wiegt bei 6 Armen

 $\theta = [96 (1.58 + 0.02 \cdot 150) - 24.7] 0.9 \cdot 1.09 = \sim 407 \text{ kg}.$ 

# Verzahnungen.

Fig. 1. Außere Bycloiden - Derzahnung.

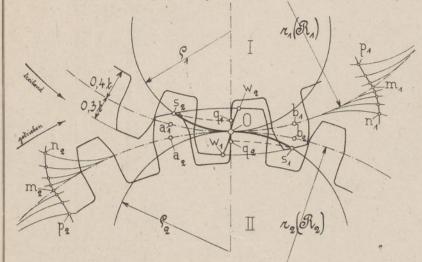


Fig. 2. Innere Dycloiden - Verzahnung.

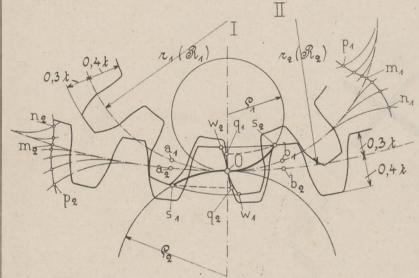


Fig. 3. Zahnstangen - Dycloiden - Verzahnung.

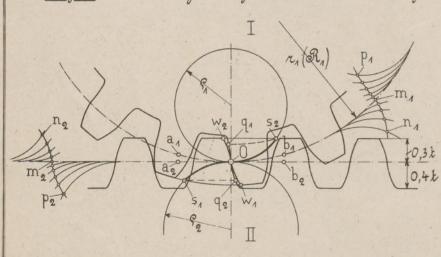


Fig. 4. Oupere Evolventen - Verzahnung.

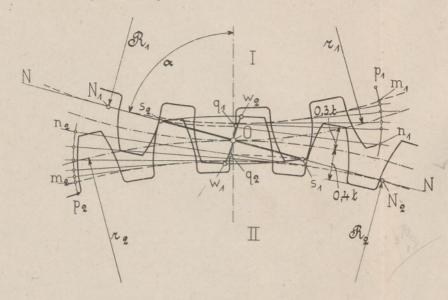


Fig. 5. Ennere Evolventen - Werzahnung.

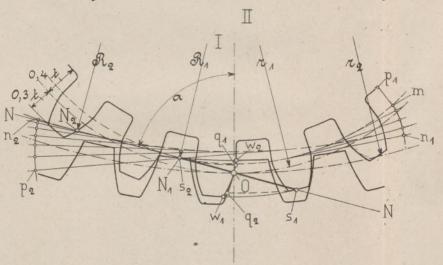


Fig. 6. Zahnstangen - Evolventen - Verzahnung

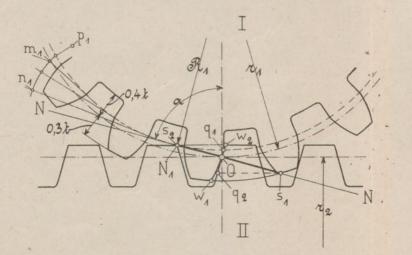


Fig. 7. Evolventen - Derzahnung nach Brants Odontograph.\*

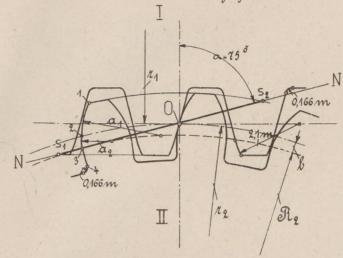


Fig. 8. Gleitverhältnisse der Gycloiden - Werzahnung.

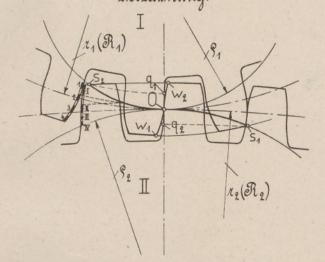
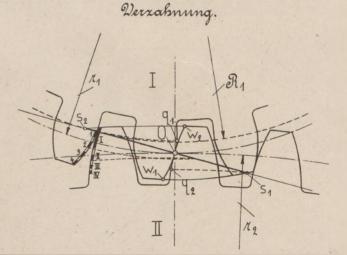


Fig. 9. Sleitverhåltnisse der Evolventen -



r, r, Feithreimadien,

R, R, Grundhreimadien,

P, P, Pa Bollhreimadien,

s, s, bingriffsstreche,

a, b, a, b, bingriffsbögen,

m, q, w, q, arbeitender Feit

der Zahne.

Fig. 10. Evolventen - Verzahmung der Alla. Electricitäts - Ses., Berlin.

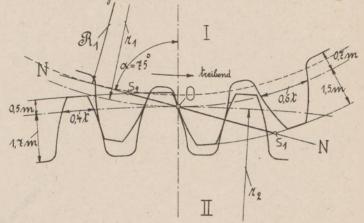
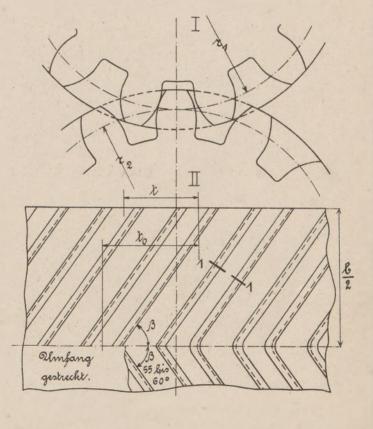
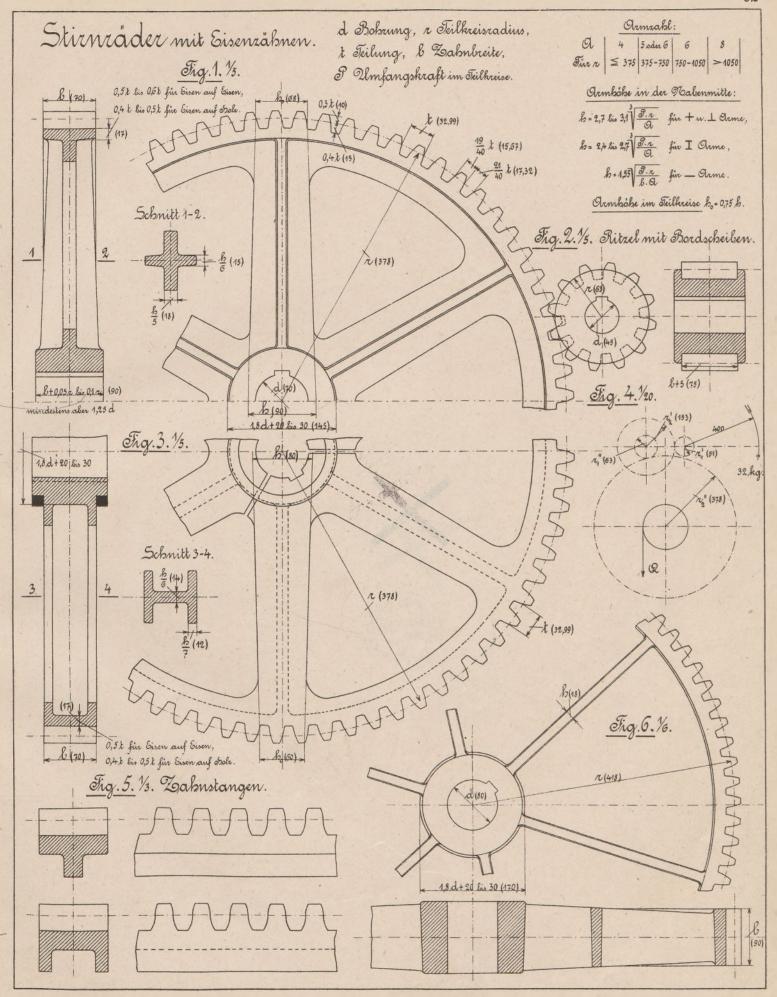


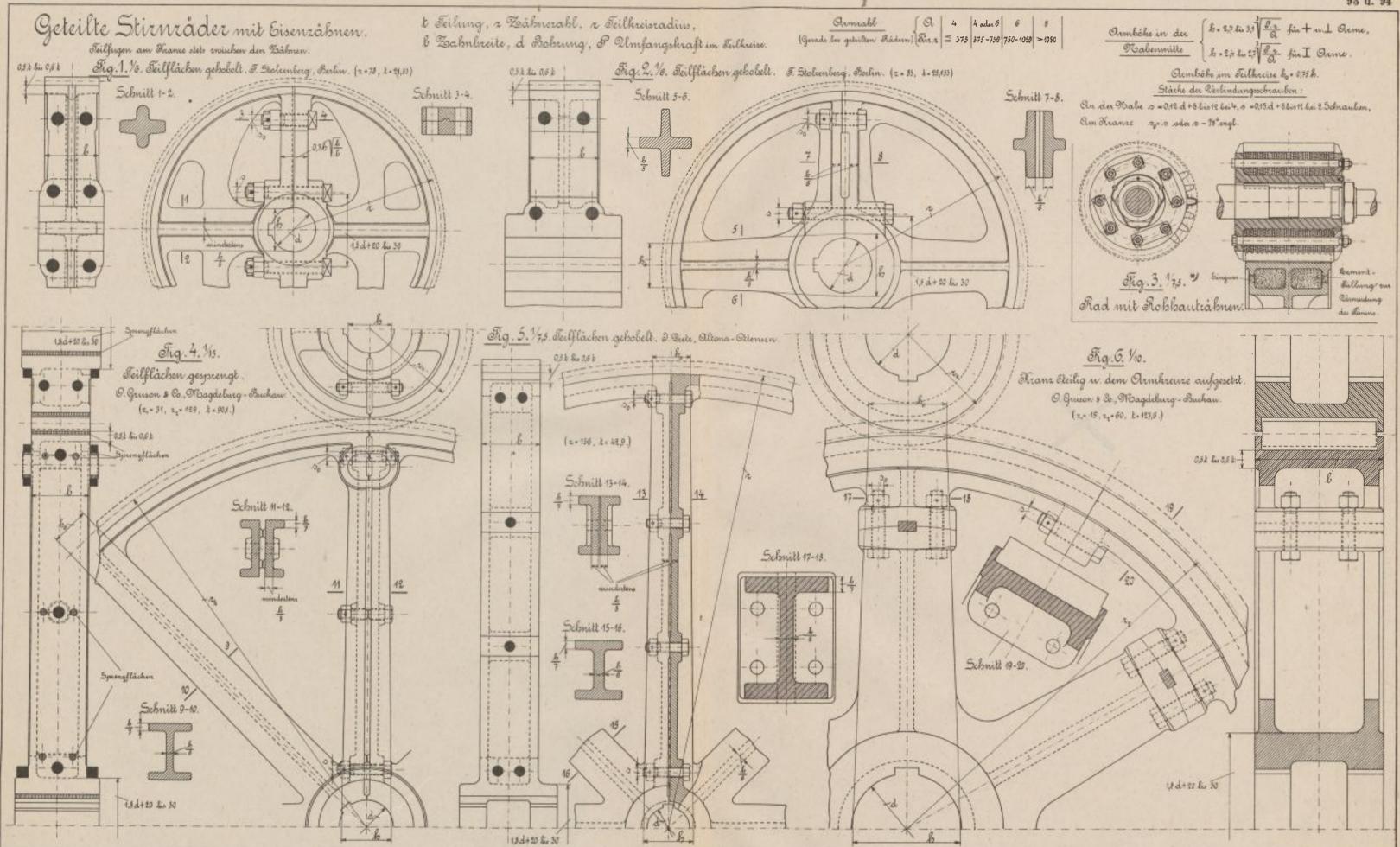
Fig. 11. Winkelzahne.



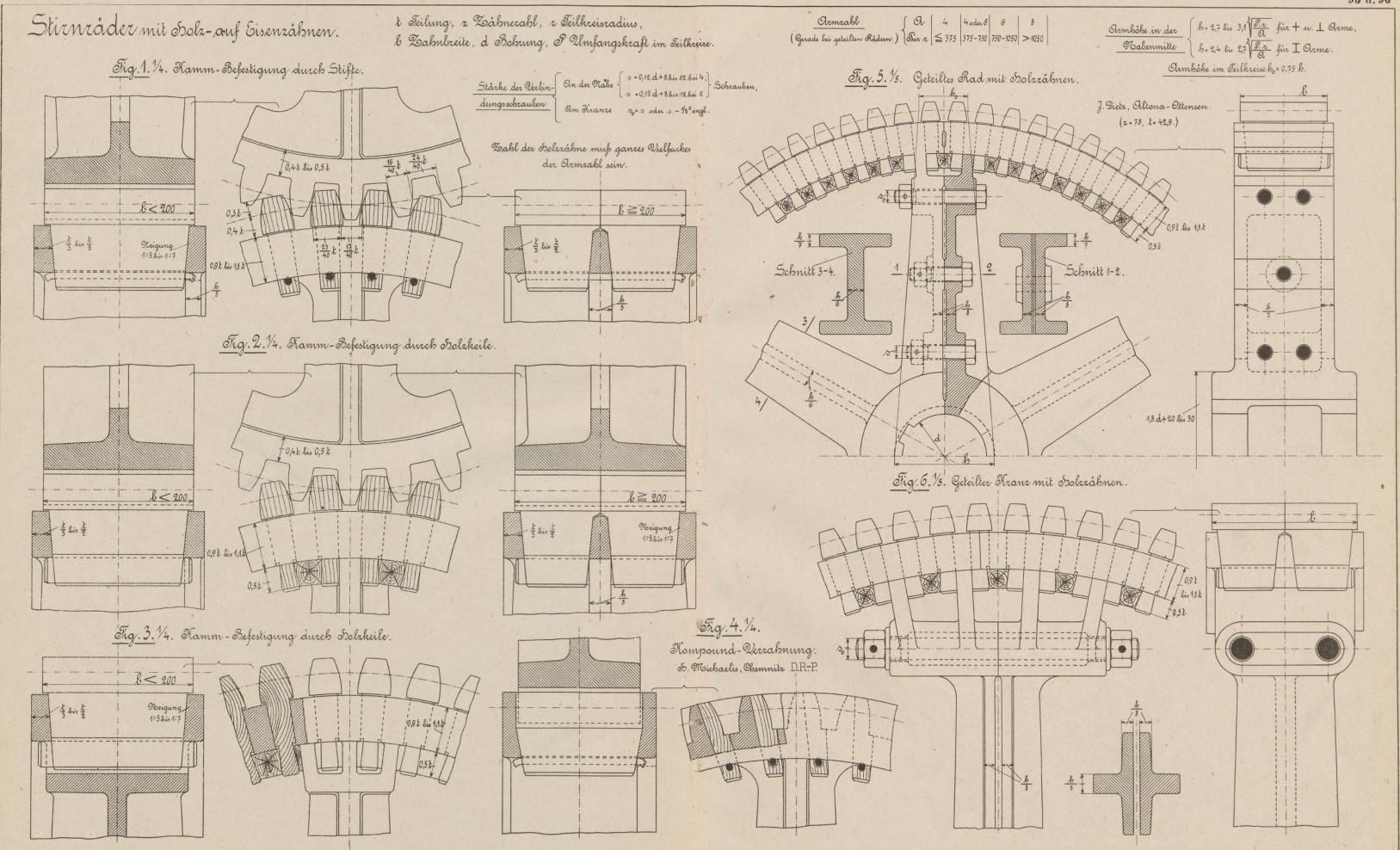
\* Hach . Friedrich Stolzenberg n. Co. Berlin - Remichandorf.

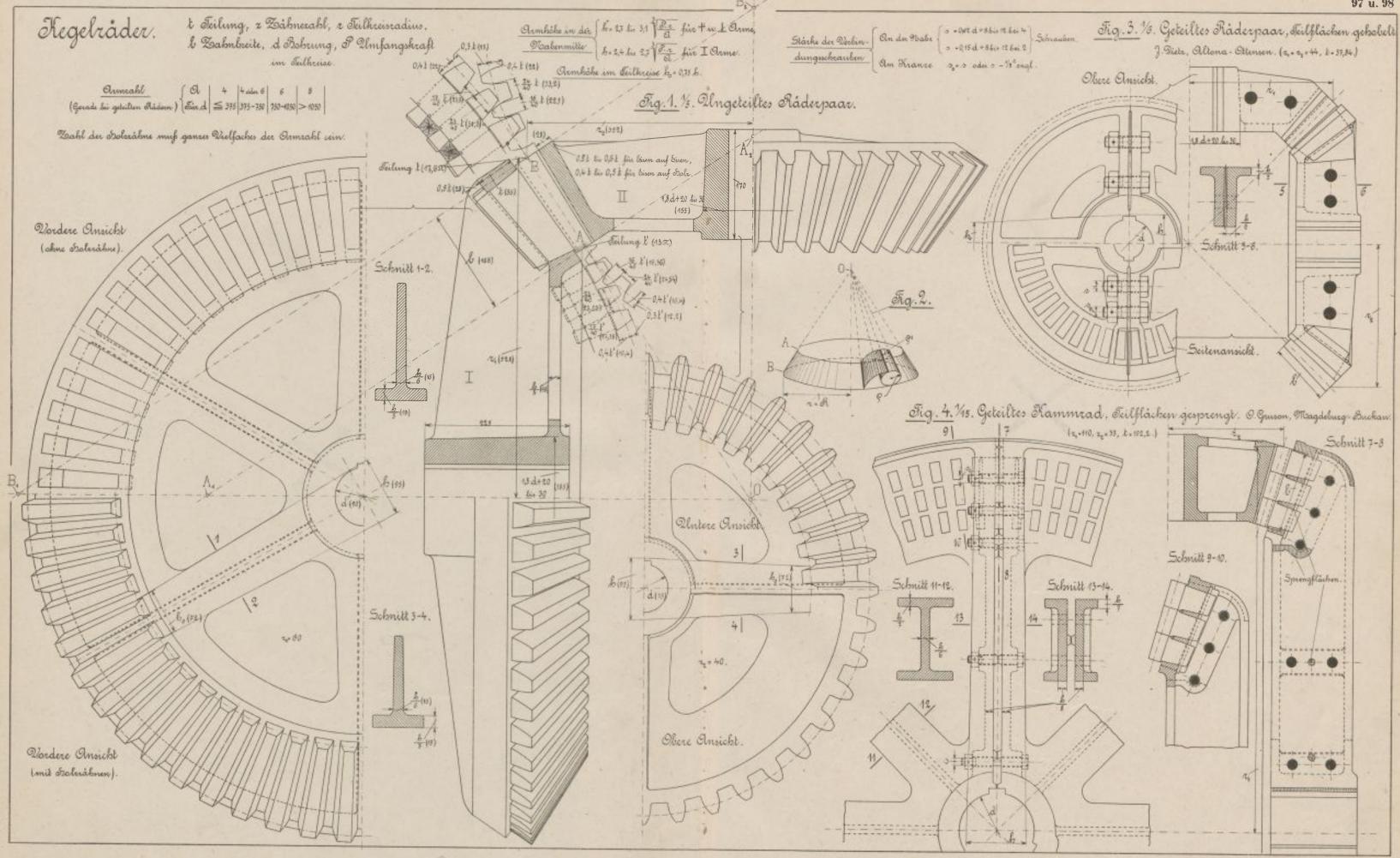
# 91, 92 Rollkreisradien. r, r Teilhreisradien, Derzahnungen. R1, R2 Grundhreisradien, s, s, Eingriffstreche, N, 91, N, 92 arbeitender Teil der Zähne. Fig. 1. Oursere Beradflanken - Verzahnung. Fig. 3. Zahnstangen - Friebstock - Verzahnung. 12 (R2) 0,5% bis 0,6% Fig. 2. Oufsere Friebstock-Verrahmung. Fig. 4. Doppelte Funkt-Derzahnung. 1, (R)= 9, 0,3 k 12(R2)= P2 Fig. 5 2. Fig. 5. 1/5. Grissongetriebe. E. Becher, Berlin-Reinichen. dorf. x2 (92) I

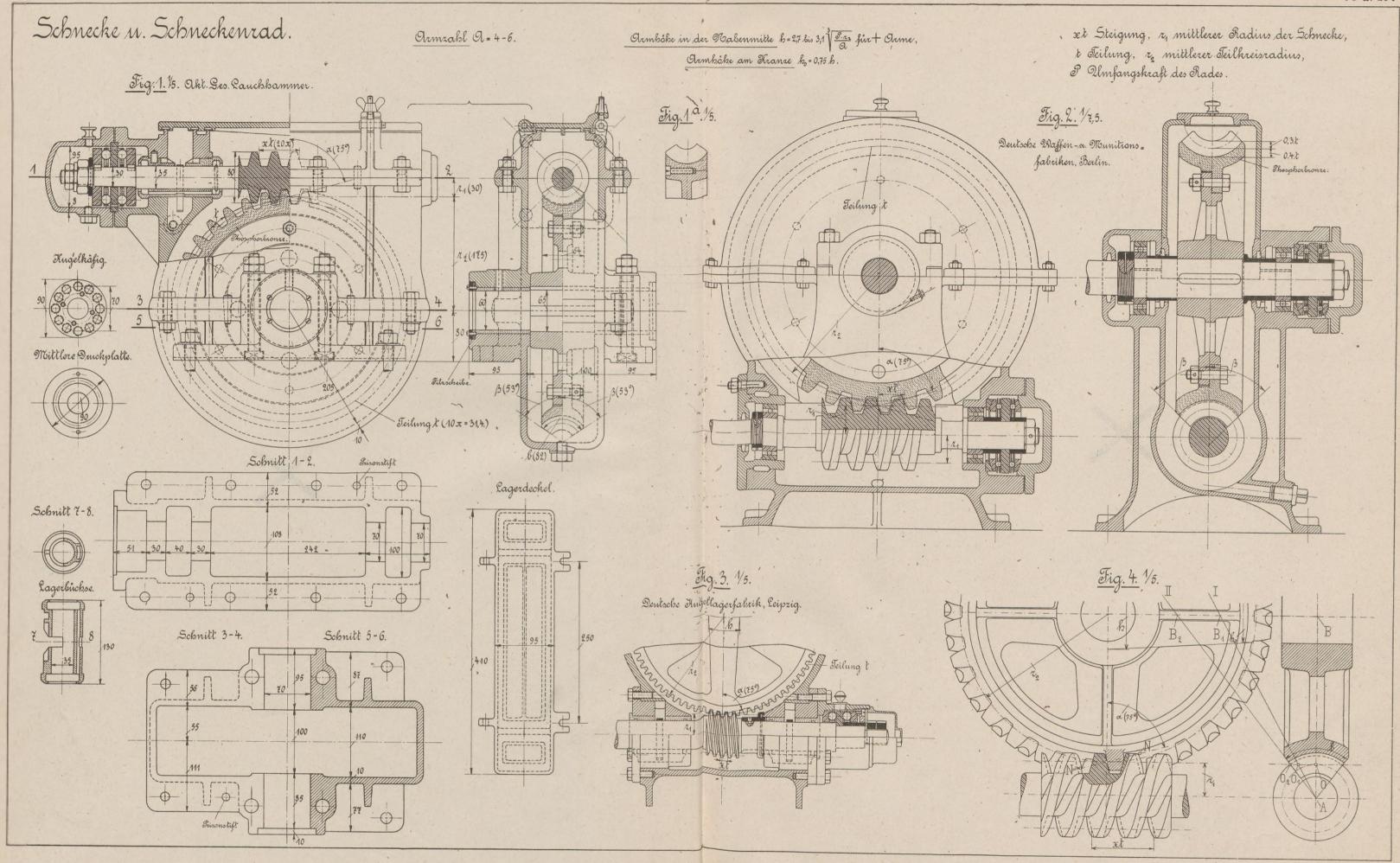


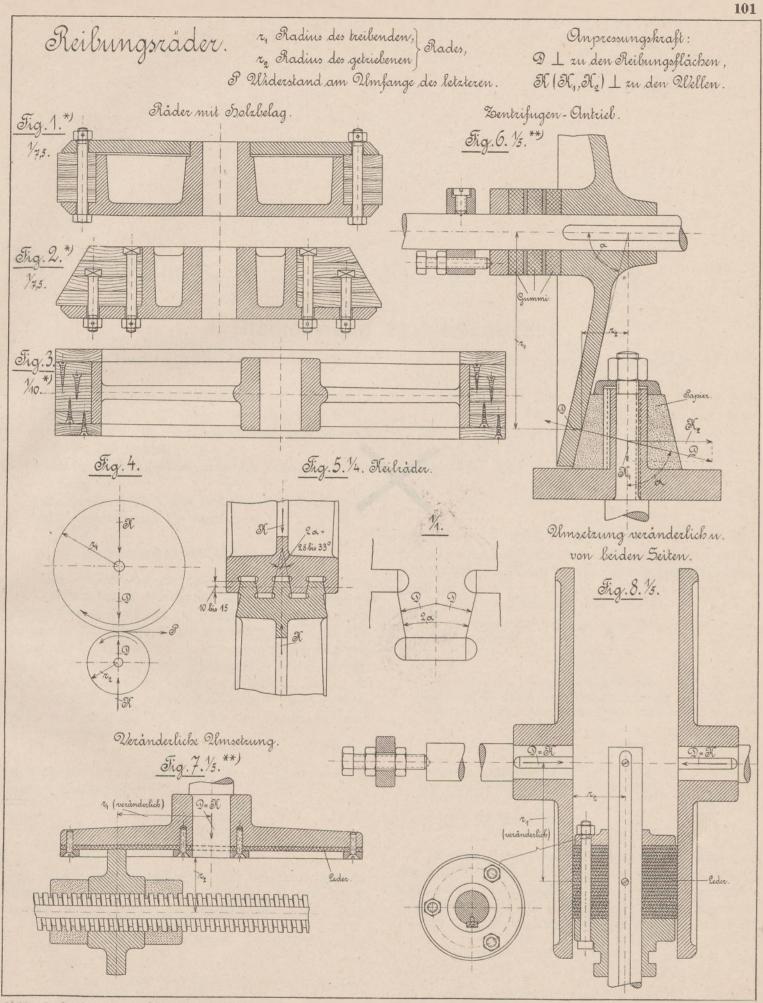


" Touch , lasche &. d. V. d. 3. 1899.









\* Toach , Renleaux". 14) Touch v. Reiche!

## Riemen-, Stahlband-, Seil- und Kettentriebe.

## I. Riemen- und Stahlbandtriebe.

Bei einem Triebe zwischen den Scheiben I und II bezeichnet:

N die zu übertragende Leistung in PS,

v die Riemen- oder Bandgeschwindigkeit in m/sk,

P=75~N/v die zu übertragende Umfangskraft in kg,

r, und r, den Radius,

n, und n, die Umdrehungszahl der Scheiben in der Minute\*),

 $\beta$  die Breite,  $\delta$  die Dicke des Riemens oder Bandes, q das Gewicht von 1m desselben.

#### a) Spannungen und Übersetzung.

Die Anspannung, die einem Riemen zur Erzielung der beabsichtigten Bewegungs- und Kraftübertragung erteilt werden muß, ist im Ruhezustande des Triebes in beiden Trumen gleich groß, nämlich gleich der Vorspannung  $t_0$ . Bei der Einleitung der Bewegung dagegen, wo die zu übertragende Umfangskraft P an der getriebenen Scheibe als Widerstand auftritt, steigt die Spannung in dem gespannten Trum\*\*) des Riemens auf T und sinkt sie in dem losen auf t, so daß während der Bewegung

$$T-t=P$$

und da die Gesamtspannung in beiden Trumen unverändert bleibt, auch

$$T+t=2t_0$$

oder

$$T = t_0 + 0.5 P 
 t = t_0 - 0.5 P$$
.....(67)

ist. Nach der Reibungslehre muß ferner, wenn der Riemen, als elastischer Faden von dünnem Querschnitt betrachtet, auf den Scheiben nicht gleiten soll, sein

$$\frac{T}{t} \ge e^{\mu \cdot \alpha} \ldots (68)$$

mit e als Basis der natürlichen Logarithmen,

μ als Reibungskoeffizient und

α als dem vom Riemen an der kleineren Scheibe umspannten Bogen, bezogen auf den Radius 1.

Die Vereinigung der beiden vorstehenden Gleichungen ergibt für die erforderliche Vorspannung eines Riemens den Wert

$$t_0 \ge \frac{e^{\mu \cdot \alpha} + 1}{e^{\mu \cdot \alpha} - 1} \frac{P}{2} \cdot \dots \cdot (69)$$

mit dem aus Gl. (67) die Spannungen T und t folgen.

Der Achsdruck, der durch die Riemenspannungen auf die Welle und von dieser auf die Lager ausgeübt wird, ist

$$K=2 t_0=T+t$$
.

Bei großer Geschwindigkeit des Riemens kommt noch dessen Fliehkraft

$$t_{\rm f} = q \, \frac{v^2}{q}$$

in Betracht. Da sie den Riemen während des Ganges von den Scheiben abzuheben, also die Reibung zu vermindern sucht, so ist diesem eine um te größere Vorspannung, nämlich

$$t_0 \ge \frac{e^{\mu \cdot \alpha} + 1 P}{e^{\mu \cdot \alpha} - 1^2} + q \frac{v^2}{g}$$
 (70)

zu geben, während für T und t wieder die Gl. (67) gilt. Der Achsdruck ist jetzt während der Ruhe

$$K_0 = 2 t_0,$$

während der Bewegung

$$K = T + t - 2t_1 = 2(t_0 - t_1).$$

Zu einer Berechnung der Riemenspannungen und des Achsdruckes nach den vorstehenden Gleichungen fehlt es an zuverlässigen Werten des Reibungskoeffizienten  $\mu$ . Während man früher nämlich allgemein  $\mu = 0.25$  annahm, also nach Gl. (67) bis (69) mit  $\alpha = 0.9 \pi$ 

$$e^{\mu \cdot \alpha} = \sim 2$$

$$t_0 = 1.5 P$$
,  $T = 2 P$ ,  $t = P$  and  $K = 3 P$ 

setzte, kann nach den Versuchen von Kammerer\*) mit höheren Werten von µ, und zwar um so größeren,

<sup>\*)</sup> Sind bei r und n die Indizes fortgelassen, so beziehen sich die Angaben auf beide Scheiben.

<sup>\*\*)</sup> Das gespannte oder führende Trum ist das der treibenden, das lose oder geführte das der getriebenen Scheibe auflaufende Riemenende.

<sup>\*)</sup> Z. d. V. D. J. 1907, S. 1085.

je schneller der Riemen läuft, gerechnet werden. Es rührt dies daher, daß der Riemen nicht nur durch seine Eigenspannung, sondern auch noch durch die Adhäsionswirkung, die sein Strecken auf der getriebenen und sein Stauchen auf der treibenden Scheibe hervorruft, angepreßt wird. Je größer aber  $\mu$  bezw. die Riemengeschwindigkeit v ist, desto kleiner braucht  $t_0$  zu sein und desto niedriger fallen T, t und K aus, desto größer wird also die Übertragungsfähigkeit des Riemens und desto kleiner der Achsdruck. Große Geschwindigkeiten sind demnach für den Riementrieb günstig.

Mit dem von Kammerer für gußeiserne Scheiben als zulässig angegebenen Wert  $\mu=\theta,5$  wird z. B. nach Gl. (67) bis (69) für  $\alpha=\theta,9$   $\pi$ 

$$e^{\mu \cdot \alpha} = 4.11$$

$$t_0 = 0.82 P$$
,  $T = 1.32 P$ ,  $t = 0.32 P$  and  $K = 1.64 P$ .

Für die unelastischen Bänder der Stahlbandtriebe können die oben mit  $\mu = \theta, 2\delta$  berechneten Spannungswerte angenommen werden.

Ist bei einem Riemen- oder Stahlbandtriebe mit  $r_1$  und  $r_2$  in m

$$v_1=rac{2\ r_1\ \pi\cdot n_1}{60}$$
 die Umfangsgeschwindigkeit der treibenden,  $v_2=rac{2\ r_2\ \pi\cdot n_2}{60}$ 

die der getriebenen Scheibe in m/sk,

$$\psi = \frac{v_1 - v_2}{v_1}$$

der durch das Gleiten des Riemens oder Bandes hervorgerufene Geschwindigkeitsverlust, so folgt als Übersetzungsverhältnis eines Triebes

$$i = \frac{n_2}{n_1} = \frac{r_1}{r_2} (1 - \psi) \dots (72)$$

mit  $\psi = \theta, \theta I$  bis  $\theta, \theta 2$  für Riemen- und höchstens  $\theta, \theta \theta I \delta$  für Stahlbandtriebe. Nach den Versuchen von Kammerer ist für Riementriebe auch

$$i = \frac{n_2}{n_1} = \frac{2 r_1 + \delta}{2 r_2 + \delta} \dots (73)$$

#### b) Berechnung.

Gegeben sind die zu übertragende Leistung N und die Umdrehungszahlen  $n_1$  der Scheiben. Man wählt die Riemen- bezw. Umfangsgeschwindigkeit der einen Scheibe und bestimmt deren Durchmesser aus Gl. (71), den der anderen Scheibe aus Gl. (72) oder (73). Große Geschwindigkeiten sind, wie schon früher angegeben, für den Riementrieb vorteilhaft; sie vergrößern seine Belastungsfähigkeit und verringern die Arbeitsverluste. In der Regel ist

$$v \leq 15 \ m/sk$$
 für Neben- und

v=15 bis 50~m/sk für Haupttriebe, wobei man aber für gewöhnlich mit Rücksicht auf die durch die Fliehkraft der Scheiben gegebene Sicherheitsgrenze nicht über 30~m hinaus geht.

Der Durchmesser der kleineren Scheibe soll bei der Übersetzung ins Schnelle womöglich  $\geq 100~\delta$ 

sein; bei der Übersetzung ins Langsame (ohne Leitrollen) erhält die treibende Scheibe nicht unter 500 bis 1000~mm Durchmesser.

Stufenscheiben müssen außerdem der Bedingung genügen, daß die Summe der Durchmesser für alle Bahnen gleich ist, damit beim Verschieben des Riemens von einer Bahn auf die andere die Anspannung nicht geändert zu werden braucht.\*) Mit den Bezeichnungen auf S. 117, Fig. 3a, muß also nach Gl. (72) mit  $\psi = 0$ 

$$2 r_1 \cdot n_1 = 2 R_1 \cdot n_2, \ 2 r_2 \cdot n_1 = 2 R_2 \cdot n_2 \text{ usw.}$$
 und 
$$r_1 + R_1 = r_2 + R_2 = r_3 + R_3 \text{ usw.}$$
 sein.

Die Riemenbreite b in em bestimmt man, unabhängig von der Riemendicke, aus

$$\beta = \frac{P}{p} = \frac{75 N}{p \cdot v} \cdot \dots \cdot (74)$$

mit p als übertragbare Umfangskraft von  $1\,cm$  Riemenbreite. Die übertragbare Leistung eines Riemens ist danach

$$N = \frac{\beta \cdot p \cdot v}{75}.$$

Die Vernachtässigung der Riemendicke bei der Berechnung ist zulässig wegen der ungleichen Festigkeit der Mittelund Seitenstücke einer Haut, wegen der verschiedenen Beanspruchung der einzelnen Querschnittsteile, sowie dicker Riemen auf kleinen und dünner Riemen auf großen Scheiben, usw.

p kann erfahrungsgemäß um so höher gewählt werden, je größer die Riemengeschwindigkeit und der Durchmesser der kleinen Scheibe ist, je besser sich der Riemen an die Scheiben anschmiegt und je glatter und genauer deren Lauffläche hergestellt ist.

#### Lederriemen.

Die nachstehende Tabelle enthält die von C. Otto Gehrckens in Hamburg angegebenen Werte von p, die gute Übereinstimmung mit den Versuchen von Kammerer zeigen.

Riemen- geschwin- digkeit in	r	Durch	nmes	ser d	er kle	ein <b>e</b> re	en Sc	heibe	in v	ım
mįsk	100	200	300	400	500	600	750	1000	1500	2000
3	2	3	4 5	5 6,5	6 8	7 9,5	8 11	9 13	10 15	11 17
5	2,5	4	5 6	6 8	7 9,5	8 11	9 12,5	10 15	11 17	12 19
10	3	ā —	6 7	7,5 9	8 11	9 12	10 14	11 17	12 19	13 21
20	3,5	6	7	9 11	10 13	11 15	12 17,5	13 21	13,5 28	14 25
30	3,5	6,5	8,5 10	10 12	11 13,5	12,5 16	13 18,5	14 22	14,5 26	15 28
40	3,5	6,5	9 10	10 12,5	11,5 14	13 16,5	13,5 19,5	14,5 23	15 27	15,5 29
50	3	6,5	9 10	11 12,5	12 14	13,5 17	14 20	15 24	15,5 28	16 30

Die nicht fett gedruckten Zahlen der Tabelle beziehen sich auf einfache, die fett gedruckten auf Doppelriemen.

Alle Werte gelten ferner für olfene horizontale oder wenig geneigte Triebe mit günstigster Anordnung (Über-

<sup>\*)</sup> Genau ist dies bei der obigen Bedingung nur für gekreuzte Riemen erfüllt, angenähert dagegen für offene.

setzung ins Schnelle 1:2, sorgfältig abgedrehte und montierte Scheiben usw.). Für hiervon abweichende Verhältnisse ist p kleiner zu nehmen, und zwar

bei stärkerer Übersetzung steigend bis zu 30 % bei 1:6 ins Schnelle,

bei Übersetzung ins Langsame je nach deren Größe bis zu 50 %.

bei vertikalen Trieben und kleinen Achsenabständen bis zu  $20^{\circ}/_{\circ}$ ,

in feuchten Räumen bis zu 30 %.

Dagegen sind für Gliederriemen um ein Drittel höhere Werte als für Doppelriemen zulässig. Für Spannrollentriebe (siehe unter c) gestattet man oft die 1,5 fachen Werte.

Einfache Riemen haben eine Dicke und Breite

 $\delta = (3,5) 4 \text{ bis } 7 (8) mm, \beta \text{ bis zu } 600 mm,$  triemen eine solche

Doppelriemen eine solche

 $\delta=10$  bis 14 mm,  $\beta$  bis zu 1200 mm, wobei die eingeklammerten Werte nur für Ausnahmefälle gelten.

#### Textilriemen.

Man gestattet bei ihnen für p die 0.8 fachen Werte der einfachen Lederriemen. Für Gummi- und Baumwollriemen ist ferner nach Bach mit  $\delta$  in em

$$p = 8 \delta$$
 bis  $10 \delta$ ,

für Baumwollriemen\*) nach Vollrath & Sohn in Blankenburg

$$p = 15$$
 für  $\beta < 400$  mm,  $p = 18$  ,  $\beta > 400$  ...

Die Dicke und Breite beträgt bei Gummi- und Balatariemen

 $\delta = 4$  bis 14 mm (2 bis 7 Einlagen aus Segeltuch),  $\beta = 25$  , 1200 mm,

bei Baumwollriemen

 $\delta = 6$  bis 18 mm (4-, 6-, 8- und 10 fache Riemen),  $\beta = 25$  , 1200 mm,

bei Kameelhaarriemen bis

 $\beta = 800 \, mm$  Lager-,  $\beta = 1800 \, mm$  größte Breite.

#### Stahlbänder.

Sie sind nur für gleichmäßigen Betrieb zulässig und kommen dann namentlich für große Leistungen in Frage. Zur Erhöhung der Reibung werden die Scheiben bei ihnen mit einem Korkbelag versehen.

Nach den Angaben der Eloesser Kraftbandgesellschaft in Berlin erhält das Band  $^{1}/_{4}$  bis  $^{1}/_{5}$  der Breite und  $^{1}/_{10}$  der Dicke des gleichbelasteten Lederriemens. Die Firma liefert die Bänder in einer Dicke und Breite von

 $\delta = 0.2$  bis 0.9 mm und  $\beta = 12$  bis 200 mm.

Der Achsdruck K eines Riementriebes ist meist kleiner als 3P, namentlich bei schnellaufenden Riemen. Nur für frisch aufgelegte Riemen, die stark angespannt werden, fällt er größer aus, und mit Rücksicht hierauf wird bei der Berechnung der Wellen K vielfach mit 5P bis 6P eingeführt. Für Stahlbänder wurde K=3,5P festgestellt.

Die größte Durchsenkung eines Riemens kann zu 1 bis  $2^{\,0}/_{\rm 0}$  des Achsenabstandes angenommen werden.

Der Wirkungsgrad  $\eta$  eines Riementriebes steigt mit wachsendem p bis zu einem gewissen Werte, bleibt dann konstant und nimmt schließlich wieder langsam ab. Kammerer fand als Höchstwerte für p=2 bis 6 kg/cm  $\eta=0.94$  bis 0.98, wenn nur das Gleiten des Riemens, seine Steifigkeit und sein Luftwiderstand in Rücksicht gezogen werden; mit Einschluß der Lagerreibung und des Luftwiderstandes der Scheiben ist  $\eta=0.90$  bis 0.95. Versuche mit Stahlbändern haben. Wirkungsgrade bis zu 0.99 ergeben.

#### c) Anordnung.

Dem Riemen wird die zur Bewegungsübertragung erforderliche Anspannung entweder durch Dehnung beim Auflegen oder durch ein Belastungsgewicht mit Spannrolle erteilt. Demnach unterscheidet man:

1. Riementriebe mit Dehnungsspannung. Sie sind für alle Wellenlagen gebräuchlich, haben aber den Nachteil, daß der Riemen beim Auflegen der Sicherheit wegen, und um ein baldiges Nachspannen zu vermeiden, in der Regel zu stark angespannt wird und deshalb unnötig hohe Achsdrucke mit entsprechenden Arbeitsverlusten, namentlich zu Anfang des Betriebes, hervorruft. Dazu kommt das später erforderliche Nachspannen des Riemens.

Soll er bei den Trieben von selbst auf den Scheiben und Leitrollen verbleiben, also selbstleitend sein, so muß er diesen gerade zugeführt, höchstens aber unter einem Winkel von 26° schräg abgeführt werden. Die erste Bedingung ist erfüllt, wenn die Mittelebene einer jeden Scheibe oder Leitrolle den Ablaufpunkt des Riemens an der vorhergehenden enthält; die zweite setzt einen genügend großen Abstand der Scheiben voneinander voraus.

Der offene oder gekreuzte Riemen (S. 118, Fig. 1 und 2) für parallele Wellen mit gleicher oder entgegengesetzter Drehrichtung ist hiernach selbstleitend, wenn die Mittelebenen der beiden Scheiben zusammenfallen. Der Achsenabstand beträgt für offene Riemen bis zu 100 mm Breite vorteilhaft mindestens 5 m, für breitere mindestens 10 m, höchstens aber 15 m. Als kleinster zulässiger Achsenabstand gilt für horizontale offene Riemen die um I bis 2 m, für vertikale die um 3 bis 4 m vermehrte Summe der Scheibendurchmesser. Bei gekreuzten Riemen soll dessen Kreuzungspunkt mindestens um die 10 fache Riemenbreite von der nächsten Welle abstehen. Als größte zulässige Übersetzung wird für beide Triebe 1:5 (ins Schnelle oder Langsame) empfohlen. Vertikale oder stark geneigte Triebe sind zu vermeiden. Die treibende Scheibe erhält gewöhnlich keine, die getriebene nur eine schwache Wölbung, wodurch kleine Fehler in der geraden Zuführung des Riemens aufgehoben werden; nur bei mehr als 25 m Riemengeschwindigkeit findet man beide Scheiben gewölbt. Solche, auf denen der Riemen verschoben wird (Antriebsscheiben für feste und lose Riemen), sind stets zylindrisch abzudrehen.

<sup>\*)</sup> Bei 20 bis 25 m/sk Riemengeschwindigkeit.

Der halbgeschränkte Riemen (S. 118, Fig. 3 und 4) für sich kreuzende Wellen verlangt bei Selbstleitung nach der obigen Regel, daß die Ablaufpunkte a und b, wie im Grundriß punktiert angegeben, in der Spur der Mittelebenen beider Scheiben liegen. Streng genommen, gilt dies aber nur für einen Faden von geringem Querschnitt. Bei der vorhandenen Breite des Riemens sucht dieser, indem er sich um seine innere Kante drehen will, die Scheiben von dem Kreuzungspunkte x der Wellen im Grundriß abzudrängen und in die in den Figuren ausgezogene Lage zu bringen. Die Verschiebung beträgt für die treibende Scheibe  $e_1 = 0.1\beta$  bis  $0.2\beta$ , für die getriebene  $\epsilon_0 = \theta, 5 \beta$  bis  $\theta, 6 \beta$ . Als kleinster zulässiger Achsenabstand gilt für den halbgeschränkten Riemen nach Völkers  $10\sqrt{2r \cdot \beta}$  mit 2r als Durchmesser der treibenden Scheibe und \( \beta \) als Riemenbreite in m, nach Gehrckens 20 8 oder der 4 fache Durchmesser der größeren Scheibe. Die Scheiben sind hier gerade abzudrehen und vorteilhaft um ein Drittel oder die Hälfte breiter als sonst zu machen.

Für die Leitrollentriebe nach S. 118 Fig. 5 bis 9, ergibt sich die richtige Anordnung der Scheiben und Leitrollen, wenn die obige Regel für die gerade Zuführung des Riemens auf jede einzelne derselben angewandt wird. Die Leitrollen werden zweckmäßig stellbar eingerichtet, die Scheiben und Rollen, namentlich im gespannten Trum, oft breiter als sonst ausgeführt.

In Fig. 5 gilt die punktiert angegebene Lage der Leitrollen für die ebenso eingetragene Drehrichtung der Scheiben, in Fig. 8 für den Lauf des Riemens auf der losen Scheibe.

2. Riementriebe mit Belastungsspannung, Spannrollentriebe. Sie arbeiten mit der zulässig kleinsten Vorspannung des Riemens, die hier durch das Belastungsgewicht geregelt werden kann, und bieten deshalb bei einer größeren Übertragungsfähigkeit des Riemens, dessen Umspannungswinkel noch durch die Spannrolle vergrößert wird, trotz der hinzutretenden Rolle infolge des kleineren Achsdruckes geringere Arbeitsverluste, als die Triebe mit Dehnungsspannung. Zudem kann der Riemen bei ihnen bei längeren Betriebspausen durch Zurückschlagen der Rollen entspannt werden. Anwendung der Triebe namentlich bei starken Übersetzungen (bis 1:15), großen Leistungen und kleinen Achsenabständen.

Die Spannrolle ist jetzt allgemein in einem Lenix-Apparat (S. 118, Fig. 10, und S. 120, Fig. 3) gelagert und wirkt stets auf das lose Trum des Riemens in möglichster Nähe der kleinen Scheibe. Der Anpressungsdruck der Rolle muß nach S. 118, Fig. 10,

$$D = 2 t \cdot \cos \frac{\alpha}{2}$$

betragen, wobei die Spannung t des losen Trumes bei mindestens halber Umschlingung der Rolle durch den Riemen zu  $\theta$ ,  $\theta$  P angenommen werden kann. Die Größe  $\theta$  des Belastungsgewichtes folgt mit  $\theta$  aus dem Hebelgesetz unter Berücksichtigung des Eigengewichtes der Spannrolle und des Hebels. Der Durchmesser der letzteren beträgt selten mehr als das  $\theta$ ,  $\theta$  fache des Durchmessers der kleineren Scheibe.

Bei den Stahlbandtrieben müssen die Wellen genau parallel liegen und die eine von ihnen sich zur Anspannung des Bandes, dem die Elastizität des Riemens fehlt, auch parallel verschieben lassen.

#### d) Riemscheiben.

Breite, Stärke und Wölbung des Kranzes sind nach den Angaben auf S. 114 bis 116 zu bemessen.

Die Arme der gußeisernen Scheiben haben nach S. 114 u. 115 elliptischen (ovalen) Querschnitt. Ihre Zahl ist stets gerade und beträgt

für 
$$r \le 500$$
,  $500-750$ ,  $750-2000$ ,  $\ge 2000 \text{ mm}$ ,  $A = 4$ , 6,  $6-8$ ,  $8-10$ ,

Scheiben von mehr als 300 mm Breite erhalten zwei Armkreuze mit dieser Zahl.

Die Armhöhe in der Nabenmitte berechnet sich zu

$$h = \sqrt{25 \frac{P \cdot r}{A \cdot k_b}} \cdot \dots \cdot (75)$$

bei einer Armbreite von 0.4h daselbst. Für P ist hierin die größte Umfangskraft einzuführen, die das Armkreuz übertragen soll, für A bei Scheiben mit doppeltem Armkreuz die Armzahl beider Kreuze.  $k_b$  wird wegen der geringen Nachgiebigkeit der gegossenen Arme, sowie mit Rücksicht auf etwa vorhandene Gußspannungen und die meist stärkere Anspannung des Riemens beim Auflegen  $\leq 100 \ kg/qcm$  gewählt.

Nach dem Kranze nimmt die Höhe und Breite der Arme bis auf  $h_0=0.75\,h$  bezw.  $0.4\,h_0$  ab. Geteilte Arme bekommen die 1.3- bis  $1.4\,\mathrm{fache}$  Höhe der ungeteilten

Die Arme der schmiedeeisernen Scheiben haben nach S. 116 runden oder doppeltflachen Querschnitt. Die Rundeisenarme (Fig. 1 und 2) können in der Zahl

für 
$$r \le 300$$
,  $300-650$ ,  $650-1000$ ,  $\ge 1000$  mm,  $A = 6-8$ ,  $8-12$ ,  $14-16$ ,  $20-30$ 

(bei doppeltem Armkreuz für jedes Kreuz) genommen werden. Ihre Stärke ergibt sich aus

$$h = \sqrt[3]{10 \frac{P \cdot r}{A \cdot k_b}} \cdot \dots \cdot (76)$$

mit  $k_b \leq 300 \ kg/qcm$  und A als Armzahl beider Kreuze bei Scheiben mit doppeltem Armkreuz.

Die Flacheisenarme (Fig. 3) erhalten die Armzahl A der gußeisernen Scheiben und eine Dicke

$$h = \sqrt[3]{o_{i}3} \frac{P \cdot r}{A \cdot k_{b}} \cdot \cdots \cdot (77)$$

bei einer Breite von 5h und  $k_b$  wie vorhin.

Die Verhältnisse der Nabe sowie die Stärke der Kranz- und Nabenschrauben sind nach den Angaben auf S. 114 bis 116 zu wählen. Bezüglich der Kranzschrauben ist aber bei größerer Geschwindigkeit zu prüfen, ob die Beanspruchung ihres Kernquerschnittes durch die Fliehkraft und das halbe Eigengewicht der

Scheibe innerhalb der zulässigen Grenzen bleibt. Diese Beanspruchung\*) berechnet sich zu

$$\sigma_{\rm z} = \frac{1}{f} \left( 2 F \cdot \gamma \frac{v^2}{g} + \frac{G}{2} \right) \dots (78)$$

wenn f der Kernquerschnitt sämtlicher Kranzschrauben in qem,

F der Kranzquerschnitt der Scheibe in qm,

G das Gewicht der Scheibe,

γ das Gewicht von 1 cbm des Scheibenkranzes,

v wie früher,  $g = 9.81 \, m/sk^2$ 

ist, und soll 300 bis 400 kg/qem nicht überschreiten.

Gewicht der Riemscheiben siehe S. 113.

Die Armstärken in der Nabenmitte ergeben sich nach der Biegungsfestigkeit wie bei den Zahnrädern (siehe S. 82) aus

$$\frac{P}{A} \; r = w \cdot k_{\mathbf{b}}$$

mit einem Widerstandsmoment

 $w=\sim 0.1\cdot 0.4\,h\cdot h^2=rac{h^3}{25}$  für den elliptischen Querschnitt der gußeisernen Arme,

 $w=\sim 0.1~h^3=rac{h^3}{10}$  für den runden,

 $w=5\,h\,\frac{(2\,h)^2}{6}=\frac{h^3}{\theta,3}$  für den doppelt flachen Querschnitt der schmiedeeisernen Arme.

Mit r in mm und  $k_b = I$  bezw.  $3 \, kg/qmm$  folgen die auf S. 114 bis 116 angegebenen Werte für die Armhöhe, nämlich

$$h=\sim 3\sqrt[3]{rac{P\cdot r}{A}}$$
 bei ovalen Gußeisenarmen,

$$h=1.5$$
  $^3$   $\frac{P\cdot r}{4}$  bei Rundeisenarmen,

$$h = 0.46 \sqrt{\frac{P \cdot r}{P}}$$
 bei Flacheisenarmen.

## II. Hanfseiltriebe.

Bezeichnungen:

N, P,  $r_1$ ,  $r_2$ ,  $n_1$ ,  $n_2$  wie unter I,

 $N_1$ ,  $P_1$  die von einem Seil übertragbare Leistung in PS bezw. Umfangskraft in kg,

v Seilgeschwindigkeit in m/sk,

A Durchmesser oder Dicke,

¿ Zahl der Seile bezw. Seilumschlingungen,

q Gewicht von 1 m Seil.

## a) Spannungen und Übersetzung.

Die über die Riemenspannungen gemachten Angaben gelten auch hier. Bei dem Reibungskoeffizienten  $\mu$  ist die Klemmwirkung der Seile in den Scheibenrillen in Rücksicht zu ziehen. Nach den Versuchen von Kammerer haben sich die mit  $\mu=0.25$  und  $\alpha=0.9\pi$  berechneten Spannungswerte

$$t_0 = 1.5 P$$
,  $T = 2 P$  und  $t = P$ 

auch bei den Seiltrieben als unnötig hoch erwiesen; es wurde vielfach  $\mu$  bis zu  $\theta, \theta$  beobachtet, ohne daß ein Gleiten der Seile eintrat. Die hiermit aus Gl. (69) sich ergebende kleinste Vorspannung  $t_0$  läßt sich aber nur bei den Trieben mit Belastungsspannung, nicht bei denjenigen mit Dehnungsspannung (siehe unter c) praktisch ermöglichen und nutzbar verwerten.

Das Übersetzungsverhältnis der Hanfseiltriebe ist wieder durch Gl. (71) u. (72) bestimmt. Der Faktor  $\psi$  wird hier zu Anfang des Betriebes wegen der meist starken Anspannung der Seile sehr gering sein, steigt später aber nach dem Nachlassen derselben auf  $\theta,\theta 2$  bis  $\theta,\theta 3$ .

#### b) Berechnung.

Gegeben sind wie beim Riementrieb die zu übertragende Leistung und die Umdrehungszahlen  $n_1$ ,  $n_2$  der Scheiben. Man wählt wieder die Seilgeschwindigkeit v bezw. Umfangsgeschwindigkeit  $v_1$  der treibenden Scheibe und bestimmt deren Durchmesser aus Gl. (71),

den der anderen aus Gl. (72). Der Faktor  $\psi$  wird dabei aus den oben angegebenen Gründen oft gleich Null, besser aber gleich 0.02 bis 0.03 gesetzt.

Die Seilgeschwindigkeit beträgt gewöhnlich

$$v = (10) 15$$
 bis 25 m/sk,

die Scheibendurchmesser sind möglichst groß, mindestens aber

für runde Hanfseile  $\geq 30 A$ ,

" Quadratseile aus Hanf oder Baumwolle  $\geq 20~{\it A}$  zu nehmen.

Die von einem Seil übertragbare Umfangskraft setzt man mit  $\Delta$  in cm

für Rundseile aus Hanf
$$P_1 = 4 \ \Delta^2 \ \mathrm{bis} \ 6 \ \Delta^2$$
für Quadratseile aus Hanf
 $P_1 = 6 \ \Delta^2 \ \mathrm{bis} \ 8 \ \Delta^2$ 
für Baumwollseile
 $P_1 = 4 \ \Delta^2 \ \mathrm{bis} \ 5 \ \Delta^2$ 

und läßt in jedem Falle um so höhere Werte zu, je größer die Seilgeschwindigkeit und die Scheibendurchmesser sind, je ruhiger und stoßfreier der Betrieb ist. Die von einem Seil übertragbare Leistung folgt mit diesen Werten aus

$$N_{\scriptscriptstyle 1}\!=\!\frac{P_{\scriptscriptstyle 1}\cdot v}{75}$$

Sind mehrere Seile nötig, so muß die Seilzahl (meist unter Zugabe von einem oder zwei Reserveseilen)

$$i = \frac{P}{P_1} = \frac{N}{N_1} \cdot \dots \cdot (80)$$

betragen. Bei Seiltrieben mit Belastungsspannung ist i die Zahl der für jede getriebene Welle erforderlichen Seilumschlingungen, wenn N und P deren erforderliche Leistung bezw. Umfangskraft ist.

<sup>\*)</sup> Bei zwischen den Armen geteilten Scheiben nach Seite 114 u. 115, Fig. 4, kann diese Beanspruchung auf das Doppelte und mehr steigen infolge der Kniehebelwirkung, welche beim Auseinandergehen der Scheibenränder und Anliegen der Lappen an der inneren Seite entsteht.

Der Durchmesser der Rundseile beträgt  $\Delta = 25$ , 30, 35, 40, 45, 50 oder 55 mm.

Die Seitenlänge der Quadratseile wird gewöhnlich um 5 mm kleiner als der Durchmesser der gleich belasteten Rundseile genommen. Haupttriebe erhalten in der Regel Rundseile von 50 mm Durchmesser oder Quadratseile von 45 mm Stärke.

Die Durchsenkung der Seile kann im losen Trum bis auf 7,5 bis  $10^{-6}/_{0}$  der Achsenentfernung steigen. Die zu einer Vorspannung  $t_{0}$  erforderliche Seilsenkung folgt wie bei den Drahtseilen aus Gl. (86).

Der Achsdruck der Seiltriebe mit Dehnungsspannung wird bei der Berechnung der Wellen mit

K = 8 P bis 10 P, oft sogar mit 12 P

eingeführt.

Der Wirkungsgrad  $\eta$  eines Seiltriebes stieg bei den Versuchen von Kammerer mit zunehmender Nutzspannung  $k_n^*$ ) sehr rasch an. Bei Anwendung von nur einem Seil blieb er dann bis zu einem hohen Werte von  $k_n$  nahezu unveränderlich und fiel darauf langsam ab. Bei Parallelschaltung von vier Seilen dagegen sank  $\eta$  nach Erreichung des Höchstwertes wieder merklich. Die Grenze der bei den Versuchen mit Rundseilen von 50 mm Durchmesser erreichten Höchstwerte lagen

bei einem Seil zwischen  $\eta = \theta,94$  und  $\theta,97$   $(P_1 = 8\theta \text{ bis } 12\theta \text{ ky}),$ 

bei vier Seilen zwischen  $\eta = 0.89$  bis 0.94  $(P_1 = 35 \text{ bis } 45 \text{ kg}),$ 

bei einem Kreisseiltrieb zwischen  $\eta=\theta,86$  und  $\theta,90$  ( $P_1=5\theta$  bis  $6\theta$  kg),

wobei die Lagerreibung und der Luftwiderstand der Scheiben nicht mit berücksichtigt waren; unter Einschluß beider kann  $\eta = \theta, \theta\theta$  als passender Mittelwert gelten.

Mit zunehmender Geschwindigkeit und abnehmendem Scheibendurchmesser fiel der Wirkungsgrad bei den Versuchen rasch; für große Geschwindigkeiten und kleine Scheibendurchmesser ist deshalb der Riementrieb wirtschaftlicher.

#### c) Anordnung.

Ebenso wie den Riemen kann den Seilen die erforderliche Anspannung auf doppelte Weise erteilt werden.

Bei den Seiltrieben mit Dehnungsspannung, wo jedes Seil die treibende und getriebene Scheibe nur einmal umschlingt und erforderlichenfalles mehrere Seile nebeneinander laufen, werden diese kürzer zusammengespleißt, als es die Achsenentfernung und Scheibendurchmesser verlangen. Damit ist der Nachteil verbunden, daß die Seile eine Vorspannung erhalten, die der Sicherheit wegen und mit Rücksicht auf das Strecken, das jedes Seil zu Anfang des Betriebes erfährt, meist bedeutend höher ausfällt, als es die zu übertragende Umfangskraft erfordert, und infolge des hohen Achsdruckes neben großen Reibungsverlusten der Wellen in den Lagern erhöhte Anlagekosten entstehen.

\*) 
$$k_{\rm n} = \frac{P_1}{f}$$
 ( $f = {\rm Seilquerschnitt}$ ).

Das lose Trum wird bei den Trieben zweckmäßig nach oben gelegt, damit seine Durchsenkung den umspannten Bogen an den Scheiben vergrößert. Die Achsenentfernung beträgt vorteilhaft 10 bis 20, aber nicht über 25 m. Als kleinster zulässiger Achsenabstand gilt die Summe der Scheibendurchmesser. Vertikale Hanfseiltriebe mit Dehnungsspannung sind möglichst zu vermeiden, da sie große Arbeitsverluste, hohe Anlagekosten und besonders hergestellte Scheiben erforderp.

Zum Spleißen eines Seiles sind der theoretischen Seillänge 3 bis 4 m zuzugeben.

Bei den Seiltrieben mit Belastungsspannung, die hier kurz Kreisseiltriebe genannt werden, umschlingt ein einziges Seil die sämtlichen Scheiben einer Anlage. Zu seiner Anspannung dient eine von ihm umschlungene Spannrolle, die in einem verschiebbaren Schlitten gelagert ist und von einem Belastungsgewicht angezogen wird. Das Seil geht bei diesen Trieben, wie die Zahlen 1, 2, 3.... auf S. 123 u. 124. Fig. 2 u. 3, angeben, von der Spannrolle zunächst an eine getriebene Scheibe und von dieser an die treibende, dann kehrt es nach der jedesmaligen weiteren Umschlingung einer getriebenen Scheibe immer an die treibende zurück, bis es schließlich nach der letzten Umschlingung der treibenden Scheibe wieder an die Spannrolle gelangt.

Die Anspannung des Seiles kann hier durch das regelbare Belastungsgewicht gerade so groß bemessen werden, wie es die zu übertragende Kraft erfordert. Die Triebe arbeiten also mit der zulässig kleinsten Vorspannung, so daß die Arbeitsfähigkeit des Seiles gesteigert und unnötig hohe Achsdrucke vermieden werden. Andrerseits haben die vorliegenden Triebe den Nachteil, daß beim Reißen des einen Seiles die ganze Anlage außer Betrieb gesetzt wird, während er bei den Trieben mit Dehnungsspannung und mehreren Seilen beim Reißen eines derselben doch in der Hauptsache weiter geführt werden kann.

Spannrollen ohne Schlitten haben sich bei den Seiltrieben nicht bewährt.

Das aus einzelnen Scheiben hergestellte Belastungsgewicht kann vorbehaltlich der späteren Regelung annähernd doppelt so groß wie die Spannung der Seilschlinge gemacht werden, in der die Spannrolle hängt, also wenn diese wie gewöhnlich in einem losen Trum liegt,  $Q=2\,t$ .

#### d) Hanfseilscheiben.

Die Verhältnisse des Kranzes und der Nabe sind auf S. 121 u. 122 angegeben.

Die Armzahl A wird wie bei den gußeisernen Riemscheiben gewählt; Scheiben mit mehr als  $\theta$  Rillen erhalten doppeltes Armkreuz.

aus
$$h = \sqrt[3]{25} \frac{P \cdot r}{A \cdot k_b}$$
für |---Arme (S. 121 u. 122, Fig. 2) aus
$$h = \sqrt[3]{36} \frac{P \cdot r}{A \cdot k_b}$$
(81)

mit  $k_b \leq 100 \ kg/qcm$  und P als größte Umfangskraft. Bei doppeltem Armkreuz ist hierin für A die Armzahl beider Kreuze zu setzen.

Am Kranze ist die Armhöhe  $h_0 = 0.75 h$ .

Die Armbreite ist bei ovalen Armen in jedem Querschnitt das 0,4 fache der Höhe.

Bezüglich der Verbindungsschrauben geteilter Scheiben gilt das bei den Riemscheiben Angegebene.

Die vorstehenden Gleichungen für die Armhöhe in der Nabenmitte ergeben sich wieder aus

$$\frac{P}{A} r = w \cdot k_{\mathbf{b}}$$

mit

$$w=\frac{1}{6}\frac{h}{6}h^2=\frac{h^2}{36}$$
 für 1—- Arme. Für 1—1- Arme, die gewöhnlich nur an Seilscheiben-Schwungrädern vorkommen, ist derselbe Wert wie bei den ovalen Armen genommen, wenn auch die Verhältnisse auf S. 121 u. 122 in Fig. 5 einen größeren Wert für das Widerstands-

 $w = \theta \cdot 1 \cdot \theta \cdot 4 h \cdot h^2 = \frac{h^3}{25}$  für ovale,

moment w liefern.

Mit r in mm und  $k_b = 1 \, kg/qmm$  folgen die auf S. 121 u. 122 angeführten Werte, nämlich

## III. Drahtseiltriebe.

Bezeichnungen:

N, P, r und n wie unter I,

v Seilgeschwindigkeit in m/sk,

δ Dicke, i Zahl der Drähte.

d Durchmesser des Seiles,

q Gewicht von 1 m desselben.

## a) Spannungen und Übersetzung.

Der Reibungskoeffizient der Drähte auf dem meist gebräuchlichen Holz- oder Lederfutter der Seilscheiben ist  $\mu=0.25$ . Mit ihm ergibt sich aus Gl. (70) bei einem Umschlingungswinkel  $\alpha=0.9~\pi$  für normale Verhältnisse und unter Berücksichtigung der Fliehkraft  $t_t$  als erforderliche Anspannung des ruhenden Seiles

$$t_0 = 1.5 \ P + q \frac{v^2}{g}.$$
 die während der Bewegung im gespannten Trum auf  $T = 2 \ P + q \frac{v^2}{g}$  im losen Trum auf  $t = P + q \frac{v^4}{g}$ 

steigt bezw. sinkt.\*) In Fällen, wo die zu diesen Spannungen gehörigen Seilsenkungen nicht zur Verfügung stehen oder aus anderen Gründen nicht zugelassen werden, müssen die dann erforderlichen größeren Spannungen aus den zulässigen Senkungen nach Gl. (86) bestimmt werden.

Eine Übersetzung, für die wieder Gl. (71) und (72) mit  $\psi = \theta$  gelten würde, findet beim Drahtseiltrieb für gewöhnlich nicht statt.

#### b) Berechnung.

Bei gegebener Leistung N wählt man die Seilgeschwindigkeit

$$v=10 \text{ bis } 12 \text{ m/sk für } N=10 \text{ bis } 15 \text{ PS}, \\ v=12 \text{ , } 18 \text{ , } \text{ , } N=15 \text{ , } 30 \text{ , } \\ v=18 \text{ , } 20 \text{ , } \text{ , } N=30 \text{ , } 100 \text{ , } \\ v=20 \text{ , } 25 \text{ , } \text{ , } N \geq 100 \text{ PS}$$

und bestimmt den erforderlichen Drahtquerschnitt des Seiles aus

$$i \cdot \delta^2 \frac{\pi}{4} = \frac{P}{k_n} = \frac{75 \ N}{v \cdot k_n}$$
 (83)

mit einer zulässigen Nutzspannung

$$k_{\rm n}=250~{
m bis}~350~kg/qcm$$
 für Eisendraht-,  $k_{\rm n}=625$  "  $725$  " Stahldrahtseile,

die um so höher genommen werden kann, je größer das Verhältnis  $r/\delta$  (siehe Gl. 84) gemacht wird. Der berechnete Querschnitt ergibt dann für eine gewählte Drahtdicke  $\delta=0.1$  bis 0.2 cm die erforderliche Drahtzahl i und im Anschluß an die Tabellen der Seilwerke auch den Seildurchmesser  $\Delta$ .

Die zu prüfende Gesamtbeanspruchung des Seiles setzt sich zusammen aus der Zugspannung

$$a_{x} = \frac{T}{i \cdot \delta^{2}} \frac{\pi}{4} = \frac{1}{i \cdot \delta^{2}} \frac{\pi}{4} \left( 2P + q \frac{v^{2}}{g} \right)$$

und der Biegungsspannung (E=2000000~kg/qcm als Elastizitätsmodul)

$$\sigma_{\rm b} = \frac{3}{8} \, E \frac{\delta}{2 \, r} = 375000 \, \frac{\delta}{r}.$$

 $\sigma_{\rm z}+\sigma_{\rm b}$  soll 1050 kg/qcm für Eisendrähte, 1800 " " Stahldrähte

nicht übersteigen.

Der Scheibenradius, der mit Rücksicht auf die Biegungsbeanspruchung der Drähte möglichst groß zu nehmen ist, beträgt für normale Verhältnisse

$$r = 750 \delta$$
 bis 1250  $\delta \dots (84)$ 

Die Umdrehungszahl der Scheiben berechnet sich aus Gl. (71) mit  $r_1=r_2=v$  und  $r_1=r_2=r$  zu

$$n = \frac{60 \ v}{2 \ r_{\pi}} \tag{85}$$

Sie liegt gewöhnlich zwischen 100 und 130.

Für den Achsdruck  $K_0$ , K gelten die beim Riementrieb angegebenen Gleichungen.

Der Wirkungsgrad der Drahtseiltriebe wird für Längen bis zu 100 m ohne Berücksichtigung der Seilsteifigkeit und des Luftwiderstandes zu

$$\eta = 0.98$$
 bis 0.99.

mit Berücksichtigung beider zu

$$\eta = 0.96$$
 bis  $0.97$ 

angegeben. Für je  $100 \, m$  mehr Achsenabstand ist er um  $1 \, \text{bis} \, 2 \, ^{6} \! /_{0} \, \text{kleiner.}$ 

<sup>\*)</sup> Ohne Berücksichtigung der infolge von Temperaturschwankungen auftretenden Spannungsänderungen.

#### Transmissions-Drahtseile

vom Felten & Guilleaume-Carlswerke in Mühlheim a/Rhein.

#### Mit Hanf in den Litzen.

#### Ohne Hanf in den Litzen.

Seil- durch- messer	Draht- durch- messer $\delta$ mm	Draht- zahl	Ge- wicht von 1 m q kg	Seil- durch- messer	Draht- durch- messer å mm	Draht- zahl	Ge- wicht von 1 m	Seil- durch- messer	Draht- durch- messer $\delta$ mm	Draht- zahl	Ge- wicht von 1 m q kg	Seil- durch- messer	Draht- durch- messer $\delta$ mm	Draht- zahl	Ge- wicht von 1m
	Für		ale Sch = 150			sser		7 9	1,0	24 42	0,18 0,32	10,5 14	1,5	24 42	0,41
9 10 11 12 13 14 15	1,0 1,0 1,2 1,2 1,4 1,4 1,4 1,6	36 42 36 42 36 42 48 42	0,26 0,31 0,38 0,45 0,51 0,61 0,70 0,79	18 20 22 24 26 28 30	1,6 1,8 1,8 1,8 2,0 2,0 2,0 2,0	48 48 54 60 60 66 72	0,91 1.15 1,30 1,46 1,80 2,00 2,20	7,5 10 12 13 8,5	1,1	49 56 24 42 49 56 24 42	0,38 0,42 0,22 0,38 0,45 0,51 0,26 0,46	16 18 11 15 17 19 12 16	1,6	49 56 24 42 49 56 24 42	0,84 0,95 0,46 0,81 0,96 1,08 0,52 0,92
11	Fü		e Schei $= 120$ $= 0.36$	4 bis 15	0 s.	80	1,20	13 14 9 12	1,2	49 56 24 42	0,54 0,60 0,30 0,54	18 20 13 17	1,6	. 24 . 42	1,08 1,21 0,58 1,03
12 13 14 15	1,0 1,0 1,0 1,0 1,0	54 60 64 72 64	0,40 0,45 0,48 0,55 0,69	24 26 28 30 32	1,4 1,6 1,6 1,8 1,8	88 80 88 80 88	1,33 1,56 1,73 1,98 2,19	14 15 10 13		49 56 24 42	0,63 0,71 0,35 0,62	19 21 14 19		49 56 24 42	1,22 1,36 0,72 1,27
18 20	1,2 1,2 1,2	72 80	0,79 0,88	34 37	1,8 2,0	96 96	2,41 2,97	15 17	1,4	49 56	0,74 0,82	21 23	3,0	49 56	1,50 1,68

#### c) Anordnung.

Die Anspannung wird den Drahtseilen durch ihr eigenes Gewicht erteilt. Die zur Erzielung einer Vorspannung  $t_0$  nötige Durchsenkung des Seiles im Ruhezustande ergibt sich bei einer Achsenentfernung L, wenn die Seilkurve als Parabel angenommen wird, für den horizontalen Trieb (S. 127, Fig. 5 u. 6) annähernd aus

$$h_0 = \frac{q \cdot L^2}{8 \cdot t_0}$$
 Während der Bewegung sinkt bezw. steigt sie im gespannten Trum auf  $H = \frac{q \cdot L^2}{8 \ T}$  im losen Trum auf  $h = \frac{q \cdot L^2}{6 \ t}$ 

Liegt das gespannte Trum unten (S. 127, Fig. 6), so muß, damit beide Seile nicht aufeinander stoßen  $2\,r > h-H$  sein.

Für den geneigten Trieb (S. 127, Fig. 7) berechnen sich die Koordinaten des tiefsten Seilpunktes in bezug auf den obersten Punkt der unteren Scheibe für den Ruhezustand zu

$$a_0 = \frac{L}{2} - \frac{t_0 \cdot y}{q \cdot L} \qquad h_0' = \frac{a_0^{\pm}}{2} \frac{q}{t_0}$$
für das gespannte bezw. lose Trum zu
$$A = \frac{L}{2} - \frac{T \cdot y}{q \cdot L} \qquad H' = \frac{A^2}{2} \frac{q}{T}$$

$$a = \frac{L}{2} - \frac{t \cdot y}{q \cdot L} \qquad h' = \frac{a^2}{2} \frac{q}{t}$$

mit y als Höhendifferenz beider Scheiben.

Der Achsenabstand der Drahtseiltriebe soll für kleine Leistungen mindestens 16, besser 20 m, für

Leistungen von 100 und mehr PS aber zweckmäßig 100 bis 150 m betragen. Für Entfernungen von mehr als 150 m sind Tragrollen (S. 127, Fig. 8) oder besser Zwischenrollen (S. 127, Fig. 9) anzuordnen.

Zum Spleißen eines Drahtseiles sind  $\delta$  bis  $\delta$  m erforderlich, die der theoretischen Länge zugegeben sind.

#### d) Drahtseilscheiben.

Die Abmessungen des Kranzes und der Nabe sind nach den Angaben auf S. 125 u. 126 zu wählen.

Gußeiserne Arme sind wie die Arme der gegossenen Riemscheiben zu bemessen; ihre Höhe in der Nabenmitte folgt also aus Gl. (75). Die Zahl der Arme beträgt gewöhnlich 6 bis 10.

Schmiedeeiserne Arme aus doppeltem Flacheisen (S. 125 u. 126, Fig. 9) erhalten eine Höhe

$$h = \sqrt[3]{15 \frac{P \cdot r}{A \cdot k_b}} \cdot \dots \cdot (88)$$

bei einer Dicke m=h/5 und  $k_b \le 300 \ kg/qcm$ . Ihre Zahl kann für r in cm

$$A = 0.1 r$$

genommen werden.

Schmiedeeiserne Arme aus Rundeisen (S. 125 u. 126, Fig. 10) sind möglichst nur zu Tragrollen zu verwenden. Ihre Zahl beträgt dann für r in em

$$A = 0.13 r$$
 bis  $0.15 r$ ,

ihre Stärke

$$h = 0.5 \Delta + 12 \text{ bis } 15 \text{ mm}.$$

Werden sie auch zu Kraftrollen benützt, so können sie bei derselben Zahl wie vorhin in der Stärke wie die entsprechenden Arme der schmiedeeisernen Riemscheiben, also nach Gl. (76) bemessen werden.

Gl. (88) folgt aus der bei den Riemscheiben angegebenen Gleichung

$$\frac{P}{4} r = w \cdot k_{\mathfrak{b}}$$

mit einem Widerstandsmoment

$$w = 2 \frac{h}{5} \cdot \frac{h^2}{6} = \frac{h^3}{15}$$

Für r in mm und  $k_b = 3 kg/qmm$  ergibt sich der auf S. 125 u. 126 angegebene Wert  $h = \sim 1.7 \sqrt[3]{\frac{P \cdot r}{A}}$ 

$$h = \sim 1.7 \sqrt[3]{\frac{P \cdot r}{A}}$$

## IV. Kettentriebe.

Es bezeichnet bei einem Triebe:

- N, P und v die zu übertragende Leistung in PS, Umfangskraft in kg bezw. Kettengeschwindigkeit in
- r, und r, den Teilkreisradius,
- n, und no die Umdrehungs.
- # und # die Zähnezahl,
- t die Teilung der Kettenscheiben.

Die Spannung t in dem losen Trum eines Kettentriebes rührt nur von dem Eigengewichte der Kette her, ist also gleich Null, wenn wie gewöhnlich das Eigengewicht bei der Rechnung vernachlässigt wird. Die Spannung in dem gespannten Trum ist dann

$$T = P$$
.

Wie bei den Zahnrädern ist ferner für r in m

$$r = \frac{2 r_1 \pi \cdot n_1}{60} = \frac{2 r_2 \pi \cdot n_2}{60}$$

$$2 r_1 \cdot n_1 = 2 r_2 \cdot n_2$$

$$i = \frac{n_2}{n_1} = \frac{z_1}{z_2}$$
(89)

dagegen, weil die Teilung t hier als Sehne der Scheiben gemessen wird,

$$2r_1 = \frac{1}{\sin \frac{180}{\pi}}$$
 und  $2r_2 = \frac{1}{\sin \frac{180}{\pi}}$  .. (90)

Die Kettengeschwindigkeit v beträgt bei gewöhnlichen Gelenkketten mit einfachen Bolzen bis zu 2,5 m/sk, bei Ketten mit Doppelbolzen nach den Angaben von Otto Kötter in Barmen

bis zu 6 m/sk für Teilungen von 15 bis 25 mm. " , 3 m/sk , 30 , 45 mm,
" 2 m/sk , 50 , 60 mm,
" 1,5 m/sk , 65 , 80 mm,
" 0,8 m/sk , , 85 , 100 mm.

Die Zähnezahl der kleineren Kettenscheibe ist je nach der Größe der Übersetzung zwischen 15 und 40 zu nehmen.

Bei der Berechnung wählt man die Kettengeschwindigkeit v nach den vorstehenden Angaben und bestimmt für die zu übertragende Umfangskraft P = 75 N/vdie erforderliche Kettenteilung aus den nachstehenden Tabellen. Die übrigen Abmessungen der Kette sind den Listen der betreffenden Fabriken zu entnehmen.

Die Scheibendurchmesser folgen aus Gl. (90), sobald die Zähnezahl der einen Scheibe gewählt und die der anderen aus Gl. (89) für das geforderte Übersetzungsverhältnis i berechnet ist; r und r müssen dabei mit dem gewählten v übereinstimmen, widrigenfalls die Rechnung für ein anderes v nochmals durchzuführen ist.

#### Tabelle

für die Teilung t und übertragbare Umfangskraft P von Gallschen Gelenkketten.

1. Gewöhnliche Kette mit einfachen Bolzen.

12,5 15					_
750 65					

## 2. Kette mit Doppelbolzen,

(S. 128, Fig. 3 u. 4)

P = t =				300 30			750 45	1500 kg 55 mm
-P=	2000	2500	3000	4000	5000	kg		
t ==	60	65	70	80	90	mm		

### 3. Kette mit Rollenlager.

(S. 128, Fig. 5)

P= t =						1500 kg 114 mm
P= t=	2000 122	2500 134	,			

## V. Beispiele.

Von einer 85 mm starken Welle, die in der Minute 200 Umdrehungen macht, sind 20 PS durch einen offenen horizontalen Riemen an eine parallele Welle zu übertragen, die sich 400 mal in der Minute drehen soll. Welche Abmessungen muß der einfache Lederriemen und die Antriebsscheibe bekommen, wenn diese einmal als gußeiserne, das andere Mal als schmiedeeiserne Scheibe ausgeführt wird?

Bei einer Riemengeschwindigkeit v = 12.5 m/skergibt sich die zu übertragende Umfangskraft zu

$$P = \frac{75 N}{v} = \frac{75 \cdot 20}{12.5} = 120 kg,$$

der Durchmesser der Antriebsscheibe für  $v=v_1$  zu

(71) 
$$2r_1 = \frac{60 v_1}{\pi \cdot n_1} = \frac{60 \cdot 12.5}{\pi \cdot 200} = \sim 1.2 m = 1200 mm$$

und der der getriebenen Scheibe für  $\psi = \theta_i \theta_1$  zu

(72) 
$$2r_2 = 2r_1 (1-\psi) \frac{n_1}{n_2} = 1200 \cdot 0.99 \frac{200}{400} = 594 \text{ mm}.$$

Der einfache Lederriemen muß, wenn die von 1 cm Riemenbreite übertragbare Umfangskraft nach der Tabelle auf S. 103 zu p = 9 kg angenommen wird,

(74) 
$$\beta = \frac{120}{9} = \sim 13.5 \text{ cm} = 135 \text{ mm}$$

Breite bei  $\delta = 5$  oder 6 mm Dicke erhalten. Er verlangt nach den Angaben auf S. 114 bis 116 eine Scheibenbreite

$$b = 1.1 \beta + 10 = 1.1 \cdot 135 + 10 = \sim 160 \text{ mm}.$$

Wird die Antriebsscheibe in Gußeisen nach S. 114 u. 115, Fig. 3 oder 4, ausgeführt, so ist ihr nach den Angaben daselbst eine Kranzstärke

vorne 
$$m = 0.006 r + 0.01 b + 2 = 0.006 \cdot 600 + 0.01 \cdot 160 + 2 = \sim 7.5 mm$$
,

in der Mitte für  $w=\theta$ 

 $m_0 = m + 0.025 b = 7.5 + 0.025 \cdot 160 = 11.5 mm$ zu geben. Die Stärke der 2 Nabenschrauben in Fig. 3 kann

$$s = 0.15 d + 12 = 0.15 \cdot 85 + 12 = 25 mm$$
 oder 1 Zoll engl.,

die der 2 Kranzschrauben

$$s_0 = s - \frac{1}{8} = \frac{7}{8}$$
 Zoll engl.

gewählt werden. Da der Kernquerschnitt der letzteren nach S. 23  $f = 2 \cdot 2.72 = 5.44$  gcm, der Kranzquerschnitt der Scheibe ohne den mittleren Wulst

$$\frac{1}{2}(m+m_0) b = \frac{1}{2}(7.5+11.5) 160 = 1520 qmm$$

mit Wulst ca.

$$F = 1700 qmm$$

beträgt, so ergibt sich bei einem Scheibengewicht von  $G = \sim 100 \, kg$  die Beanspruchung der Schrauben durch die Fliehkraft des Kranzes und das halbe Scheibengewicht für  $\gamma = 7300 \, kg/cbm$  zu nur

(78) 
$$\sigma_{\bullet} = \frac{1}{5,44} \left( 2 \cdot 0,0017 \cdot 7300 \frac{12,5^2}{9,81} + 50 \right) \\ = \sim 82 \ kg/qem.$$

Für die 4 Naben- und Kranzschrauben in Fig. 4 würde sich entsprechend

$$s = 0.12d + 12 = 0.12 \cdot 85 + 12 = 22 \text{ mm oder}^{7}/_{8} \text{ Zoll engl.}$$
  
 $s_{0} = s - \frac{1}{s} = \frac{8}{4} \text{ Zoll engl.}$ 

und mit  $f = 4 \cdot 1.96 = 7.84$  gem

$$\sigma_{\rm s} = 82 \, \frac{5.44}{7.84} = \sim 57 \, \, kg | qcm$$

ergeben, wobei aber nach der Anmerkung auf S. 105 mit einer Steigerung der Schraubenbeanspruchung infolge der Kniehebelwirkung beim Klaffen der Scheibenfuge auf das Zwei- bis Dreifache zu rechnen ist.

Bei A=6 Armen muß weiter nach S. 114 u. 115 die Höhe und Breite der ungeteilten Arme in der Nahenmitte, wenn das Armkreuz noch für Scheiben von P = 200 kg benützt werden soll, mit r in mm

$$h = 3 \sqrt[3]{\frac{P \cdot r}{A}} = 3 \sqrt[3]{\frac{200 \cdot 600}{6}} = \sim 80 \text{ mm}$$

bezw.

$$0.4 h = 0.4 \cdot 80 = 32 mm$$

am Kranz

 $h_0 = 0.75 \cdot 80 = 60$  bezw.  $0.4 h_0 = 0.4 \cdot 60 = 24 \text{ mm}$ 

sein. Die geteilten Arme sind bei derselben Breite in der Nabenmitte

$$1,35 \ h = 1,35 \cdot 80 = \sim 110 \ mm$$

am Kranz

$$1,35 h_0 = 1,35 \cdot 60 = \sim 80 \text{ mm}$$

hoch zu machen.

Die Nabe schließlich kann im äußeren Durchmesser

$$1.8d + 10$$
 bis  $20 = 1.8 \cdot 85 + 12 = 165$  mm,

in der Länge gleich der Scheibenbreite b = 160 mmbemessen werden.

Für die schmiedeeiserne Scheibe nach S. 116, Fig. 2 oder 3, ist ein Kranz von

$$m = 3 + 0.004 (b + r) = 3 + 0.004 (160 + 600)$$
  
=  $\sim 6 mm$ 

Stärke zu nehmen. Erhalten die zu seiner Laschung erforderlichen Schrauben und Niete einen Durchmesser

$$s_0 = 2 m = 2 \cdot 6 = 12 \text{ oder } \sim 13 mm (1/2 \text{ Zoll engl.}),$$

so sind deren 
$$n = \frac{m \cdot b}{s_0^2} = \frac{6 \cdot 160}{13^2} = \sim 6$$

zu jeder Seite der Teilfuge erforderlich. Die Schubbeanspruchung dieser Schrauben und Niete berechnet sich dann mit  $\gamma = 7800 \, kg/cbm$  für den schmiedeeisernen Kranz,  $F = 6 \cdot 160 = 960 \text{ qmm} = \sim 0.001 \text{ qm für den}$ Querschnitt desselben,  $f = 6 \cdot 1.3^2 \text{ m/4} = \sim 8 \text{ gcm}$  für den Scherquerschnitt der Schrauben und Niete und G = 85 kg als Eigengewicht der Scheibe zu nur

(78) 
$$\sigma_{s} = \frac{1}{8} \left( 2 \cdot 0.001 \cdot 7800 \frac{12.5^{2}}{9.51} + 42.5 \right) \\ = \sim 36.5 \text{ kg/gcm.}$$

Die Nabenschrauben der Scheibe haben wieder  $s = {}^{8}/_{4}$  Zoll engl. Gewindedurchmesser.

Für die A = 12 schmiedeeisernen Rundeisenarme (Fig. 2) ist nach der auf S. 116 angegebenen Gleichung mit r in mm eine Dicke

$$h = 1.5 \sqrt[3]{\frac{P \cdot r}{A}} = 1.5 \sqrt[3]{\frac{120 \cdot 600}{12}} = 2.7 \text{ cm}$$

oder besser 26 mm,

für die A = 6 doppelten Flacheisenarme (Fig. 3) eine solche

$$h = 0.46 \sqrt[3]{\frac{P \cdot r}{A}} = 0.46 \sqrt[3]{\frac{120 \cdot 600}{6}} = \sim 1 \text{ cm}$$

$$= 10 \text{ mm}$$

bei 5 h = 50 mm Breite zu wählen.

Die Nabe kann wie bei der gußeisernen Scheibe bemessen werden.

2.

Die Webstühle einer Weberei sollen von 6 parallelen Wellen  $H_a$  und  $H_b$ ,  $HI_a$  und  $III_b$ ,  $IV_a$  und  $IV_b$  (S. 123 u. 124, Fig. 1) angetrieben werden. Jeder Wellenstrang erhält eine Leistung von 20 PS und macht 120 Umdrehungen in der Minute. Die zum Antrieb der Wellen dienende Verbundmaschine dreht sich 80 mal in der Minute und gibt ihre Leistung durch zwei Hanfseiltriebe mit Dehnungsspannung zunächst an die Wellen  $II_a$  und  $II_b$  ab, von denen aus dann die übrigen Wellen durch 4 weitere Hanfseiltriebe gedreht werden. Welche Durchmesser müssen die Scheiben und wieviel Seile muß jeder Trieb bekommen?

Wählt man für die beiden Haupttriebe zwischen den Wellen I und  $H_a$  bezw.  $H_b$  eine Seilgeschwindigkeit  $v=v_1=17.5~m/sk$ , für die übrigen eine solche von 15~m/sk, so ergibt sich für das Seilscheibenschwungrad der Verbundmaschine ein Durchmesser (bis Mitte Seil)

(71) 
$$2r_1 = \frac{17.5 \cdot 60}{\pi \cdot 80} = \sim 4.2 m = 4200 mm.$$

Der Durchmesser der vorderen Scheiben auf den Wellen  $H_{\mathtt{A}}$  und  $H_{\mathtt{b}}$  muß dann für  $\psi=\theta$ 

(72) 
$$2r_2 = 4200 \frac{80}{120} = 2800 \text{ mm}$$

betragen, während für die Scheiben der Nebentriebe

(71) 
$$2 r_a = \frac{15 \cdot 60}{\pi \cdot 120} = \sim 2.4 \ m = 2400 \ mm$$
 folgt.

Die von I nach  $II_a$  bezw.  $II_b$  zu übertragende Leistung ist  $N = 3 \cdot 2\theta = 6\theta \ PS.$ 

also die Umfangskraft

$$P = \frac{75 \cdot 60}{17.5} = \sim 258 \text{ kg}.$$

Für die 4 Nebentriebe ist die zu übertragende Leistung je

$$N=20 PS$$

und die Umfangskraft

$$P = \frac{75 \cdot 20}{15} = 100 \text{ kg}.$$

Nimmt man für die beiden Haupttriebe 50 mm, für die 4 Nebentriebe 40 mm Rundseile und setzt die von einem Seil zu übertragende Umfangskraft bei jenen

(79) 
$$P_1 = 4 \Delta^2 = 4 \cdot 5^2 = 100 \text{ kg},$$

bei diesen

(79) 
$$P_1 = 4 \cdot 4^2 = 64 \, kg,$$

so machen sich

(80) 
$$i = \frac{258}{100} = -3$$

bezw.

$$(80) i = \frac{100}{64} = -2$$

Seile erforderlich. Bei je einem Reserveseil für die beiden Haupttriebe muß dann die Rillenzahl des Seilscheibenschwungrades 2(3+1)=8 betragen.

3.

Für den auf S. 123 u. 124, Fig. 3, dargestellten Hanfseiltrieb mit Belastungsspannung von der Peniger Maschinenfabrik in Penig sind die Durchmesser und erforderliche Zahl der Seilumschlingungen an den einzelnen Scheiben zu berechnen. Die Antriebsscheibe macht  $n_1=150$  Umdrehungen in der Minute und hat  $2r_1=2000\,\mathrm{mm}$  Durchmesser. Die an die einzelnen Scheiben abzugebende Leistung sowie die Umdrehungszahl dieser Scheiben beträgt

$$\begin{array}{l} N_{\rm s} = 50~P\rm{S},~n_{\rm s} = 180, \\ N_{\rm s} = 50~P\rm{S},~n_{\rm s} = 110, \\ N_{\rm s} = 30~P\rm{S},~n_{\rm s} = 140, \\ N_{\rm b} = 30~P\rm{S},~n_{\rm b} = 140. \end{array}$$

Die Scheiben der Wellen II, III, IV und V müssen nach Gl. (72) für  $\psi=\theta$ 

$$2 r_2 = 2 r_1 \frac{n_1}{n_2} = 2000 \frac{150}{180} = \sim 1665 mm,$$

$$2 r_3 = 2 r_1 \frac{n_1}{n_3} = 2000 \frac{150}{110} = \sim 2725 mm,$$

$$2 r_4 = 2 r_5 = 2 r_1 \frac{n_1}{n_4} = 2000 \frac{150}{140} = \sim 2150 mm$$

Durchmesser erhalten.

Die Seilgeschwindigkeit beträgt

$$v = \frac{2 \pi \cdot 150}{60} = 15,7 \text{ m/sk},$$

womit die zu übertragenden Umfangskräfte

$$P_{\rm II} = P_{\rm III} = \frac{75 \cdot 50}{15.7} = \sim 240 \text{ kg},$$
  
 $P_{\rm IV} = P_{\rm V} = \frac{75 \cdot 30}{15.7} = \sim 143 \text{ kg}$ 

folgen.

Wählt man ein Rundseil von 40 mm Durchmesser und

(79) 
$$P_1 = 5 \, \Delta^3 = 5 \cdot 4^2 = 80 \, kg$$

übertragbarer Umfangskraft, so sind für die Scheiben der Wellen II und III

$$(80) i_3 = i_3 = \frac{240}{80} = 3,$$

für diejenigen der Wellen  $\mathit{IV}$  und  $\mathit{V}$ 

(80) 
$$i_4 = i_5 = \frac{140}{80} = 2$$

Seilumschlingungen erforderlich.

Das Belastungsgewicht hängt in dem auf die getriebene Scheibe II auflaufenden losen Trum 22, 23, 1, 2, dessen Spannung den Wert

$$t = \frac{P_{\rm II}}{3} = \frac{240}{3} = 80 \text{ kg}$$

wohl nicht übersteigen dürfte. Es kann also, vorbehaltlich späterer Regelung,

$$Q = 2 t = 160 kg$$

schwer gemacht werden.

4.

Durch ein Eisendrahtseil sind 80 PS auf eine Entfernung von 140 m zu übertragen. Welchen Durchmesser muß das Seil und welche Hauptabmessungen jede Seilscheibe erhalten?

Bei einer Seilgeschwindigkeit v=20~m/sk ist die zu übertragende Umfangskraft

$$P = \frac{75 \cdot 80}{20} = 300 \, kg.$$

Sie erfordert für  $k_n=300~kg/qcm$  einen gesamten Drahtquerschnitt des Seiles von

(83) 
$$i \cdot \delta^2 \frac{\pi}{4} = \frac{300}{300} = 1 \text{ qcm} = 100 \text{ qmm}.$$

Für eine Drahtdicke  $\delta = 1.6 \, mm$  müßte also die Drahtzahl

$$i = \frac{100}{1.6^2 \frac{\pi}{4}} = \frac{100}{2.01} = \sim 50$$

betragen. Die Tabelle auf S. 109 enthält für normale Scheibendurchmesser und Hanf in den Litzen ein Seil von 48 Drähten und 1,6 mm Drahtdicke. Sein Durchmesser ist  $\Delta=18$  mm, sein Gewicht q=0.91 kg für 1 m. Bei einem Verhältnis  $\delta/r=1/1000$  und einem Scheibenradius (bis Mitte Seil)

$$r = 1000 \cdot 1,6 = 1600 \text{ mm}$$

würde sich dann nach den Angaben auf S. 108 eine Gesamtspannung der Seildrähte

$$\sigma_{\rm z} + \sigma_{\rm b} = \frac{1}{48 \cdot 0.16^2 \frac{\pi}{4}} \left( 2 \cdot 300 + 0.91 \frac{20^2}{9.81} \right) + 375000 \frac{1}{1000} = 1036 \text{ kg/qcm}$$

ergeben, während 1050 kg zulässig sind.

Als Umdrehungszahl der Scheiben folgt für den gewählten Radius

(85) 
$$n = \frac{60 \cdot 20}{2 \cdot 1.6 \text{ m}} = \sim 120.$$

Erhalten die Scheiben A=8 Gußeisenarme, so sind diese nach den Angaben auf S. 125 u. 126, Fig. 8, für r in mm in der Nabenmitte

$$h = 3 \sqrt[3]{\frac{300 \cdot 16\overline{00}}{8}} = \sim 120 \text{ mm,}$$

am Kranz

$$h_0 = 0.75 \cdot 120 = 90 \text{ mm}$$

hoch und

$$0.4 \cdot 120 = 48$$
 bezw.  $0.4 \cdot 90 = 36$  mm

breit zu machen.

Schmiedeeiserne Arme aus doppeltem Flacheisen müßten nach S. 125 u. 126, Fig. 9, bei einer Zahl

$$A = 0.01 \cdot 1600 = 16$$

$$h = 1.7 \sqrt[3]{\frac{300 \cdot 1600}{16}} = \sim 52 \text{ mm}$$

hoch und

$$m = \frac{52}{5} = \sim 10 \ mm$$

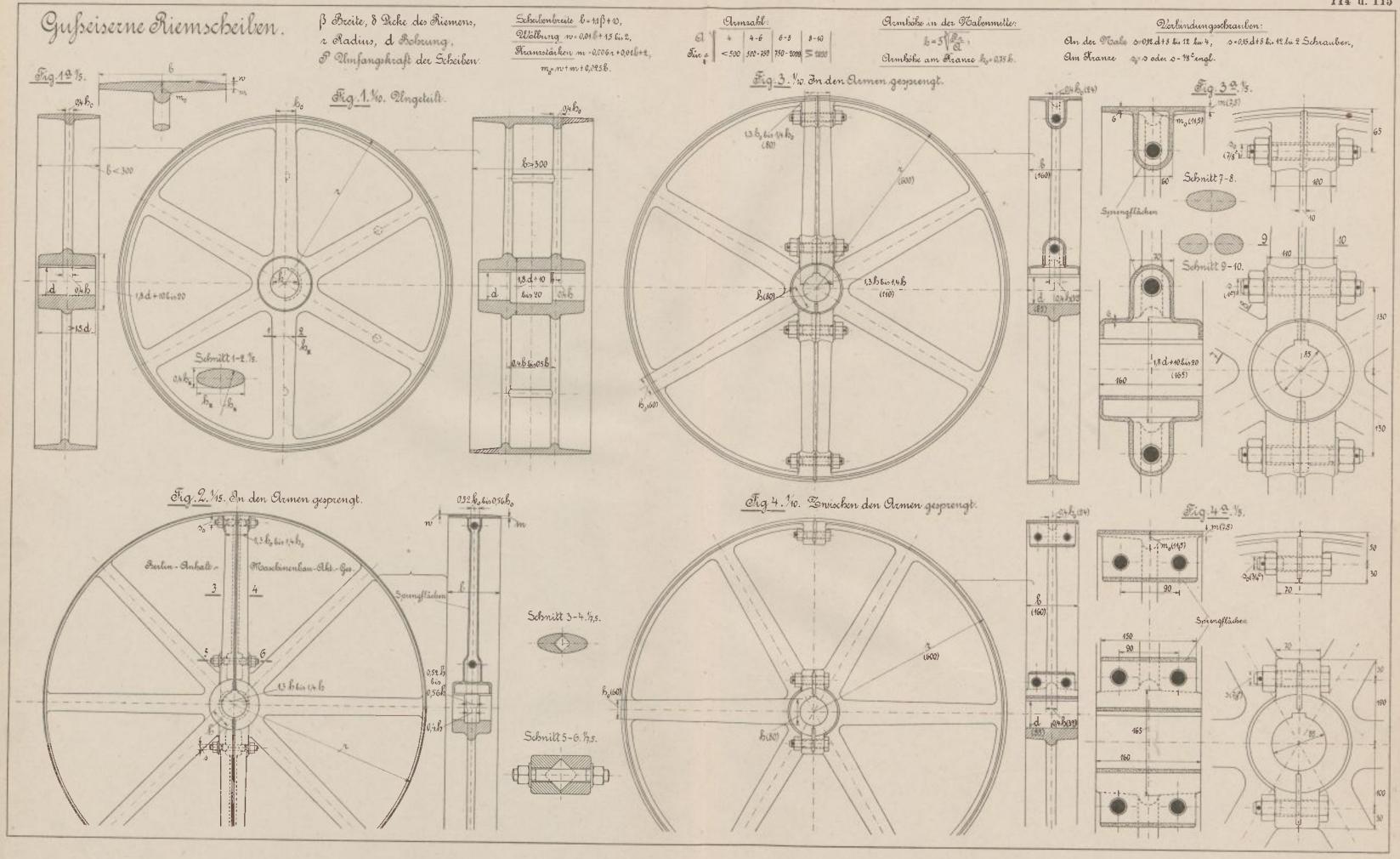
dick werden.

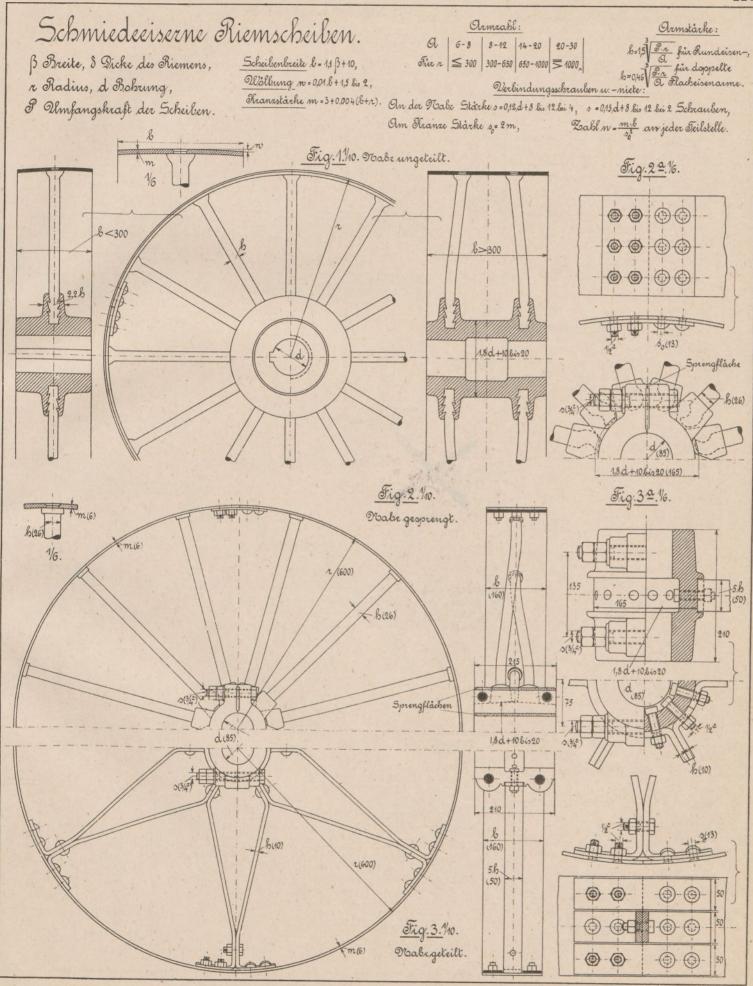
## Gewichte von gußeisernen ungeteilten Riemscheiben

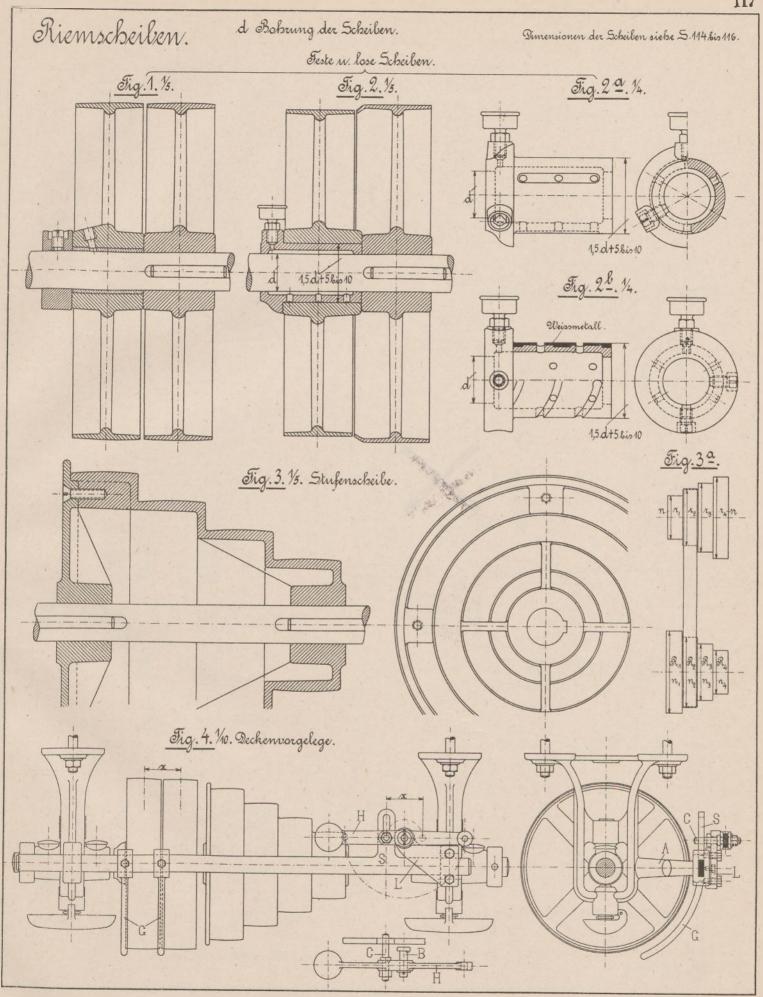
nach den Ausführungen des Eisenwerkes Wülfel in Wülfel vor Hannover.

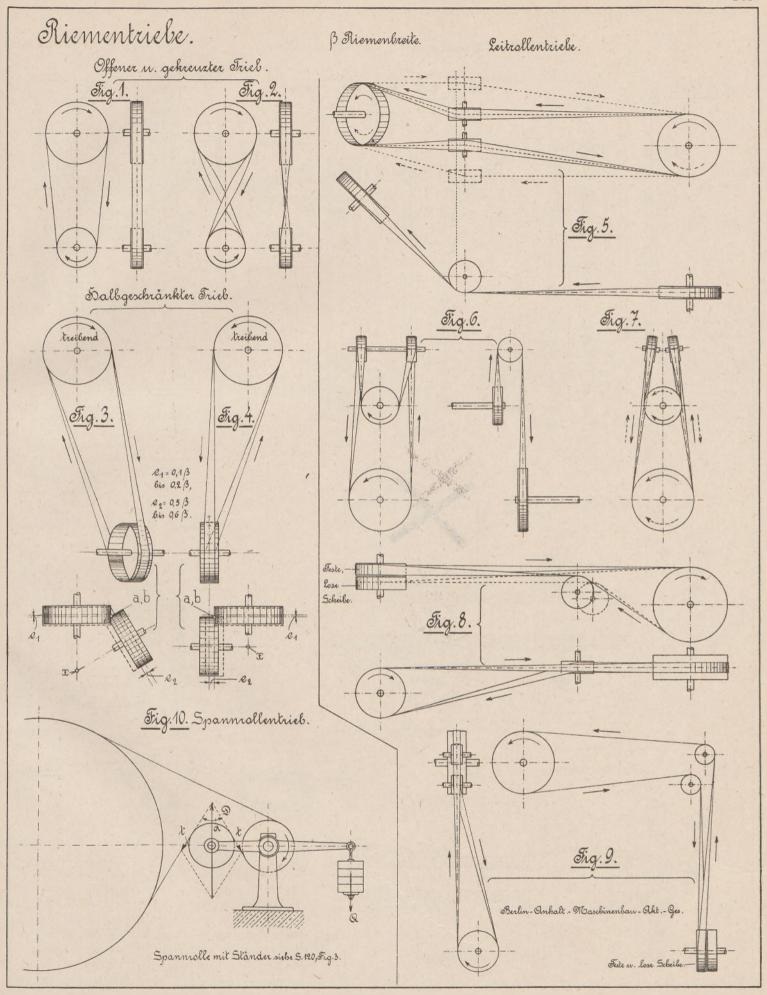
Scheiben- durchmesser		Scheibenbreite in mm														
in mm	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300	350	400	450	500	600	
175	6	7	9	10	12	13	15	16	18	20	_				_	
250	7	9	10	12	14	16	18	20	22	25	-		_	_	_	
400	12	14	16	18	21	24	27	30	34	39	45	51	_	_		
560	16	20	24	28	32	37	41	47	52	57	67	77	86	96	_	
700	20	26	32	38	45	51	58	65	72	80	94	108	121	135	_	
860	_	34	41	51	61	69	79	89	99	110	129	148	167	186		
1000		43	52	63	75	86	99	112	125	141	164	189	216	244	-	
1150		54	64	76	90	106	122	138	154	176	204	236	272	312	_	
1300	_	66	77	90	106	124	144	163	183	213	247	288	334	388	_	
1450				106	124	144	167	190	214	253	293	342	399	464	_	
1600	_	_		126	146	170	195	222	250	297	345	400	466	544	_	
1750	_	_	_	143	167	193	222	253	287	339	394	459	535	626	_	
1900	_	_	_	160	185	216	249	285	324	379	442	517	605	710	_	
2050		_	_	_	_	243	280	319	364	428	495	576	678	810	_	
2200	_	_	_	_		270	311	354	406	478	550	638	752	906	_	
2350		-	-	_		-	341	392	451	529	606	706	832	996		
2500	_	_	_	_	_	_	373	430	494	578	663	771	910	1089	1410	
2650	_		_		_		406	467	536	626	719	836	988	1184	153	
2800			_	-		_	-	504	578	676	776	902	1066	1280	166	
2950	_	_		_	_	_		529	606	710	814	946	1118	1344	174	
3000			_	_	_	-	-	554	634	744	852	990	1170	1408	1830	

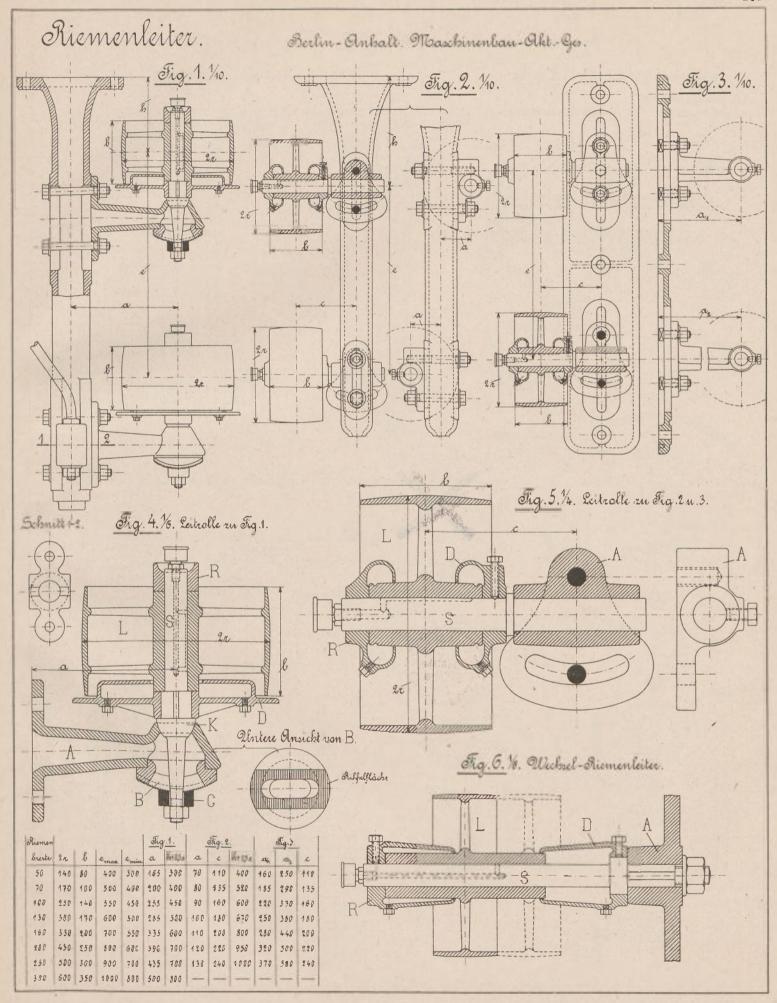
Geteilte Scheiben wiegen 10 bis 15 % mehr als ungeteilte.

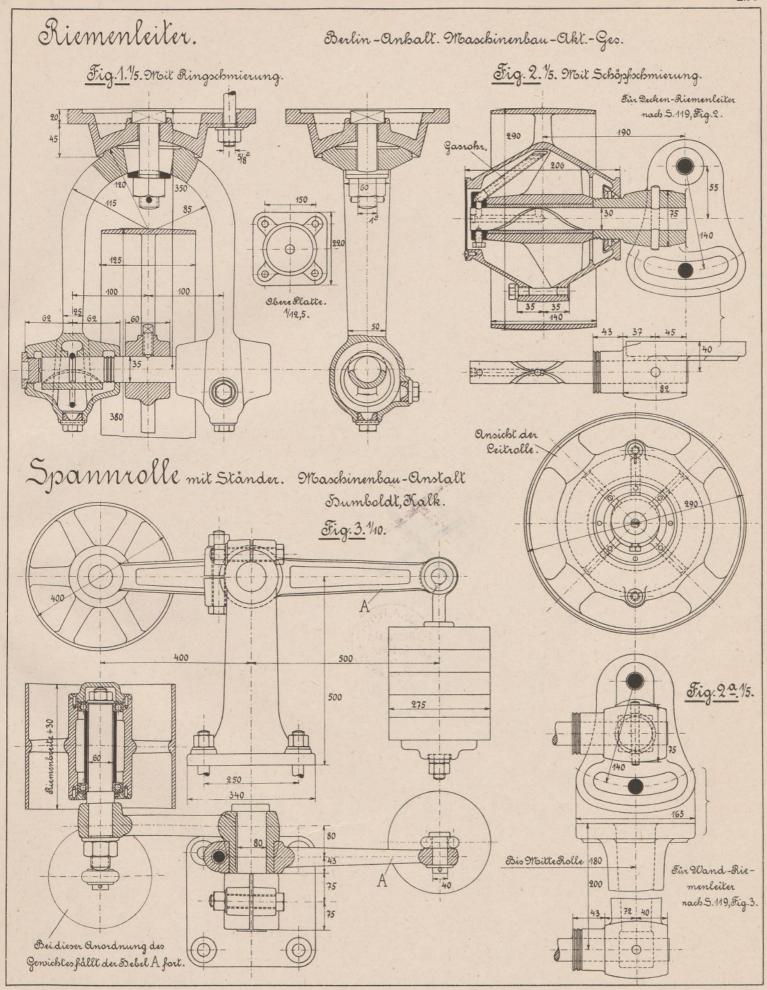


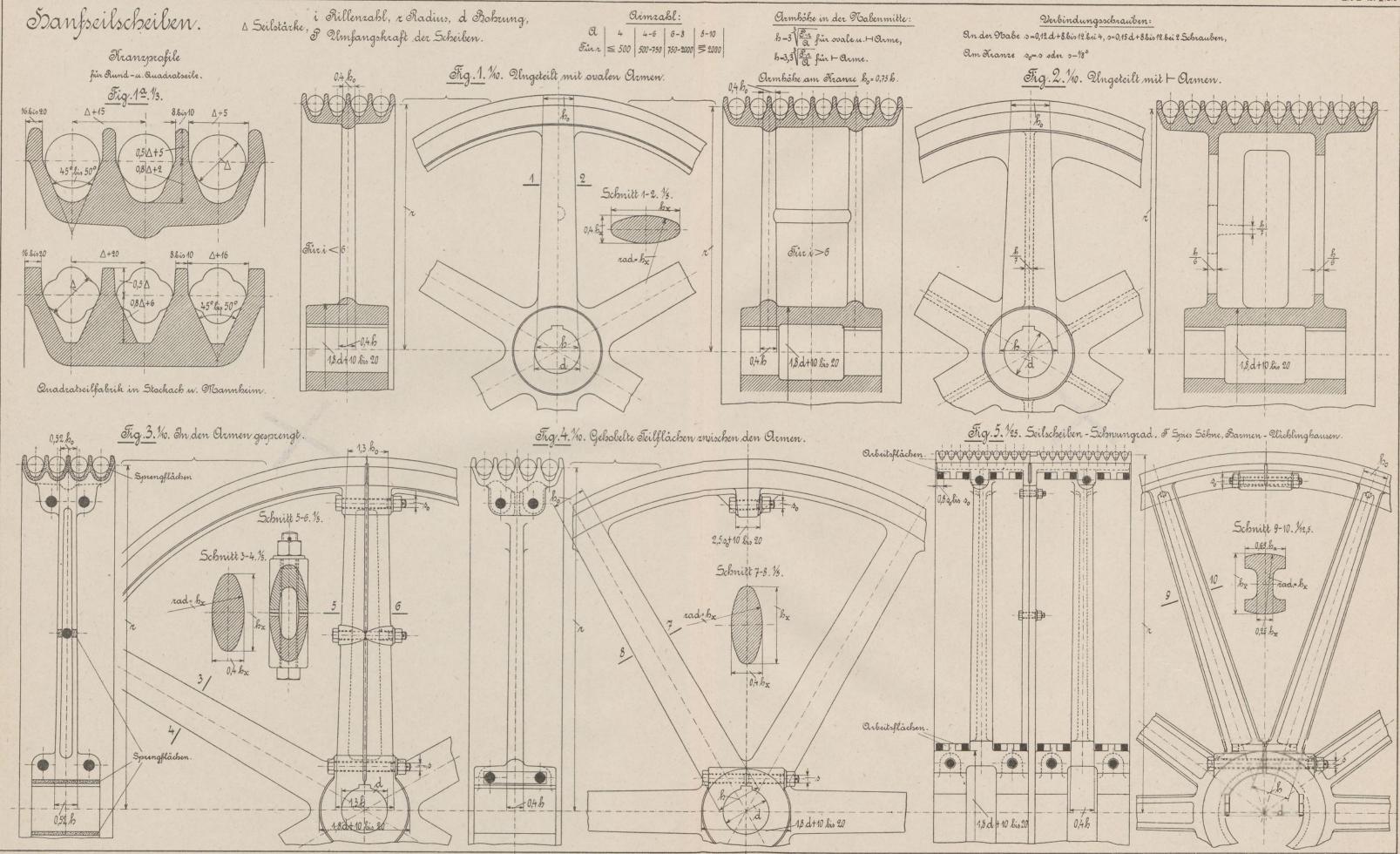


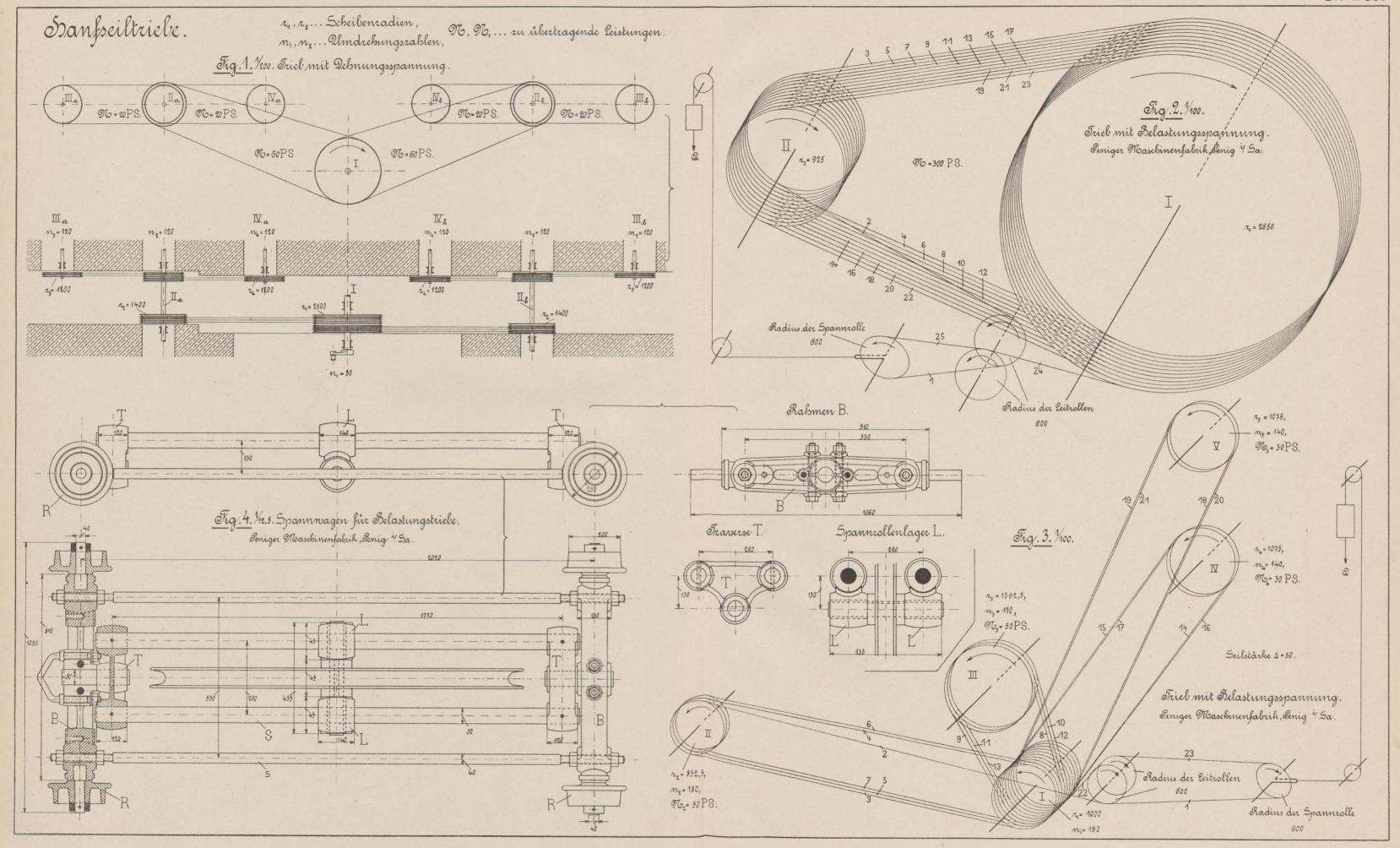


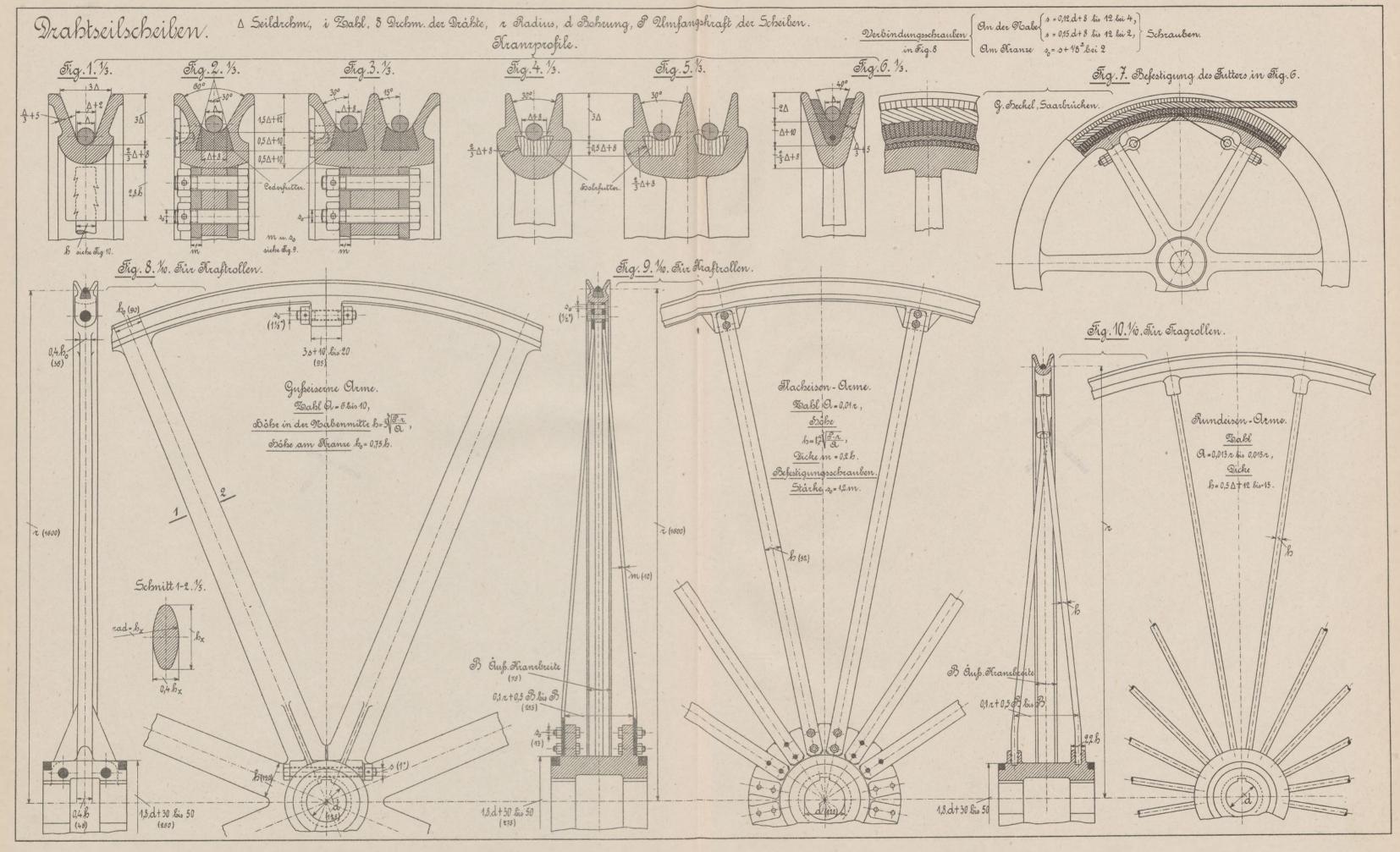


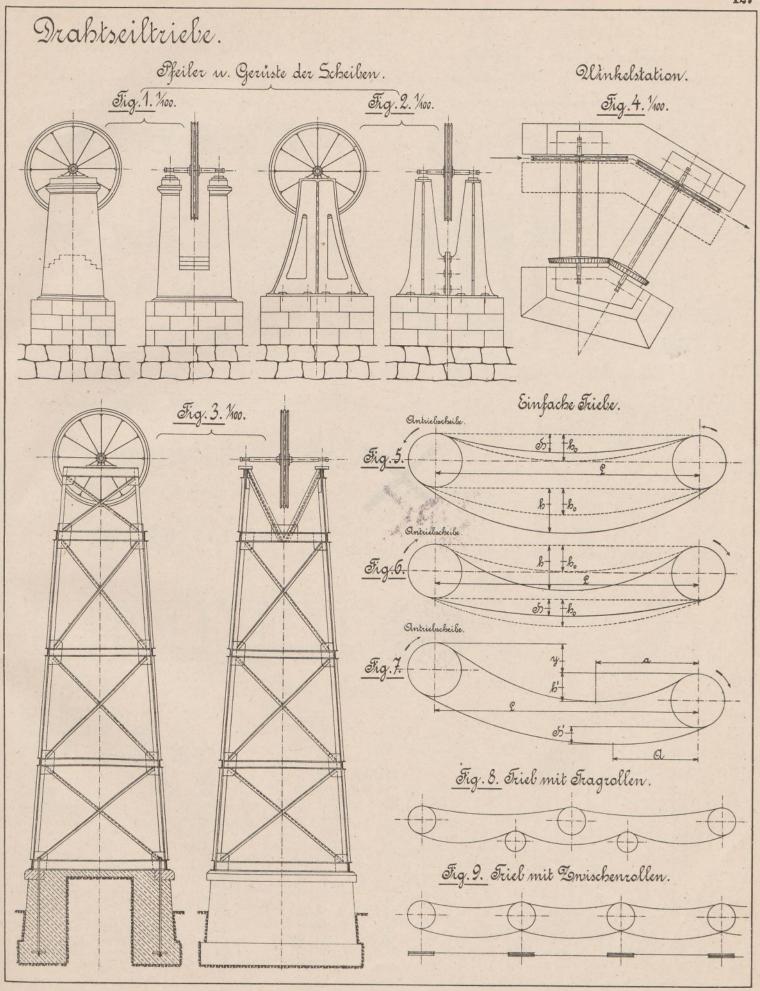


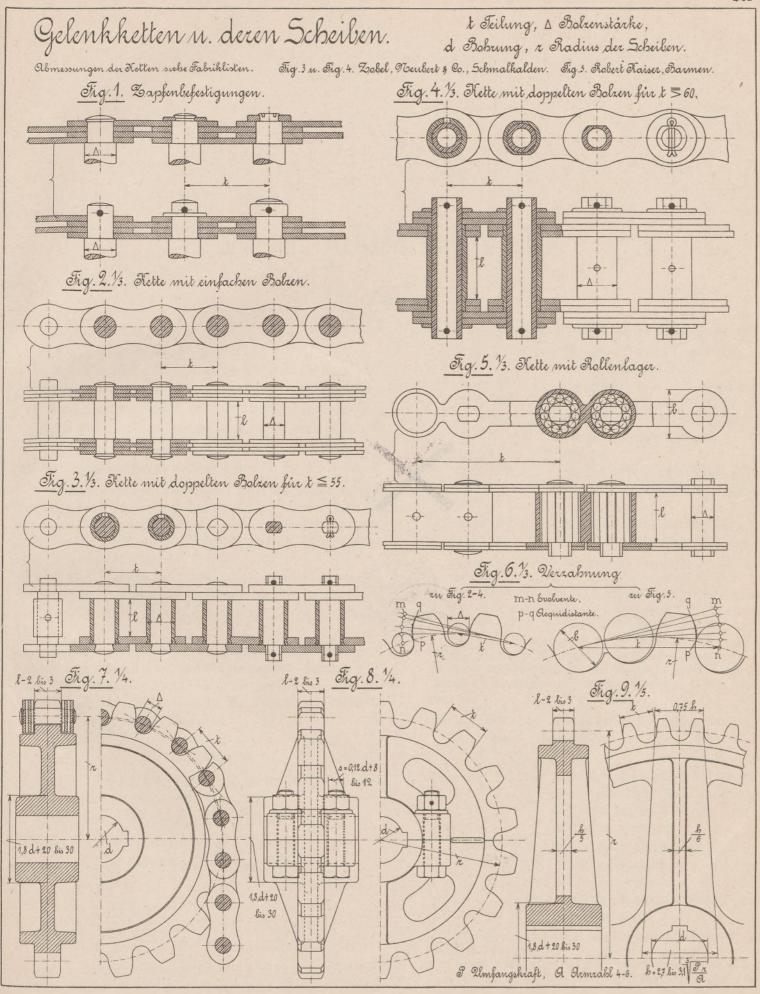












# Zapfen, Achsen und Wellen.

# I. Zapfen.

Es bezeichnet

P den Zapfendruck,

n die minutliche Umdrehungszahl des Zapfens,

k den spezifischen Flächendruck zwischen Zapfen und Lagerschale für 1qcm der Laufflächenprojektion,

A die spezifische Reibungsarbeit des Zapfens in mkg/sk.

Bei der Berechnung der Zapfen ist auf die folgenden drei Punkte Rücksicht zu nehmen:

- 1. Die aus der Beanspruchung des Zapfens sich ergebenden Querschnittsspannungen dürfen die zulässigen Materialspannungen nicht überschreiten, und der Zapfen muß sich gleichmäßig auf die ganze Länge der Schalen anlegen.
- 2. Der spezifische Flächendruck zwischen Zapfen und Lagerschale darf nur so groß sein, daß das Schmiermaterial dauernd zwischen den Laufflächen verbleiben kann.
- 3. Die spezifische Reibungsarbeit muß genügend klein sein, damit der Zapfen nicht zu schnell verschleißt und damit er die Wärme, in die ein Teil der Reibungsarbeit umgesetzt wird, zur Verhütung des Heißlaufens noch ableiten kann.

#### 1. Tragzapfen.

Der Zapfendruck wirkt bei ihnen in der Hauptsache senkrecht zur Drehachse.

Bei der Berechnung gestattet man:

eine Materialspannung

 $k_{\rm h} = 400$  bis 500 kg/qcm für Flußstahl,

 $k_{\rm h} = 300$  " Schweißeisen,

 $k_{\rm b}=300$  , 400 , Flußeisen,

 $k_b = 250$  , 350 , Stahlguß,

 $k_{\rm b} = 150$  , 250 , Gußeisen,

wenn die Materialspannungen, wie gewöhnlich, zwischen einem größten positiven und negativen Werte wechseln. Bei nicht vollständigem Spannungswechsel sind höhere Werte zulässig;

einem spezifischen Flächendruck nach Bach

k=150~kg/qcm für gehärteten Tiegelstahl auf demselben Material,

k = 90 , für gehärteten Tiegelstahl k = 60 , für ungehärteten Jauf Bronze.

k = 40 , für Schweiß- und Flußeisen mit glatter, dichter Oberfläche auf

Bronze,

k=30 " für Schweißeisen mit nicht ganz reiner Oberfläche oder Gußeisen auf Bronze.

k = 25 , für Schweiß- oder Flußeisen auf Pockholz bei Wasserschmierung;

Werte von k für die Zapfen der Kurbeltriebe siehe S. 137 und folgende.

An den Lagerstellen der Transmissionswellen läßt man zu

k=4 bis 6 kg/qcm bei Gußeisen-,

k=10 , 15 , Weißmetallschalen.

Für nur schwingende oder nur zeitweise sich drehende Zapfen kann k 2- bis 3 mal so groß, als vorstehend, genommen werden; auch Zapfen, die nicht dauernd mit dem vollen Zapfendruck belastet sind, gestatten höhere Werte von k.

eine spezifische Reibungsarbeit (bei veränderlichem Zapfendruck bezogen auf dessen Mittelwert)

> A = 0,5 bis 1 für nicht schwingende Zapfen ohne Wasserkühlung, bei denen nur die eine Lagerschale die Wärme abführen kann,

> A = 1 bis 2 für schwingende Zapfen, bei denen beide Lagerschalen an der Wärmeabführung teilnehmen und diese noch durch einen kühlen Luftzug gefördert wird.

Werte von A für die Zapfen der Kurbeltriebe siehe Seite 137 und folgende.

Bei Wasser- und Ölkühlung sind höhere Werte zulässig. Die Zapfen der Eisenbahn-Personenwagen zeigen nach der Hütte Werte von 4 bis zu 2,66, die Laufachsen dreiachsiger Lokomotiven sogar solche bis zu 5 bei allerdings stark gesteigertem Luftzuge.

# a) Zylindrischer Stirnzapfen.

(S. 135, Fig. 1 bis 3)

d Durchmesser, l Länge des Zapfens in cm. Festigkeit und Flächendruck verlangen ein Verhältnis

$$x = \frac{l}{d} = \sqrt{\frac{k_b}{5 k}} \cdot \dots \cdot (91)$$

einen Zapfendurchmesser

$$d = \sqrt{5 \frac{P \cdot x}{k_b}} \quad . \quad . \quad . \quad (92)$$

und eine Zapfenlänge  $l = x \cdot d$ .

Bei schnellaufenden Zapfen ist ferner zu prüfen, ob die aus der spezifischen Reibungsarbeit A sich ergebende Zapfenlänge (mit P als Mittelwert bei veränderlichem Zapfendruck)

 $t = \frac{P \cdot n}{30000 A} \tag{93}$ 

größer ausfällt. Ist das der Fall, so ist dieser größere Wert von l beizubehalten und der Zapfendurchmesser aus

$$d = \sqrt[3]{5 \frac{P \cdot l}{k_b}} \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot (94)$$

zu bestimmen.

Andere nehmen wegen der starken Schwankungen, welche die Werte von A in der Praxis zeigen, bei schnellaufenden Zapfen (mit n>100) den Flächendruck kleiner als bei langsamlaufenden an, indem sie die

zulässigen Werte von k mit  $\frac{10}{\sqrt{n}}$  multiplizieren und hierfür die Zapfenabmessungen aus Gl. (91 und 92) berechnen.

Für hohle Zapfen ist in den vorstehenden Gleichungen  $k_b$  durch  $(1-\alpha^4)$   $k_b$  zu ersetzen, wenn

 $\alpha$  das Höhlungsverhältnis und  $\alpha \cdot d$  den inneren Durchmesser

bezeichnet.

Die Biegungsfestigkeit gibt für den vollen Zapfen die Gleichung

 $P_{-2} = \sim 0.1 \, ds. k_0,$ 

der spezifische Flächendruck diejenige

$$P = d \cdot l \cdot k$$
.

Aus der Vereinigung beider folgt das Verhältnis

$$x = \frac{t}{d} = \sqrt{\frac{k_b}{5k}}$$

das, in die Festigkeitsgleichung eingeführt,

$$d = \sqrt{5 \frac{P \cdot x}{k_b}}$$

liefert.

Die spezifische Reibungsarbeit des Zapfens berechnet sich aus

$$A = \frac{4}{\pi} \mu \frac{P}{d \cdot t} \frac{d \pi \cdot n}{100 \cdot 60} mkg |sk$$

für n = 1/20 als Reibungskoeffizient zu

$$A = \frac{P \cdot n}{300000 t}$$

Hieraus folgt Gl. (93). Gl. 94 ergibt sich aus der Festigkeitsgleichung.

#### Kugelförmiger Stirnzapfen. (S. 135, Fig. 4)

d Durchmesser des Zapfens in cm.

Der Zapfen wird nur noch selten, und zwar als Kurbelzapfen in Fällen angewandt, wo er unempfindlich gegen kleine Abweichungen der Kurbelwelle aus ihrer richtigen Lage sein soll.

Nach der Biegungsfestigkeit ist mit den in die Figur eingetragenen Bezeichnungen

$$P \cdot a = \sim \theta, 1 d_1^3 \cdot k_b$$

oder für  $a = \theta, 4d$  und  $d_1 = \theta, 625d$ ,

$$d = \sim 4 \sqrt{\frac{P}{k_b}} \quad . \quad . \quad . \quad . \quad (95)$$

Flächendruck bezw. Reibungsarbeit verlangen nach Bach den größeren der beiden Werte

$$d = \frac{P}{40}$$

$$d = \frac{P \cdot n}{30000}$$

$$(96)$$

wobei in die letztere Gleichung für P bei veränderlichem Zapfendruck dessen Mittelwert einzuführen ist.

# c) Zylindrischer Halszapfen. (S. 135, Fig. 5 u. 6)

d Durchmesser, l Länge des Zapfens in cm.

Da das den Zapfen beanspruchende Biegungs- und Drehmoment von den äußeren Kräften und deren Lage an der zugehörigen Welle abhängig ist, so muß der Zapfendurchmesser nach den unter II. gegebenen Gleichungen berechnet werden.

Die Zapfenlänge ist mit den als zulässig erachteten Werten von k und A aus den unter a) angeführten Gleichungen

$$l = \frac{P}{d \cdot k}$$

$$l = \frac{P \cdot n}{300000 A}$$

$$(97)$$

zu bestimmen, wobei der größere von beiden Werten zu wählen und auf ein für die Lagerkonstruktion passendes Verhältnis von x=l/d zu achten ist.

## d) Zylindrischer Gabelzapfen. (S. 135, Fig. 7)

d Durchmesser, I Länge des Zapfens in em.

Man wählt das Verhältnis x=l/d des Zapfens nach der jeweiligen Lagerkonstruktion und bestimmt den Zapfendurchmesser mit dem zulässigen Werte von k aus

 $P = d \cdot l \cdot k = x \cdot d^q \cdot k$ 

oder

Die Festigkeit verlangt für das berechnete d und l unter der Annahme, daß sich der Zapfendruck gleichmäßig über die Zapfen- und Augenlänge verteilt, eine aus

$$\frac{P}{2}a = \sim \theta 1 d^3 \cdot \sigma_b \quad . \quad . \quad . \quad (99)$$

sich ergebende Materialspannung  $\sigma \le k_b$ , wenn  $\alpha$  der in die Figur eingetragene Abstand von Mitte Zapfenund Augenlänge jeder Seite ist.

Die Reibungsarbeit kann wegen dernurschwingenden Bewegung des Zapfens oder seines Lagers bei der Berechnung außer acht gelassen werden.

# 2. Stützzapfen.

Der Zapfendruck fällt zur Hauptsache in die Drehachse des Zapfens.

Von den für die Berechnung maßgebenden drei Punkten auf S. 129 kann hier der erste unberücksichtigt bleiben, da die beiden anderen stets größere Abmessungen ergeben.

Der zulässige Flächendruck k ist ebenso groß wie bei den Tragzapfen zu nehmen; höhere Werte sind nur zulässig, wenn das Schmiermaterial von einer Pumpe zwischen die Laufilächen gepreßt wird.

Die spezifische Reibungsarbeit soll bei den Zapfen der gewöhnlichen Triebwerke unter  $A = 0.66 \, mkg/sk$ bleiben und darf nur bei Wasserkühlung diesen Wert übersteigen. An Turbinenzapsen gestattet man bei sorgfältiger Schmierung und vorzüglicher Herstellung A bis zu 2 mkg/sk.

# a) Ebener Spurzapfen. (S. 135, Fig. 8 und 9)

d Durchmesser der vollen.

d und d, Durchmesser der ringförmigen Lauffläche in cm.

Für die letztere gelten die Gleichungen

in die bei voller Lauffläche  $d_i = \theta$  zu setzen ist.

Die spezifische Reibungsarbeit eines ringförmigen Spurzapfens beträgt

$$A = \frac{1}{2} \mu \frac{P}{(d^2 - d_1^2)^{\frac{\pi}{4}}} \frac{(d + d_1) \pi \cdot n}{100 \cdot 60} mkg/sk$$

oder für  $\mu=1/20$  als Reibungskoeffizient

$$A = \frac{P \cdot n}{60000 \left(d - d_{\parallel}\right)}$$

# b) Kammzapfen. (S. 135, Fig. 10)

d, di äußerer und innerer,

 $d_{\mathrm{m}}= heta$ ,5 (d + d) mittlerer Durchmesser der Laufflächen in cm.

Die Breite b und Dicke s der Ringe macht man  $b = 0.12 d_1$  bis  $0.2 d_1$ 

$$s = b$$
 bis 1,5 b.

Für die Zahl der Ringe gelten die Gleichungen

$$z = \frac{P}{b \cdot d_{m} \pi \cdot k}$$

$$z = \frac{P \cdot n}{120000 b \cdot A}$$
 (101)

wobei man für k wegen der Schwierigkeit, die sämtlichen Ringe bei großen Zapfendrucken zum Anliegen zu bringen, nur die 0,3- bis 0,5 fachen Werte auf S. 129, für A wegen der schwierigen Wärmeableitung nach außen höchstens 0,3 mkg/sk zuläßt.

Die spezifische Reibungsarbeit ist hier

$$A = \frac{1}{2} \mu \frac{P \cdot n}{d_{\text{m}} \pi \cdot b \cdot z} - \frac{2 d_{\text{m}} \pi}{100 \cdot 60} - mkg/sk,$$

oder für  $\mu = 1/20$  als Reibungskoeffizient,

$$A = \frac{P \cdot n}{120\,000\,b \cdot x}$$

# II. Achsen und Wellen.

Für einen Querschnitt der Achse bezw. Welle sei:

Mb das angreifende Biegungs-,

M, das angreifende Drehmoment,

Mi das aus beiden gebildete ideelle Biegungsmoment in kgcm.

d der Durchmesser des vollen oder der äußere Durchmesser des hohlen,

a der innere Durchmesser des hohlen Querschnittes in em.

# 1. Achsen.

Sie dienen nur zur Stützung anderer Maschinenteile und werden deshalb nur auf Biegung beansprucht. Ihre Querschnitte sind zu berechnen aus

$$M_{\rm b} = \sim 0.1 \, d^3 \cdot k_{\rm b} \, \ldots \, (102)$$

wobei für Hohlachsen  $d^3$  durch  $(1-a^4)$   $d^3$  zu ersetzen ist.

Die zulässige Biegungsspannung  $k_b$  ist wie bei den Zapfen auf S. 129 zu wählen.

# 2. Wellen.

Sie haben nicht nur andere Maschinenteile zu stützen, sondern auch ein Drehmoment zu übertragen.

Sollen ihre Querschnitte auf Biegung und Verdrehung berechnet werden, so sind  $M_{
m b}$  und  $M_{
m d}$  zu dem ideellen Biegungsmoment

$$M_1 = 0.35 M_b + 0.65 \sqrt{M_b^2 + (\sigma_0 \cdot M_d)^2}$$
mit  $\sigma_0 = \frac{k_b}{l_s 3 k_d}$ 
zu vereinigen, für das dann wieder

$$M_i = \sim 0.1 d^3 \cdot k_b$$

 $k_{\mathrm{b}}$  ist wie bei den Zapfen zu nehmen, bei Hohlwellen  $d^3$  durch  $(1-\alpha^4)$   $d^3$  zu ersetzen;  $k_d$  siehe nachstehend.

Zur leichteren Berechnung von M, kann die nachfolgende Tabelle dienen.

Ist das Biegungsmoment gegenüber dem Drehmoment nur klein, so genügt es, die Verdrehung allein zu berücksichtigen und nach der Gleichung

$$M_{\rm d} = \sim 0.2 \, d^3 \cdot k_{\rm d} \, \ldots \, (104)$$

zu rechnen. Hierin ist zu setzen

ka = 300 bis 400 kg/qcm für Flußstahl,

 $k_{\rm d} = 120$  , Schweißeisen,  $k_{\rm d} = 200$  , 280 , Flußeisen,  $k_{\rm d} = 160$  , 280 , Stahlguß,  $k_{\rm d} = 80$  , 100 , Gußeisen,

wenn das Drehmoment zwischen einem größten positiven und negativen Werte wechselt. Ändert es sich nur zwischen einem größten Werte und Null, so ist für  $k_b$  das Doppelte, bei unveränderlichem Drehmoment

das Dreifache der vorstehenden Werte zulässig. Stöße sind besonders zu berücksichtigen.

Berechnung der Transmissionswellen siehe S. 35.

Tabelle der Werte 
$$\xi = 0.35 + 0.65 \sqrt{1 + \left(\frac{\alpha_0 \cdot M_d}{M_b}\right)^2}$$
 zur Berechnung von  $M_1 = \xi \cdot M_b^*$ 

$a_0 \frac{M_d}{M_b}$ 5	$a_0 \frac{M_{\rm d}}{M_{\rm b}}$	$=$ $a_0 \frac{M_d}{M_b}$	٤	$a_0 \frac{M_{d'}}{M_0}$	ž.	$a_0 \frac{M_d}{M_b}$	ξ
0,50 1,077 0,52 1,083 0,54 1,089 0,56 1,095 0,58 1,101 0,60 1,108 0,62 1,115 0,64 1,122 0,66 1,129 0,68 1,136 0,70 1,143 0,72 1,151 0,74 1,159 0,76 1,166 0,78 1,174	0,82 1 0,84 1 0,86 1 0,88 1 0,90 1 0,92 1 0,94 1 0,96 1 0,98 1 1,00 1 1,02 1 1,04 1 1,06 1	,182	1,316 1,326 1,336 1,346 1,355 1,365 1,375 1,385 1,400 1,406 1,416 1,426 1,437 1,437 1,447	1,40 1,42 1,44 1,46 1,48 1,50 1,52 1,54 1,56 1,58 1,60 1,62 1,64 1,66 1,68	1,468 1,479 1,490 1,500 1,511 1,522 1,533 1,544 1,565 1,565 1,576 1,587 1,599 1,610 1,621	1,70 1,72 1,74 1,76 1,78 1,80 1,82 1,84 1,86 1,88 1,90 1,92 1,94 1,96 1,98	1,632 1,643 1,655 1,666 1,677 1,688 1,700 1,711 1,723 1,734 1,746 1,757 1,769 1,780 1,792

<sup>\*)</sup> Nach W. Prollius, Duisburg.

# III. Beispiele.

1.

Es sind die Abmessungen einer einfach belasteten flußeisernen Tragachse nach S. 136, Fig. 1, für Q=6000~kg und n=70 Umdrehungen in der Minute zu berechnen. Die Materialspannungen wechseln zwischen einem größten positiven und negativen Werte.

Die Auflager- und Zapfendrucke bestimmen sich für a = 500, b = 400 und L = 900 mm

zu

$$P_1 = Q \frac{b}{L} = 6000 \frac{400}{900} = \sim 2665 \text{ kg},$$
  
 $P_2 = Q - P_1 = 6000 - 2665 = 3335 \text{ kg}.$ 

Die beiden Zapfen der Achse müssen für  $k_b = 400$  und  $p = 40 \, kg/qcm$  (Flußeisen auf Bronze) ein Verhältnis

(91) 
$$x = \frac{l}{d} = \sqrt{\frac{400}{5 + 40}} = 1,414$$

erhalten, wofür  $\sim 1.5$  genommen werden soll. Der Durchmesser des linken Zapfens folgt dann zu

(92) 
$$d_1 = \sqrt{5 \frac{2665 \cdot 1,5}{400}} = \sim 7 \text{ cm} = 70 \text{ mm}$$

und seine Länge zu

$$l_1 = 1.5 \cdot 70 = 105 \text{ mm}.$$

Die spezifische Reibungsarbeit würde für A = 0.6 mkg/sk nur

(93) 
$$l_1 = \frac{2665 \cdot 70}{30000 \cdot 0.6} = 10.4 \text{ cm}$$

verlangen.

Für den rechten Zapfen ergibt sich entsprechend

(92) 
$$d_{1} = \sqrt{5 \frac{3335 \cdot 1.5}{400}} = \sim 8 \text{ cm} = 80 \text{ mm},$$
$$l_{2} = 1.5 \cdot 80 = 120 \text{ mm},$$

und

(93) 
$$l_4 = \frac{3335 \cdot 70}{30000 \cdot 0.6} = 13 \text{ cm} = 130 \text{ mm}.$$

Wird die letztere Länge als die größere beibehalten, so muß der Durchmesser

(94) 
$$d_2 = \sqrt[3]{5 - \frac{3335 \cdot 13}{400}} = 8.2 \text{ cm}$$

betragen, wofür nach der Figur 85 mm genommen sind.

Setzt man jetzt Gl. (102) nacheinander für die Querschnitte der Achse in den Abständen x, y, x und a von der Mitte des linken Zapfens mit

$$\begin{array}{ll} P_{\rm t} \cdot x = \theta \cdot 1 \, d_{\rm x}^{\, 3} \cdot k_{\rm b}, & P_{\rm t} \cdot y = \theta \cdot 1 \, d_{\rm y}^{\, 3} \cdot k_{\rm b}, \\ P_{\rm t} \cdot x = \theta \cdot 1 \, d_{\rm x}^{\, 3} \cdot k_{\rm b}, & P_{\rm t} \cdot a = \theta \cdot 1 \, d^{\, 8} \cdot k_{\rm b} \end{array}$$

an, so folgt für dasselbe kb

$$x:y:x:a = d_{x}^{3}:d_{y}^{3}:d_{z}^{3}:d_{z}^{3}$$

das heißt, die linke Achsenhälfte würde als Körper von gleicher Festigkeit ein Rotationskörper sein, dessen Erzeugende eine kubische Parabel ist. Der Scheitel derselben liegt im Mittelpunkte des linken Zapfens. Um die Parabel zeichnen zu können, muß man von ihr einzelne Punkte bestimmen. Für die Belastungsstelle ist

$$0.1 d^3 = \frac{P_1 \cdot a}{k_h},$$

oder mit  $k_b = 400 \text{ kg/qcm}$ ,

(102) 
$$d = \sqrt[3]{\frac{2665 \cdot 50}{0.1 \cdot 400}} = \sim 15 \, \text{cm} = 150 \, \text{mm}.$$

Für die Abstände x, y, z von der Mitte des linken Zapfens berechnet sich dann mit Hilfe der obigen Proportion

 $d_{\mathbf{x}} = \sqrt[3]{d^3 \frac{x}{a}} = d\sqrt[3]{\frac{x}{a}}$ 

oder mit x = 125 mm,

$$d_{\rm x} = 150 \sqrt[3]{\frac{125}{500}} = \sim 94,5 \ mm;$$

ferner für  $y = 250 \, mn$ 

$$d_{\rm y} = 150 \sqrt[3]{\frac{250}{500}} = \sim 119 \ mm$$
 und für  $z = 375 \ mm$ 

$$d_* = 150 \sqrt[4]{\frac{375}{500}} = \sim 136,5 \text{ mm}.$$

Entsprechendes gilt für die rechte Achsenhälfte. Die beiden Parabeln sind in die Figur eingetragen. Aus praktischen Gründen begrenzt man die Achse aber im Längsschnitt möglichst nur durch gerade Linien, wobei darauf zu achten ist, daß die Parabeln vollständig innerhalb der geradlinigen Begrenzungen liegen.

Für den auf S. 113 berechneten Drahtseiltrieb sollen die Abmessungen der flußeisernen Antriebswelle nach S. 136, Fig. 5, bestimmt werden. Die Kraft wird durch ein am Ende der Welle sitzendes Kegelrad eingeleitet. Es beträgt:

das Gewicht des Kegelrades 420 kg,

das Gewicht der zwischen den Lagern sitzenden Seilscheibe 500 kg,

das Gewicht des auf die Scheibe entfallenden Seilendes (140 m à 0,91 kg)  $\sim 130 \text{ kg}$ ,

der horizontal wirkende Zahndruck 640 kg,

der ebenfalls horizontal gerichtete Seilzug  $K = 3P = 3 \cdot 300 = 900 \text{ kg}.$ 

Denkt man sich nach S. 136, Fig. 5a, in der Nabenmitte des Kegelrades zweimal den Zahndruck von 640kg nach entgegengesetzten Richtungen aufgetragen, wodurch nichts am vorhandenen Zustande geändert wird, so erkennt man, daß die eine von diesen beiden Kräften mit dem Zahndrucke ein Kräftepaar Ma bildet. dessen Drehmoment gleich demjenigen der Seilscheibe  $P \cdot r$  (P Umfangskraft, r Radius der Scheibe) ist. Es verbleibt dann noch in der Nabenmitte eine auf Biegung wirkende Horizontalkraft von 640 kg an der Welle.

# a) Berechnung der Zapfendrucke.

Die in der Horizontalebene wirkenden Auflagerdrucke berechnen sich nach Fig. 5a zu

$$II_{\bullet} = \frac{640 \cdot 1250 - 900 \cdot 500}{1000} = 350 \text{ kg},$$

$$II_{\bullet} = 900 + 350 - 640 = 610 \text{ kg}.$$

Die in der Vertikalebene wirkenden Auflagerdrucke betragen

$$V_1 = \frac{630 \cdot 500 + 420 \cdot 1250}{1000} = 840 \text{ kg},$$

$$V_2 = 630 + 420 - 840 = 210 \text{ kg}.$$

II, und V, ergeben einen Zapfendruck

$$P_1 = \sqrt{H_1^2 + V_1^2} = \sqrt{35\theta^2 + 84\theta^2} = 910 \text{ kg},$$

H, und V, einen solchen

$$P_2 = V H_1^2 + V^2 = V 610^2 + 210^2 = -645 \text{ kg}$$

b) Berechnung des Halszapfens zwischen Kegelrad und Seilscheibe.

Der Zapfen wird auf Biegung und Verdrehung beansprucht, und es ist für den mittleren Querschnitt

$$M_b = (\sqrt{640^2 + 420^2}) 25 = 19150,$$
  
 $M_d = P \cdot r = 300 \cdot 160 = 48000 \text{ kgcm}.$ 

Hiermit folgt für  $k_b = 350$ ,  $k_d = 2 \cdot 240 = 480 \text{ kg/gem.*}$ 

$$a_0 = \frac{350}{1,3 \cdot 480} = 0.56$$
 und  $\frac{a_0 \cdot M_d}{M_b} = \frac{0.56 \cdot 48000}{19150} = 1.4$ 

nach der Tabelle auf S. 132 ein ideelles Biegungsmoment

 $M_1 = 1,468 \cdot 19150 = \sim 28100 \text{ kgcm},$ 

dem ein Zapfendurchmesser

(103) 
$$d_1 = \sqrt[3]{\frac{28100}{0.1 \cdot 350}} = \sim 9.3 \text{ cm}$$

genügen würde. Die Zapfenlänge müßte für k=40kg/qem, n = 120 und A = 0.6 mkg/sk

(97) 
$$l_1 = \frac{910}{9,3\cdot 40} = 2,45 \text{ cm}$$

bezw.

(97) 
$$l_1 = \frac{910 \cdot 120}{300000 \cdot 0.6} = -6.1 \text{ cm}$$

betragen. Für die Aussührung dürfte sich mit Rücksicht auf die Lagerkonstruktion

$$d_1 = l_1 = 100 \text{ mm}$$

empfehlen.

c) Berechnung des hinteren Stirnzapfens.

Sein Durchmesser muß mit dem angegebenen Werte von  $k_b$  und einem Verhältnis x = l/d = 1.5

(92) 
$$d_2 = \sqrt{5 - \frac{645 \cdot 1.5}{350}} = \sim 3.7 \text{ cm},$$

$$L = 1.5 \cdot 3.7 = \sim 5.5 \text{ cm}$$

seine Lange 
$$l_3 = 1.5 \cdot 3.7 = \sim 5.5 \text{ cm}$$
 bezw. mit  $A = 0.6$  (93) 
$$l_4 = \frac{645 \cdot 120}{30000 \cdot 0.6} = 4.3 \text{ cm}$$

sein. Aus praktischen Gründen wird man den Zapfen stärker und länger, nämlich bei  $l_2 = 60 \text{ mm}$ 

(94) 
$$d_2 = \sqrt[3]{5 \frac{645 \cdot 6}{350}} = 3.8 \, cm \text{ oder } \sim 40 \, mm$$
 nehmen.

d) Berechnung des Wellenquerschnittes in der Seilscheibenmitte.

Für diesen Querschnitt ist

$$M_{\rm b} = P_{\rm s} \cdot 50 = 645 \cdot 50 = 32250,$$

$$M_{\rm d} = P \cdot r = 300 \cdot 160 = 48000$$
 kgcm.

Mit  $k_b$ ,  $k_d$  und  $\epsilon$ , wie oben wird

$$\frac{\alpha_0 \cdot M_d}{M_b} = \frac{0.56 \cdot 48000}{32250} = \sim 0.84$$

und nach der Tabelle auf Seite 132

$$M_{\rm i} = 1.199 \cdot 32250 = 38670 \ {\rm kgcm}$$

sowie

(103) 
$$d = \sqrt[4]{\frac{38670}{0.1 \cdot 350}} = 10.5 \text{ cm}.$$

<sup>\*)</sup> Entsprechend der sehr ungünstigen Annahme, daß das Drehmoment zwischen einem größten Werte und Null schwankt,

Da der Zapfen zwischen Kegelrad und Seilscheibe aber geschlossen liegen soll, so wird man der Welle, wenn sie keine aufgezogenen Bunde oder Stellringe erhält, von diesem Zapfen an bis hinter die Seilscheibe einen Durchmesser geben, der nach den in S. 136, Fig. 2, eingeschriebenen Verhältnissen mindestens

 $d_1 + 2(0.1 d_1 + 3) = 100 + 2(10 + 3) = \sim 125 \text{ mm}$ betragen muß.

Ähnliches gilt für den Teil der Welle, auf dem das Kegelrad sitzt.

3.

Welche Abmessungen erhält die S. 136, Fig. 6 und 6a, dargestellte hohle gußeiserne Wasserradwelle? Die beiden Armkreuze A und B belasten die Welle mit je 3000 kg, das bei C aufgekeilte Zahnrad von 2000 mm Radius wirkt auf sie durch sein Eigengewicht mit 1500 kg, durch den vertikal abwärts gerichteten Zahndruck mit 720 kg ein. Die Welle dreht sich 15 mal in der Minute.

# a) Berechnung der Zapfendrucke.

Der Zapfendruck P, hat nach den in Fig. 6a eingetragenen Längen der Welle eine Größe

$$P_1 = \frac{(1500 + 720) 2900 + 3000 (2200 + 300)}{2500}$$

$$= \sim 5575 \text{ kg},$$

der Zapfendruck P2 eine solche

$$P_2 = 1500 + 720 + 3000 + 3000 + 5575 = 2645 \text{ kg}.$$

b) Berechnung des Zapfens zwischen B und C.

Der mittlere Querschnitt dieses Zapfens wird beansprucht durch ein Biegungsmoment

$$M_{\rm b} = (1500 + 720) \, 40 = 88800$$

durch ein Drehmoment

$$M_{\rm d} = 720 \cdot 200 = 144000$$
 kgcm.

Für  $k_b = 200$ ,  $k_d = 0.5 (3 \cdot 90 + 2 \cdot 90) = 225 \, kg/qem^*$ ) ist

$$\alpha_0 = \frac{200}{1,3 \cdot 225} = \sim 0.68,$$

$$a_{\rm p} \, \frac{M_{\rm d}}{M_{\rm b}} = 0.68 \, \frac{144\,000}{88\,800} = 1.1$$

und nach der Tabelle auf S. 132 das ideelle Biegungsmoment

$$M_{\rm i} = 1,316 \cdot 88800 = \sim 117000$$
 kgcm.

Ihm genügt bei einem Höhlungsverhältnis  $\alpha = 0.65$ ein äußerer Zapfendurchmesser

(103) 
$$d_1 = \sqrt[3]{\frac{117000}{0.1(1-0.65^4)200}} = \sim 19.3 \text{ cm},$$
wofür  $d_1 = \sim 200 \text{ mm}$ 

genommen ist. Der innere Durchmesser wird dann  $a \cdot d_1 = 0.65 \cdot 200 = 130 \text{ mm}.$ 

Wegen der Lagerkonstruktion kann die Zapfenlänge kaum unter  $l_i = d_1 = 200 \ mm$ 

gemacht werden. Der spezifische Flächendruck zwischen Zapfen und Lagerschale beträgt dann nur

(97) 
$$k = \frac{P_1}{d_1 \cdot l_1} = \frac{5575}{20 \cdot 20} = \sim 14 \text{ kg/qcm}.$$

Die spezifische Reibungsarbeit kann wegen der geringen Umdrehungszahl unberücksichtigt bleiben.

c) Berechnung des vorderen Zapfens bei A.

Für ein Verhältnis  $x = l_a/d_b = 1.5$ ,  $k_b$  und  $\alpha$  wie vorhin folgt für den äußeren Zapfendurchmesser

(92) 
$$d_2 = \sqrt{5 \frac{2645 \cdot 1.5}{(1 - 0.65^4) \cdot 200}} = \sim 11 cm = 110 \text{ mm},$$

für den inneren

$$a \cdot d_2 = 0.65 \cdot 110 = \sim 72 \text{ mm}$$

und die Zapfenlänge

$$l_n = 1.5 \cdot 110 = \sim 1.65 \text{ mm}.$$

d) Berechnung des Querschnittes in A.

Für ihn ist

$$M_{\rm b} = P_{\rm s} \cdot 30 = 2645 \cdot 30 = 79350,$$
  
 $M_{\rm d} = \frac{144000}{2} = 72000 \text{ kgcm},$ 

und für  $k_b$ ,  $k_d$ ,  $\alpha_0$  und  $\alpha$  wie oben

$$a_0 \frac{M_4}{M_b} = 0.68 \frac{72000}{79350} = 0.62,$$

also nach der Tabelle auf S. 132

$$M_1 = 1,115 \cdot 79350 = 88500$$
 kgcm.

Als äußerer Durchmesser in A folgt dann

(103) 
$$d' = \sqrt[3]{\frac{88500}{0.1 (1 - 0.65^4) 200}} = 17.6 \text{ cm} = 176 \text{ mm},$$

$$a \cdot d' = 0.65 \cdot 176 = \sim 115 \text{ mm}.$$

e) Berechnung des Querschnittes in B.

Für ihn ist das Biegungsmoment

$$M_6 = P_1 \cdot 30 - (1500 + 720) \ 70 = 5575 \cdot 30 - 2220 \cdot 70 = 11850,$$

das Drehmoment

$$M_{\rm d}=144\,000\,{\rm kgcm}.$$

Mit  $k_b$ ,  $k_d$  und  $a_0$  wie oben ergibt sich dann ein ideelles Biegungsmoment

(103) 
$$M_1 = 0.35 \cdot 11850 + 0.65 \sqrt{11850^2 + (0.68 \cdot 144000)^2}$$
  
=  $\sim 68300 \text{ kgcm}$ ,

das für a = 0,65 einen äußeren Durchmesser

(103) 
$$d = \sqrt[3]{\frac{68300}{0.1(1-0.65^4)200}} = \sim 16 \, cm = 160 \, mm$$

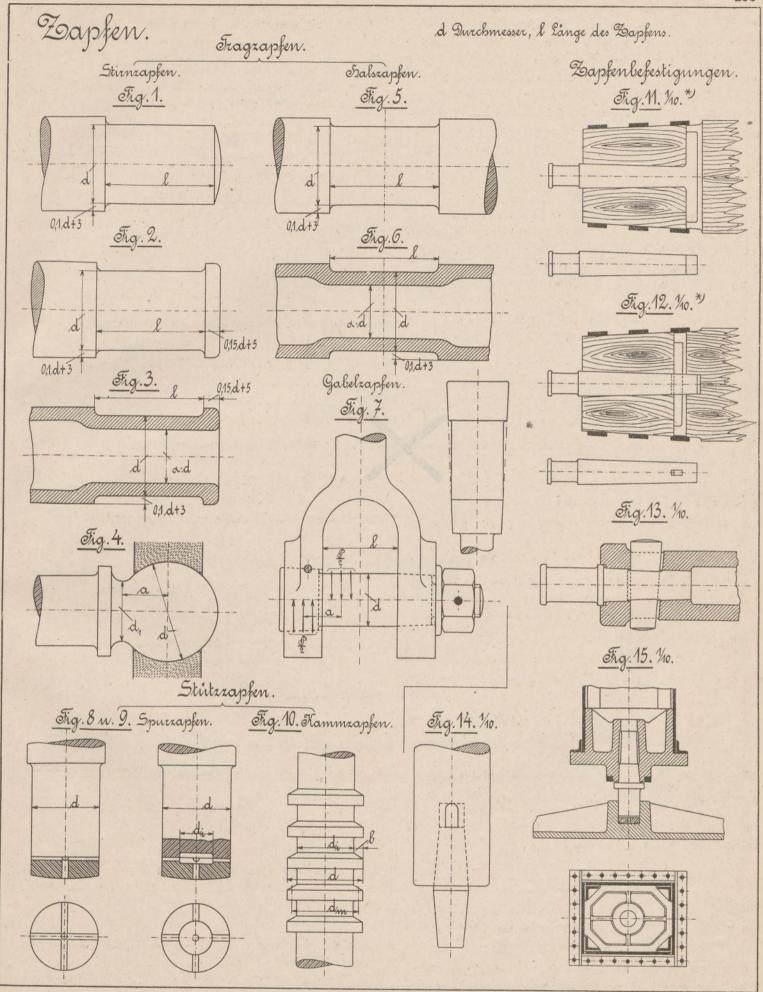
liefert. Da bei dieser Stärke aber die Welle vor dem rechten Zapfen eine Einschnürung erhalten würde, so ist der äußere Durchmesser auf

$$d = 190 \, mm$$

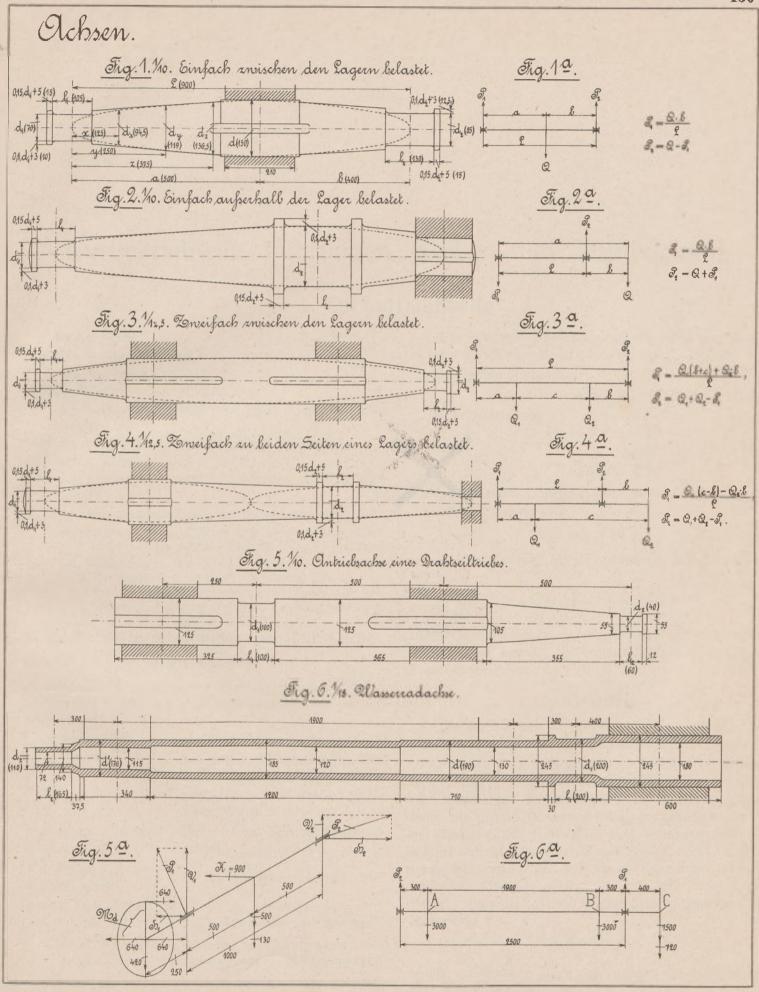
verstärkt, der innere wie bei dem Zapfen zwischen B und C 130 mm gemacht.

Zwischen A und B ist der äußere Wellendurchmesser wegen des Aufbringens der Wasserradnaben um einige Millimeter stärker bezw. schwächer als in A und B gehalten.

<sup>\*)</sup> Entsprechend einer Änderung des Drehmomentes zwischen  $M_{\rm d max}$  und 1/2  $M_{\rm d max}$ .



Tooch , Renteaux'.



# Kurbeltriebteile, Führungen, Kolben und Stopfbüchsen.

# I. Kurbeltriebteile.

Es bezeichnet:

D die Zylinderbohrung,

S den Kolbenhub,

R = 0.5 S den Kurbelradius,

L die Schubstangenlänge von Mitte Auge bis Mitte Auge,

n die minutliche Umdrehungszahl der Kurbel,

P den größten,

P<sub>m</sub> den mittleren Kolbendruck w\u00e4hrend eines Arbeitsspieles.

Ohne Berücksichtigung der Massenkräfte wird

bei Damplmaschinen P gleich dem höchsten Dampfüberdruck auf den Kolben,  $P_{\rm m}=0.5\,P$  bis  $0.7\,P$  gesetzt,

bei Verbrennungsmotoren nach Güldner P aus dem Zündungsdruck (25 at bei Verpuffungs-, 35 bis 38 at bei Gleichdruckmotoren),  $P_{\rm m}$  für 4,25 at bei Verpuffungs-, 5,25 at bei Gleichdruckmotoren berechnet.

# 1. Kurbelwelle mit aufgesetzter Stirnkurbel. a) Kurbelzapfen.

Er ist als zylindrischer Stirnzapfen nach Gl. (91 bis 94) auf S. 130 mit den folgenden Werten zu berechnen:

 $k_{\rm b}=500$  bis 600~kg/qem für Flußstahl, da die Spannungen bei ihm nicht vollständig zwischen einem größten positiven und dem gleich großen negativen Werte wechseln,

k=60 bis 70~kg/qcm ) für ortsfeste Betriebsdampfma-A=1.5 bis 2.5~(3)\*) ) schinen, Lokomobilen,

k = 90 bis 120 kg/qcmA wie vorhin

für Verbrennungsmotoren,

k = 120 bis 150 kg/qcmA = 7 bis 10

für Lokomotiven (voller Kesseldruck in Rechnung),\*\*)

k = 24 bis 28 kg/qem A = 2.5 bis 3.6

für Schiffsmaschinen (mittlerer Kesseldruck in Rechnung).\*\*)

\*\*) Nach Radinger,

Für ortsfeste Betriebsdampfmaschinen ergibt sich mit  $k_b = 600$  und k = 70 kg/qem

ein Zapfendurchmesser

$$d = 0.105 \sqrt{P}$$
 . . . (105)

eine Zapfenlänge

bezw.

$$\begin{vmatrix} l = 1,3 d \\ l = \frac{P_{m} \cdot n}{30000 A} \end{vmatrix}$$
 (106)

Liefert die letzte Gleichung das größere l, so folgt der Zapfendurchmesser aus

$$d = 0.2\sqrt[3]{P \cdot l}$$
, . . . (107)

Andere nehmen für schnellaufende Maschinen (mit n > 100)

$$k = 70 \sqrt{\frac{100}{n}} = \frac{700}{\sqrt{n}}$$

und berechnen hierfür das Verhältnis x und den Zapfendurchmesser aus Gl. (91 und 92), S. 130, bei einer Zapfenlänge  $l=x\cdot d$ .

## b) Kurbelarm.

Die Naben des Armes sind nach den auf S. 147, Fig. 1, eingetragenen Verhältniszahlen zu bemessen.

Für den Teil zwischen den Naben ist die genaue Berechnung der auftretenden Spannungen umständlich und schwierig. Es genügt für die weitaus meisten Fälle, die größte Normalspannung festzustellen, die bei der Todlage der Kurbel in dem kleinsten Armquerschnitt auftritt. Die Kraft P am Zapfen wirkt dann an einem Hebelarm y und ruft, da sie exzentrisch zu dem fraglichen Armquerschnitt 1-2 von der Dicke  $\delta$  und Höhe h angreift, in den langen Seiten desselben die Spannung

$$\sigma'_b = \frac{6P \cdot y}{h \cdot \delta^2}$$

sowie gleichmäßig über den ganzen Querschnitt verteilt, die Spannung

$$\sigma' = \frac{P}{h \cdot \delta}$$

<sup>\*)</sup> Die eingeklammerten Werte nur unter sehr günstigen Verhältnissen, also bei kleinem l und k, Weißmetallschalen und vorzüglicher Schmierung.

hervor. Die größte Spannung in der einen langen Seite ist also

 $\sigma = \sigma'_b + \sigma' = \frac{P}{\frac{1}{b-3}} \left( \frac{6y}{3} + 1 \right) \quad . \quad (108)$ 

Sie soll bei genügender Sicherheit 400 kg/qcm an schmiedeeisernen oder Stahlgußkurbeln nicht überschreiten.

## c) Kurbel mit Gegenkurbel. (S. 148, Fig. 2)

Länge lo und Durchmesser do des Gegenkurbelzapfens sind für die an ihm wirksame Kraft Po nach Gl. (91 bis 94), S. 130, zu bestimmen.

Der Durchmesser d des Hauptzapfens, der hier auf Biegung und Verdrehung beansprucht wird, folgt aus Gl. (103), S. 131, mit

 $M_{\rm b} = P \frac{l}{2} - P_{\rm o} \left( a_{\rm o} + \frac{l}{2} \right)$ 

als Biegungsmoment,

$$M_{\rm d} = P_{\rm o} \cdot R_{\rm o}$$

als Drehmoment und

P als Kraft am Hauptzapfen, Ro als Radius der Gegenkurbel,

 $a_0$  als horizontaler Abstand beider Zapfen.

Für die Länge l des Hauptzapfens ist Gl. (97), S. 130, mit k und A wie beim gewöhnlichen Kurbelzapfen maßgebend.

# d) Kurbelwelle. (S. 149, Fig. 1, 1a und 1b)

Sie ist auf Biegung und Verdrehung zu berechnen. Der Einfachheit wegen nimmt man dabei die Kurbel (der liegenden Maschine) vertikal auf- oder abwärtsstehend und den Kolbendruck Pam Kurbelzapfen horizontal nach rechts oder links gerichtet an. Auf Biegung wirken dann nach Fig. 1a und 1b

die Kraft P im Punkte IV bezw. 4,

das Schwungradgewicht G und der Riemenoder Seilzug K (letzterer horizontal angenommen) in der Schwungradmitte III, auf Verdrehen das Kräftepaar

$$M_d = P \cdot r$$

von 4 bis III, wenn die Kraftabgabe durch das Schwungrad erfolgt. K wird bei der Berechnung häufig vernachlässigt.

Die aus diesen Kräften sich ergebenden Gegendrucke der Lager sind

beim Hingange des Kolbens (Kurbel vertikal aufwärts, Fig. 1a)

$$H_1 = P\left(1 + \frac{a}{c}\right) + K\frac{b}{c}, \quad H_1 = H_1 - (P + K),$$

$$V_1 = G\frac{b}{c}, \quad V_2 = G - V_1,$$

beim Rückgange des Kolbens (Kurbel vertikal abwärts, Fig. 1b)

$$H_1 = P\left(1 + \frac{a}{c}\right) - K\frac{b}{c}, \quad H_2 = H_1 - (P - K),$$

 $V_1$  und  $V_2$  wie im vorigen Falle.

Bei Vernachlässigung von K wird für beide Kurbellagen

$$H_1 = P\left(1 + \frac{a}{c}\right), \quad H_2 = H_1 - P.$$

Die Resultierenden

$$P_1 = \sqrt{H_1^2 + V_1^2}$$
 und  $P_2 = \sqrt{H_2^2 + V_2^2}$ 

bilden dann die größten Zapfendrucke des vorderen und hinteren Lagers für jede der beiden Kurbellagen. Der mittlere Zapfendruck Pim im vorderen Lager folgt aus den obigen Gleichungen mit  $P_m$  anstelle von  $P_i$ im hinteren Lager ändert sich der Zapfendruck wegen des nahen Schwungradgewichtes nur wenig.

Bei der Berechnung der Welle ist der Abstand a von Mitte Kurbelzapfen bis Mitte vorderes Lager zunächst schätzungsweise anzunehmen; die Zylinderbohrung D bildet für ihn einen passenden Mittelwert.

# Vorderer Wellenzapfen.

Der mittlere Querschnitt desselben erhält ein Biegungs- und Drehmoment

$$M_{\rm b} = P \cdot a$$
,  $M_{\rm d} = P \cdot R$ .

die, nach Gl. (103), S. 131, zu einem ideellen Biegungsmoment M<sub>i</sub> vereinigt, den Zapfendurchmesser d<sub>i</sub> ergeben, wobei nach Bach unter der Annahme, daß die Span-

nungen nur zwischen  $+ \sigma_{\max}$  und  $-\frac{1}{2} \sigma_{\max}$  wechseln, für Flußstahl

$$k_b = \frac{800 + 400}{2} = 600 \text{ kg/qcm},$$
 $k_d = \frac{600 + 300}{2} = 450$ 
 $a_0 = \frac{600}{1.3 \cdot 450} = \sim 1$ 

gesetzt werden kann.

Die Länge des vorderen Zapfens muß nach Gl. (97), S. 130, den größeren der beiden Werte

$$l_{1} = \frac{P_{1}}{d_{1} \cdot k}$$

$$l_{1} = \frac{P_{1m} \cdot n}{300000 A}$$
(109)

erhalten mit

 $k = 12 \operatorname{bis} 20(25) kg/gem$ A = 0.75 bis 1.25 (1.5)

für ortsfeste Betriebsdampfmaschinen, Lokomobilen und Verbrennungsmotoren,

k = 50 bis 60 kg/qcmA=4 bis 6

für Lokomotiven (voller Kesseldruck in Rechnung),

k = 12 bis 16 kg/qcm A = 1.5 bis 2

für Schiffsmaschinen (mittlerer Kesseldruck in Rechnung).

Das Verhältnis von Zapfenlänge und Zapfendurchmesser beträgt gewöhnlich

$$\frac{l_1}{d_1} = 1.7$$
 bis 2,

das Verhaums und Kurbelzapfens  $\frac{d_1 \cdot l_1}{d \cdot t} = 4 \text{ bis } 5.$ das Verhältnis der Projektionen des vorderen Wellen-

$$\frac{d_1 \cdot l_2}{d_1 \cdot l_2} = 4 \text{ bis } 5$$

Sind  $d_i$  und  $l_i$  nach den vorstehenden Angaben bestimmt, so ist zu prüfen, ob bei dem gewählten a die innere Nabe des Kurbelarmes genügend lang ist, widrigenfalles die Rechnung für ein anderes a nochmals durchzuführen ist.

# Hinterer Wellenzapfen.

Er wird nur auf Biegung beansprucht und ist deshalb als einfacher Stirnzapfen nach Gl. (91 bis 94), S. 130, für den größten Zapfendruck  $P_2$  und  $k_b = 400 \, kg/qem$  zu berechnen, wobei wegen des nahen Schwungradgewichtes ein vollständiger Spannungswechsel zwischen +  $\sigma_{\rm max}$  und -  $\sigma_{\rm max}$  angenommen ist. Gewöhnlich wird der Zapfen aber mit Rücksicht auf die Abnützung in den Lagern und Durchbiegung der Welle stärker gemacht, als die Rechnung verlangt, oft sogar

$$d_2 = d_1 \text{ und } l_2 = l_1,$$

um dasselbe Modell für beide Lager verwenden zu können.

Querschnitt in der Schwungradmitte.

Das ihn beanspruchende ideelle Biegungsmoment und der erforderliche Durchmesser  $d_{\mathfrak{g}}$  sind aus Gl. (103), S. 131, für

$$M_{\mathrm{b}} = P_{\mathrm{a}} \cdot b$$
,  $M_{\mathrm{d}} = P \cdot R$ ,

 $k_{\rm b} = k_{\rm d} = 400 \, kg/qcm$  und

$$\alpha_0 = \frac{400}{1.3 \cdot 400} = 0.77$$

unter der Annahme eines vollständigen Spannungswechsels zwischen +  $\sigma_{\max}$  und -  $\sigma_{\max}$  zu bestimmen.

# 2. Gekröpfte Kurbelwelle.

(S. 149, Fig. 2, 2a bis 2f)

Neben dem Kolbendruck P bezw.  $P_{\rm m}$  am Kurbelzapfen greift außerhalb des einen Lagers noch das Schwungradgewicht G und der horizontal gerichtete Riemen- oder Seilzug K an, von denen der letztere vernachlässigt werden kann, wenn es auf möglichst einfache Gestaltung der Rechnung ankommt.

Zunächst sind auch hier die horizontalen und vertikalen Gegendrucke sowie die resultierenden Zapfendrucke  $P_1$ , und  $P_2$  ( $P_{2m}$ ) für die beiden Todlagen der Kurbel nach Fig. 2a und 2b zu bestimmen.

Zur Berechnung des Kurbelzapfens denkt man sich weiter nach Fig. 2c den rechten Teil der Welle, wenn die Kurbel mit der Hubrichtung einen Winkel von  $90^{\circ}$  bildet, bis zur Mitte dieses Zapfens eingespannt und im Punkt 1 zweimal die Kraft  $H_1$  angebracht. Es wirkt dann auf den Querschnitt IV ein Kräftepaar

$$M_{\rm d} = H_{\rm i} \cdot R$$

als Drehmoment ein, während das angreifende Biegungsmoment

$$M_{\rm b} = P_{\rm i} \cdot a_{\rm i}$$

ist. Mit beiden folgt der Durchmesser d des Zapfens aus Gl. (103), S. 131, in die hier zweckmäßig nur  $k_b = 500 \ kg/qcm$  für Flußstahl eingeführt wird.

Die Länge l des Kurbelzapfens muß wieder den beiden Gleichungen

$$t = \frac{P}{d \cdot k}$$

$$t = \frac{P_{a} \cdot n}{30000 A}$$
(110)

genügen, wobei k und A die bei dem Kurbelzapfen der Stirnkurbel auf S. 137 angegebenen Werte haben kann.

Zur Berechnung des Wellendurchmessers neben dem Kurbelarm denkt man sich die Welle nach Fig. 2d eingespannt und im Punkt 4 zweimal die Kraft P angebracht. Es wirkt dann auf Verdrehen das Kräftepaar

$$M_{\rm d} = P \cdot R$$
,

auf Biegung das Moment

$$M_b = \sqrt{[H_1(a_1 + z) - P \cdot z]^2 + [V_1(a_1 + z)]^2}$$

Für die Mitte des rechten Wellenzapfens gilt dasselbe Drehmoment, während

$$M_{\rm b} = (\sqrt{G^2 + K^2}) b$$

wird, wie es sich aus dem rechts vom Zapfen H liegenden Wellenende ergibt. Mit Hilfe dieser Werte ist der Durchmesser der Welle und des rechten Wellenzapfens wieder aus Gl. (103) zu ermitteln. Die Länge  $l_2$  des Zapfens folgt für  $P_2$  ( $P_{2m}$ ) als Zapfendruck und  $d_2$  als Durchmesser aus Gl. (109), wobei die dort angegebenen Werte von k und A gelten.

Der linke Wellenzapfen wäre als Stirnzapfen für den Druck  $P_1$  zu berechnen, erhält aber gewöhnlich dieselben Abmessungen wie der rechte Zapfen.

Bei den Kurbelarmen beschränkt man sich der einfachen Rechnung wegen in der Regel darauf, die Normalspannungen im ungünstigsten Armquerschnitt bei der Todlage festzustellen.

Für den linken Arm kann man sich dazu die Welle nach Fig. 2e eingespannt und im Punkte  $\delta$  zweimal die Kräfte  $H_1$  und  $V_1$  angebracht denken. Normalspannungen in dem eingespannten Querschnitt rufen dann das Moment des Kräftepaares  $H_1$   $(a_1-y)$  und die in  $\delta$  noch verbleibende Druckkraft  $H_1$ , sowie das Moment  $V_1 \cdot x$  hervor, während das Kräftepaar  $V_1$   $(a_1-y)$  auf Verdrehung wirkt. Die größte Normalspannung ist also bei einer Dicke  $\delta$  und Höhe h des Kurbelarmes

$$\sigma = \frac{6 H_1 (a_1 - y)}{h \cdot \delta^2} + \frac{H_1}{h \cdot \delta} + \frac{6 V_1 \cdot x}{\delta \cdot h}$$

oder

$$\sigma = \frac{1}{h \cdot \delta} \left( 6H_1 \frac{a_1 - y}{\delta} + H_1 + 6V_1 \frac{x}{h} \right) \tag{111}$$

Für den rechten Kurbelarm ergibt sich nach Fig. 2f entsprechend

$$\sigma = \frac{1}{h \cdot \delta} \left\{ 6 \frac{H_1(a_1 + y) - P \cdot y}{\delta} + (P - H_1) + 6 V_1 \frac{x}{h} \right\}$$
(112)

σ soll in beiden Armquerschnitten bei hinreichender Sicherheit 400 kg/qcm nicht überschreiten.

# 3. Schubstange.

#### a) Schaft.

Er wird durch die in der Längsachse wirkende Stangenkraft auf Zerknicken und Zug oder Druck, durch das Eigengewicht, die Zapfenreibung und die Trägheitskräfte der Stange auf Biegung beansprucht. Bei der Berechnung wird aber gewöhnlich nur die Zerknickungsbeanspruchung durch den Kolbendruck P berücksichtigt, für die

$$P = \pi^2 \frac{J \cdot E}{m \cdot L^2} = \sim 10 \frac{J \cdot E}{m \cdot L^2}$$
 (113)

mit

J als kleinstem Trägheitsmoment des Querschnittes in der Stangenmitte,

E als Elastizitätsmodul des Stangenmateriales

m als Sicherheit

gilt.

Die Stangenlänge beträgt

$$L=4R$$
 bis  $6R$ ,

und zwar meist

L=5R an liegenden,

 $L=4.5\,R$  an stehenden Maschinen.

m ist namentlich bei langsam gehenden Maschinen genügend hoch zu nehmen; an schnell gehenden können sich die Formänderungen infolge des raschen Wechsels in der Richtung der Stangenkraft nicht ausbilden.

#### Runder Schaft.

Mit  $E=2000\,000\,kg/qcm$  für Flußeisen und Flußstahl und

$$J = \frac{\pi}{64} d_{\rm m}^{\ i} = \sim \frac{d_{\rm m}^{\ i}}{20}$$

wird nach Gl. (113) der Durchmesser des mittleren Schaftquerschnittes in em

worin

m=25 bei normalen Dampfmaschinen von 1.5 bis  $2.5\,m/sk$  mittlerer Kolbengeschwindigkeit,

m bis zu 33 bei solchen mit geringerer Geschwindigkeit,

m = 15 bis  $2\theta$  bei Verbrennungsmotoren (nach Güldner),

m=40 bis 60 bei stoßweisem Wechsel von P, wie er z. B. an Pumpen auftreten kann, (nach Bach)

gesetzt wird.

## Rechteckiger Schaft.

Für  $h_{\rm m}$  als Höhe und  $b_{\rm m}$  als Breite des mittleren Schaftquerschnittes (S. 154, Fig. 1a) ist

$$J = \frac{h_{\rm m} \cdot b_{\rm m}^4}{12}$$
 und  $h_{\rm m} = 1.5 b$  bis  $2 b$ .

Mit  $h_m = 1.8 b_m$  und E wie oben wird nach Gl. (113)

$$b_{m} = \sqrt[4]{\frac{m \cdot P \cdot L^{3}}{30000000}} \quad . \quad . \quad (115)$$

 $m \le 15$  an ortsfesten Maschinen, m = 20/3 bis 10/3 an Lokomotiven.

## I-förmiger Schaft.

Sind  $h_{\rm m}$ ,  $b_{\rm m}$  und  $h_{\rm m}'$ ,  $b_{\rm m}'$  die Höhen bezw. Breiten des mittleren Querschnittes (S. 154, Fig. 2a), so muß dem aus Gl. (113) mit  $E=2\,000\,000\,kg/qem$  berechneten Werte

$$J = \frac{m \cdot P \cdot L^2}{20000000} \tag{116}$$

durch

$$J = \frac{(h_{\rm m} - h_{\rm m}') \ b_{\rm m}'' + h_{\rm m}' \cdot b_{\rm m}'^3}{12}$$

genügt werden.

m=20/3 bis 10/3 bei größerer Geschwindigkeit.

### b) Köpfe.

Die geschlossenen Köpfe nach Textfig. 11 und 12 sind in den Seitenteilen auf Zug, im Bügel auf Biegung zu berechnen.

Die Stärke a des Querschnittes 1-1' folgt also aus

$$\frac{P}{2} = a \cdot b \cdot k_z \quad . \tag{117} \quad 3$$

mit b als voller Kopfbreite.

 $k_{\rm z}$  ist nur zu ein Drittel der unter Gl. (118) angegebenen Werte von  $k_{\rm b}$  anzunehmen, da die Seiten auch an der Aufnahme des Bie-

gungsmomentes am Bügel beteiligt sind.

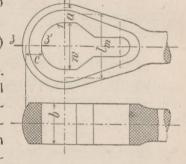
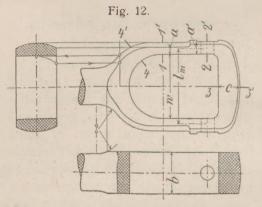


Fig. 11,

Die Stärke a' im Querschnitt 2 — 2' (Textfig. 12) ist entsprechend der durch die Stellschrauben- oder Stellkeilöffnung verringerten Breite größer zu machen.



Für die Höhe c im Querschnitt  $3-3^i$  gilt unter der Annahme, daß der Bügel in den Mitten der Seitenteile frei ausliegt und die Kraft P sich gleichmäßig über die Lagerschale und deren Nachstellstück verteilt, die Gleichung

$$\frac{P}{2}\left(\frac{l_{\rm m}}{2} - \frac{w}{4}\right) = \frac{b \cdot e^2}{6} k_{\rm b} \qquad (118)$$

mit  $k_{\rm b}=600$  bis 800~kg/qcm für Flußeisen,

$$k_{\mathrm{b}} = 800$$
 ,  $1000$  , , Flußstahl,

$$l_{\rm m}=w+a$$
 (bezw.  $a'$ ).

Im Querschnitt  $4-4^i$  ist besonders auf hinreichende Höhe zu achten.

Bezogen auf mm, ergeben sich die auf S. 152 angegebenen Werte für Flußeisen

$$a = 0.2$$
 bis  $0.25 \frac{P}{b}$ 
 $c = 0.45$  bis  $0.5 \frac{P}{b} \left(\frac{P}{2} + a\right)$ 

aus Gl. (117 und 118) für

$$k_z = 2.5$$
 bis  $2 kg/qmm$ ,  $k_b = 7.5$  m  $6$ 

Für den offenen Kopf nach Textfig. 13 bestimmt sich die Höhe c im Querschnitt 3-3' aus Gl. (118) mit  $I_{\rm m}$  als Abstand von Mitte bis Mitte Schraube. Der

Kernquerschnitt der letzteren ist nach der Zugfestigkeit aus

$$\frac{P}{2} = s_1^{-\frac{n}{4}} \cdot k_2 \quad . \quad . \quad . \quad (119)$$

zu berechnen mit

 $k_{\rm z} \leq 350~kg/qcm$  für bestes Flußeisen,

$$k_{\rm z} \leq 450$$
 " guten Flußstahl

wegen der ungünstigen Beanspruchung, welche diese Bolzen infolge der Trägheitskräfte und der beim Anziehen oft erteilten Vorspannung erleiden.

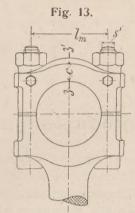
> Die auf S. 153 angegebenen Werte für den äußeren Gewindedurchmesser in mm

$$s \geq 0.54 \sqrt{P}$$
 für Flußeisen und

$$s \ge 0.47 \sqrt{P}$$
 " Flußstahl

folgen aus GI. (119) für 
$$k_z \le 3.5$$
 bezw.

4,5 kg/qmm and 
$$s_1^2 \frac{\pi}{4} = \sim \frac{s^2}{2}$$



Die Verhältnisse des Gabelkopfes nach Textfig. 14 sind zuerst nach Gefühl aufzuzeichnen und, wenn die Berechnung der auftretenden Spannungen zu geringe oder zu große Werte liefert, entsprechend abzuändern.

Fig. 14.

Für den Querschnitt I-I' ergibt sich, wenn im Schwerpunkte desselben zweimal die Stangenkraft P/2 angebracht wird, ein auf Biegung wirkendes Kräftepaar (P/2) x und eine Zug- oder Druckkraft P/2. Die stattfindende Normalspannung ist also

$$\sigma = \frac{P}{2a \cdot b} + \frac{P \cdot x}{2} \frac{6}{b \cdot a^2} = \frac{P}{2a \cdot b} \left( 1 + \frac{6x}{a} \right) \quad (120)$$

Für den Querschnitt 2-2' folgt entsprechend, wenn die eine der zugefügten Kräfte P/2 in eine Normalkraft  $P_{\rm n}$  und eine Schubkraft  $P_{\rm s}$  zerlegt, die letztere aber vernachlässigt wird,

$$\sigma = \frac{P_{n}}{a_{2} b} + \frac{P \cdot y}{2} \frac{6}{b \cdot a_{2}^{2}} = \frac{1}{a_{2} \cdot b} \left( P_{n} + \frac{3 P \cdot y}{a_{2}} \right)$$
 (121)

 $\sigma$  soll in beiden Querschnitten für Flußeisen 300, für Flußstahl 400~kg/qcm nicht übersteigen.

Die Augenstärke δ folgt aus

$$\frac{P}{2} \frac{d+\delta}{8} = \frac{a_1 \cdot \delta^2}{6} k_b$$
 . . . (122)

mit  $k_b$  wie unter Gl. (118).

# 4. Querhaupt und Kreuzkopf.

Die Zapfen des Querhauptes sind nach Gl. (91 und 92), S. 130, für einen Zapfendruck  $P_1 = \theta,5 P$  auf

Festigkeit und Flächendruck zu berechnen; die Reibungsarbeit kommt hier nicht in Frage.

Die Arme des Querhauptes werden durch die Kraft  $P_1$  auf Biegung beansprucht. Für den Querschnitt im Abstand x (S. 156, Fig. 2a und 2b) muß also das Widerstandsmoment

$$w = \frac{M_{\rm h}}{k_{\rm h}} = \frac{P_{\rm s} \cdot x}{k_{\rm h}}$$

mit  $w = -\theta J d_x^{-1}$  für den runden Querschnitt vom Durchmesser  $d_x$ .

Durchmesser  $d_x$ ,  $w=rac{b\cdot h_x^2}{6}$  für den rechteckigen von der Breite b und Höhe  $h_x$ ,

 $k_{\rm b}=300~{\rm bis}~400~kg/qcm$  für Flußeisen,

$$k_b = 400$$
 , 500 , , Flußstahl

sein. Als Körper von gleicher Festigkeit ist der Längsschnitt der runden Arme durch eine kubische Parabel, der der rechteckigen durch eine quadratische zu begrenzen.

Der Zapfen des Kreuzkopfes ist nach Gl. (98 und 99), S. 130, zu bestimmen. Das Verhältnis von Zapfenlänge und Zapfendurchmesser beträgt bei ihm

$$x = \frac{l}{d} = 1.2$$
 bis 1.6 für Zapfen, deren Lager sich in der Schubstange,

x = 1.9 bis 2.1 für solche, deren Lager sich im Kreuzkopf befindet.

Der zulässige Flächendruck ist

k = 70 bis  $80 \, kg/qem$  für ortsfeste Betriebsdampfmaschinen und Lokomobilen,

 $k \le 125 \ kg/qem$  für Verbrennungsmotoren,

k = 250 bis  $280 \ kg/qcm$  für Lokomotiven (voller Kesseldruck in Rechnung),

k = 50 bis  $70 \ kg/qem$  für Schiffsmaschinen (mittlerer Kesseldruck in Rechnung).

Oft macht man den Kreuzkopfzapfen ebenso groß wie den Kurbelzapfen.

Der Normaldruck des Kreuzkopfes auf die Schlittenbahn beträgt höchstens

$$N = P \frac{R}{L} \tag{123}$$

Die Gleitflächen der Schleifer sind für diesen Druck so zu bemessen, daß die Flächenpressung der Projektion höchstens

k=2 bis 2,5 kg/qem für ortsfeste Betriebsdamptmaschinen,Lokomobilen und Verbrennungsmotoren,

k = 6 bis  $8 \, kg/qem$  für Lokomotiven (voller Kesseldruck in Rechnung),

k = 4 bis 6 kg/qcm für Schiffsmaschinen (mittlerer Kesseldruck in Rechnung)

wird.

#### 5. Exzenter.

Bezeichnet nach S. 162

dx den Durchmesser,

*l<sub>x</sub>* die Breite der Exzenterscheibe in der Lauffläche in em,

P. die mittlere Exzenterstangenkraft,

so soll zur Vermeidung des Warmlaufens die spezifische Reibungsarbeit

 $A = \frac{4}{\pi} \mu \cdot \frac{P_{x}}{d_{x} \cdot l} \frac{d_{x} \cdot x \cdot n}{100 \cdot 60} mkg/sk$ 

nach Bach den Wert

A = 0.33 für gußeiserne Scheiben in Flüßeisenoder Stahlbügeln,

A=0.66 für gußeiserne Scheiben in Bügeln mit Weißmetallfutter

nicht übersteigen. Hiermit wird für  $\mu = 1/20$ 

$$l_{\rm x} = \frac{P_{\rm x} \cdot n}{10000} \text{ bezw. } \frac{P_{\rm x} \cdot n}{20000}$$
 (124)

Bei Lokomotiven kann  $l_x$  wegen des kühlenden Luftzuges noch kleiner gewählt werden.

Für den Kernquerschnitt der Bügelschrauben ist

$$s_1^{\pm} \frac{\pi}{4} = \frac{P_x}{2 \cdot k_z}$$
 (125)

mit  $k_z \leq 200 \ kg/qcm$ 

zu nehmen.

Für  $s_1^2 \frac{n}{4} = \sim \frac{s^2}{2}$  und  $k_z \le 2 \, kg/qmm$  folgt hieraus der auf S. 162 angegebene äußere Gewindedurchmesser in mm

# II. Kolben und Kolbenstangen.

Es bezeichnet wieder

D die Zylinderbohrung,

P den größten Kolbendruck.

# 1. Kolbenringe.

Ist bei Selbstspannern

h die Dicke der Ringe,

p die Pressung, mit der sie sich im Betriebe gegen die Zylinderwand legen, so tritt im gefährlichen Querschnitt (der Schnittfuge gegenüber) nach Reinhardt\*) eine Spannung

 $\sigma_{\mathfrak{b}} = 3p \left(\frac{D}{h} - 1\right)^2$ 

ein, woraus

$$\frac{D}{h} = 1 + \sqrt{\frac{\sigma_b}{3p}} \quad . \quad . \quad (126)$$

folgt. Gewöhnlich beträgt

 $a_b = 800$  bis 1300 kg/qcm,

p = 0.1 bis  $1.2 \, kg/qcm$  bei Dampfmaschinen,

 $p \leq 0.5 \, kg/qcm$  bei Verbrennungsmotoren,

$$\frac{D}{h} = \frac{1}{30} \text{ bis } \frac{1}{40}$$

Zwischen der Spannung  $\sigma_b$  und der am äußeren Umfange gemessenen Ausschnittlänge a der Ringe besteht ferner die Beziehung

$$\frac{a}{D} = 2,36 \left(\frac{D}{b} - 1\right) \frac{a_b}{E} \cdot \dots \cdot (127)$$

mit  $E = 8000000 \, kg/qcm$  als Elastizitätsmodul für Gußeisen.

Beim Streifen der Ringe über den Kolben erleiden diese eine größte Spannung

$$\sigma_{\mathbf{b}'} = 0.64 \left\{ \frac{4E}{\left(\frac{D}{h} - 1\right)^2} - \sigma_{\mathbf{b}} \right\} \quad . \quad (128)$$

unter der Voraussetzung, daß die Ringenden beim Überstreifen höchstens unter einem Winkel von  $\gamma=30^{\circ}$  gegeneinander geneigt sind. Bei größerem Winkel wächst  $\sigma_b$  bis auf das 1.5 fache für  $\gamma=90^{\circ}$ .

Soll die Ringspannung im Betriebe und beim Überstreifen gleich werden, so folgt aus Gl. (128) mit  $\sigma_b = \sigma_b$  und dem obigen Werte von E

$$\frac{D}{h} = \sim \frac{1120}{V_{\sigma_h}} + 1 \dots (129)$$

Hiernach und nach Gl. (126 und 127) ist die nachstehende Tabelle berechnet.

$$\frac{D}{h} = 32 \quad 33 \quad 34 \quad 35 \quad 36 \quad 37 \quad 38 \quad 39 \quad 40$$

$$\sigma_b = \sigma_b' = 1300 \quad 1225 \quad 1155 \quad 1090 \quad 1025 \quad 970 \quad 920 \quad 870 \quad 830 \, kg/qcm$$

$$p = 0,45 \quad 0,40 \quad 0,35 \quad 0,32 \quad 0,28 \quad 0,25 \quad 0,22 \quad 0,20 \quad 0,18 \quad ,$$

$$\frac{\sigma}{D} = 0,119 \quad 0,116 \quad 0,113 \quad 0,109 \quad 0,106 \quad 0,103 \quad 0,100 \quad 0,098 \quad 0,095$$

Die Breite b und Zahl z der Ringe hat keinen Einfluß auf die Beanspruchung und beträgt gewöhnlich

bei Dampfmaschinen b = 1,25 h bis 2 h, z = 2 oder 3,

bei Verbrennungsmotoren b = 0.75 h bis 1.25 h, z = 4 bis 8.

Gußeiserne Kolbenringe mit besonderer Anspannvorrichtung erhalten eine Dicke und Breite

$$h = \frac{D}{25} \operatorname{bis} \frac{D}{35},$$

$$b = 2h \operatorname{bis} 3h,$$

# 2. Kolbenkörper.

Zur Berechnung der Kolbenwandstärke können die nachstehenden Angaben von Pfleiderer\*) dienen, in denen

p der den Kolben belastende Druck in at,  $\sigma$  die stattfindende Gesamtspannung ist,

die für Gußeisen unter 300 bis 360 kg/qcm,
"Stahlguß 600 "700

bleiben soll.

# a) Scheibenkolben.

Der auf der ebenen Scheibe vom Radius  $R_{\rm i}-r_{\rm n}$  (Textfig. 15) lastende Flüssigkeitsdruck ruft eine Spannung

$$\sigma' = H_* 5 \frac{p}{\delta^2} \frac{R_1^2 (R_1 - r_0)}{16 r_0 + \theta_* 1 \frac{R_1^2}{r_0}} + \dots$$
 (130)

hervor, während durch den Druck auf den Kolbenrand  $p \cdot \pi \ (R^2 - R_1^2)$ 

eine solche

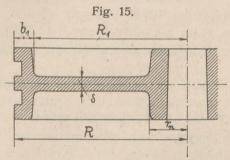
<sup>\*)</sup> Z. d. V. d. l. 1901, S. 232.

<sup>\*)</sup> Z. d. V. d. I. 1910, S. 317.

$$\sigma^{\mu} = 0.52 \frac{p}{\delta^2} (R^2 - R_1^2) \frac{R_1 - r_0}{0.2 R_1 + r_0}$$
 (131)

entsteht. Die Gesamtspannung ist  $\sigma = \sigma' + \sigma''$ .

Die Gleichungen gelten unter der Voraussetzung, daß der Nabendurchmesser  $2r_n$  mindestens 1,6 mal so groß wie die Bohrung und  $b_1 = R - R_1$  größer als  $0,8\delta$  ist.



Kolben mit kegelförmiger Scheibe können eine im Verhältnis von  $1:\cos^2{(90-\varphi)}$  schwächere Wandung als solche mit ebener Scheibe erhalten, wenn  $\varphi$  der halbe Winkel an der Kegelspitze ist.

# b) Doppelwandige Hohlgußkolben.

Bei fehlenden Rippen ist eine genaue Berechnung dieser Kolben zurzeit noch nicht möglich. Man empfiehlt, ihnen eine Wandstärke zu geben, die 3/4 derjenigen nach Gl. (130) und (131) berechneten ist.

Für Hohlgußkolben mit Rippen (Textfig. 16) beträgt die Spannung in der Rippe (am äußeren Lochrande) in der Entfernung x von der Kolbenmitte

$$\sigma = \frac{H}{2} \frac{M_b}{J} + \frac{P \cdot l_1}{4} \left( \frac{1}{a \cdot f} + \frac{a - \frac{w_1}{2}}{J_1} \right) \quad (132)$$

mit

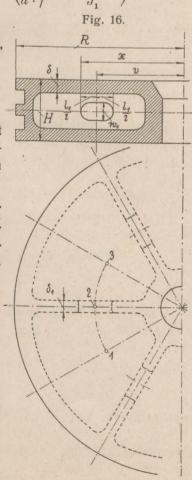
 $M_b = \frac{\pi}{g_i} p(R-x)^2 (2R+x),$ 

$$P = \frac{\pi}{i} p \ (R^2 - v^2),$$

wobei

- J das Trägheitsmoment des T-förmigen Querschnittes 1, 2, 3 vom Flächeninhalte 2f.
- J<sub>1</sub> dasjenige des T-förmigen vom Inhalte f,
- 2 a die Entfernung der Schwerpunkte der beiden Querschnitte f,
- i die Zahl der Rippen,-
- l<sub>1</sub>, w<sub>1</sub>, v die in Textfig. 16 eingetragenen Abmessungen sind.

Damit der Bruch nicht in der vollen Scheibe oder in der Nabe auftritt, muß die Stärke  $\delta$  der Kolbenwandung mindestens das  $\theta$ ,  $\delta$ fache der Rippenstärke  $\delta$ .



und der Durchmesser der Nabe größer als das 1,5 fache der Bohrung sein.

# 3. Kolbenstange.

- A Durchmesser.
- 2 Länge der Stange von Mitte Kolben bis Mitte Kreuzkopf.

Die Kolbenstange wird durch den Kolbendruck P auf Zerknicken, an liegenden Maschinen aber außerdem durch ihr eigenes Gewicht und das des Kolbens auf Biegung beansprucht.

An stehenden und kleinen oder mittleren liegenden Maschinen mit nicht zu schwerem Kolben ist die Zerknickungsbeanspruchung die ungünstigste. Nach ihr muß das Trägheitsmoment J des Stangenquerschnittes der Gleichung

$$P = \pi^2 \frac{J \cdot E}{m \cdot \lambda^2}$$

genügen, woraus mit  $\pi^2 = \sim 10$  und

$$J = \sim \frac{\Lambda^4}{20},$$

 $E=2\,000\,000~kg/qcm$  als Elastizitätsmodul für Flußstahl der Stangendurchmesser in cm

$$A = 0, 1 \sqrt[4]{m \frac{P \cdot \lambda^2}{100}}, \dots, (133)$$

folgt. Den Sicherheitsgrad nimmt man

m = 8 bis 11, wenn P zwischen Null und einem größten Werte (einfach wirkende Pumpen),

m = 11 bis 22\*), wenn P zwischen einem größten positiven und negativen Werte (doppelt wirkende Pumpen und Dampfmaschinen) wechselt.

An großen liegenden Maschinen mit schwerem Kolben, durchgehender Kolbenstange und hinterer Führung ist nach Bach die Stange als Träger auf zwei Stützen nach der Biegungsfestigkeit so zu berechnen, daß die Durchbiegung 1 bis 2 mm nicht überschreitet. Die Durchbiegung bestimmt sich, wenn

- λ<sub>0</sub> die Länge der durch beide Zylinderdeckel gehenden Stange von Mitte Kreuzkopf bis Mitte Gleitschuh,
- G, das Gewicht der Stange,
- G2 das des Kolbens ist, aus

$$f = \left(\frac{5}{8}G_1 + G_1\right) \frac{\lambda_0^{\pm}}{48E \cdot J}$$
 . (134)

Bei der Berechnung wählt man am besten  $\Delta$ , bestimmt hiernach  $G_1$  und kontrolliert, ob die nach  $G_1$ . (134) berechnete Durchbiegung f unter dem zulässigen Werte von I bis 2 mm bleibt. Der  $G_1$ . (133) muß natürlich auch genügt sein.

<sup>\*)</sup> Der größte Wert für Maschinen mit Tragkolben, bei denen die exzentrische Reibung am Kolben und an der Stange die Beanspruchung erheblich steigert.

# III, Beispiele.

1.

Es sind die Kurbeltriebteile und Kolbenstange einer liegenden Tandemmaschine ) zu berechnen, die normal  $N=150\,PS$  leistet. Die Bohrung der beiden Zylinder, von denen der kleine hinter dem großen angeordnet ist, beträgt 300 und 500 mm, der Hub ist 600 mm, die Tourenzahl 150 in der Minute. Hinter dem kleinen Kolben herrscht ein größter Dampfüberdruck von 6,5, hinter dem großen ein solcher von 3,3 at

Der größte Dampfüberdruck auf den kleinen Kolben berechnet sich zu

$$P' = 30^2 \frac{\pi}{4} 6.5 = 4595 \text{ kg},$$

der auf den großen, wenn der Durchmesser der Kolbenstange zwischen den beiden Kolben vorläufig zu 80 mm angenommen wird, zu

$$P'' = (5\theta^2 - 8^2)^{\frac{\pi}{4}} 3.3 = 6315 \text{ kg}.$$

Der größte Druck beider Kolben ist somit  $P = P' + P'' = 4595 + 6315 = 10910 \text{ oder} \sim 11000 \text{ kg}.$ Der mittlere Druck beider Kolben soll zu

$$P_{\rm m}=0.6~P=0.6\cdot 11000=6600~kg$$

angenommen werden.

# a) Kurbelzapfen und Kurbelarm.

Festigkeit und Flächendruck verlangen für den Zapfen einen Durchmesser

(105) 
$$d = 0.105 \sqrt{11000} = \sim 11 \text{ cm} = 110 \text{ mm}$$
  
und eine Länge

(106) 
$$l = 1.3 \cdot 110 = 143 \text{ mm}.$$

Für die letztere würde sich mit einer spezifischen Reibungsarbeit A=2,2 der größere Wert

(106) 
$$l = \frac{6600 \cdot 150}{30000 \cdot 2,2} = 15 \text{ cm} = 150 \text{ mm}$$

ergeben, der einen Durchmesser

(107) 
$$d = 0.2 \sqrt[3]{11000 \cdot 15} = 11 \text{ cm} = 110 \text{ mm}$$
 beansprucht.

Für einen spezifischen Flächendruck 
$$k = \frac{700}{\sqrt{n}} = \frac{700}{\sqrt{150}} = \sim 60 \, kg |qem$$

würde das Verhältnis
(91) 
$$x = \frac{l}{d} = \sqrt{\frac{600}{5 \cdot 60}} = 1,414,$$
der Zapfendurchmesser
(92)  $d = \sqrt{\frac{5}{5} \cdot \frac{11000 \cdot 1,414}{1000 \cdot 1,414}} = \sim 114$ 

(92) 
$$d = \sqrt{5 \frac{11000 \cdot 1,414}{600}} = \sim 11,4 \, cm,$$

die Länge

$$l = 1,414 \cdot 11,4 = \sim 16$$
 cm

folgen.

Die Abmessungen der beiden Naben des Kurbelarmes sind nach den Verhältniszahlen auf S. 147 gewählt und der Figur eingetragen.

Die größte Spannung im kleinsten Armquerschnitt 1-2, dessen Dicke  $\delta=140~mm$  und dessen Höhe  $h=240 \ mm$  ist, bestimmt sich bei der Todlage der Kurbel für y = 150 mm zu nur

(108) 
$$\sigma = \frac{11000}{24 \cdot 14} \left( \frac{6 \cdot 15}{14} + 1 \right) = \sim 243 \text{ kg/qcm}.$$

### h) Kurhelwelle.

(S. 149, Fig. 1, 1a und 1b).

Die Länge der Welle beträgt von Mitte bis Mitte Lager c = 1900 mm, von Mitte Schwungrad bis Mitte hinteres Lager b = 600 mm.

Der Abstand von Mitte Kurbelzapfen bis Mitte vorderes Lager war zunächst gleich dem arithmetischen Mittel der beiden Zylinderbohrungen, also gleich  $\theta, 5(300 + 500)$ = 400 mm angenommen worden, erwies sich dann aber als etwas zu klein. Es soll deshalb als zweite a = 410 mmAnnahme

gemacht werden. Das Gewicht des Schwungrades ist G=4500~kq und der durch den Riemen hervorgerufene Achsdruck bei 2,87 m Schwungraddurchmesser,

$$v = \frac{2,87 \, \pi \cdot 150}{60} = \sim 22,5 \, m/sk$$

Geschwindigkeit und  $N_{\text{max}} = -200 PS$  Maximalleistung

der Maschine
$$K = 5 \frac{75 N_{\text{max}}}{v} = 5 \frac{75 \cdot 200}{22,5} = \sim 3330 \text{ kg}.$$
Mit dieser Worten ergeben sich die Auflage

Mit diesen Werten ergeben sich die Auflager- und Zapfendrucke in den beiden Lagern, wenn die Kurbel vertikal aufwärts steht (Fig. 1a), zu

$$H_1 = 11000 \left( 1 + \frac{410}{1900} \right) + 3330 \frac{600}{1900} = \sim 14420 \text{ kg},$$

$$V_1 = 4500 \frac{600}{1900} = 1420 \text{ kg},$$

$$P_1 = \sqrt{14420^2 + 1420^2} = \sim 14490 \text{ kg};$$

 $H_0$  und  $P_0$  sind kleiner als bei der nächsten Kurbellage. Steht die Kurbel vertikal abwärts (Fig. 1b), so ist

$$H_1 = 11000 \left( 1 + \frac{410}{1900} \right) - 3330 \frac{600}{1900} = \sim 12320 \text{ kg},$$

 $V_{\rm s}$  (wie im vorigen Fall) =  $1420 \, kg$ ,

P<sub>1</sub> ist kleiner als bei der vorigen Kurbellage;

$$\hat{H}_{3} = 12320 - (11000 - 3330) = 4650 \text{ kg},$$

$$V_2 = 4500 - 1420 = 3080 \, kg$$

$$P_2 = \sqrt{4650^2 + 3080^2} = \sim .5580 \text{ kg}.$$

Bei Berücksichtigung des mittleren Kolbendruckes  $P_{\rm m} = 6600 \, kg$  würde

$$H = \sim 9080 \text{ kg}$$
. V, wie oben = 1420 kg,

$$H_1 = \sim 9080 \text{ kg}, V_1 \text{ wie oben} = 1420 \text{ kg},$$
 $P_{1 \text{ m}} = \sqrt{9080^2 + 1420^2} = \sim 9190 \text{ kg}$ 

Für den mittleren Querschnitt des vor deren Wellenzapfens ist nach S. 138

$$\begin{split} M_{\rm b} &= 11000 \cdot 41 = 451000, \\ M_{\rm d} &= 11000 \cdot 30 = 330000 \text{ kgcm,} \\ \alpha_{\rm 0} &\frac{M_{\rm d}}{M_{\rm b}} = 1 \frac{330000}{451000} = \sim 0.73, \end{split}$$

also nach der Tabelle auf S. 132

$$M_1 = 1.155 \cdot 451000 = 520900 \text{ kgcm}.$$

Der hierzu gehörige Zapfendurchmesser berechnet sich für  $k_b = 600 \, kg | qcm$  zu

<sup>\*)</sup> Nach einer Ausführung von Scharer & Groß in Nürnberg.

(103) 
$$d_1 = \sqrt[3]{\frac{520900}{0.1 \cdot 600}} = \sim 20.6 \text{ cm},$$

wofür in der Ausführung

$$d_* = 200 \ mm$$

genommen ist. Für

$$l_1 = 1.7 d_1 - 1.7 \cdot 200 = 340 mm$$
 Zapfenlänge und ein Verhältnis

$$\frac{d_1 \cdot l_1}{d \cdot l} = \frac{20 \cdot 34}{11 \cdot 15} = 4.12$$

würde sich ein spezifischer Flächendruck im vorderen Lager von

(109) 
$$k = \frac{14490}{20 \cdot 34} = 21,3 \text{ kg/qcm}$$

und eine spezifische Reibungsarbeit von

(109) 
$$A = -\frac{9190 \cdot 150}{30000 \cdot 34} = 1,35 \text{ mkg/sk}$$

ergeben. Beide Werte dürfen aber nur bei sorgfältigster Herstellung und Schmierung zulässig sein.

Zu prüfen ist jetzt, ob bei dem gewählten Abstande  $a = 410 \, mm$  die innere Kurbelnabe genügend lang wird. Nach S. 147, Fig. 1, ist für die Länge dieser Nabe der Wert  $\theta_i \otimes d_i$  bis  $d_i$  angegeben. Im vorliegenden Falle verbleiben für die Nabenlänge, wenn der innere Bund des Kurbelzapfens um 5, die innere Nabe aber um 10 mm gegen den

$$a - \left(\frac{l_1}{2} + \frac{l}{2}\right) - 5 + 10 = 410 - (170 + 75) + 5 = 170 \text{ mm},$$

das sind 10 mm mehr als 0,8d1.

Der hintere Wellenzapfen müßte, als Stirnzapfen berechnet, für  $k_b = 400$  und  $k = 15 \, kg/qcm$  ein Verhältnis

(91) 
$$x = \frac{l_4}{d_2} = \sqrt{\frac{400}{5 \cdot 15}} = \sim 2.3$$
 einen Durchmesser

(92) 
$$d_2 = \sqrt{5 \frac{5580 \cdot 2.3}{400}} = \sim 12.7 \text{ cm},$$

eine Länge  $L = 2.3 \cdot 12.7 = 29.3 \, cm$  oder  $\sim 300 \, mm$ hekommen. In der Ausführung ist diese Länge beibehalten, der Durchmesser aber aus den auf S. 139 angegebenen Gründen auf

$$d_2 = 160 \, mm$$

verstärkt worden. Die spezifische Reibungsarbeit beträgt nur

(93) 
$$A = \frac{5580 \cdot 150}{30000 + 30} = 0.93 \text{ mkg/sk.}$$

In der Schwungradmitte ist nach S. 139

$$M_{\rm b} = 5580 \cdot 60 = 334800$$
,

$$M_{
m d} = 11000 \cdot 30 = 3300000 \; kgcm$$

und für

$$M_{\rm d} = 11000 \cdot 30 = 330000 \text{ kgcm}$$
 $\alpha_0 \frac{M_{\rm d}}{M_{\rm b}} = 0.77 \frac{330000}{334800} = 0.76$ 

nach der Tabelle auf S. 132

 $M_i = 1.166 \cdot 334800 = \sim 390400 \text{ kgcm},$ 

wozu für  $k_{\rm b}=400$  ein Durchmesser

(103) 
$$d_{z} = \sqrt[3]{\frac{390400}{0.1 \cdot 400}} = 21.4 \text{ cm}$$

gehört. Wegen der Keilnute ist dieser auf 230 mm verstärkt worden.

# c) Schubstange.

(S. 152, Fig. 1 und 1a)

Sie hat eine Länge von Mitte bis Mitte Auge  $L = 5 R = 5 \cdot 300 = 1500 mm$ 

und besteht aus Flußeisen.

Der runde Schaft muß bei m = 25 facher Sicherheit gegen Zerknicken in bezug auf den größten Kolbendruck P in der Längsmitte einen Durchmesser

(114) 
$$d_{\rm m} = \sqrt[4]{\frac{25 \cdot 11000 \cdot 150^2}{10000000}} = 8,85 \, cm$$

erhalten, während die Ausführung 87 mm zeigt. Am Kreuzkopfende nimmt dieser Durchmesser bis auf  $\theta, 9d_{\mathrm{m}}$  $=\sim$ 80 mm ab, am Kurbelende bis auf 1,1  $d_{\rm m}$  $=\sim$ 95 mm zu.

Bei dem linken Schubstangenkopf muß weiter die Stärke der Seitenteile für  $k_z = 250 \, kg/qcm$  und  $b = 104 \, mm$ Breite

(117) 
$$a \ge \frac{11000}{2 \cdot 10.4 \cdot 250} = -2.1 \text{ cm}$$

betragen, wofür in der Ausführung wegen der oberen Aussparung für die Schmierung

$$a=23 mm$$

gewählt ist. Die Bügelstärke e des Kopfes bestimmt sich für  $k_b = 800 \, kg/qcm$  und w = 120,  $l_{in} = w + a$ = 120 + 23 = 143 mm zu

(118) 
$$c = \sqrt{\frac{11000\left(\frac{14,3}{2} - \frac{12}{4}\right)6}{2 \times 10.4 \times 800}} = -4.1cm = 4.1 mm.$$

Bei dem rechten Kopf sind die Seitenteile in der Mitte trotz der größeren Breite b = 110 mm ebenfalls a = 23 mm gemacht und dort, wo die Stellschraube hindurchgeht, auf  $a' = 30 \, mm$  verstärkt. Für  $w = 164 \, mm$ ,  $l_{\rm m} = 164 + 30 = 194 \, \text{mm}$  und  $k_{\rm b} = 800 \, \text{kg/gem}$  folgt dann als Bügelstärke

(118) 
$$e = \sqrt{\frac{11000\left(\frac{19.4}{2} - \frac{16.4}{4}\right)6}{2 \cdot 11 \cdot 800}} = 4.58 \text{ cm},$$

während in der Ausführung c = 52 mm ist.

### d) Kreuzkopf. (S. 152 und 157, Fig. 1)

Wählt man das Verhältnis von Länge und Durchmesser des Kreuzkopfzapfens mit Rücksicht auf die Lagerkonstruktion x = l/d = 1.5, so wird für  $k = 80 \, kg/gem$ Flächendruck

(98) 
$$d = \sqrt{\frac{11000}{1,5 \cdot 80}} = 9.6 \, em \text{ oder } \sim 95 \, mm$$

$$l = 1.5 \cdot 96 = 144 \, mm.$$

Für eine Augenlänge  $a_1 = 0.75 d = \sim 70 mm$  des Zapfens im Kreuzkopf ergibt sich dann der Abstand (S. 135, Fig. 7)

$$a = \frac{a_1}{2} + \frac{l}{4} = \frac{7}{2} + \frac{14.4}{4} = 7.1 \text{ cm}$$

und die größte Spannung im Zapfenquerschnitt

(99) 
$$\sigma_b = \frac{P \cdot a}{2 \cdot 0.1a^4} = \frac{11000 \cdot 7.1}{2 \cdot 0.1 \cdot 9.5} = \sim 455 \text{ kg/qcm}.$$

Der Normaldruck auf die Schlittenbahn beträgt höchstens

(123) 
$$N = 11000 \frac{1}{5} = 2200 \text{ kg}.$$

Soll der Flächendruck in der Projektion des Schleifers 2,5 kg/qem nicht übersteigen, so muß die Länge des unteren Schleifers bei einer Breite von 240 mm mindestens

$$\frac{2200}{2.5 \cdot 24} = 36.6 \text{ cm}$$

sein; in der Ausführung ist sie 380 mm.

### e) Kolbenstange.

Der zwischen den beiden Kolben befindliche Teil der Stange wird durch den Druck des kleinen Kolbens  $P' = 4595 \, kg$ , der zwischen dem großen Kolben und dem Kreuzkopf liegende durch den Druck beider Kolben P = 11000 kg beansprucht. Der erste verlangt bei einer Stangenlänge  $\lambda = 1900 \text{ mm}$  und m = 22 facher Sicherheit einen Stangendurchmesser

(133) 
$$\Lambda = 0.1 \sqrt{22 \frac{4595 \cdot 190^2}{100}} = 7.8 \, cm \, oder \sim 80 \, mm$$

der zweite bei einer Länge  $\lambda = 1375 \ mm$  und derselben Sicherheit einen solchen

(133) 
$$\Delta = 0.1 \sqrt{22 \frac{11000 \cdot 137,5^2}{100}} = \sim 8.3 \, \text{cm oder } 83 \, \text{mm}.$$

Für eine liegende Einzylinder-Auspuffmaschine von 250mm Zylinderbohrung und 400mm Hub, die in der Minute 150 Umdrehungen macht, ist die gekröpfte Kurbelwelle nach S. 149, Fig. 2, zu berechnen. Die größte Dampfeintrittsspannung beträgt 9 at absolut, das Schwungrad hat 1900 mm Durchmesser und wiegt 1200 kg.

Bei 1,2 kg/qcm Gegenspannung im Zylinder und 45 mm Durchmesser der einseitigen Kolbenstange ist der größte Kolbendruck

$$P = (9 - 1,2) \left(25^2 - \frac{1}{2}4,5^2\right) \frac{\pi}{4} = -3770 \, kg;$$

der mittlere soll zu  $P_{\rm m}=0.6\cdot3770=\sim2260~kg$  angenommen werden. Der Achsdruck des Riemens dürfte bei einer Leistung der Maschine von 20 PS und

$$v = \frac{1.9 \,\pi \cdot 150}{60} = \sim 15 \,m/sk$$

Riemengeschwindigkeit nicht größer werden als

$$K = 5 \frac{75 \cdot 20}{15} = 500 \text{ kg}.$$

Mit diesen Kräften und  $G = 1200 \, kg$  bestimmen sich die Auflagerdrucke in den Lagern,

wenn die Kurbel in der rechten Todlage (Fig. 2a)

$$H_1 = P \frac{a_2}{c} + K \frac{b}{c} = 3770 \frac{270}{540} + 500 \frac{260}{540} = \sim 2130 \, kg$$

$$H_1 = P - (K + H_1) = 3770 - (500 + 2130) = 1140 \,\mathrm{kg}$$

$$V_1 = G \frac{b}{c} = 1200 \frac{260}{540} = \sim 580 \, kg$$

$$V_{\rm o} = V_{\rm t} + G = 580 + 1200 = 1780 \, {\rm kg}$$

wenn die Kurbel in der linken Todlage (Fig. 2b)

$$H_1 = P \frac{a_s}{c} - K \frac{b}{c} = 3770 \frac{270}{540} - 500 \frac{260}{540} = \sim 1640 \text{ kg},$$

$$H_2 = P + K - H_1 = 3770 + 500 - 1640 = 2630 \text{ kg},$$

 $V_1$  und  $V_2$  wie im vorigen Falle.

Die größten Zapfendrucke ergeben sich hiernach zu

$$P_1 = V H_1^* + V_1^* = V 2130^2 + 580^2 = \sim 2210 \, kg$$

$$P_0 = \sqrt{H_0^2 + V_0^2} = \sqrt{2630^2 + 1780^2} = \sim 3180 \text{ kg}.$$

Für  $P_{m}$  anstelle von P wird bei der linken Todlage

$$\begin{split} H_1 &= 2260 \, \frac{270}{540} - 500 \, \frac{260}{540} = \sim 1370 \, \text{kg}, \\ H_2 &= 2260 + 500 - 1370 = 1390 \, \text{kg}, \\ P_{2m} &= \sqrt{1390^2 + 1780^2} = \sim 2260 \, \text{kg}. \end{split}$$

Der Durchmesser des Kurbelzapf ens bestimmt sich nach Fig. 2c für

$$M_{\rm d} = H_{\rm i} \cdot R = 2130 \cdot 20 = 42600 \text{ kgcm},$$
  
 $M_{\rm b} = P_{\rm i} \cdot a_{\rm i} = 2210 \cdot 27 = 59670 \text{ kgcm},$ 

$$k_b = 500$$
,  $k_d = 400 \text{ kg/qcm}$ ,  $\alpha_0 = \frac{500}{1,3 + 400} = \sim 1$ ,

$$a_{\phi} \frac{M_{d}}{M_{b}} = \frac{42600}{59670} = \sim 0.72,$$

 $M_1 = 1.151 \cdot 59670 = \sim 68700 \text{ kg/gcm}$ 

(103) 
$$d = \sqrt[3]{\frac{68700}{0.1 \cdot 500}} = \sim 11 cm = 1.10 mm.$$

Die Länge des Zapfens wird mit  $k = 60 \, kg/qcm$  und A = 1

(110) 
$$l = \frac{3770}{11 \cdot 60} = \sim 5,7 \text{ cm}$$

 $I = \frac{2260 \cdot 150}{300000 \cdot 1} = 11,3 \text{ cm},$ bezw. (110)

weshalb d = l = 110 mm gemacht ist.

Für den Querschnitt der Welle, der im Abstande  $z = 160 \, mm$  von der Kurbelzapfenmitte dicht neben dem Ansatze des rechten Kurbelarmes liegt, und den Beginn des rechten Wellenzapfens ist nach Fig. 2d

$$M_d = P \cdot R = 3770 \cdot 20 = 75400 \text{ kgcm},$$

$$M_{\rm b} = \sqrt{[2130(27+16) - 3770 \cdot 16]^2 + [580(27+16)]^2}$$
  
=  $\sim 40000 \text{ kg}$ ,

sodaß für 
$$k_b$$
,  $k_d$  und  $\alpha_0$  wie vorhin
$$\alpha_0 \frac{M_d}{M_b} = \frac{75400}{40000} = -1.80$$

$$M_i = 1.74 \cdot 40000 = 69600 \text{ kgcm}$$

und der Zapfendurchmesser

(103) 
$$d_2 = \sqrt[3]{\frac{69600}{0.1 \cdot 500}} = 11.2 \, cm \, oder \sim 1.10 \, mm$$
 wird. Die Länge des Zapfens ergibt sich für  $k=13 \, kg/qcm$  und

$$\begin{array}{ccc} A = 1 \text{ zu} \\ \text{(109)} & l_2 = \frac{P_{\parallel}}{d_2 \cdot k} = \frac{3180}{11 \cdot 13} = \sim 22 \, \text{cm} = 220 \, \text{mm}, \end{array}$$

bezw. (109) 
$$l_2 = \frac{\dot{P}_{2m} \cdot n}{300000A} = \frac{2260 \cdot 150}{30000} = 11.3 \, cm,$$

von welchen beiden Werten der größere beibehalten ist.

Der linke Wellenzapfen hat dieselben Abmessungen wie der rechte.

Gibt man den Kurbelarmen eine Dicke und Höhe  $\delta = 70$  und h = 160 mm,

so berechnet sich die größte Normalspannung in dem nach Fig. 2e eingespannten Querschnitt des linken Armes für y = 100 und x = 140 mm zu

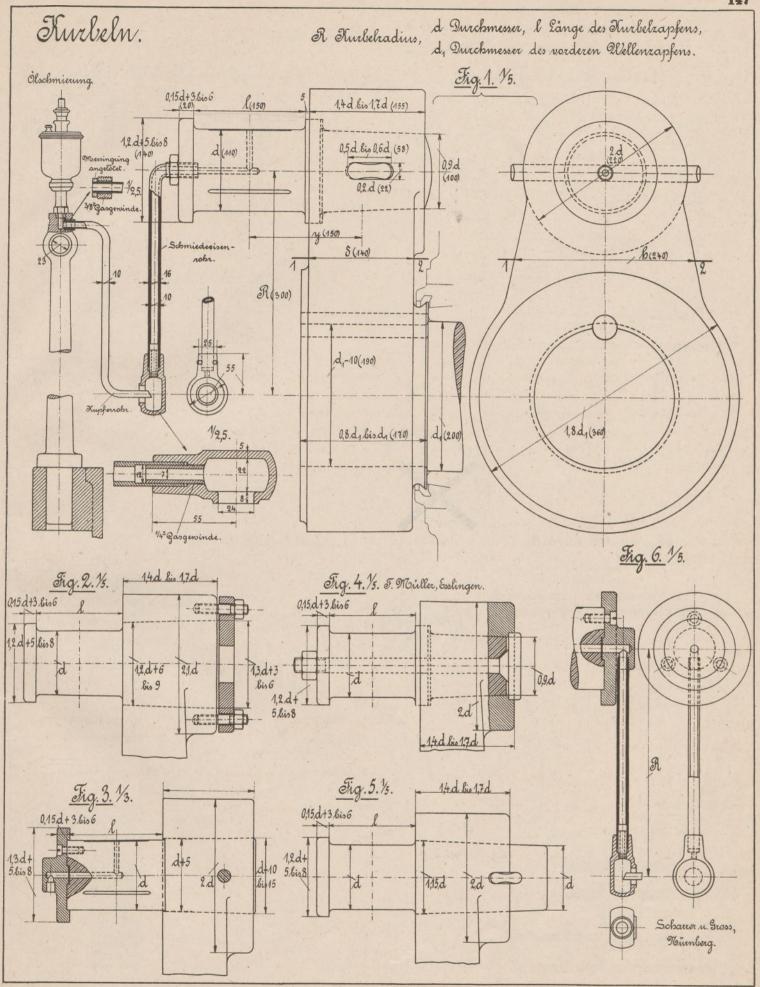
(111) 
$$\sigma = \frac{1}{16 \cdot 7} \left( 6 \cdot 2130 \frac{27 - 10}{7} + 2130 + 6 \cdot 580 \frac{14}{16} \right)$$

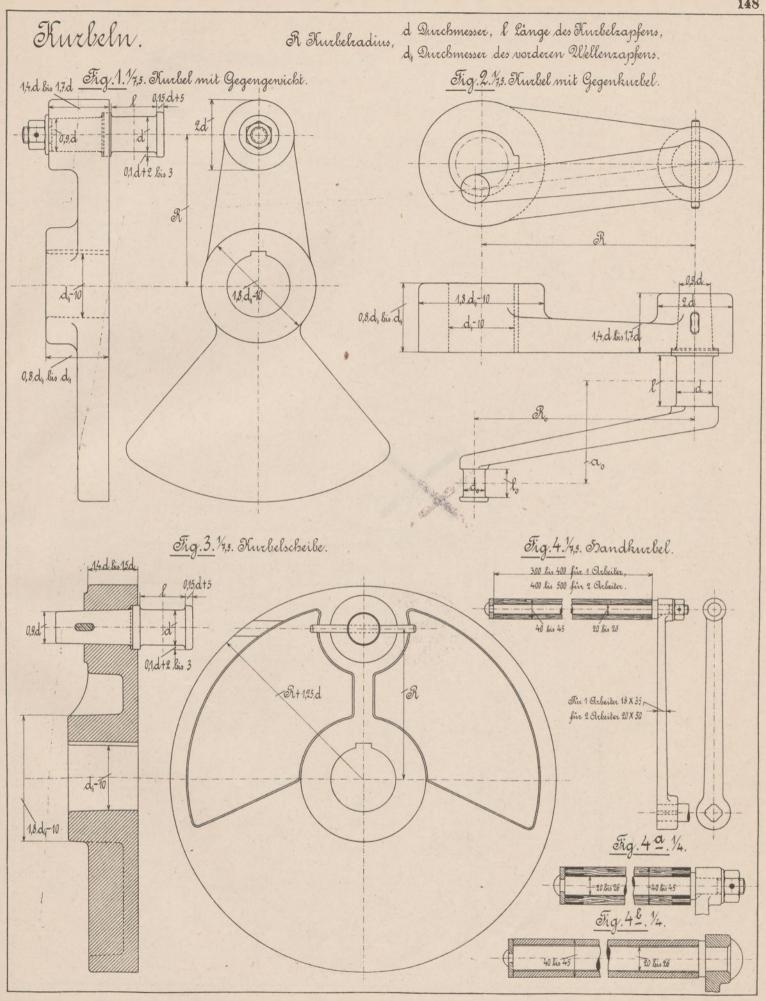
während für den in Fig. 2f eingespannten Querschnitt des rechten Armes

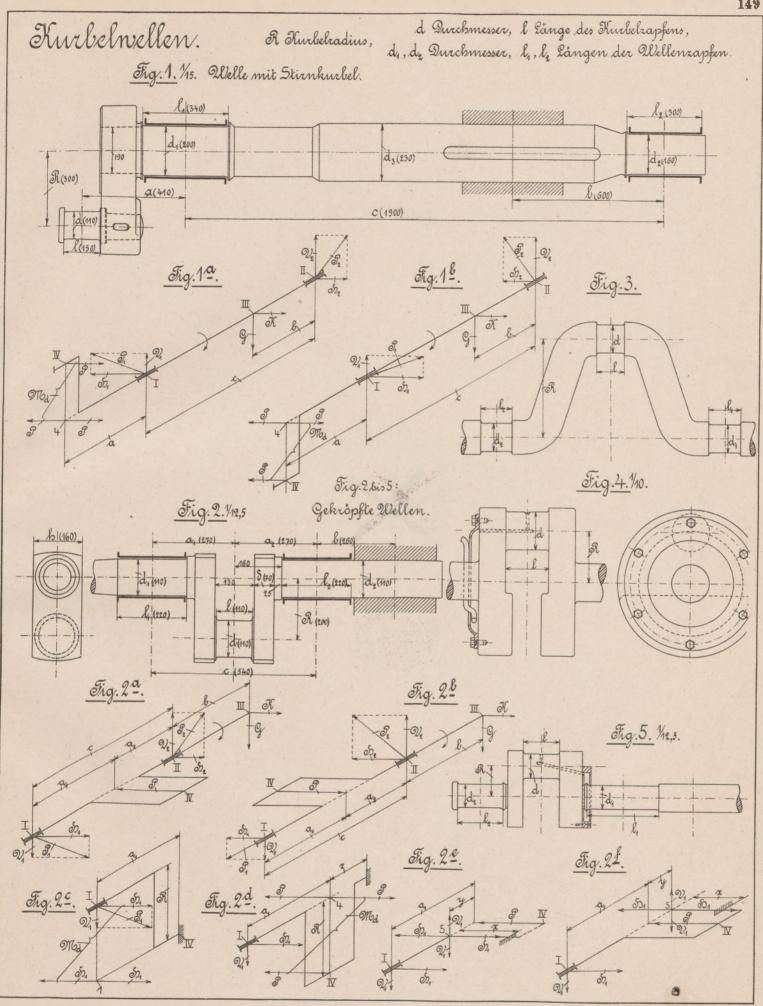
(112) 
$$\sigma = \frac{1}{16.7} \int_0^1 \frac{2130(27+10)-3770\cdot 10}{7}$$

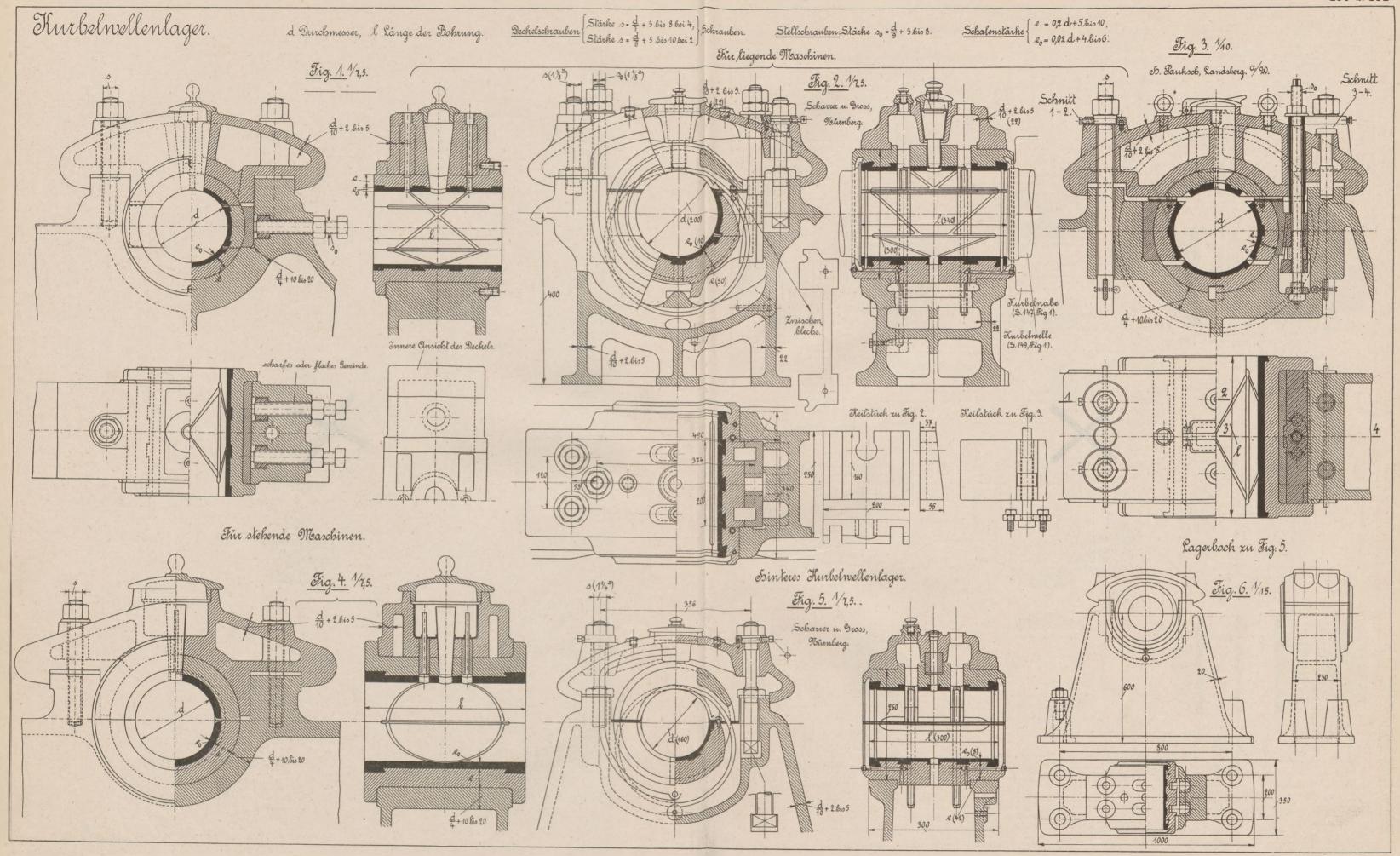
$$+ (3770 - 2130) + 6.580 \frac{14}{16} = 350 \text{ kg/qcm}$$

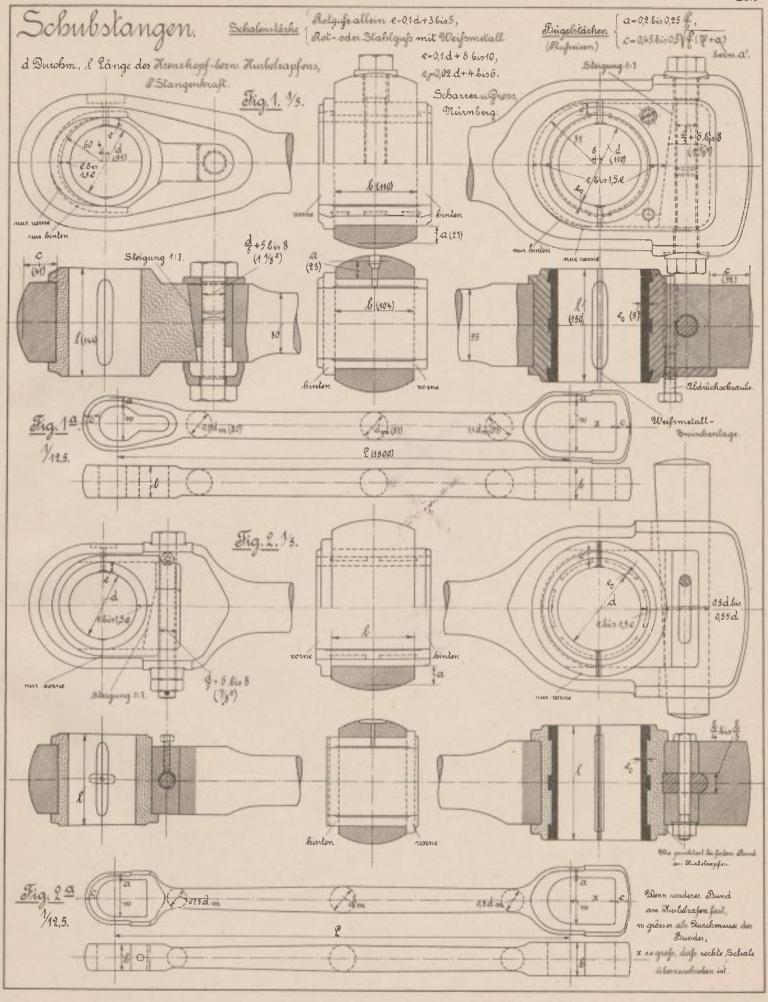
folgt. Beide Spannungen bleiben unter dem als zulässig angegebenen Werte von 400 kg/qcm.

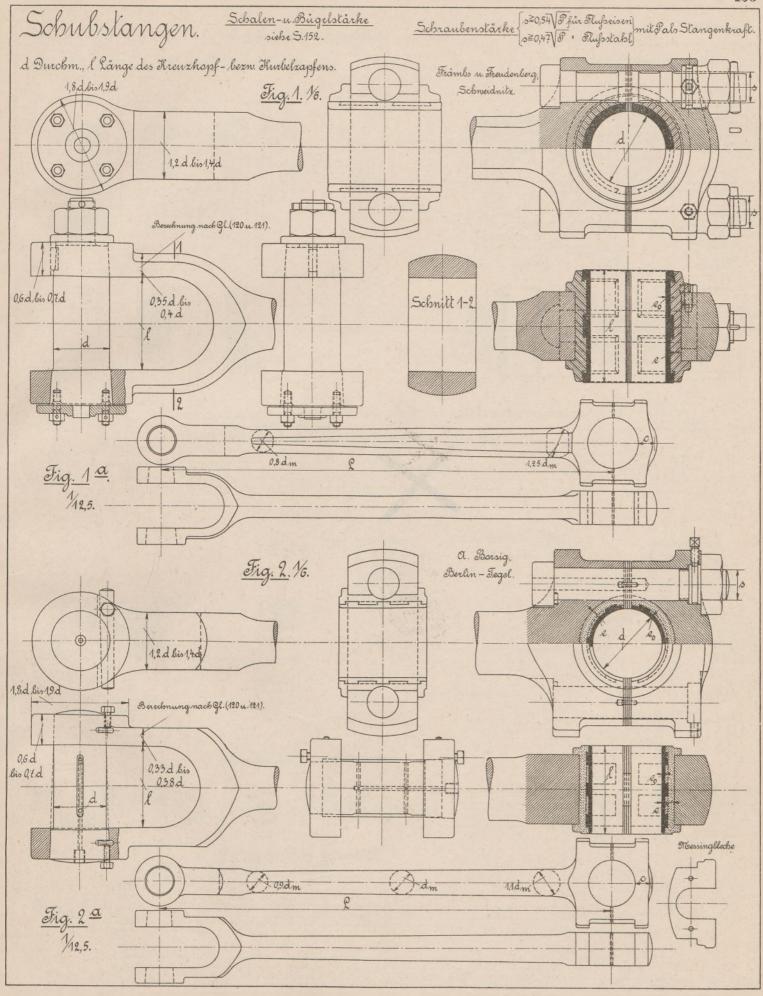


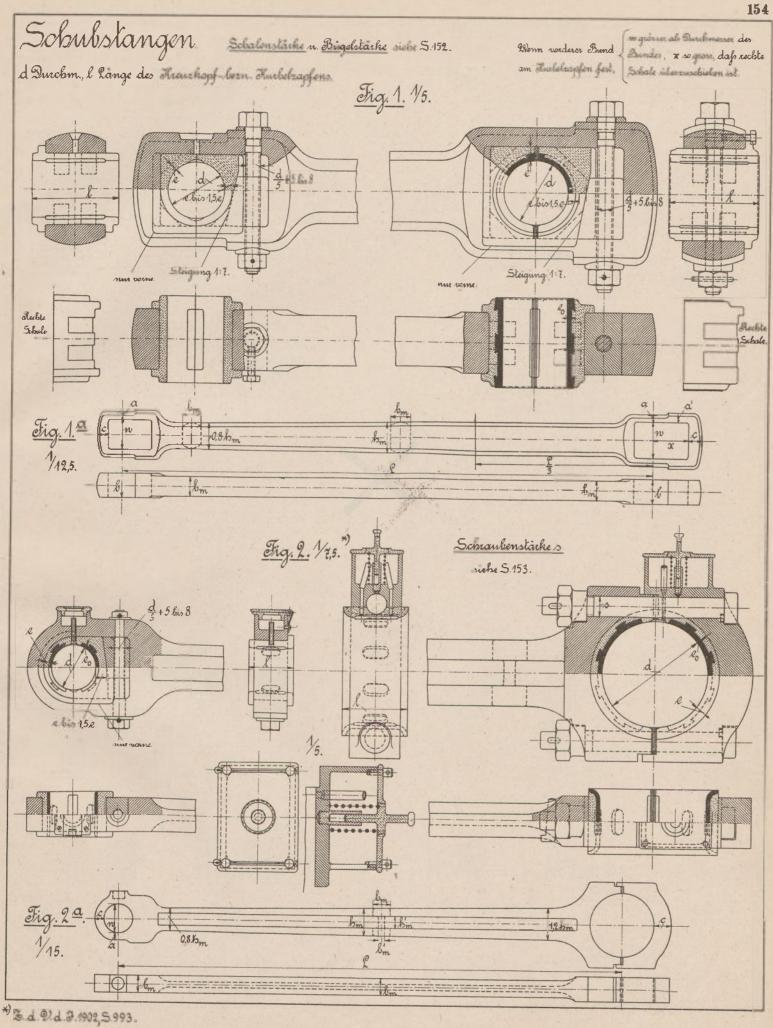


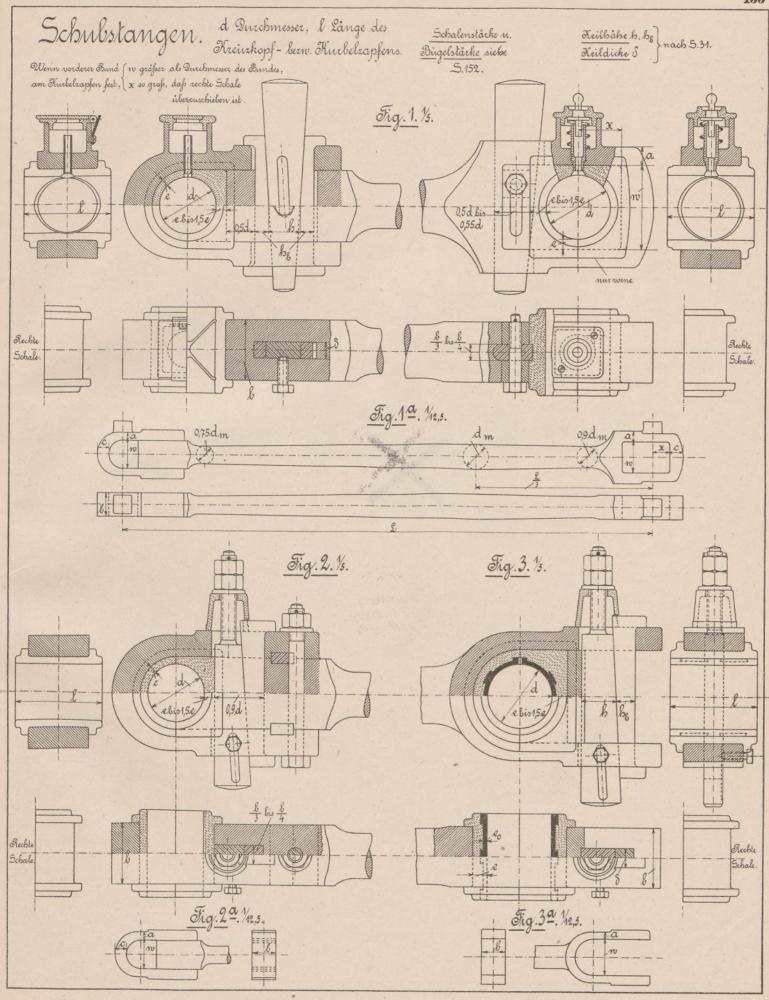


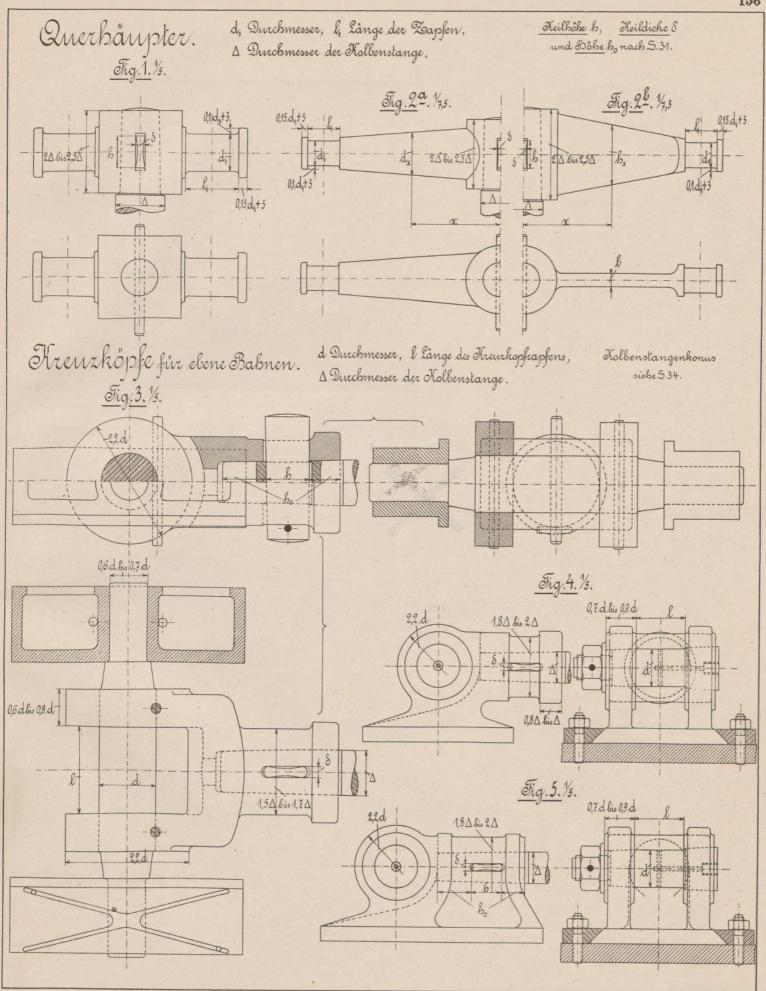


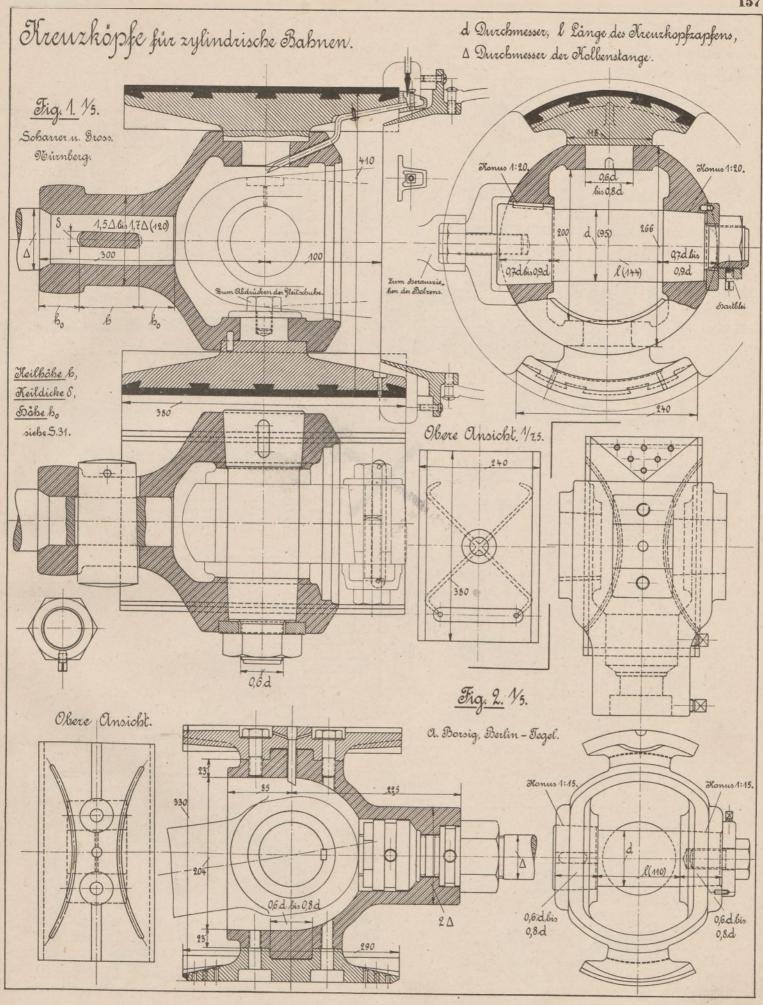


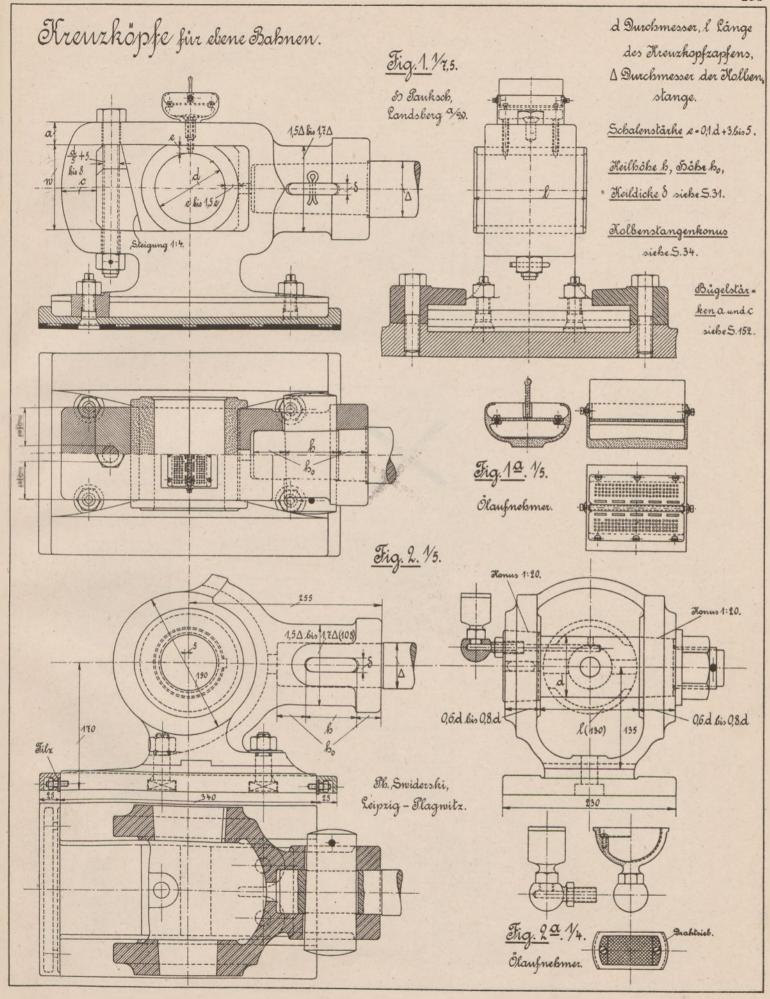


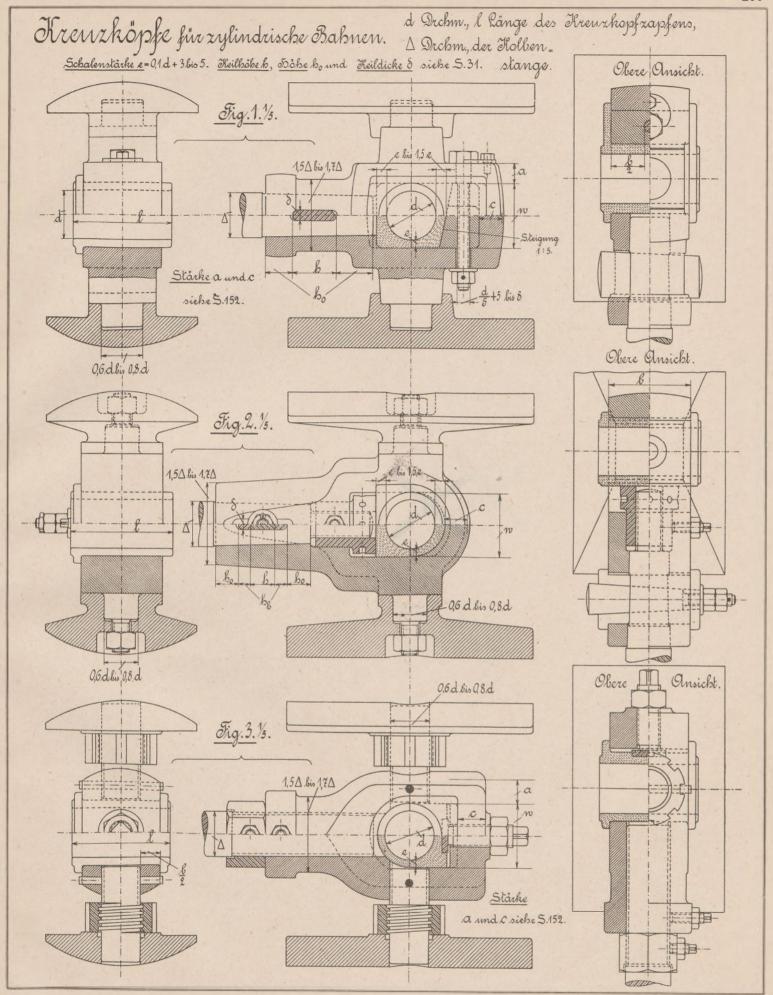


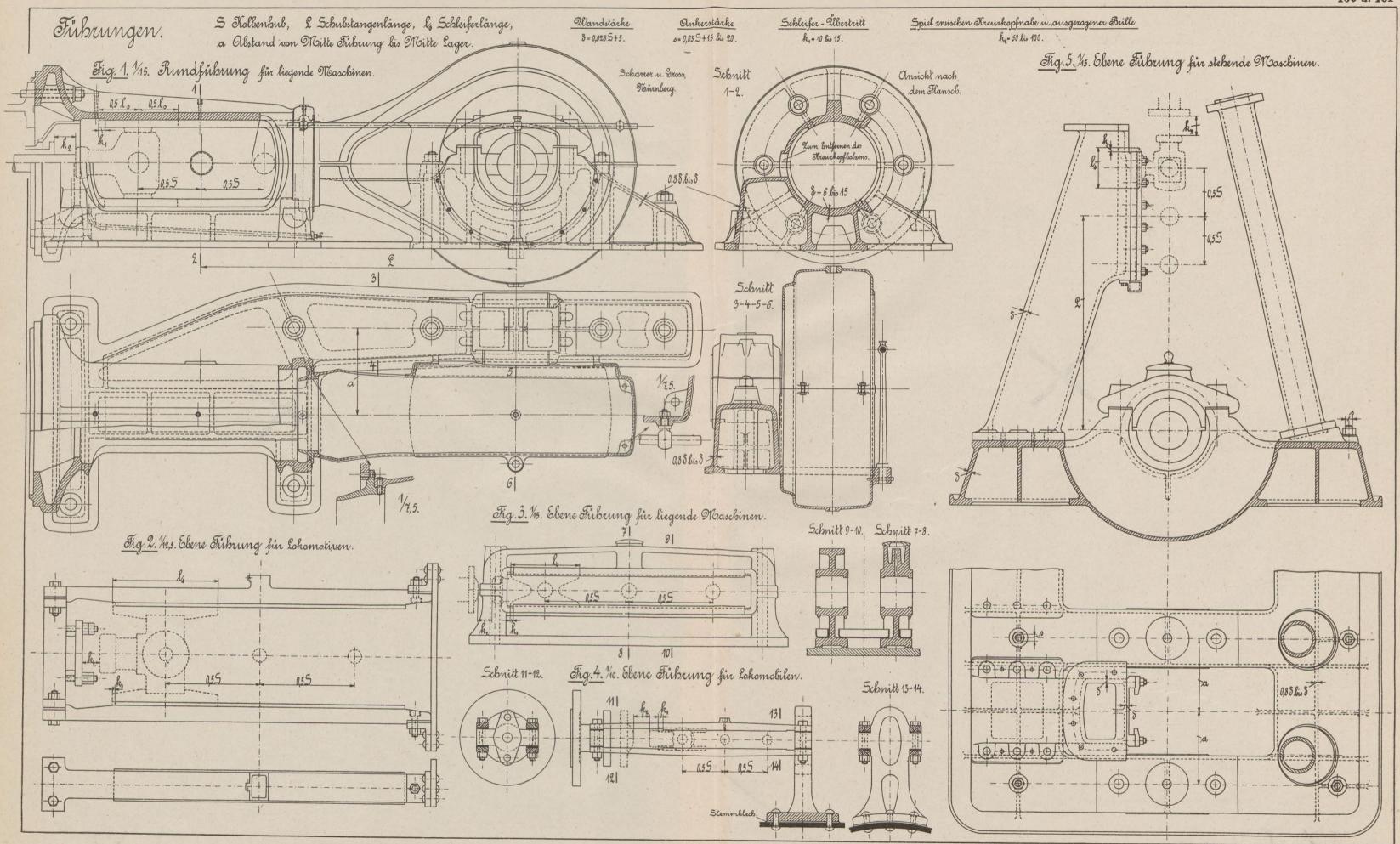


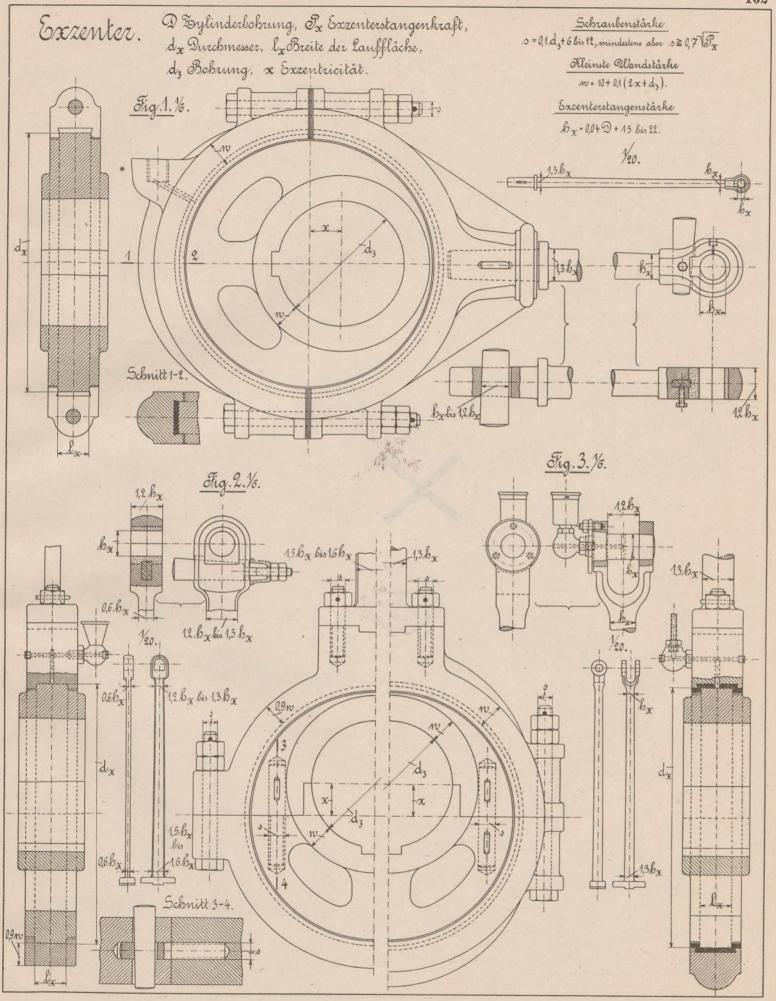


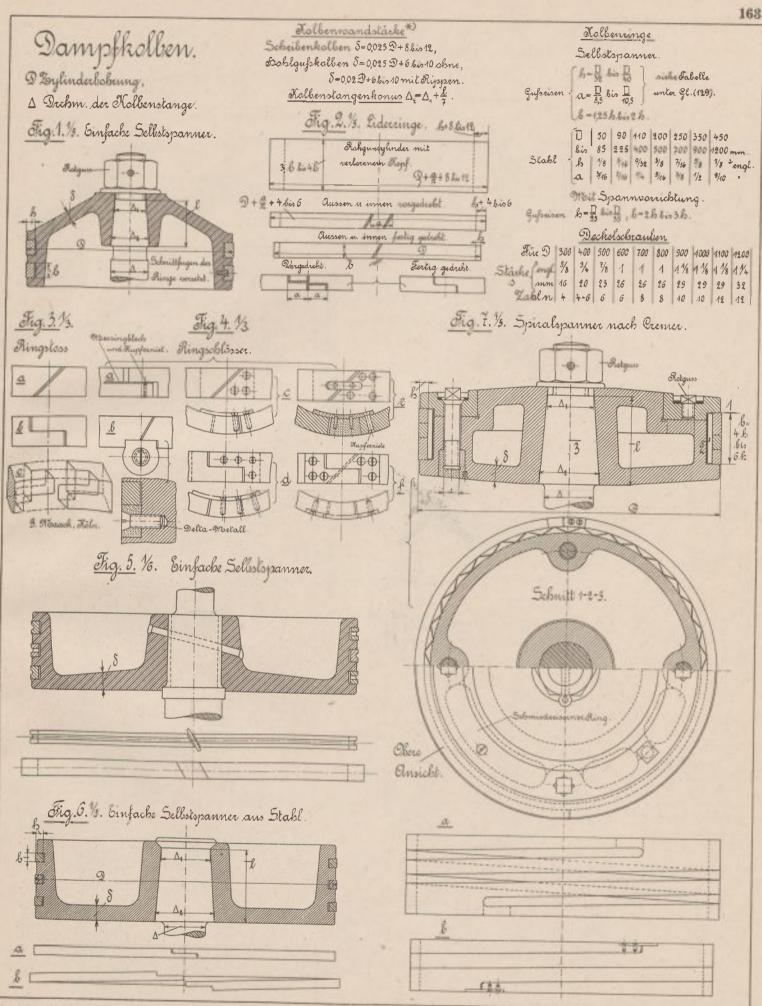




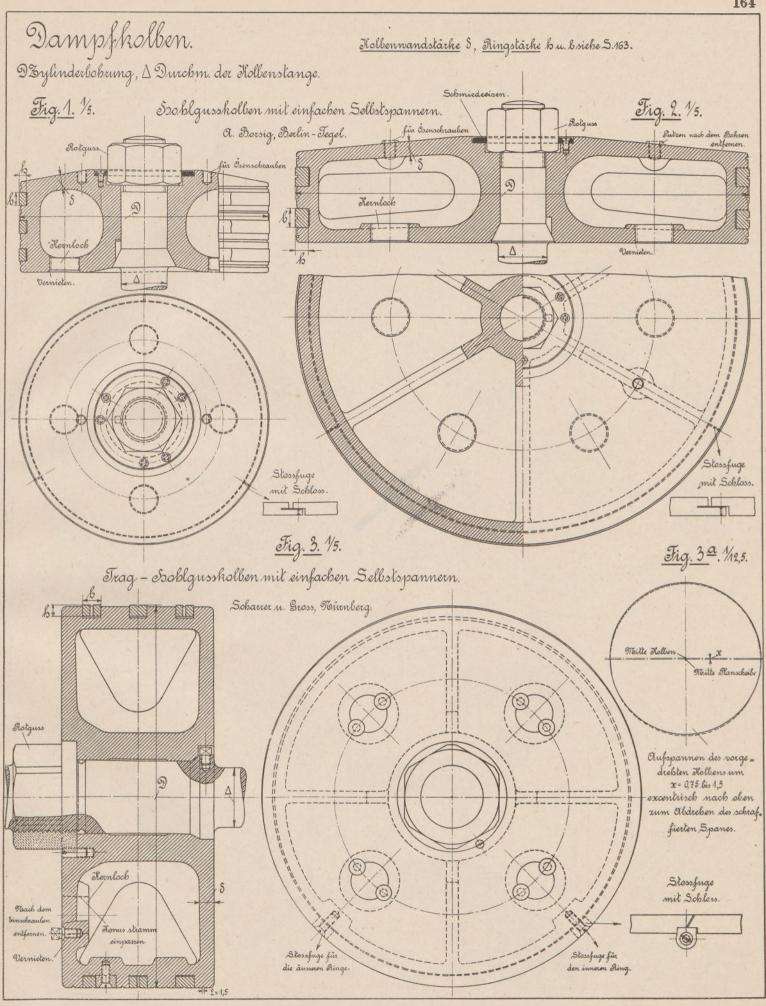


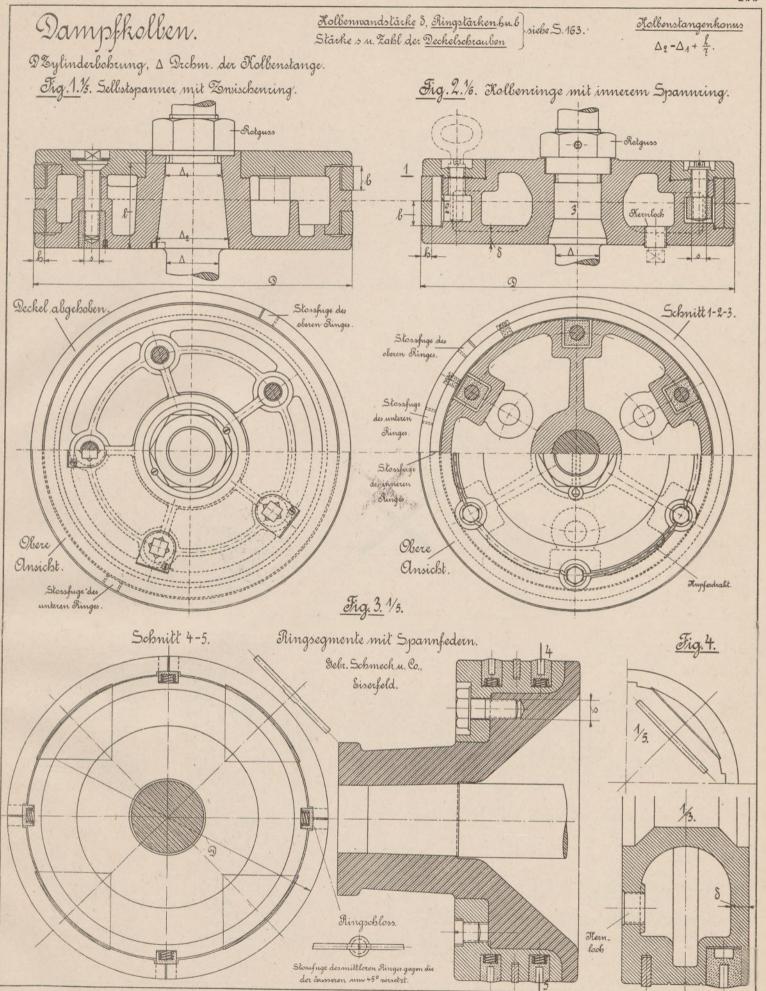


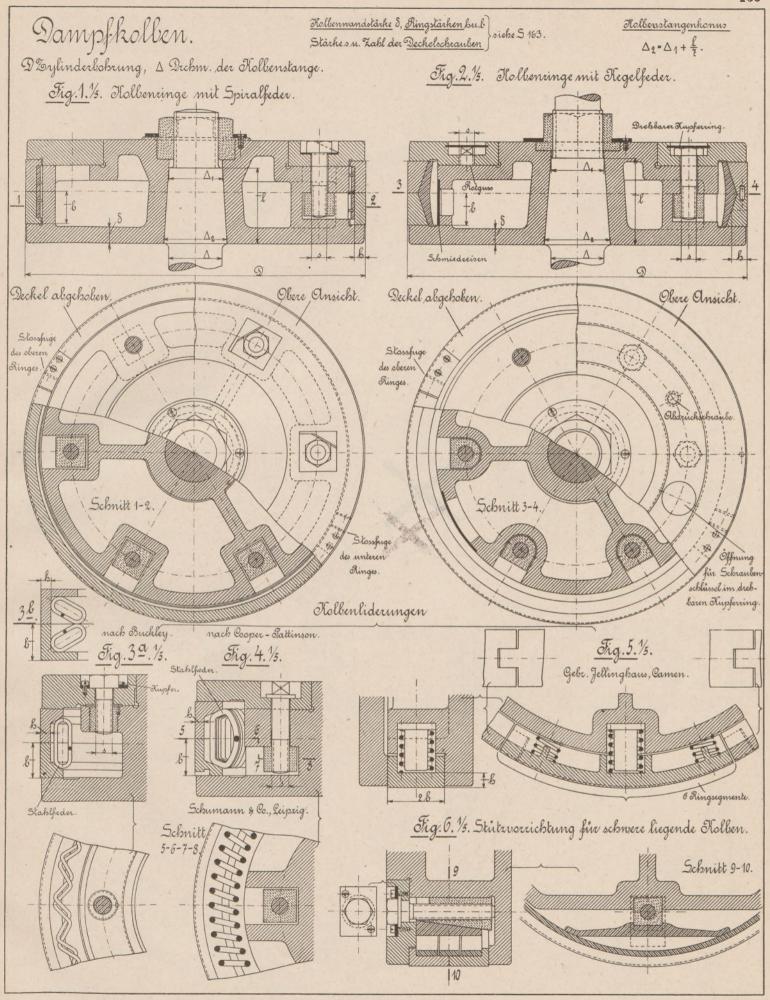


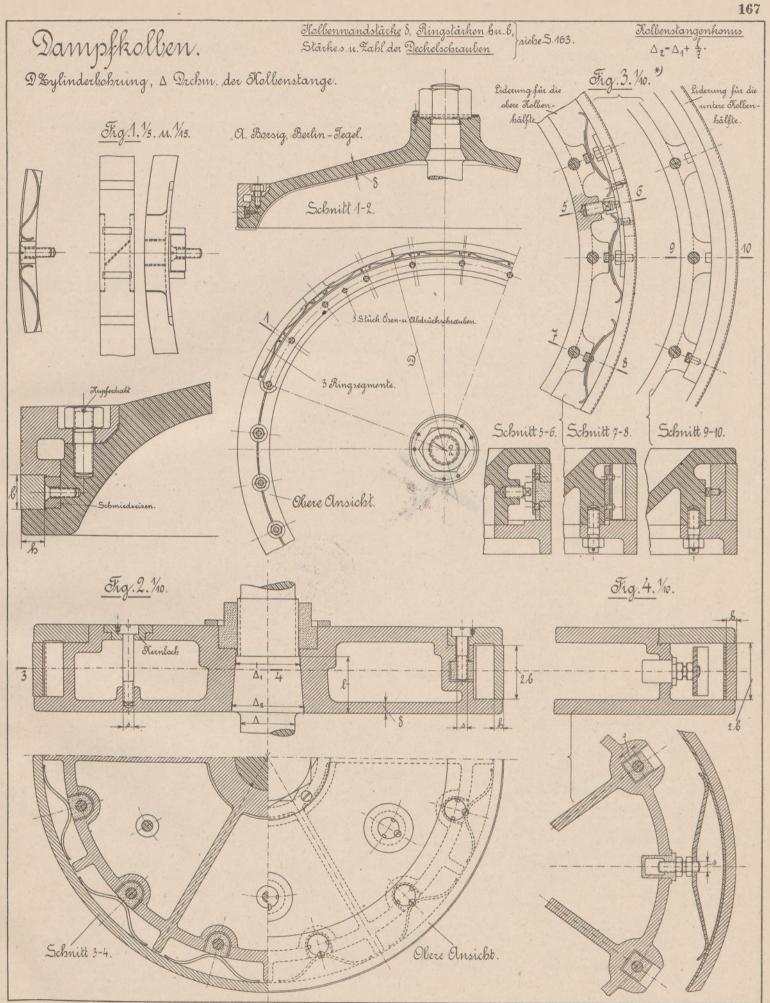


" Als easte Annahme für die Berechnung nach Cl (130 %in (12)

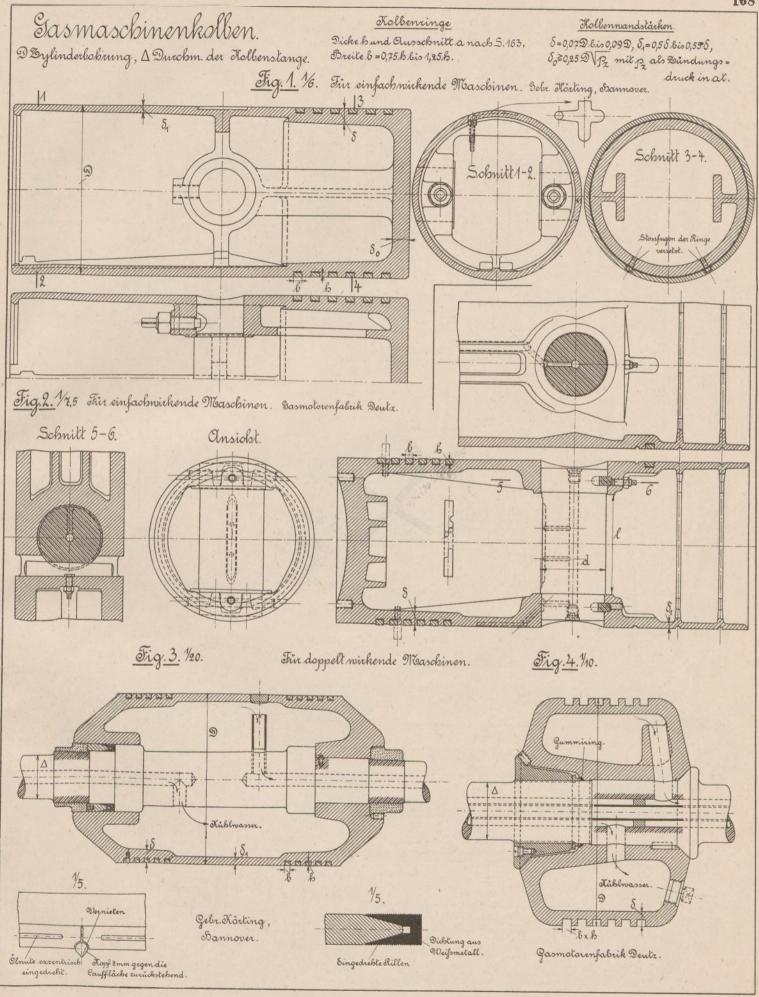


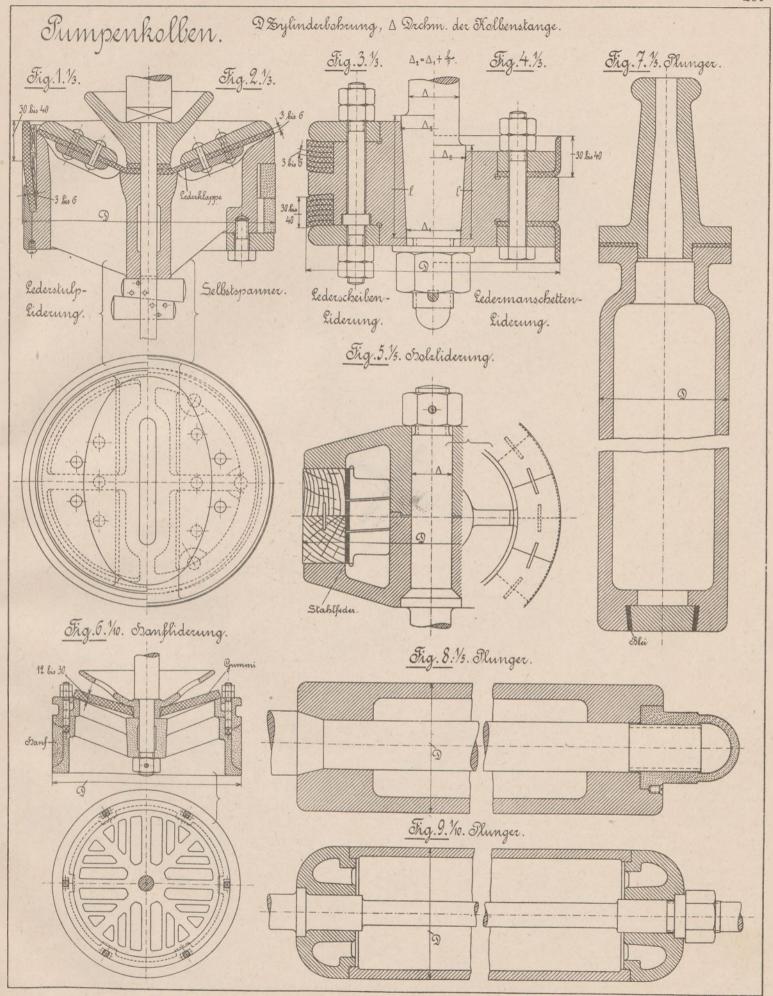


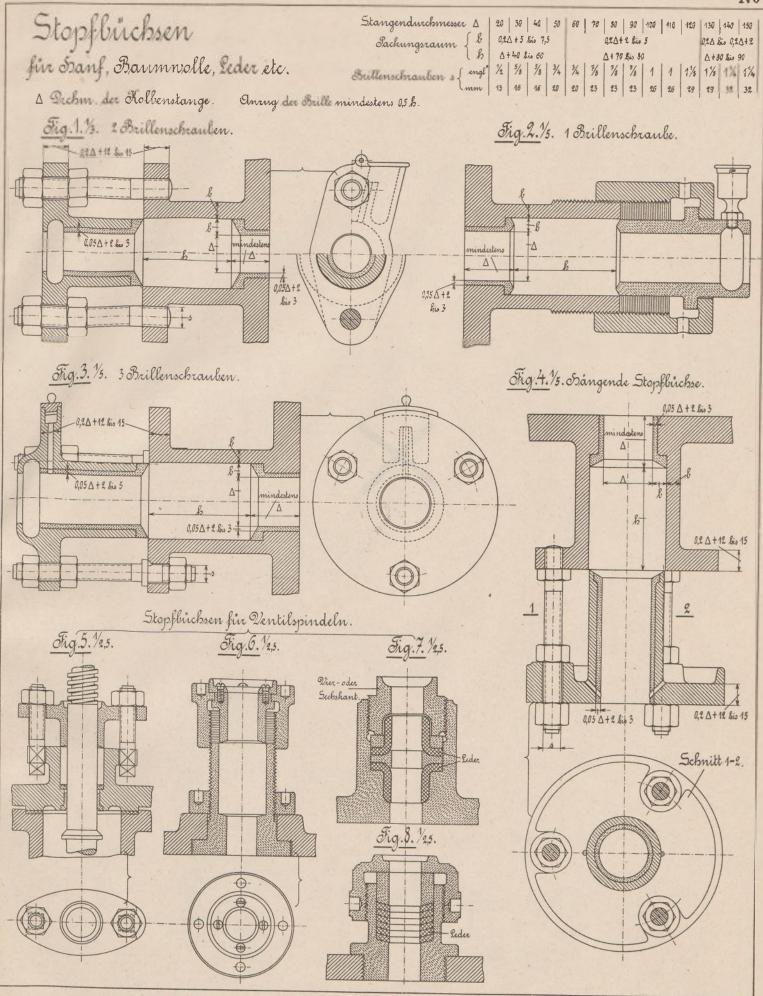


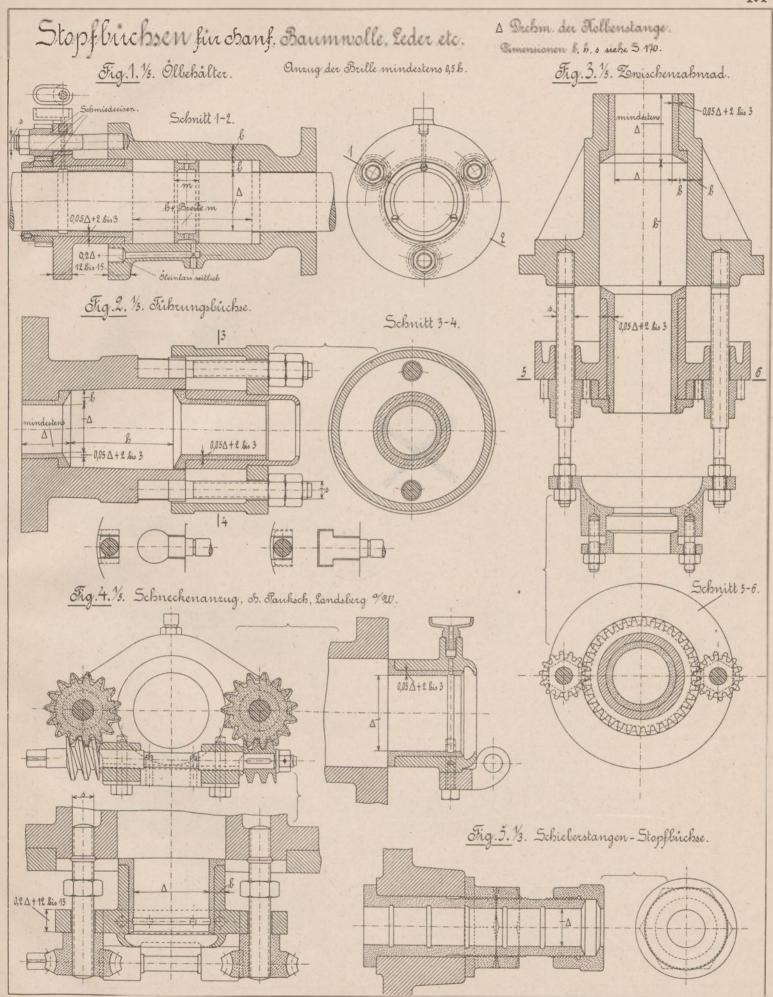


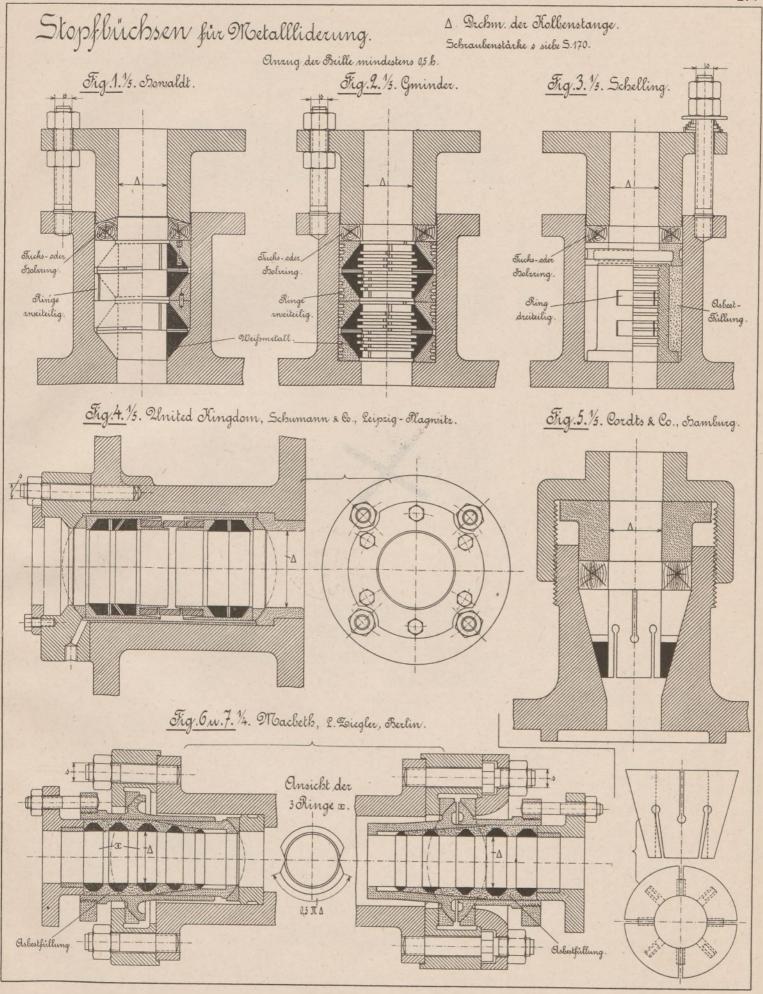
9 5.d. 2 d 2. 1894, 5.351.

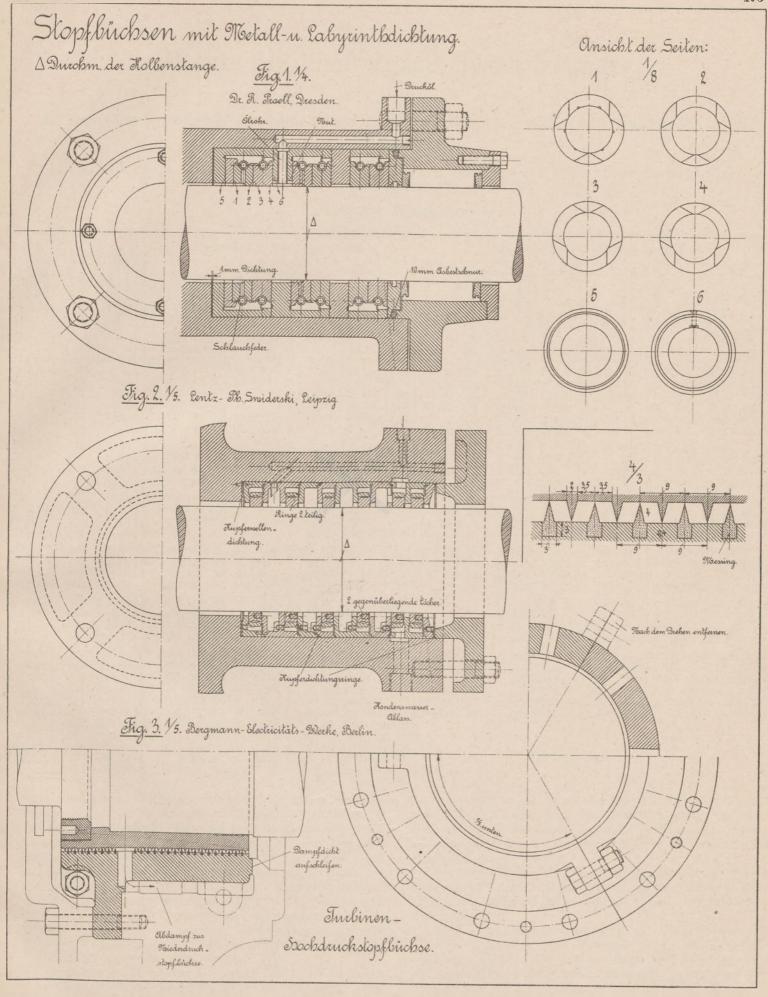












# Rohre, Abschlußorgane, Dampfzylinder.

# I. Deutsche Normalien für gußeiserne Rohre, Schieber-, Ventil- und Hahngehäuse mit geringem Druck.

Gemeinschaftlich aufgestellt von dem Vereine deutscher Ingenieure und dem Vereine deutscher Gasund Wasserfachmänner, revidiert 1882.

#### 1. Gerade Normalrohre.

	1			1	TM	in Se.	enre	hra	/9 1	20	Fig. 1	und 2		1		115	Plan	achi	no k		/O 1	90	Dia 1	12.	ınd 14	1)		
H Lichter B Durchmesser	Normale Wandstärke	Markerer Bohrdurchmesser	Gewicht von 1 m Rohr exkl. Muffe oder Flansch	Stårke der	Innere Musseite		es Dichtungs- tiefe	Starke, Breite	`	B - Obl. Nutzlänge	der Muffe	eines Robres Con von vorsteh.		B Durchmasser	mm & Dicke	Dicht	ungs- ste	chkreis- chmesser	Zahi	Schr	rauber rke g		Durchmesser 7	3 - Obl. Baulänge	Flansches D	eines Robres S von vorsteh.	von 1 m Rohr jnkl, des Flansches	Lichter Durchmesser
40 50 60 70 80 90	8 8,5 8,5 9	56 66 77 87 98 108	8,75 10,57 13,26 15,20 18,24 20,29	7 7,5 7,5 7,5 7,5 7,5	102	77 80 82 84	65 67 69 70	23 23 24 24 25 25	116 127 140 150 163 173	2233	2,68 3,14 3,89 4,35 5,09 5,70	20,18 24,28 30,41 49,95 59,81 66,57	10,09 12,14 15,21 16,65 19,94 22,19	140 160 175 185 200 215	18 19 19 20	25 25 25 25 25 25 25 25	5 3 3 5 5 5	110 125 135 145 160 170	4 1 4 1 4 1	12,7 15,9 15,9 15,9 15,9 15,9	1/2 5/8 5/8 5/8 5/8 5/8	70 75 75 75 75 75	15 18 18 18 18 18	2 2 2 3 3 3	1,89 2,41 2,96 3,21 3,84 4,37	32,44	12,98 16,22 17,34	50 60 70
100 125 150 175	9 9,5 10 10,5	118 144 170 196	22,34 29,10 36,44 44,36	7,5 7,5 7,5 7,5	159 185	91	77 79	25 26 27 28	183 211 239 267	33333	6,20 7,64 9,89 12,00	73,22 94,94 119,21 145,08	24,41 31,65 39,74 48,36	230 260 290 320	21 22	28 28 28 30	3 3 3	180 210 240 270	4 1 6 1 6 1	19 19	8/4 3/4 8/4	85 85 85 85	21 21 21 21 21	3 3 3 3	4,96 6,26 7,69 8,96	76,94 99,82 124,70 151,00	33,27 41,57	125 150
250	11,5	222 248 274 300	52,86 61,95 71,61 81,85	8 8,5 8,5	264 291	103	83 84	29 30 31 32	296 324 353 381	3	14,41 16,89 19,61 22,51	172,99 202,71 306,05 349,91	57,66 67,57 76,51 87,48	350 370 400 425	23 24	30 30 30 30	3 3 3 3	300 320 350 375	6 1 6 1 8 1	19 19	3/4 3/4 8/4	85 85 100 100	21 21 21 21 21	3 3 3 3	10,71 11,02 12,98 14,41	180,00 207,89 240,79 274,37	69,30 80,26	
300 325 350 375	13,5 14	326 352 378 403	92,68 104,08 116,07 124,04	8,5 8,5 8,5 9	369 395	105	85 86	33 34 35 35	409 437 465 491	4	25,78 28,83 32,23 34,27	896,50 445,15 496,51 530,43	111,29 124,13	450 490 520 550	26 26	30 35 35 35	3 4 4 4	400 435 465 495	10 2	22,2 22,2	3/4 7/8 7/8 7/8	100 105 105 105	21 25 25 25 25	3 3 3	15,32 19,48 21,29 24,29	308,68 351,20 390,79 420,70	117,07 130,26	325 350
		429 454 480 •506	136,89 145,15 158,87 173,17	9,5 9,5 9,5 9,5	473 499	110 112	88 89	36 36 37 38	520 545 573 601	4	39,15 41,26 44,90 48,97	621.82 680,38	155,46	575 600 630 655	28 28	35 35 35 40	4 4 4	520   545   570   600	12 2 12 2	22,2 22,2	7/8 7/8 7/8 7/8	105 105 105 105	25 25 25 25	3 3 3 3	25,44 27,64 29,89 32,41	461,55 490,73 536,39 584,33	163,58 178,80	425 450
500 550 600 650 700 750	16,5 17 18 19 20	790	188,04 212,90 238,90 273,86 311,15 350,76	10 10,5 10,5 11 11	608 655 707 760 812	122 125 127	92 94 95 96 97	39 40 41 43 45 47	630 683 737 793 850 906	4 4 4 4	71,15 83,10 98,04 111,29	913,94 1026,75 1178,54 1342,64 1514,39	228,49 256,69 294,64 835,66 378,58	680 740 790 840 900 950	33 33 33 33	40 40 40 40 40 40	4 5 5 5 5 5	625 1 675 1 725 1 775 1 830 1 880 2	14 2 16 2 18 2 18 2	25,4 25,4 25,4 25,4	7/8 1 1 1 1 1	105 120 120 120 120 120 120	25 28,5 28,5 28,5 28,5 28,5 28,5	3	56,50	633,50 727,26 811,52 921,84 1046,45 1171,90	242,42 270,51 307,28 348,82	550 600 650 700
800 900 1000 1100 1200	22,5 24 26	1048 1152	392,69 472,76 559,76 666,81 783,15	12,5 13 13		$\frac{140}{145}$	101 104 106	59	964 1074 1184 1296 1408		160,17 195,99 243,76	1700,03 2051,21 2435,03 2911,00 3427,10	512,80 608,76 727,75															

Anmerkung. Die normalen Wandstärken gelten für Rohre, die einem Betriebsdrucke von 10 at (kg/qcm) und einem Probedrucke von höchstens 20 at ausgesetzt sind und vor allem Wasserleitungszwecken dienen. Für gewöhnliche Druckverhältnisse von Wasserleitungen (4 bis 7 at) ist eine Verminderung der Wandstärken zulässig, ebenso für Leitungen, in denen nur ein geringer Druck herrscht (Gas-, Wind-, Kanalisationsleitungen usw.). Für Dampfleitungen, die größeren Temperaturdifferenzen und dadurch entstehenden Spannungen, sowie für Leitungen, die unter besonderen Verhältnissen schädlichen äußeren Einflüssen ausgesetzt sind, ist es empfehlenswert, die Wandstärken entsprechend zu erhöhen.

Der äußere Durchmesser D+2d des Rohres ist feststehend. Änderungen der Wandstärke sind also nur auf den lichten Durchmesser des Rohres von Einfluß. Als unabänderlich normal gilt ferner die innere Muffenform, die Art des Anschlusses an das Rohr und die Fugenweite (Bleifuge) f.

Aus Gründen der Fabrikation sind bei geraden Normalrohren Abweichungen von den durch Rechnung ermittelten Gewichten um höchstens  $\pm 3\,\%$  zu gestatten. In den Gewichtsberechnungen ist das spezifische Gewicht des Gußeisens gleich 7,25 gesetzt worden.

Für die Anordnung der Schraubenlöcher bei den Flanschrohren gilt die Regel, daß die lotrechte Ebene durch die Rohrachse Symmetricebene für die Löcher ist und kein Schraubenloch enthält.

L, die übliche Nutzlänge der Muffenrohre und übliche Baulänge der Flanschrohre, wird von verschiedenen Fabriken für manche Rohre um  $0.5\,m$  und  $1.0\,m$  größer ausgeführt, sodaß bei Bestellungen eine vorhergehende Vereinbarung mit dem Lieferanten geboten erscheint.

#### 2. Normale Formstücke, Schieber-, Ventil- und Hahngehäuse.

#### a) Muffen-Formstücke.

A- und B-Stücke (S. 180, Fig. 3 und 4)

a = 0.2 D + 0.5 d - 100 mm

r = d.

l = 0.1d - 120 mm,

t = Muffentiefe des Abzweiges für d als lichten Durchmesser,

r = 0.05 d + 40 mm

Durchmesser des Hauptrohres D mm	Durchmesser des Abzweiges d mm	Baulänge L m
40 bis 100	40 bis 100	0,80
125 " 325	40 , 325	1,00
950 500 [	40 , 300	1,00
350 , 500	325 " 500	1,25
(	40 <sub>m</sub> 250	1,00
550 , 750 {	275 , 500	1,25
	550 " 750	1,50

C-Stücke (S. 180, Fig. 5)

$$a = 0.1 D + 0.7 d + 80 mm,$$
  
 $c = 0.1 D + 80 mm,$   
 $l = 0.75 a,$ 

Durchmesser des Hauptrohres  D  mm	Durchmesser des Abzweiges d mm	Baulänge L m
40 bis 100	40 bis 100	0,80
125 . 275	40 , 275	1,00
000 107	40 , 250	1,00
300 , 425	275 , 425	1,25
1	40 " 250	1,00
450 , 600	275 , 425	1.25
	450 , 600	1,50
1	40 , 250	1.00
050 550	275 , 425	1,25
650 , 750	450 , 600	1,50
	650 , 750	1,75

E-Stücke (S. 180, Fig. 7) (Flansch-Muffenstücke)

L=300; zulässig für  $D \ge 40 \, mm$ .

F-Stücke (S. 180, Fig. 8) (Flansch-Schwanzstücke)

L = 600 für D = 40 bis 475 mm,L = 800 D = 500 750 mm.

0 = 000 " D = 000 " 100 m

J-Stücke (S. 180, Fig. 10) (Scharfe Bogenstücke)

$$R = \begin{cases} 250 \text{ für } D = 40 \text{ bis } 90 \text{ mm,} \\ D + 150 \text{ mm für } D \ge 100 \text{ mm,} \end{cases}$$

$$m = \left\{ \begin{array}{l} D + 200 \ mm \ \ \text{für} \ D = 40 \ \text{bis} \ 375 \ mm, \\ 600 \ \text{für} \ D \ge 400 \ mm. \end{array} \right.$$

K-Stücke (S. 180, Fig. 11) (Schlanke Bogenstücke) R = 10 D; zulässig für  $D \ge 40 \, mm$ .

L-Stücke (S. 180, Fig. 12)
(Schlanke Bogenstücke)

R = 5 D; zulässig für  $D \ge 300 \, mm$ .

R-Stücke (S. 180, Fig. 9) (Übergangsrohr)  $L = 1000 \, mm$ .

Ü-Stücke (S. 180, Fig. 6) (Überschieber)

L=4t, wenn t die D entsprechende Muffentiefe.

Außer den A., B. und C. Stücken sind AA., BB. und CC-Stücke mit zwei gegenüberliegenden Abzweigen erhältlich; die Abmessungen sind dieselben wie bei den einfachen Stücken.

#### b) Flansch-Formstücke.

T-, +-Stücke und Normalkrümmer. (S. 180, Fig. 16 bis 18)

Schenkellänge

$$L = D + 100 \text{ mm},$$
  
 $l = 0.5 (D + d) + 100 \text{ mm}.$ 

#### c) Schieber-, Ventil- und Hahngehäuse.

Muffenschieber.

Baulänge

L = 0.7 D + 100 mm bei unmittelbar eingetriebenen, L = D - 2t + 250 mm bei eingebleiten Sitzringen.

Flanschschieber.

Baulänge  $L = D + 200 \, mm$ .

Ventile und gußeiserne Hähne.

Baulänge der Durchgangsventile und Hähne  $L=2D+100 \ mm$ ,

Schenkellänge der Eckventile

$$L = D + 50 mm.$$

Anmerkung. Die Bezeichnung der einzelnen Formstücke geschieht in der Weise, daß die Art  $(A,B,C\ldots)$  unter Hinzufügung der Zahl für den lichten Durchmesser angegeben wird (z,B,E,300). Bei den  $A_{\tau}$ ,  $B_{\tau}$ ,  $C_{\tau}$ Stücken gibt eine zweite

Zahl unter einem Brucnstrich  $\left(z,\,B,\,A_{150}^{300}\right)$  den lichten Durchmesser des Abzweiges, bei den Krümmern die Anzahl der Stücke

für den Quadranten an (also  $90:\alpha$ );  $\alpha=45$ , 30,  $22^{1}/_{2}$  und  $15^{\circ}$ . Sämtliche Formstücke über  $750\,mm$  Durchmesser werden

nicht als normale Formstücke betrachtet.

Bei der Berechnung der Gewichte von Formstücken ist dem Gewichte, das nach den normalen Abmessungen berechnet ist, ein Zuschlag von 15%, bei Krümmern ein solcher von 20%, zu geben. Die Abzweigstücke, deren Abzweig einen Durchmesser von 400 mm und mehr besitzt, sind von 2 at Betriebsdruck an sowohl in ihren Wandungen als auch, wenn nötig,

durch Rippen zu verstärken.

### II. Normalien zu Rohrleitungen für Dampf von hoher Spannung.

Aufgestellt vom Verein deutscher Ingenieure im Jahre 1912. (S. 181)

		Roh	re		Ventiles						Fla	nsche 1	ınd	Boro	lring	e				T	Niet	e		Sch	ıraul	en		
Bezeichnung	Durch	hlicher messer		Bordring ay	anı Hals des ig. 9 und 10	ches esten	urchi	b au: schv	losen ei ge- veiß- m	Flan vor schw	ei ge- veiß- m	bei aufge- walztem u. aufge- nietetem Bordring	Josen Flansches	featen Flansches d 10 sowie des es Fig. 1 bie 8	Fig. 1 sap. 4 orge-	hm. Bord- D <sub>4</sub>	gewal:	esten sches d. auf- zten u. nietet.	nesser der Fig. i his E tungelelate	1 bls 10	Durchmesser	von Oberkante g. 7, 8 und 10	$P=D$ $\frac{\pi}{4} \cdot 20$	11 2	Durchmesser	: i · f, worin f tt der Schraube	des Schrauben-	Bezeichnung
Bez	D <sub>a</sub>	nm	E SE	am Fig.		Außerer D  H losen Flans  H sowle des!	D <sub>1</sub>	mit Flach-	mit	B mit Flach-	mir Schräg-	mit Flach- sitz und Schrägsitz Fig. 5 bis 8	W Höhe des	Röhe des Fig. 9 un Bordring	aufgeschweißt a und 2 sowie - schweißt Fig.	sufgewalzt Fig. sowie aufgen! Fig. 7 und	Fig. 5	bis 10	Hohtungsleiste	ı	g Durch	B & Abstand von Hais Fig. 7,	Gesamtdruck 1	Anzahl	Zoll	Werte von P. Kernquerschnitt	Durchmesser des	Beze
25 30 35 40 45 50	38 41,5 47,5 51	26 32 35,5 41,5 45 51	3 5 3	11111	11 11 12 12 12 12 13	120 125 130 140 150 160	90 95 100 110 115 125	35 42 45 52 55	50 55 60 65 70 75			52 58 64 70 76 82	13 14 14 15 15 16	13 14 14 15 15 16	60 65 70 75 80 85	64 68 74 80 88 94	48 54 60 66 72 78	18 19 20 21 22 23	60 2 65 2 70 2 75 2 80 2 85 2			-	56 665 770 885 1005 1135	4 4 4 4	5/a 5/8	180 212 246 282 192 216	14 14 14 14 17 17	35 40 45 50
	63,5 70 76 89 95	70 82,5 88,5	3 31/ <sub>4</sub> 31/ <sub>4</sub>		13 14 14 14 15	165 175 180 185 200 220		68 74 80 94 100	85 90 95 110 120	=		88 92 100 106 118 130	16 17 17 18 19 20	16 17 17 18 18 19	90 95 102 110 125 135	100 106 114 122 134 146	82 86 94 102 114 124	24 25 26 27 28 29	90 2 95 2 102 2 110 2 125 2 135 2		-		1270 1420 1635 1900 2455 2865	4 4 4 8 8	5/_ 5/ <sub>4</sub> 5/ <sub>8</sub>	242 271 312 363 234 273	17 17 17 17 17 17	60 65 70 80 90
110 120 125 130 140	127 133 140 152	100,5 113 119 125 131 143	4 4 4 4 <sup>1</sup> / <sub>9</sub> 4 <sup>1</sup> / <sub>2</sub>		15 16 16 16 17 17	240 250 260 270 280 290	200 210 220 230 240	145	144 156 164 170 180			142 154 164 170 178 190	21 22 23 24 25 26 27	20 21 22 22 23 24 25	145 160 172 180 185 195	158 172 182 188 195 206	188 150 160 165 174 186	30 31 32 33 34 36	145 2 160 3 172 3 180 3 185 3 195 3	-			3305 4020 4645 5090 5375 5975	8 8 8 8 10	5/ <sub>R</sub> 3/ <sub>4</sub> 3/ <sub>4</sub>	315 296 324 343 305	17 21 21 21 21 21 21	100 110 120 125 130 140
160 180 200 225 250 275	171 191 216 241 267	162 180 203 228 253	$4^{1}/_{2}$ $5^{1}/_{2}$ $6^{1}/_{2}$ $6^{1}/_{2}$ $7^{1}/_{2}$		18 19 20 21 22 23	310 335 360 390 420	260 285 310 340	176 198 224 248 274	200 220 242 270 300			212 235 262 286 312	28 30 32 34 36 38	26 27 28 29 30	205 215 238 260 290 320	216 230 252 280 305 332	195 208 280 256 280 306	38 40 44 48 50 52	205 8 215 8 238 8 260 4 275 4 305 4				6600 7260 8900 10620 11880 14610	10 10 10 10 12 12	7/ <sub>8</sub>	337 570 327 390 364 341	21 21 24 24 24 28	150 160 180 200 225 250
300 325 350 375 400	318 343 368 394 420	303 327 352 377 402	71/2 8 8 84/2 9	15 16 16 17 18	24 25 26 27 28	480 520 550 580 605	430 465 495 525 550			340 366 392 418 446	355 380 405 430 455	370 396 424 452 480	40 42 45 48 50	32 33 34 35 36	380 405 430 455 485	362 395 420 450 478 510	334 362 388 416 444 472	54 56 58 60 62 64	330 4 355 4 380 4 410 4 435 4 460 4	20 20 29	18 18 18 18	28 29 30 31 32	22680 26405 29725	12 14 14 14 16 16	1 1 1'/ <sub>8</sub> 1'/ <sub>8</sub>	399 396 360 419 413 462	28 28 32 32 32 32	975 300 325 350 400

Die Rohrweiten der nicht fett gedruckten Bezeichnungen gelten als Zwischengrößen und sind nicht als normal anzusehen.

### Rohre mit Feder und Nut, Linsendichtung, Baulänge der Ventile. 1)

Aufgestellt vom Verein deutscher Ingenieure im Jahre 1900. (S. 180, Fig. 19 bis 22)

										Li	chtei	n Dur	chm	esser	D i	n m	11							
						R	ohrle	itung	en v	on 8	big	20 at	i Übe	erdru	Ľk							hrleitu s 15 at		
	30	40	50	60	70	80	90	100	125	150	175	200	225	250	275	300	325	350	375	400	325	350	375	40
Innerer Durchmesser																1.73								-
der Nut Do mm	48	60	72	84	94	105	116	128	154	182	212	242	272	300	330	360	390	420	450	476	376	406	436	46
Breite der Nut a mm	-8	8	8	-8	В	8	8	13	11	7.1	-11	-11	14	14	14	14	14	14	14	14	14	14	14	14
Tlefe der Nut b mm	4	4	4	4	4	4	4	5	5	5	5	- 5	5	5	5	5	-5	.5	5	5	5	5	100	15
Durchmesser der Dich- tungschnur bei drei- eckiger Nut mm	5	5	5	5	5	5	5	7	7	7	7	7	8	8	8	8	8	R	8	8	8	8	8	8
Außerer Durchmesser																								
der Linse E mm		68	80	93	106	120	134	148	176	207	238	269	300	330	960	390	420	450	480	510	405	435	465	56
Radius der Wölbung R mm	50	60	70	85	100	115	135	155	180	210	240	270	305	340	385	430	475	520	565	610	415	460	505	5.
Breite der Dichtungs-																							000	***
	4	4	ō	5	5	-6	-6	7	7	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	10	10	10	1
Dicke der Linse d mm	10	12	12	14	14	16	16	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	24	26	26	21
Baulänge der Ventile*)								1														251	20	-
$L=2D+150~\mathrm{mm}$	210	230	250	270	290	310	330	350	400	450	500	550	600	CEO	200	250	000	050	000	OFD	800	850	900	98

<sup>1)</sup> Diese Angaben der alten Normalien vom Jahre 1900 sind in den neuen vom Jahre 1912 nicht enthalten.

<sup>2)</sup> Unter Baulange L eines Ventiles ist das Maß verstanden, das sich von Mitte bis Mitte Ventil ohne Rücksicht auf die Dichtung ergibt, wenn zwei gleiche Ventile anginander gefügt werden.

 Geltungsbereich der Normalien hinsichtlich des Rohrdurchmessers und des Dampfdruckes; Prüfungsdruck.

Die Rohre gelten für Rohre von 25 bis 400 mm Durchmesser, für einen Betriebsdruck bis 20 at Überdruck und für eine Dampftemperatur bis 400° C.

Die Einzelstücke sind bei gewöhnlicher Temperatur mit dem Zweifachen des höchsten Betriebsdruckes zu prüfen. Dabei sind dieselben, während sie unter Druck stehen, mit dem Hammer abzuklopfen.

2. Druckfläche der Flanschverbindungen.

Die den Festigkeitsrechnungen zugrunde gelegte Druckfläche der Flanschverbindungen ist gleich der Kreisfläche, welche sich bis zur Außenkante der Dichtungsringfläche erstreckt.

3. Baustoffe.

a) Gußeisen.

Gußeisen darf

bis 8 at zu Röhren, Formstücken und Ventilkörpern für alle Durchmesser,

von 8 bis 13 at zu Ventilkörpern und Formstücken für alle Durchmesser, zu Rohren nur bis 150 mm Durchmesser.

über 13 at überhaupt nicht verwendet werden, mit Ausnahme von Ventilen bis 50 mm Durchmesser. Das Gußeisen muß für 30 mm starke Rundstäbe mit Gußhaut bei 600 mm Entfernung der Auflager eine Biegungsfestigkeit von mindestens 3400 kg/qcm und eine Durchbiegung von mindestens 10 mm ergeben.

b) Bronze.

Für Ventilkörper und Formstücke ist bei Temperaturen bis  $220^{\circ}$  C gewöhnliche Bronze zulässig, vorausgesetzt, daß sie bei Zimmertemperatur eine Zugfestigkeit von mindestens 2000~kg/qcm bei wenigstens  $15~^{\circ}/_{\circ}$  Dehnung besitzt.

Soll bei Verwendung von Legierungen über  $220^{\circ}\,C$  hinausgegangen werden, so ist vorher die Ermittelung der Festigkeitseigenschaften für die in Betracht kom-

menden höheren Temperaturen geboten.

c) Flußeisen, Schweißeisen, Stahlguß.

Aus Flußeisen oder Schweißeisen können angefertigt werden: die Schrauben und die Rohrwandungen; aus Flußeisen, Schweißeisen oder Stahlguß: die Flansche. Die Ventile werden aus Stahlguß, die Formstücke aus Stahlguß, Fluß- oder Schweißeisen hergestellt, sofern nicht Gußeisen oder Bronze im Rahmen der für diese Baustoffe geltenden Beschränkungen gewählt wird.

Die Zahlen der Festigkeit und der Dehnung (auf die Meßlänge  $l=11,3\sqrt{f}$ , wenn f der Stabquerschnitt)

sollen betragen:

für Flußeisen: 3600 bis höchstens 4500 kg/qcm bei wenigstens 20% Dehnung,

für Schweißeisen: in der Längsrichtung mindestens  $3400 \ kg/qcm$  bei wenigstens  $12^{0}/_{0}$  Dehnung, in der Querrichtung mindestens  $3200 \ kg/qcm$  bei wenigstens  $8^{0}/_{0}$  Dehnung,

für Stahlguß: mindestens 3800 kg/qcm bei wenigstens

20% Dehnung.

Bei Stahlguß gelten die angegebenen Festigkeitszahlen für angegossene Probestäbe.

Stumpfgeschweißte Rohre (sog. Gasrohre) sollen nicht verwendet werden.

#### 4. Rohrverbindungen.

a) Flansche und Bordringe.

Winkelflansche sind für alle Rohrdurchmesser und für Drucke bis 20 at zulässig.

Die Verbindung der Flansche mit den Rohren mittels Lötung allein ist nicht zulässig, die Sicherung der Flanschköpfe gegen Abschieben von den Rohren muß durch Schweißen oder Nieten, durch Einwalzen, mittels Gewindes oder durch Umbördeln erzielt werden.

Das Einwalzen mit Walzapparaten ist zweckmäßig, erfordert aber da, wo die Wandstärke größer als 8mm ist, maschinelle Vorrichtungen. Sind diese nicht vorhanden, so ist Nietung zu empfehlen.

Das Aufschweißen von Bordringen ist bis 250mm zulässig, wobei der Schweißdruck durch mechanische Vorrichtungen zu erzeugen ist. Das Vorschweißen von Bordringen oder Flanschen kann nur für die größeren Rohrweiten empfohlen werden, bei denen eine beiderseitige Bearbeitung der Schweißnaht möglich ist.

Die Flansche können mit Schrägsitz oder mit Flachsitz ausgeführt werden.

b) Flanschdurchmesser, Lochkreisdurchmesser. Bis zu 80 mm Durchmesser stimmen die Flanschund Lochkreisdurchmesser mit den Maßen der deutschen Rohrnormalien (S. 174) für geringen Druck überein; über 80 mm Durchmesser hinaus sind sie größer.

c) Die glatten Bordringe und Flansche setzen voraus, daß ein dem hohen Druck und der hohen Temperatur entsprechend gewähltes Dichtungsmaterial verwendet wird.

Die Abmessungen der Bordringe und Flansche gestatten auch die Herstellung von Nut und Feder.

Die Abmessungen der Rohre wurden den tatsächlichen Ausführungen der Rohrwalzwerke entsprechend aufgenommen. Für die Herstellung ist der Außendurchmesser maßgebend. Die lichte Weite wird aus ihm durch Abziehen der Wandstärken berechnet. Änderungen der letzteren beeinflussen also die lichte Weite, die in der Zahlentafel als Bezeichnung dient.

Von den in der Zahlentafel enthaltenen Abmessungen sollen nur die Maße für Flansch- und Lochkreisdurchmesser sowie die Angaben für Zahl

und Stärke der Schrauben bindend sein.

Absperrvorrichtungen. Von der Aufnahme der Baulängen der Ventile ist abgesehen worden.

Prüfung der Rohrleitungen. Die in den früheren Normalien enthaltene Empfehlung, die fertigen Rohrleitungen nach den für Dampikessel geltenden Vorschriften zu prüfen, ist fallen gelassen worden.

Baustoffe.
Für Gußeisen, dessen Anwendungsbereich nicht geändert ist, sollen die Prüfungsbestimmungen angewendet
werden, die der Verein deutscher Eisengießereien und der
deutsche Verband für die Materialprüfungen der Technik
neuerdings für Maschinenguß von hoher Festigkeit angenommen haben.

Flußeisen, Schweißeisen, Stahlguß. Die angegebenen Festigkeitszahlen sollen nur als Empfehlung, nicht als Vorschrift gelten.

Rohrverbindungen.

Durch Versuche der Königl. Materialprüfungsanstalt in Stuttgart ist die Zulässigkeit der für die Flanschverbindungen vorgeschlagenen Abmessungen nachgewiesen worden.

### III. Spiralgeschweißte schmiedeeiserne Flanschrohre

nach Gebr. Forstreuter in Oschersleben.

(Verbindung der Rohre nach S. 182, Fig. 1 bis 4, für Betriebsüberdrucke bis zu 1, 2 bezw. mehr at)

Rohrdur	Berer chmesser	Zu		letriebsübe Wandstärl			ner	Äußerer Flansch- durchmesser			uben Zahl	Nie Stärke	
mm	engl. Zoll	21/2	3	3 1/2	4	5	6	<b>D</b> ₁ mm	D <sub>2</sub>	engl. Zoll		el. mm	Zahl
157	68/16	24	28	30	_	_		290	240	3/4	6	13	12
182	73/16	20	25	30	_	-	_	320	270	31/4	6	13	14
208	88/18	18	22	26			-	350	300	3/4	6	13	16
288	93/16	16	19	23			-	370	320	3)4	6	13	18
259	103/10	15	17	20	-	_	-	400	350	8/4	8	13	20
311 362	121/4	0.00	15	18	20	24		450	400	7/g	8	16	24
416	141/4	-	13	15	17	21	-	520	465	7/8	10	16	26
467	$16^{3}/_{8}$	_	-	13	15	18	-	575	520	7/8	10	16	28
517	18	_	-	11	13	16	19	630	570	7/8	12	18	30
571	20%/8		-	10	12	15	18	680	625	7/8	12	18	32
622	221/2			$9^{1}/_{2}$	11	13	15	740	675	1	14	18	36
022	$24^{4}/_{2}$		_	$8^{1}/_{2}$	10	121/	15	790	725	1	16	18	40

Baulänge der Rohre 10 m. Probedruck gleich dem 1,5 fachen des angegebenen zulässigen Betriebsüberdruckes.

### IV. Überlappt geschweißte schmiedeeiserne Flanschrohre

der Düsseldorfer Röhren- und Eisenwalzwerke (Verbindung nach S. 182, Fig. 1, 4 und 5) und Nahtlose Stahlflanschrohre nach Mannesmann.

Rohrdi	oßerer orchmesser engl. Zoll	Wand- stärke Å	Fian Durch- messer  D <sub>1</sub> mm	Stärke	Loch- kreis- durch- messer $D_2$	Schraub Durch- messer S'	enioch Zahl	Gewicht Inkl. des Flausches von 1 m	Robrdu:	Berer redmesser	Wand- stärke	Flan Durch- messer D <sub>1</sub>	Stärke	Loch- kreis- durch- messer D <sub>2</sub>	Schraub Durch- messer	enloch Zahl	Gewicht inkl. des Flansches von 1 m
121111	Carpa. Morr	221361	1010	mm	mm	mm		kg	mm	engl. Zoil	mm	mm	mm	mm	mm		kg
38 41,5 44,5 47,5 51 54 57 60 63,5 70 76 83 89 95 102 114 121 127	$1^{1}/_{2}$ $1^{5}/_{8}$ $1^{5}/_{1}$ $1^{7}/_{8}$ $2^{2}/_{1}$ $2^{2}/_{1}$ $2^{2}/_{1}$ $2^{3}/_{1}$ $2^{3}/_{1}$ $3^{3}/_{2}$ $3^{3}/_{4}$ $4^{2}/_{3}$ $4^{2}/_{4}$ $4^{2}/_{4}$ $4^{3}/_{4}$ $4^{5}/_{4}$	21/4 21/4 21/4 21/4 21/2 21/2 23/4 3 3 3 3 3 3 3 4 31/4 35/4 38/4 4 4	96 99 103 106 116 121 124 129 133 140 146 163 169 175 185 191 197 204 226	8 8 8 10 10 10 10 12 12 12 12 12 14 14 14 14 14 16	68 71 75 78 84 89 92 97 101 108 114 126 132 138 148 154 160 167 179	11,5 11,5 11,5 11,5 14 14 14 14 14 17 17 17 17 17 17	3 3 3 3 3 3 3 3 3 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4	2,20 2,40 2,52 2,74 3,22 3,50 4,00 4,60 4,90 5,40 5,90 7,05 7,66 8,17 10,00 10,60 11,20 12,63 18,68	133 140 146 152 159 165 171 178 191 208 216 229 241 254 267 279 292 305 318	$\begin{array}{ c c c c c }\hline & 5^1/_4 & 5^1/_2 & \\ & 5^1/_2 & 5^3/_4 & 6 \\ & 6^1/_4 & 6^1/_2 & \\ & 6^3/_4 & 7 \\ & 7^1/_2 & 8 \\ & 8^1/_2 & \\ & 9^1/_2 & \\ & 10 & \\ & 10^1/_2 & \\ & 11 & \\ & 11^1/_2 & \\ & 12 & \\ & 12^1/_2 & \\ & & \\ & & 12^1/_2 & \\ \end{array}$	4           4	231 239 245 254 261 269 275 286 300 313 327 341 354 372 385 404 417 430 442	16 16 16 16 16 18 18 20 20 22 22 22 25 25 25	184 192 198 207 214 222 228 240 253 266 280 294 306 323 536 353 365 379 392	21 21 21 21 21 21 21 21 21 21 21 21 21 2	4 4 6 6 6 6 6 6 6 6 6 7 7 7 7 8 8 8	14,35 16,70 17,40 18,10 19,10 19,70 20,60 21,70 27,70 29,90 36,67 38,92 41,44 44,26 49,52 55,90 58,70 61,48 66,00

Baulänge der Rohre gewöhnlich 4 bis 5 m, zulässiger Betriebsüberdruck der schmiedeeisernen Rohre 15 at.

Probedruck der Stahlrohre 50 at.

### V. Stumpf geschweißte Gasrohre.

		_							
_	hter chmesser	Wand- stärke	Außerer C durchn		Verhältnisse Gewinde- ttefe	Zahl der Gänge	Vorschläge d Vereines deut Außerer Rohr- und Gewinde-	es Vereines deutscher In scher Gas- und Wasserfa Kerndurchmesser des	chmänner usw.
Zoll engl.	mm	mm	Zoll engl.	mm	mm	auf 1 Zoll engl.	durchmesser mm	Gewindes mm	Zahl der Gänge auf 1 Zoll engl.
1   8 1   4 2   8	3,175 6,350 9,525	1,9 2,1 2,3	19   17   18   19 2	10,3 13,5	0,58 0,86	19 19	13,0	11,8	19
1/2 5/8	12,700 15,875	2,7 3,0	5   8 13   16 29   82	15,9 20,6 23,0	0,86 1,17 1,17	19 14 14	16,5 20,5 23,0	14,8 18,2 20,7	19 14 14
3/4 ?/s	19,0ã0 22,225 25,400	3.0 3.3 3,3	$\frac{1}{1} \frac{1}{3} \Big _{16}$ $\frac{1}{1} \frac{5}{16} \Big _{16}$	26,2 30,2 33,3	1,17 1,47 1,47	14 11 11	26,5 33,0	24 <b>,</b> 2 30,0	14 — 11
$1^{1}/_{4}$ $1^{2}/_{9}$ $1^{3}/_{4}$	31,749 38,099 44,499	3,7 3,9 4,0	$ \begin{array}{c c} 1 & 5 \\ 3 & 7 \\ 2 & 1 \\ 8 \end{array} $	41,3 47,6 54,0	1,47 1,47 1,47	11 11 11	42,0 48,0 52,0	39,0 45,0	11 11
$\frac{2}{2^{1} _{4}}$ $\frac{2^{1} _{4}}{2^{1} _{2}}$	50,799 57,149	4,3 4,5	2 3/8 2 5/6 3	60,3 66,7	1,47 1,47	11 11	59,0 70,0	49,0 56,0 67,0	11 11 11
28/4	63,499 69,849 76,199	4,7 4,8 5,0	$\frac{3}{3} \frac{1}{8} \frac{3}{4} \frac{1}{2}$	76,2 79,4 88,9	1,47 1,47 1.47	11 11 11	76,0 — 89,0	73,0	11
$\frac{3^{1}/_{2}}{4}$	88,898 101,600	5,3 5,3	315/16 47/18	100,0 112,7	1,47 1,47	11 11	101,5 114,0	86,0 98,5 111,0	11 11 11

#### VI. Kupferrohre nach F. G. Rühmkorff & Co., Metallwarenfabrik in Hannover.

#### 1. Gerade Rohre.

Wandstärke für gelötete Rohre

1,  $I^1|_2$ ,  $I^1|_2$ , 2,  $2^1|_2$ , 3,  $3^1|_4$ , 4, 5 mm bei Rohrdurchmessern bis zu 250 mm.

Wandstärke für gezogene Rohre

3,  $3^{1}/_{2}$ , 4, 5 mm bei Rohrdurchmessern bis zu 250 mm.

#### 2. 1-Stücke, Krümmer.

Schenkellänge D + 100 mm,

Wandstärke

#### VII. Wand- und Schraubenstärke der Rohre.

# Empirische Formeln zur Bestimmung der Wandstärke.

Bezeichnet

D den lichten Durchmesser,

δ die Wandstärke des Rohres,

so ist zu nehmen:

für gußeiserne Wasser- und Gasleitungsrohre (siehe die Tabeile auf S. 174)

$$\delta = \frac{D}{60} + 7 \, mm$$
 bei stehendem,  $\delta = \frac{D}{50} + 9 \, mm$  bei liegendem Guß,

für gußeiserne Dampfleitungsrohre

$$\delta = \frac{D}{20} + 8 mm,$$

für schmiedeeiserne, stumpf geschweißte Wasser- und Gasleitungsrohre

$$\delta = \frac{D}{30} + 2.5 mm,$$

für Kupfer- und Messingrohre

$$\delta = \frac{D}{50} + 1 \, mm,$$

für Bleirohre

$$\delta = 3$$
 bis 6 mm.

#### 2. Berechnung der Wandstärke.

Rohre für hohen Druck können in ihrer Wandstärke, wenn außer den obigen Bezeichnungen noch **p** der höchste Überdruck der Flüssigkeit im Rohre in at

ist, nach der Formel von Bach

$$\delta = \frac{D}{2} \left( \sqrt{\frac{k_z + 0.4 \, p}{k_z - 1.3 \, p}} - 1 \right) + c \quad . \quad (135)$$

berechnet werden, worin  $\delta$  in em ausgedrückt und e eine Zuschlagskonstante ist.

In den meisten Fällen, namentlich dann, wenn der Überdruck nicht sehr hoch ist, genügt auch zur Berechnung die angehäherte Formel

$$\delta = \frac{D}{2} \frac{p}{k_z} + c \dots \dots (136)$$

In die beiden vorstehenden Gleichungen ist einzusetzen:

für gußeiserne Rohre

 $k_z = 200 \ (250) \ kg/qcm \ und \ c = 0.5 \ bis \ 0.7 \ cm,$  für schmiedeeiserne und stählerne Rohre,

wenn sie in der Längsnaht stumpf geschweißt sind,  $k_z = 100 \ kg/qcm$  und c = 0.1 bis  $0.2 \ cm$ ,

wenn sie in der Längsnaht mit Überlappung geschweißt sind,

 $k_z = 200$  bis  $400 (800)^*$ ) kg|qem und e = 0, wenn sie nahtlos aus dem Vollen hergestellt sind,  $k_z = 1800 \ kg|qem$  und e = 0,

für Kupfer- und Messingrohre

bei gelöteter Längsnaht (für höhere Dampfspannungen nicht zu verwenden)

 $k_z = 100 \ kg/qcm$  und  $c = 0.1 \ cm$ ,

bei nahtlosen Rohren (δ stets größer als 4 mm)

 $k_z = 200 \ kg/qem$ 

und  $e = \theta$  bei Rohren, die mit Stahldrahtseilen umwickelt,

 $c = 0.15 \, em$  bei solchen, die nicht umwickelt sind.

# 3. Berechnung der Schrauben an Flanschverbindungen.

Die Zahl n der Schrauben kann nach den Normalien unter I und II gewählt werden. Sie soll stets eine gerade Zahl und so groß sein, daß der Abstand zweier aufeinanderfolgenden Schrauben 150 mm nicht übersteigt.

Der Kerndurchmesser  $s_1$  der Schrauben ist nach den Vorschlägen des Vereins deutscher Ingenieure unter der Annahme zu berechnen, daß die dem äußeren Durchmesser  $D_a$  des Dichtungsringes entsprechende Fläche die Druckfläche bildet. Der Überdruck p der Flüssigkeit wird mit Rücksicht auf die in der Dichtung auftretende Flächenpressung oft um 5 at höher eingesetzt. Es folgt dann der Kernquerschnitt einer Schraube aus

$$n\left(s_{1}^{2}\frac{\pi}{4}\right)k_{z}=D_{a}^{2}\frac{\pi}{4}\left(p+5\right)$$

oder der Kerndurchmesser aus

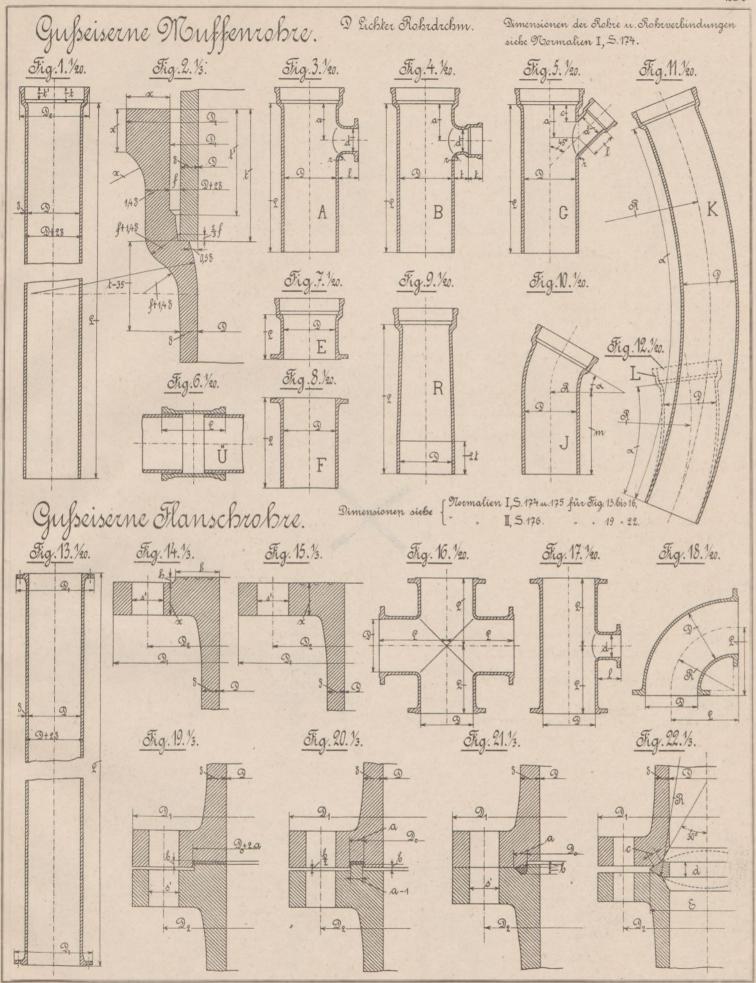
$$s_1 = D_s \sqrt{\frac{p+5}{n \cdot k_2}} \cdot \dots \quad (137)$$

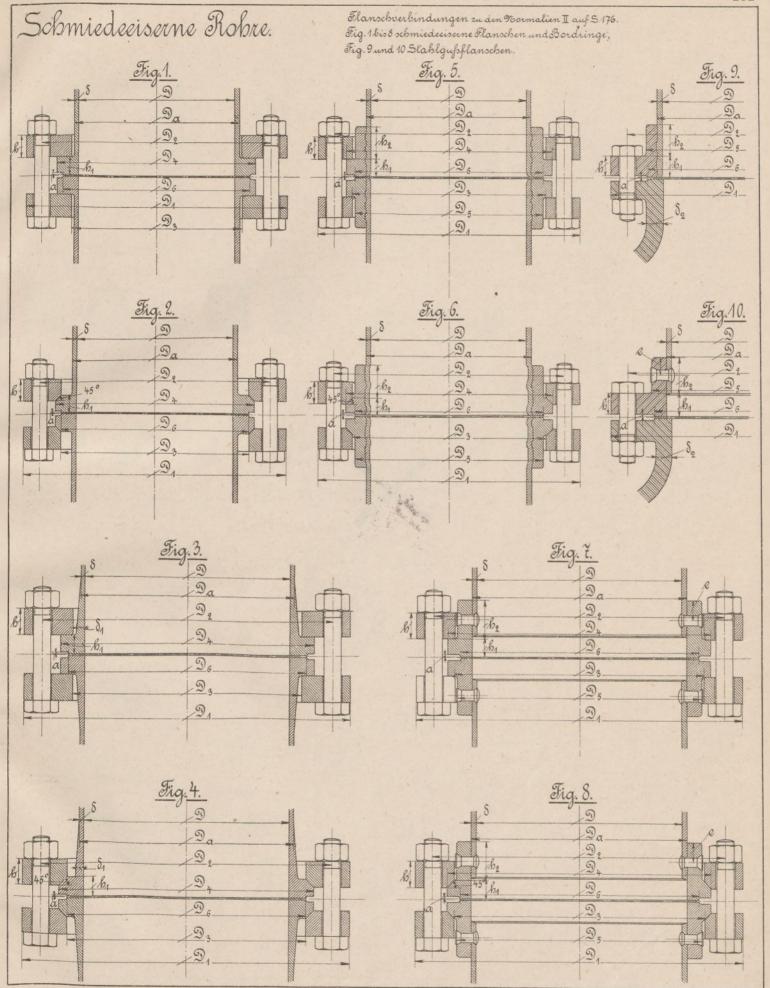
 $k_2$  soll, wenn möglich, für Betriebsüberdrucke von 20 at für Schrauben von

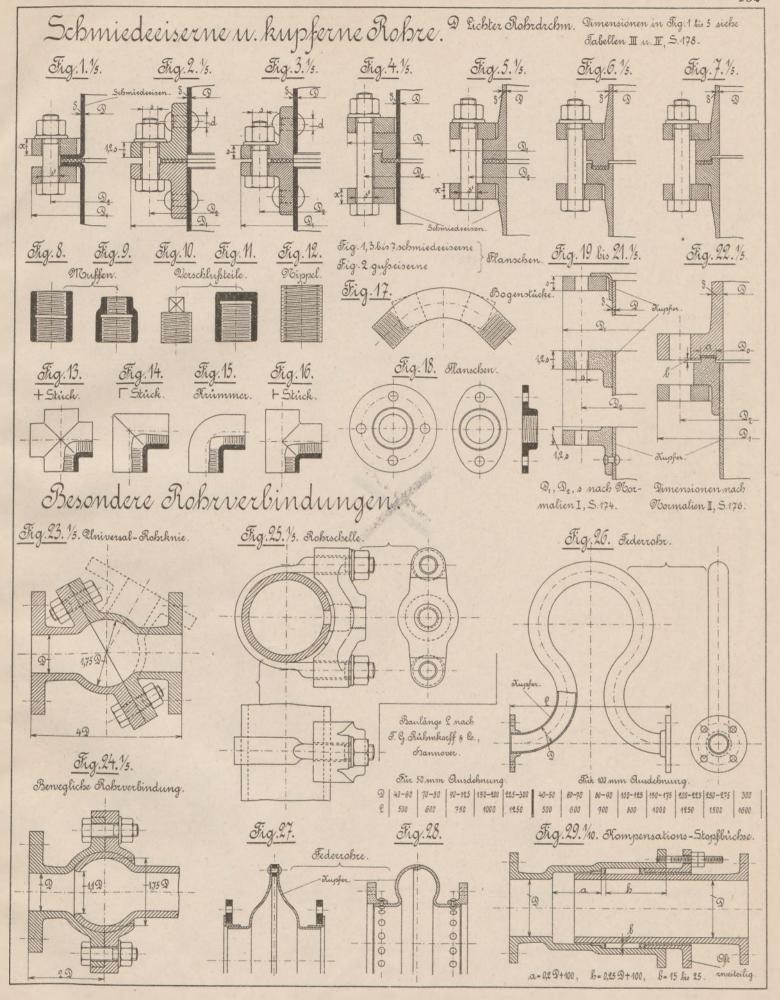
5/8#	engl.	Durchmesser	höchstens	240 kg/qem,
3/4"	17	п	18	310 "
7/8"	у	33	ţţ.	335 "
14				415 "
11/8	11	11	pt	445 ,

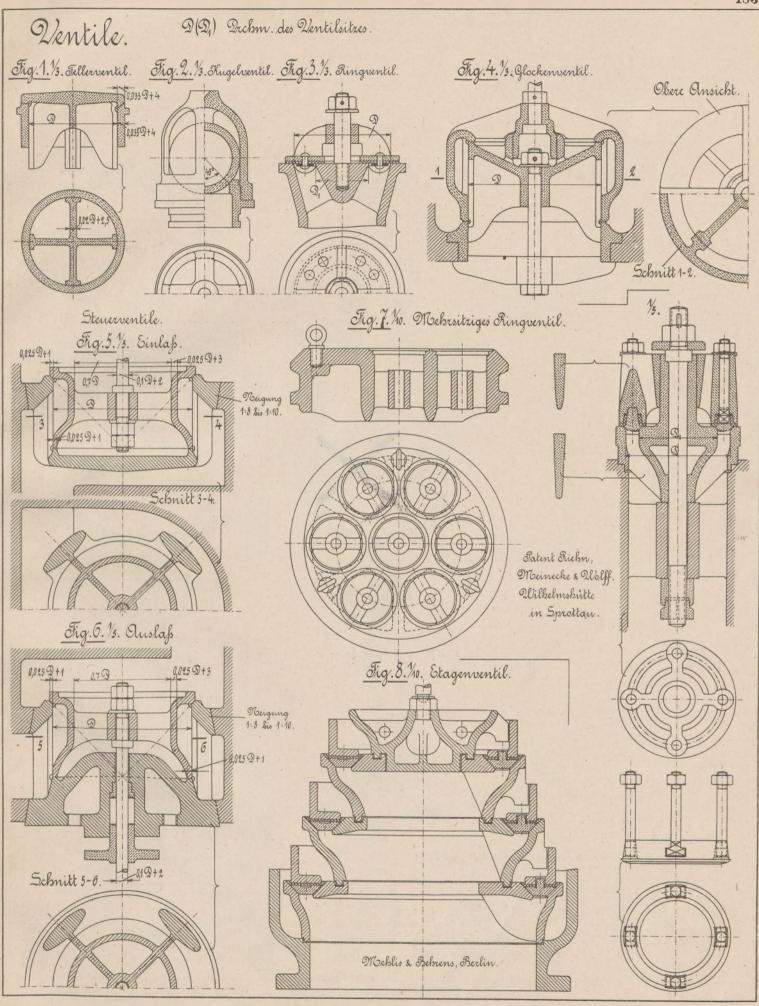
betragen.

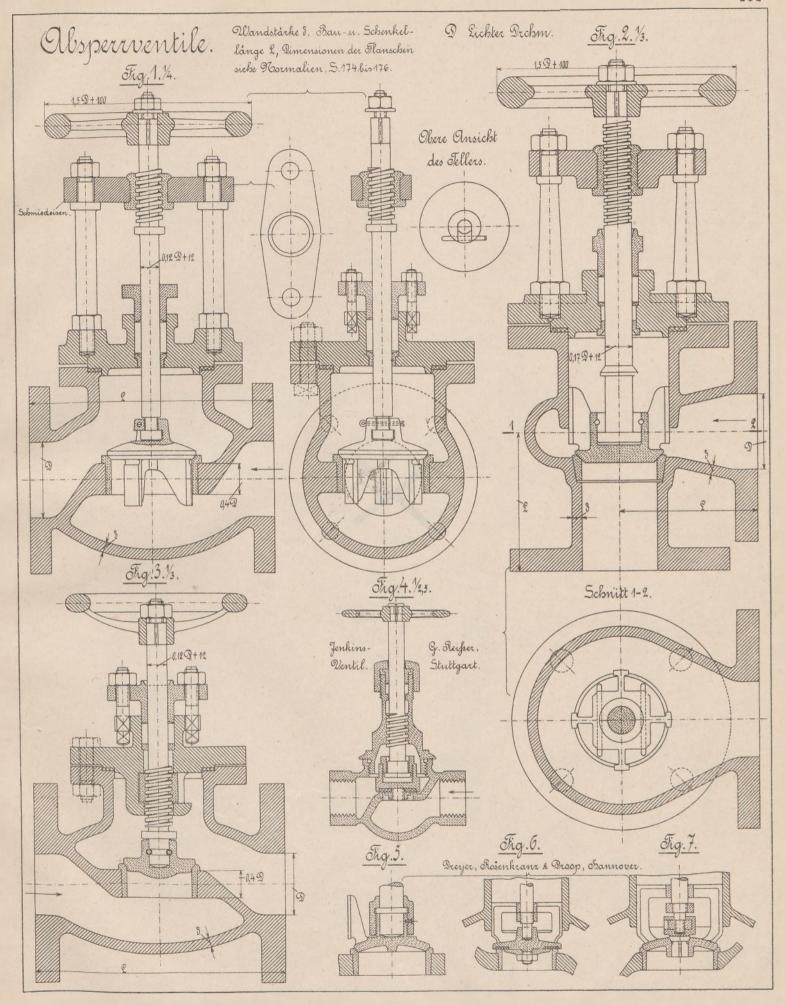
<sup>\*)</sup> Der höhere Wert für spiralgeschweißte Rohre.

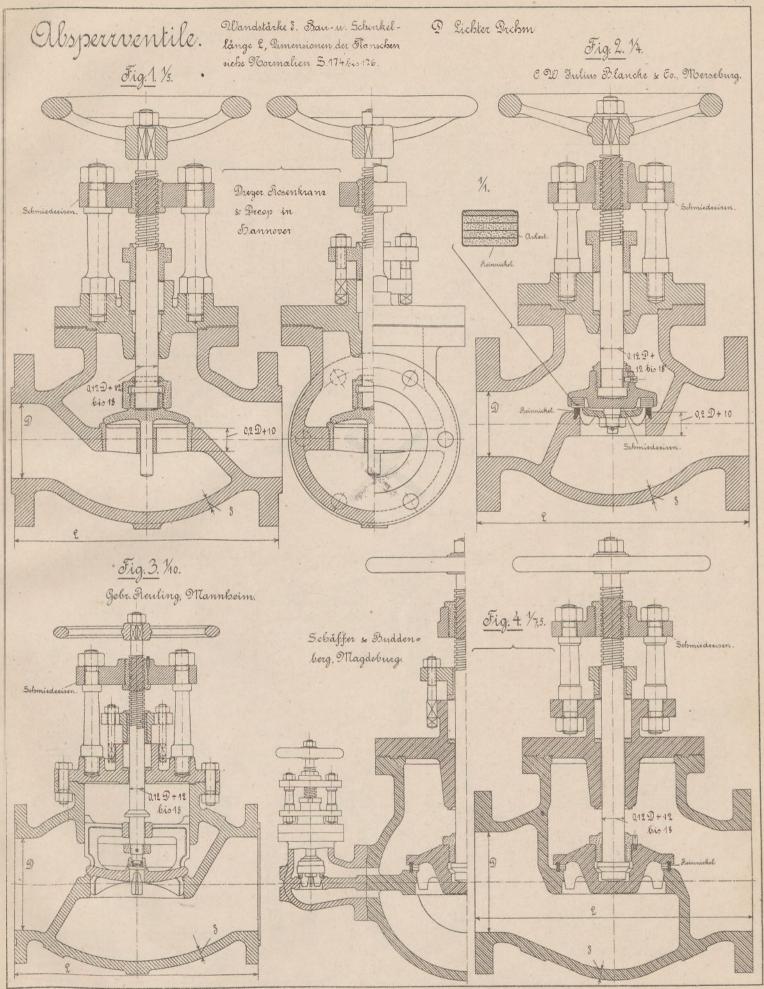


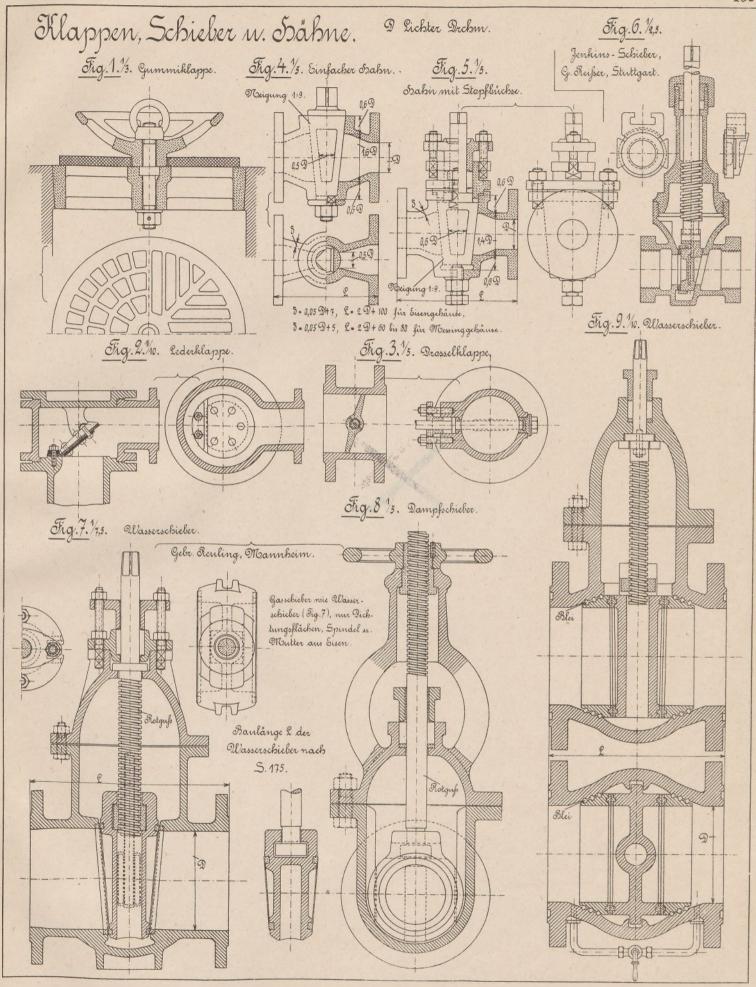


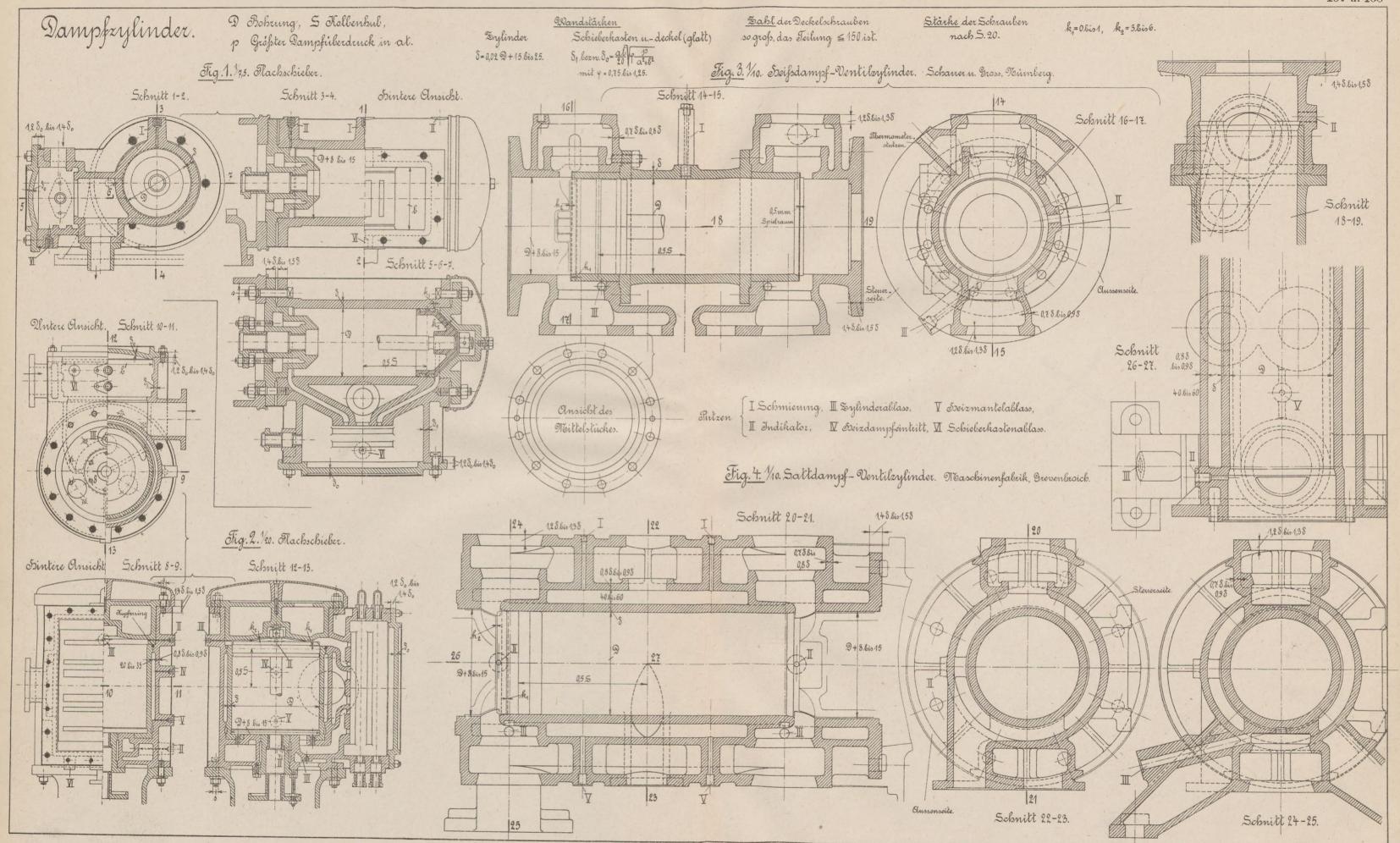












# Kolbendampfmaschinen.

(Die Wärmemechanik und die Kolbendampfmaschinen)

Lehr- und Handbuch für Studierende, Techniker und Ingenieure.

Bearbeitet von

#### A. Pohlhausen.

Dipl. Ingenieur.

Dritte, völlig neu bearbeitete Auflage.

Mit 20 Tafeln und 454 Textfiguren.

Preis: Geb. 41.65 M.

### I. Band des Werkes: Die Dampfmaschinen.

(Der II. Band enthält: "Die Dampfturbinen".)

Der I. Band des Werkes behandelt in zwei Teilen die Wärmemechanik und die

Der I. Band des Werkes behandelt in zwei Teilen die Wärmemechanik und die Kolbendampfmaschinen.

Der erste Teil enthält in gedrängter Form alle diejenigen Erklärungen und Geseize der Wärmemechanik, die zum Versiändnis der verschiedenen Vorgänge in der Dampfmaschine, sowie zur Berechnung und Untersuchung derselben nötig sind. Neben der mathematischen Behandlung hat des besseren und leichteren Verständnisses wegen auch die graphische Behandlung Aufnahme gefunden. Die neueren theoretischen Grundlagen des Dampfmaschinenbaues (Wärmediagramme, Ts., is-Kurven usw.) sind dabei hesonders berücksichtigt worden.

Der zweite Teil behandelt in den Abschnitten;

zweite Teil behandelt in den Abschnüten:

1. Die Einzylindermaschinen,

2. Die Mehrzylindermaschinen,

3. Die Untersuchung der Kolbendampimaschinen,

4. Die Bewegungsverhältnisse, Druckverteilung und Massenwirkung der Kotbendampimaschinen,

5. Die Steuerungen,

6. Die Regulierung der Kolbendampimaschinen,

7. Die Kondensation,

8. Die Bauarten und Hauptteile der Kolbendampimaschinen

8. Die Bauarten und Hauptteile der Kolbendampfmaschinen
8. Die Bauarten und Hauptteile der Kolbendampfmaschinen. Der Inhalt dieses Teiles dürfte sowohl dem angehenden als anch dem austbenden Techniker und Ingenieur alle Erklärungen. Angaben und Unterlagen bieten, deren er zum Studium und Entwurf, zur Ausführung und Untersuchung der genannten Maschinen bei Besonderer Wert ist bei dem Buche auf gute Übersicht des Stoffes, schnelles Znrechtlinden in demselben, Deutlichkeit der vielen Figuren usw. gelegt worden. Auch ist die Anwendung der verschiedenen Angaben und entwickelten Gleichungen in zahlreichen Beispielen gezeigt, die sich fast alle an ausgeführte Maschinen der besseren Praxis lehnen. So enthält das Buch nethen vielen Beispielen von Steuerungen, Dampfmaschinenteilen Regulatoren und dergleichen die Berechnung einer Heißdampf-Einzylinder- und Tandemmaschine, sowie einer Sattdampf-Verbundmaschine mit ihren Hauptiellen. Hierdurch wird einesteils dem in der Praxis stehenden und schon vorbereiteten Techniker und Ingenieur dem sein Beruf in der Regel keine lange Zeit zum Einarbeiten in ein Buch übrig läßt, ein Mittel im die Hand gegeben, durch das er schnell den Inhalt des Buches benützen lernt andernteils aber auch dem Studierenden des Maschinenbaues gezeigt, wie er die Lehren des Huches beim Berechnen und Erlämerung des Textes (509 Seiten) sind dem Werke 20 Technung und Erlämerung des Textes (509 Seiten) sind dem Werke 20 Technung und Erlämerung des Textes (509 Seiten) sind dem Werke 20 Technung und Erlämerung des Textes (509 Seiten) sind dem Bezeichnungen vorsehen sind. Zum Verständnis des zweiten Teiles genügt die Kenntnis der elementaren mathematik, Mechanik und Festigkeitslehre; nur in der Wärmemechanik ist die Differential und Integralrechnung benützt.

Lehr- und Handbuch für Studierende, Techniker und Ingenieure.

> Bearbeitet von

#### A. Pohlhausen,

Dipl. Ingenieur.

Mit zirka 15 Tafeln und vielen Textfiguren.

Preis: Gebunden 38.30 M.

#### II. Band des Werkes: Die Dampfmaschinen.

(Der I. Band enthält: "Die Wärmemechal ik und die Kolbendampfmaschinen".)

Der II. Band des Werkes "Die Dampfmaschinen" behandelt die ortsfesten Dampfturbinen

in den folgenden Abschnitten:

f. Die einstufigen Gleichdruckturbinen.

2. Die mehrstuligen Gleichdruckturbinen.

3. Die Überdruckturbinen.

4. Die gemlschten Gleich- und Überdruckturbinen.

5. Die Turbinen für Niederdruckdampf oder Heizdampfabgabe.

6, Die Kondensation der Dampiturbinen.

7. Vergleich von Kolbendampimaschinen und Dampiturbine.

Die Bearbeitung des Stoffes ist in der gleichen Weise wie bei dem I. Bande durchgeführt und berücksichtigt vornehmlich die Bedürfnisse der Studierenden und angehenden Ingenieure des Dampfturbinenbaues. Den theoretischen Erklärungen und Angaben über die Wirkungsweise und das Verhalten des Dampfes in der Turbine eine deshalb nicht nur gehlreiche Beispiele für die Berechnung der die Wirkungsweise und das Verhalten des Dampfes in der Turbine sind deshalb nicht nur zahlreiche Beispiele für die Berechnung der ein- und mehrstufigen Turbinen, der Laufradscheiben der Turbinenwellen usw., sondern auch eine große Zahl von Tafeln und Abbildungen über die Hauptteile und Anlage ausgeführter Maschinenbeigegeben, Für die Berechnung der Turbinen wurde die im I. Teile\*) erklärte is-Tafel von Mollier, zur Darstellung der Vorgänge auch das Ts- eder Entropiediagramm benutzt. Die Ableitung der notwendigen Formeln ist, soweit als möglich, elementar gehalten, die Anschaulichkeit der entwickelten Beziehungen auch meistens durch graphische Darstellungen gefördert.

") Besteller, welche den I. Band nicht besitzen, können den I. Teil desselben "Die Wärmemechanik" zum Preise von 1 MK. 80 Pig. von der Verlagsbuchhandlung beziehen. Er enthält in gedrängter Form alle diejenigen Frklärungen und Gesetze, welche zum Verständnis der verschiedenen Vorgänge in der Dampfmaschine nötig sind. Die neueren theoretischen Grundlagen des Dampfmaschinenbaues, wie das Wärmediagramm, die pv-, Ts- und ie-Kurven, haben dahei besonders Berücksichtigung gefunden.

Berechnung und Konstruktion

# Maschinen-Elei

Ingenieur W. Rebber und Ingenieur A. Pohlhausen.

Mit 150 Blatt Text und Zeichnungen.

9. Auflage.

Bearbeitet von A. Pohlhausen, Dipl.-Ingenieur.

Gebunden ca. 75 .- Mark.

Das an technischen Lehranstalten und in der Praxis viel benützte Buch behandelt auf 70 Seiten Text und 115 Tafeln die sämtlichen Maschinen-Elemente. Der Text ist in Form von kurzen Angaben, Tabellen und zahlreichen Beispielen, recht passend für den schnellen Gebrauch, gehalten, die Tafeln sind sehr sauber ausgeführt und mit den nötigen Bemerkungen zur Konstruktion der einzelnen Teile versehen. Überall ist auf größte Deutlichkeit, leichte Übersicht und rasches Zurechtlinden besonderer Wert gelegt; dabei sind die neuesten und bekanntesten Ausführungen der einzelnen Maschinenelmente zur Darstellung gebracht.

Darstellung gebracht.

Das Buch kann jedem Ingenieur und Techniker, der sich sicher und schnell über richtige Berechnung und zweckmäßige Konstruktion der allgemeinen Maschinenteile orientieren will, aufs beste em-

# Die Festigkeitslehre

und ihre Anwendung auf den Maschinenbau.

Elementar behandelt zum Gebrauche für Studierende und in der Praxis

Wilh. Rebber und L. Hummel.

5. vermehrte und verbesserte Auflage.

Mit 326 Abbildungen im Text.

Preis: Gebunden 28.- M.

Inhalt:

Allgemeine Erklärungen.
 Die Formeln für Zugfestigkeit und deren Anwendungen.
 Die Druckfestigkeit und deren

Anwendungen.

Die Formeln für Schubfestigkeit.

5. Die Biegungsfestigkeit.

6. Die Zerknickungsfestigkeit.7. Die Torsions- oder Verdrehungsfestigkeit und ihre Anwendungen.

8. Die zusammengesetzte Festigkeit.

10. Festigkeitsrechnungen bei Zugorganen.

Festigkeitsrechnungen bei Nietkonstruktionen.

12. Berechnung von Fachwerkskonstruktionen.

Berechnung v. Triebwerksteilen 14. Die wichtigsten Federkon-struktionen

Beispiele für die Anwendung der Festigkeitslehre bei der Be-

rechnung zusammengesetzter Maschinen.

Berechnung, Ausführung und Wartung der heutigen

Lehr- und Handbuch für Techniker und Ingenieure.

Bearbeitet von

#### A. Pohlhausen,

Dipl.-Ingenieur und Lehrer für Maschinenbau.

Mit 150 in den Text gedruckten Abbildungen, 36 Tafeln, Zeichnungen und einer Beilage.

3. Auflage. = Gebunden 41.65 Mark.

Das vorliegende Buch ist wie alle übrigen des Verfassers nach den folgenden Grundsätzen bearbeitet:

1. Klare und übersichtliche Einteilung des Stoffes, durch die ein

schnelles und leichtes Zurechtfinden ermöglicht wird.

Hervorhebung aller Erfahrungs- und Konstruktionsangaben, welche der besonderen Beachtung bedürfen.

Durchrechnung zahlreicher, den Bedürfnissen der Praxis entsprechender Beispiele, welche die Anwendung der gegebenen Berechnungs- und Konstruktionsregeln zeigen.

Deutliche und detaitlierte Darstellung der Kesselanlagen und ihrer Teile nach bewährten Ausführungen.

Armatur.

IV. Die Dampikessel, wie die allgemeinen Gesichtspunkte für die Beurteilung der-selben, die Einrichtung, Konstruktion und Ausführung der verschiedenen Systeme, Material, Wanddicken, Biech-ausmittelung der Kessel usw.

Die Dampikesselarmatur, nämlich Einteilung, Konstruktion, Anbringung und Wartung der fainen und groben Armatus

Das Zubehöf der Dampikesselan-lagen, wie die Vorrichtungen zum Speisen der Kessel, die Vorwärmer, die Oberhitzer und Wasserabscheider, die Reinigung des Speisewassers usw.

Das Buch behandelt in 7 Abschnitten:

I. Den Wasserdampf und die Dampf-

1. Den Wasserdampf und die Dampferzeugung der Kessel, wie die Eigenschaften und Bildung des Wasserdampfes, die Brzeugung trockenen Dampfes, die Dampfentnahme usw.

11. Die Brennmaterlallen und deren Verbrennung, die Wärmeentwickelung bei den Dampfkesseln, so die Vorgänge bei der Verbrennung, die Mauch und Rudbildung, die mittlere Zusammensetzung, Eigenschaften, Holzwerte der Breanmaterlallen, die Untersuchung der Feuergase usw.

11. Die Feuerungsanlagen der Dampfkessel, insbesondere die Einrichtung, den Betrieb der gewöhnlichen Feuerungen, die bekanntesten rauchverzehrenden Feuerungen, die Feuerzüge und Einmauerung der Kessel, Anlage, Berechnung und Stabilität der Scoonsteine usw.

Die 36 Tafein des Buches sind in Bu

VII. Die Berechnung der Dampfkessel-anlagen, als die Verluste und den Wirkungsgrad derselben, die Beattm-mung von Heiz- und Rostfläche, des Brennmaterialverbrauches usw. Die 36 Tafeln des Buches sind in Bunidruck ausgeführt. Eine Bellage enthält die den Dampfkesselbau wichtigsten Zahlen- und Malerialiabellen, Normen und Vor-

Die 36 Tafein des Buches sind in Bundfruck ausgeführt bine beinige einnah ine für den Dampfkesselbau wichtigsten Zahlen- und Materialiabellen, Normen und Vorschriften.

In der neuen Auflage hat der Verfasser namentlich den Fortschriften Rechnung getragen, welche der Dampfkesselbau in den letzten Jahren gemacht hat. Zu diesen Fortschritten gehört zunächst die nun allgemeiner gewordene Anwendung des überhitzten Dampfes. In der vorliegenden Ausgabe sind deshalh nicht nur die mit der Überhitzten Dampfes. In der vorliegenden Ausgabe sind deshalh nicht nur die mit der Überhitzten Dampfes. In der vorliegenden Ausgabe sind deshalh nicht nur die mit der Überhitzten Dampfes und Berechnung eingehend behandelt. Auch wurden auf den Tafelu meistens Dampfkesselanlagen mit Überhitzter zur Darstellung gebracht und der Einfluß des überhitzten Dampfes sent die Ausbildung der Armaturteile und Rohrleitungen nicht unbeachtet gelassen. Einen weiteren Fortschritt im Dampfkesselbau bildet die fortgesetzte Steigerung des Betriebsdruckes und der Leistungen. Spannungen von 10 und 12 Atmosphären sind jetzt für Neuuralisgen fast allgemein gebräuchlich, die verlangten Leistungen des Brennstoffes und der Heizfläche auch gewöhnlich höher als früher. Beiden Umständen ist bei der Noubearbeitung des Buches dadurch Rechnung getragen, daß die für hohen Druck bezw. große Leistungen besonders geeigneten Wassernohren- und Flammeurohrkessel mehr Berücksichtigung und auf den Tafeln, sowie in den durchgerschneten Reispleten namentlich Kessel für hohen Druck Aufnahme fanden. Nicht ohne Einfluß auf den Dampfkesselbau blieben endlich die Arbeiten, welche in den verschiedenen Kommissionen von Sachverständigen geleistet und unter anderem in den "Würzburger und Hamhurger Normen", in den Angaben zur Berechnung von Schornsteinen, sowie in den Vorschlägen für eine neue Fassung des Gesetzes über die polizeiliehen Bestimmungen zur Aulage von Dampfkesseln niedergelegt sind. Auch sie wurden in der neuen Auflage berücksichtigt.

# Berechnung, Konstruktion und Ausführung

der wichtigsten

# Flaschenzüge, Winden, Aufzüge und Krane

mit besonderer Beachtung der elektrisch betriebenen Hebezeuge dieser Art.

Bearbeitet von

#### A. Pohlhausen,

Dipl. Ingenieur und Lehrer für Maschinenbau.

#### In zwei Bänden.

Mit in den Text gedruckten Abbildungen und 50 Tafeln Zeichnungen.

2. Auflage. == Gebunden 52.- Mark.

Der elektrische Antrieb hat infolge der vielen Vorzüge, welche er für Maschinen mit rotierender Kraftübertragung und häufig unterbrochenem Betriebe bietet, den Bau der Hebezeuge und die Auforderungen, welche an sie gestellt werden, wesentlich gesteigert. Er hat forner die Ausführung dieser Maschinen stark beeinflußt und in mancher Hinsicht andere Gesichtspunkte und Bedingungen für deren Konstruktion geschaffen. Der Verfasser hat diesen neuen Verhältnissen im Hebezeughau bei der Bearbeitung des vorliegenden Buches möglichst Rechoung getragen und nicht nur dem elektrischen Antriebe der Hebemaschinen besondere Beachtung geschenkt, sondern auch an der Hand zahlreicher Ausführungen und Berechnungen desbezellicher Anlagen die erforderlichen Angaben für deren Konstruktion gellefert. Daneben haben natürlich die übrigen Betriebsarten und die Hebezeuge mit geradfiniger Kraftübertragung die gebührende Behandlung gefunden.

Der nachstehende Auszug läßt die Auordnung des Stoffes und den reichen Inhalt des Buches erkennen.

I. Abschnitt: Einleitung. Allgemeines über den Betrieb der Hebezeuge, besondere Verhältnisse desselben. Hebezeuge mit Hand-, unmittelbarem Dampf-, Transmissions- und Druckwasser-Betrieb. Der elektrische Antrieb der Hebezeuge. Erzeugung und Fortleitung des elektrischen Stromes Wirkungsweise, Einrichtung und Eigenschaften der verschiedenen Elektro-motoren, Hilfsapparate.

II. Abschnitt: Hauptgleichungen für die Berechnung der Hebezeuge. Betriebskraft, Umsetzungsverhältnis, Wirkungsgrad und Verluste der Hebemaschinen mit geradliniger und rotierender Krafiübertragung, sowie der Vereinigung beider.

III. Abschnitt: Elemente der Hebezeuge wie die Lastorgane, Rollen, Trommeln, Haken Hakenflaschen.

IV. Abschultt: Einfache Flaschenzüge und Winden für die verschiedenen Betriebsarten. Berechnung ihrer wichtigsten Verhältnisse, Angehe über Koustruktion derselben.

V. Abschnitt: Die Krane. Drch., Lauf. Wipp- und Velocipedkrane für Hand- und Riementarkraftbetrieb. Graphische und analytische Berechnung der Ge-stelle. Neuero Ausführung der elektrischen Krane mit Ein- und Mehr-motorenbetrieb. Vor- und Nachteile der beiden Systeme. Aufstellung der maßgebenden Konstruktionsbedingungen usw.

VI. Abschutt: Die Aufzüge für Hand, Transmissions-, hydraulischen und elektrischen Betrieb unter hesonderer Beachtung des letzteren und seiner Zubehörteile. Gestelle, Fahrstühle, Stouerungen, Sicherheitsvorrichtungen usw.

Die Behandlung des Stoffes ist in einfacher und übersichtlicher Weise vorgenommen. Sämtliche Rechnungen schließen an die Hauptgleichungen der Festigkeitslehre und Mochanlk an und sind mit Hilfe der niederen Mathematik durchgeführt. Die Zusammenstellung der Gleichungen und Konstruktionsregeln, sowie die zahlreichen Beispiele machen das Buch sowohl für das Studium der Hebezeuge als auch für den Gebrauch in der Praxis geeignet. Die in Runtdruck gusgesührten Tasein stellen die verschiedenen Hebezeuge mit ihren Teilen nach bewährten Ausführungen dac, viele Figuren im Text dienen zur Erläuterung und Unterstützung desselben.

# Konstruktions-Handbuch

### für Ingenieure, Techniker und Studierende des Maschinenbaues.

Herausgegeben von A. Pohlhausen, Dipl.-Ingenieur.

Das Buch behandelt in einzelnen Heften, von denen jedes für sich ein abgeschlossenes Ganze bildet, in zwangloser Reihenfolge einzelne Gebiete des Maschinenbaues. Es bietet in leicht faßlicher, knapper Darstellung unter Hilfenahme zahlreicher Detailfiguren und vieler Beispiele alle Angaben, die zur Berechnung, Konstruktion und Ausführung der Teile des betreffenden Gebietes erforderlich sind.

Im I. Hefte (erscheint Juli 1921) sind behandelt:

### Die Zahn- und Reibungsräder.

- 1. Stirnräder mit geraden und schrägen Zähnen.
- 2. Kegelräder mit geraden und schrägen Zähnen.
- 3. Hyperboloidische Räder.

- 4. Schraubenräder.
- 5. Schnecke und Schneckenräder.
- Reibungsräder.

# Leitfaden und Aufgabensammlung

# höherenMathematik

mit Anwendung auf Physik und Technik.

Für Studierende an höheren technischen Lehranstalten. sowie besonders auch zum

Selbststudium für Ingenieure und Naturwissenschaftler

bearbeitet von

#### Robert Geigenmüller.

I. Band: Die analytische Geometrie der Ebene und die algebraische Analysis.

7. Auflage mit 101 Textfiguren und 363 Übungsaufgaben, Eleg. geb. 24.15 Mark.

#### II. Band: Die Differential- und Integralrechnung.

8. Auflage mit 123 Textfiguren und 813 Übungsbeispielen. Eleg. geb. 24.15 Mark.

Die Eigenart dieses Werkes, in welchem Theorie und Praxis der höheren Mathematik zu einem organischen Ganzen vereinigt wurden, besteht darin, daß der sorgfältig ausgewählte und in leicht faßlicher Form entwickelte Lehrstoff auf das Wichtigste beschränkt und dafür in zahlreichen Übungsbeispielen und zweckdienlichen Aufgaben zur Anwendung gebracht, daß also ebensoviel Gewicht auf das Können wie auf das Wissen gelegt wird. Das Lehr- und Ubungsbuch ist in studentischen und technischen Kreisen allgemein bekannt und beliebt geworden und hat in der Fachpresse viel Anerkennung gefunden, sodaß es allen denjenigen empsohlen werden kann, welche sich möglichstrasch mit den Methoden und Hauptsätzen der analytischen Geometrie, algebraischen Analysis, Differentialund Integralrechnung bekannt machen, zugleich aber deren An-wendungen auf Mechanik, Technik und Naturwissenschaften kennen lernen wollen.

# Leitfaden und Aufgabensammlung

# Mechanik

Für technische Fachschulen

zum Selbstunterricht

Monteure, Maschinenbauer, Werkmeister und Techniker aller Industriezweige

bearbeitet von

Oberlehrer R. Geigenmüller.

### I. Teil: Elementarmechanik

7. Auflage mit 163 Textfiguren und 379 Übungsaufgaben. Geb. 24.60 Mark.

Zur Erreichung des Zieles werden unter Voraussetzung einer guten Volks-schulbildung die wichtigsten Gesetze der Mechanik in einjacher Sprache und leicht ver-ständlicher Darstellung entwickelt. Dabei wird der eigentliche Lehrstoff durchflochten mit einem reichlichen und sorgfüllig ausgewählten Übungsmaterial, weches dazu dienen soll, die vorausgegungenen Formeln richtig gebrauchen zu iernen, das Verständnis für die Theorie zu verliesen und zu zeigen, wie die letztere jür die Praxis ausgenutzt werden kann.

#### II. Teil: Technische Mechanik.

Ungefähr 250 Seiten mit 140 Figuren im Text und 200 Übungsaufgaben. 2. Auflage. - Erscheint 1921.

Dieses Buch bildet die Fortsetzung, hezw. eine Ergünzung der Elemantarmechanik und setzt sich, ebenso wie diese, das Ziel, den Bedarfnissen der Praxis dadurch zu dienen, daß es vorwaltend speziellere Aufgaben der Technik ins Auge fußt und dann dieselben auf dem bequemsten und kürzesten Wege zu lösen sucht. Während aber im ersten Teil nur diejeuigen Gegenstände Aufnahme fonden, welche einer ganz elemen tonen Behandlung zugänglich sind, wurden im zweiten Teil die schwierigeren Probleme erledigt und deshalb, wo es entweder unumginglich oder doch mit großen Vorteil verhunden war, selbst die Hilfsmittet der höheren Mathematik herangezogen, so duß die technische Mechanik anch als Übungsbuch zur höheren Mathematik desselben Verfassers empfohlen werden kann.

# Der Entwurf der Gleichstrommaschine.

Von **H. M. Hobart.** 

M. I. E. E., Mem. A. I. E. E.

Deutsche Bearbeitung von A. von Königslöw, Ingenieur. Mit 104 Textfiguren und 5 Tafeln.

Preis: Gebunden 20 .-- Mark.

= inhalts-Verzeichnis. ==

Kapitel I.
Erste Annahme für den Entwurf,
Wicklung.
Grundformein, Erfahrungswerte, Ausführung des Ankora. Wicklungen, Wicklungsschritt, Schaltungen.

Kapitel II.
Anker.
Berechnung des Ankers: Widerstand,
Stromwärmeverlust, Eisenverluste, Erwärmung. Beisp.: 400 KW-, 100 KW-Generator.

Kapitel III.

Magnetische Verhältuisse.
Materialkurven, Gestell, Pol- und Pol-schuh-Konstroktionen. Berechnung der Am-pèrewindungen für Ankereisen, Luft, Zähne, Pole, Joch. Beispiel: 400 KW-Generator.

Pole, Joch. Beispiel: 400 KW-Generator.

Kapitel IV.
Ankerrückwirkung.
Entmagnetisierende und quermagnetisierende Ankerampèrewindungen. Ihr Einfluß auf die Erregung. Beisp:: 400 KW-Generator.

Kapitel V.
Feldspule. Berechnungsbeisptete.
Raumfaktor, Nebenanschlußspule, Hauptstromspule. Beispiele: 400 KW-, 1000 KW-Generator.

Kapitel VI. Kommutator. Konstruktion, Stromabnahme, P2. Beispiele: 400 KW-, 100 KW-Generator.

Kapitel VII. Wirkungsgrad. Lager und Luttreibung.

Kapitel VIII.

Einfluß der Ankerwindungs- und Polzahl
auf den Entwurf. Kommutierung.
Ankererwindungszahl, Polzahl, ihre Bestimmung für die drei Schaltungsarten, Ankerrückwirkung. Stromwendung, Funkenbildung,
Reaktanzspannung, Ursachen der Funkenbildung bei kleiner Reaktanzspannung.

Kapitel IX.

Maschinenkonstante.

Entwicklung und Brauchbarkeit der Maschinenkonstante. Bestimmung des besten Entwurfes, Beispiel Materialkosten. Herstellungskosten, Selbstkosten. Abänderung des Entwurfes für andere Tourenzahl. Kosten-

Abnormale Maschinen. 85 KW-Maschinender Deutschen Elektr.-Gesellschaft zu Aachen, 110 PS kompensierter Gleichstrommotor der Berliner Machinenbau-A.-G., vorm. L. Schwartzkopf.

Kapitel XI.

Wendepolmaschinen.

Zweck der Wendepole, Nachteile, Berechnung und Beispiel: 1000 KW-Hochspannungs-Generator.

Kapitel XII.

Xgulpotenttalverbindungen.
Zweck, Ausführung. Bestimmung der
AnzahlderVerbinderund derAnschlußpunkte.
Beispiele: 100 KW-, 300 KW-Generator.

# Francis-Turbinen

Ein Lehrbuch für Schule und Praxis von R. Honold, Oberingenieur der Firma Briegleb, Hansen & Co. in Gotha

und K. Albrecht, Ingenieur und Lehrer am Technikum Mittweida.

Band 1: Theorie der Wasserturbinen unter besonderer Berbekstehtigung der Francis-Turbine. Mit 132 Textfiguren. Preis: Gebunden 20.-Mark.

Band II: Die Schanfelschnitte der Francis-Turbine. Mit 18 Doppeltafeln und 49 Textfiguren. Preis: Gebunden 20,-Mark.

Band I und II zusammen gebunden 32.30 Mark.

Inhalts-Verzeichnis des Bandes 1:

1 Grundbegriffe aus der Hydraulik.

§ 1 Grundbegriffe aus der Hydraulik.
§ 2 Wirkungsweise des Wassers.
§ 3 Einteilung der Turbinen.
§ 4 Ableitungen der Grundgleichung, deren Besprechung und graphische Darstellung.
§ 5 Das Tauchen der Turbine im Unterwasser und ihre Aufstellung über demselben.
§ 6 Einfluß der verschiedenen Umfangsgeschwindigkeit auf die Grundgleichung bei der Radialturbine.
§ 7 Rückführung der allgemeinen Grundgleichung 3 auf die einfache Form der Grundgleichung der Turbinenstänge.
§ 8 Die Vorgänge in der Prancis-Turbine bei veränderlicher Beaufschlagung mittels drehharer Leitschaufeln.
§ 9 Wahl der Umlangsgeschwindigkeit bei Reaktlonsturbinen und deren Grenzen.
§ 10 Abhängigkeit des Spaltdruckes b, von der Umfangsgeschw.n., heiReaktionsturbinen.
§ 11 Einfluß der verschiedenen Umfangsgeschwindigkeit bei Francis-Turbinen auf das mit u, sich ändernde .
§ 12 Einfluß des Verhältnisses bei gegebe-

§12 Einfluß des Verhältnisses D bei gegebenem u, und y auf die Eintrittsverhältnisse von Francis-Turbinen. §13 Einfluß der Radfalkomponente y bei ge-

gebenem u, und D, auf die Eintrittaverhältnisse, und die Abhängigkeit der Querschalttaverhältnisse des Laufradkanales von y und im Zusammenhang damit vom Austrittsverlust bei Francis-Turbinen.

\$15 Verallgemeinerung und Erweiterung der seitherigen Ergebulsse. \$16 Zusammenstellung der theoretischen Er-gebnisse des Vorhergehenden, ergänzt durch Resultate praktischer Erfahrung. \$17 Rechnungsbeispiele mit Schlußbetrach-tungen.

tungen. § 18 Nachträge.

Inhalts-Verzeichnis des Bandes It. Einleitung. § 19 Zeichnerische Grundlagen.

§ 20 Laufrad Größe 10 2.92 (Beisp. A aus § 17).

§21 Laufrad Größe 12 (Beisp. B aus § 17).

§ 22 Laufrad Größe to 0,95 (Beisp. C aus § 17).

§ 23 Laufradmit schiefwinkl, Schnitt zwischen Schichtlinien u. Ein- bezw. Anstrittskante. § 24 Konstruktive Notizen.

§25 Laufrad Größe 10 🛁

§ 26 Laufrad Größe 10 3.5

§27 Laufrad Größe 9

§28 Laufrad Größe 6,5 ... (Camerer Schnelläufer). § 29 Laufrad Größe 6,5 3.5

§30 Leitapparate. §31 Berechnung der Nutzgrade eines Laufrades Gräße 10 = 10

### Aus der Praxis - für die Praxis!

Eine Skizzensammlung

Kalkulation und Ausführung

# Maschinen, Kessel-u. Walzwerks-Bestandteilen usw.

Ein zuverlässiges Hilfsbuch zum Gebrauche für Ingenieure, Betriebsleiter, Werkführer und Werkmeister

#### Michael Gaubichler.

Werk- und Maschinenmeister 1. R.

126 Seiten Text und 92 Tafeln mit 526 Figuren. Folio, Preis 12.- Mark.

nebst einer Sammlung von

#### Uebungsaufgaben zum Gebrauche an höheren Lehranstalten

von Oberlehrer Paul Killmann, Direktor am Technikum Mittweida. 13. umgearbeitete und vermehrte Auflage. Preis: Geb 6.- Mark.

#### Inhaltsverzeichnis.

Einleitung. Über die verschiedenen Arten, einen Winkel zu messen.

Von den trigonometrischen Funktionen einfacher Winkel.

Von den trigonometr. Funktionen zusammengesetzter Winkel. Von der Berechnung der rechtwink-

ligen u. der gleichschenkligen Dreiecke, sowie der regel-mäßigen Vielecke.

Von der Berechnung der unregelmäßigen Dreiecke.

Von der Berechnung der Vierecke und der Polygone. Vermischte Aufgaben.

# Einfache, doppelte und amerikanische Buchführung

### Eisengießereien, Maschinenfahriken und mech. Werkstäffen.

Theoretisch dargestellt und praktisch durchgeführt während eines Zeitraumes von einem Monat

nebst einem Anhange über Wechsellehre usw.

Von C. A. Funk, Lehrer am Technikum Mittweida.

2. Auflage. © Gebunden 8.- Mark.

Inhalt: Einleitung. — Allgomeines über die Buchführung. — Theorie der einfachen Buchführung. — Praxis der einfachen Buchführung. — Theorie der doppelten Buchführung. — Praxis der doppelten Buchführung. — Theorie der amerikanischen Buchführung. — Praxis der amerikanischen Buchführung. — Anhang: 1. Das Wichtigste von den Wechseln. — 2. Etwas über die Konkursordnung. — 3. Kaufmännische Fachausdrücke.

# Die darstellende Geo

maschin, techn. Lehranstalten, Gewerbe- u. Fachschulen,

Als Wegweiser für Lehrende und Lernende nach den Formalstufen bearbeitet von

F. Schubert, Lehrer am Technikum zu Mittweida.

Bd. I. Das geometrische Zeichnen. Geb 5.80. Mark Bd. II. Die darstellende Geometrie, einschl. der Elemente der Projektionslehre. Schattenlehre, Axonometrie und Perspektive. 2 Teile. Geb. à 7.75 Mark.

Da die meisten bis in die Gegenwart erschienenen Unterrichtswerke für "darstellende Geometrie und Projektionslehre usw." ihre Grundlagen sowohl, als auch ihre Anwendungsstoffe dem Gebiete der Architektur oder des Kunstgewerbes entlehnen, so bestand seit jeher für den maschinen-technischen Unterricht das Bedürfnis, ein Lehrbuch zu erhalten, das seine Entwicklungs- und

# Moderne Dampfkesselanlagen.

Inhalt: Walzenkessel und Flammrohrkessel. Feuerrohrkessel und Wasserrohrkessel.

Mit 318 Figuren im Text. 10.50 Mark.

# Moderne Dampfkesselfeuerungen.

Von O. Herre, Ingenieur und Lehrer.

Mit 45 Figuren im Text.

2.70 Mark.

# Die Anwendung überhitzten Dampfes

• im Maschinenbetriebe.

Von O. Herre, Ingenieur.

Mit 150 Abbildungen.

3.30 Mark.

# Konstruktion und Berechnung

# asserrac

Von W. Rebber, Ingenieur und Lehrer für den Maschinenbau-Mit 35 lithogr. Tafeln.

Gebunden 16.- Mark, herabges. Preis 10. - Mark.

### Tabellen und Formulare

# Berechnen u. Entwerfen v. Heizungs-u. Lüftungsanlagen

von W. Heepke, Ingenieur und Lehrer am Technikum Mittweida.

3. Auflage.

Preis: 2 .-- Mark.

# Die Kerstellung und Brauchbarkeit künstlicher Pflastersteine

bis zu den neuesten Fortschritten,

Von Karl Wetzel, Zivil-Ingenieur.

Preis: 3.— Mark.

In diesem Buche sind die Herstellungsarten der verschiedenen Pflastersteine, die Entwicklung, Brauchbarkeit und Prüfung derselben in erschöpfender Weise beschrieben. sodaß dieses allen "Ziegeleien", Tonwaren-, Zement- und Asphaltfabriken, Glashütten, Eisenhütten- und Kalkwerken, Sandgräbereien, Steinbruchwerken, Maschinenfabriken, Chemikern, Technikern, Ingenieuren, Bauunternehmern, Bauämtern usw. bestens empfohlen werden kann.

Illustrierte Kataloge über:

# Reisszeugealler Systeme:

Richter, Riefler usw.

# Rechenschieber:

Faber, Dennert & Pape, Nestler, Frank, Rietz usw.

durch die

### Polytechnische Buchhandlung

